

パワーコンスカラ®

IXPシリーズ

パワーコンスカラ用
プログラムコントローラー

MSEL-PCX/PGX

シリーズ追加

クラス10

クリーン仕様

IP65

防塵・防滴仕様



代理店

コストパフォーマンスに優れた IXPシリーズに、クリーン仕様と 防塵・防滴仕様が追加。 バリエーションがさらに拡充。

バッテリーレスアブソリュートエンコーダー 標準搭載

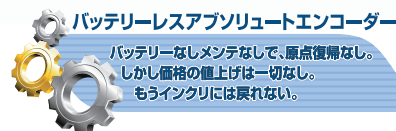


1 高分解能バッテリーレスアブソリュートエンコーダー標準搭載

バッテリーが不要なバッテリーレスアブソリュートエンコーダーを標準搭載しています。
バッテリー交換作業が不要になり、メンテナンスの工数削減となります。
また、従来のIXPシリーズに比べ、エンコーダー分解能が10倍に進化し、
位置決め可能点の間隔が細くなりました。

バッテリーレスアブソのメリット

- バッテリーエラー(電圧低下など)で機械が停止することが無くなります。
- 交換用バッテリーの費用がかかりません。
- アブソリセットなどバッテリー交換時の手間がいりません。



2 パルスモーター採用により低価格を実現

アイエイアイ独自技術のパワーコン対応のパルスモーターを搭載し、

価格が従来機種の約1/2

※当社比:アーム長350mmの場合

また、3軸仕様のスカラ導入で、さらに最大約18%コストが削減できます。
高出力ドライバーを採用することで、従来品と同等の可搬質量を実現しました。

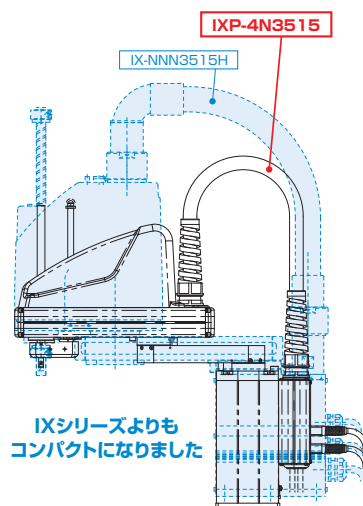
3 IXシリーズに比べて軽量化を実現

ロボット本体重量 約30% 軽量化

(IX-NNN3515H比)

軽量なので設備に組み込む際、取扱いが簡単になりました。

	IXシリーズ		IXPシリーズ
機種	IX-NNN2515H		IXP-4N2508
質量	17.1kg	-9.1kg	8kg
機種	IX-NNN3515H		IXP-4N3515
質量	18kg	-5kg	13kg
機種	IX-NNN50□□H		IXP-4N5520
質量	29.5kg	-8.5kg	21kg



4

3軸仕様・グリッパー付4軸※仕様追加

回転軸を省いたことで、許容慣性負荷モーメントを強化した3軸仕様をご用意しました。また、専用グリッパーを搭載し、手軽に搬送ロボットを構成することが可能です。

※グリッパー付は、スカラロボット3軸+グリッパー1軸の4軸となります。アーム長180タイプは、グリッパー付4軸仕様はありません。



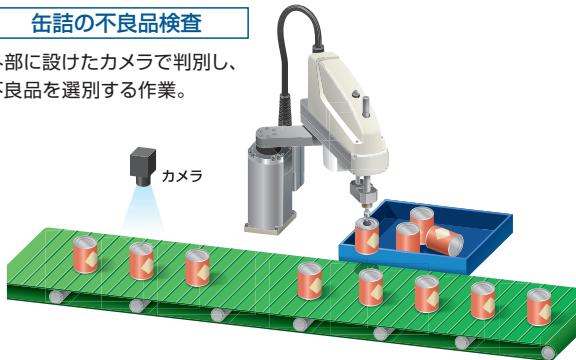
3軸仕様 使用例

●3軸仕様で十分な作業工程での使用

- ➡ 円形のワークのピック&プレース、方向性を問わない搬送作業など

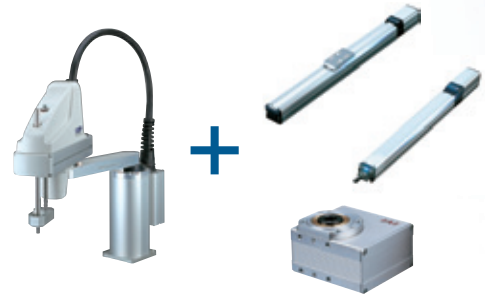
缶詰の不良品検査

外部に設けたカメラで判別し、不良品を選別する作業。



●4軸目にアクチュエーターを接続して使用

スカラロボット3軸仕様は、4軸目に付加軸としてロボシリンダ ロータリータイプ、ロッドタイプ、スライダタイプなどを接続することができます。



5

クリーン仕様と防塵・防滴仕様を追加

クリーン仕様と防塵・防滴仕様をアーム長350mm/450mm/550mm/650mmに追加しました。豊富なラインナップの中から、最適な製品をお選びいただけます。

クリーン度
クラス10

クリーン度
クラス3.5

IP65

IP65	固形異物	(要約)耐じん形※ 粉塵は完全に遮断され本体内部に浸入しません。
	水	(要約)噴流(water jet)に対して保護する。※ いかなる方向から水の直接噴流を受けても有害な影響は受けません。

※JIS C 0920

クリーン度クラス10
クラス10(0.5μm)は1立方フィートの中に0.5μm以上のゴミが10個以下の環境を指します。(Fed. Std. 209D)

クリーン度クラス3.5
1m ³ 中の0.1μm以上の粒子数を10のべき乗で表したときの指数で表します。(ISO 14644-1)

6

MSELコントローラーに対応

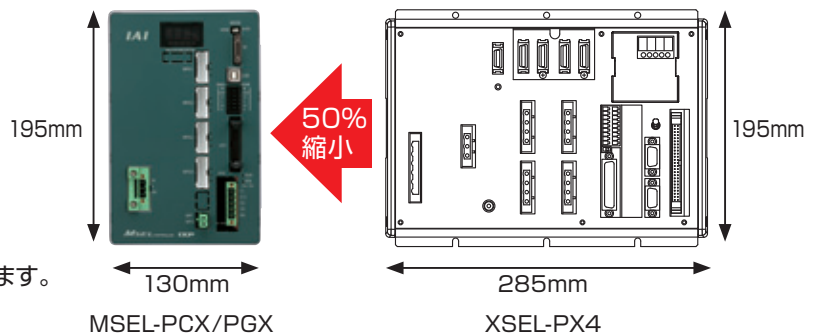
①プログラム数、ポジション数が大幅アップ

記憶容量アップにより従来品と比べ、プログラム数、ポジション数ともに大幅に向上しました。

	MSEL(新製品)	XSEL-PX(従来品)
プログラム数	255	128
ポジション数	30,000	20,000

②小型化

幅130mm×高さ195mmと、従来のコントローラーに比べて大幅な小型化の実現により、制御盤の省スペース化が可能です。また、設置方法については、ねじ取付けタイプに加え、DINレール取付けタイプも選択できます。



製品ラインナップ

標準仕様

アーム長	180mm		250mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
グリッパ 無し	IXP-3N1808	IXP-4N1808	IXP-3N2508	IXP-4N2508
可搬質量	定格1kg、最大3kg		定格1kg、最大3kg	
標準価格	—	—	—	—
中型グリッパ付き グリッパ型式: RCP4-GRSML	—	—	IXP-3N2508GM	—
可搬質量			最大0.5kg ※1	
標準価格			—	

アーム長	350mm		450mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
グリッパ 無し	IXP-3N3515	IXP-4N3515	IXP-3N4515	IXP-4N4515
可搬質量	定格1kg、最大3kg		定格1kg、最大3kg	
標準価格	—	—	—	—
中型グリッパ付き グリッパ型式: RCP4-GRSML	IXP-3N3515GM	—	IXP-3N4515GM	—
可搬質量	最大0.5kg ※1		最大0.5kg ※1	
標準価格	—		—	
大型グリッパ付き グリッパ型式: RCP4-GRSLL	IXP-3N3510GL	—	IXP-3N4510GL	—
可搬質量	最大1.5kg ※1		最大1.5kg ※1	
標準価格	—		—	

アーム長	550mm		650mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
グリッパ 無し	IXP-3N5520	IXP-4N5520	IXP-3N6520	IXP-4N6520
可搬質量	定格2kg、最大6kg		定格2kg、最大6kg	
標準価格	—	—	—	—
大型グリッパ付き グリッパ型式: RCP4-GRSLL	IXP-3N5515GL	—	IXP-3N6515GL	—
可搬質量	最大1.5kg ※1		最大1.5kg ※1	
標準価格	—		—	
超大型グリッパ付き グリッパ型式: RCP4-GRSWL	IXP-3N5515GW	—	IXP-3N6515GW	—
可搬質量	最大2.5kg ※1		最大2.5kg ※1	
標準価格	—		—	

※1 最大可搬質量です。使用条件によっては可搬質量が変わりますので、詳細は総合カタログの巻末にある「グリッパ選定方法」をご確認ください。

クリーン仕様

アーム長	350mm		450mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
型式	IXP-3C3515	IXP-4C3515	IXP-3C4515	IXP-4C4515
可搬質量	定格1kg、最大3kg		定格1kg、最大3kg	
クリーン度	クラス10(Fed. Std. 209D)		クラス10(Fed. Std. 209D)	
	クラス3.5相当(ISO 14644-1)		クラス3.5相当(ISO 14644-1)	
標準価格	-	-	-	-

アーム長	550mm		650mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
型式	IXP-3C5520	IXP-4C5520	IXP-3C6520	IXP-4C6520
可搬質量	定格2kg、最大6kg		定格2kg、最大6kg	
クリーン度	クラス10(Fed. Std. 209D)		クラス10(Fed. Std. 209D)	
	クラス3.5相当(ISO 14644-1)		クラス3.5相当(ISO 14644-1)	
標準価格	-	-	-	-

防塵・防滴仕様

アーム長	350mm		450mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
型式	IXP-3W3515	IXP-4W3515	IXP-3W4515	IXP-4W4515
可搬質量	定格1kg、最大3kg		定格1kg、最大3kg	
保護等級	IP65		IP65	
標準価格	-	-	-	-

アーム長	550mm		650mm	
軸数	3軸	4軸(先端回転軸付)	3軸	4軸(先端回転軸付)
型式	IXP-3W5520	IXP-4W5520	IXP-3W6520	IXP-4W6520
可搬質量	定格2kg、最大6kg		定格2kg、最大6kg	
保護等級	IP65		IP65	
標準価格	-	-	-	-

型式項目説明

IXP

シリーズ

タイプ

タイプ

WA

エンコーダ種類

ケーブル長

ケーブル長

P3

適応コントローラ

オプション

オプション

WA バッテリレスアブソ仕様

N	無し
P	1m
S	3m
M	5m
3L	3m
5L	5m
X□□	長さ指定
R□□	ロボットケーブル (最長20m)

P3 MSEL

B	ブレーキ
VLL	L字継手左側取出し
VLR	L字継手右側取出し

※ブレーキは、アーム長550/650のみ選択できます。
搬送物が4kg以上の時は必ず選択してください。

3N1808	3軸タイプ/アーム長180mm/上下軸80mm
4N1808	4軸タイプ/アーム長180mm/上下軸80mm
3N2508	3軸タイプ/アーム長250mm/上下軸80mm
4N2508	4軸タイプ/アーム長250mm/上下軸80mm
3N2508GM	3軸タイプ/アーム長250mm/上下軸80mm 上下軸先端にRCP4-GRSML装着
3N3515	3軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm
4N3515	4軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm
3N3515GM	3軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm 上下軸先端にRCP4-GRSML装着
3N3510GL	3軸タイプ/アーム長350mm/上下軸100mm 上下軸先端にRCP4-GRSLL装着
3N4515	3軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm
4N4515	4軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm
3N4515GM	3軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm 上下軸先端にRCP4-GRSML装着
3N4510GL	3軸タイプ/アーム長450mm/上下軸100mm 上下軸先端にRCP4-GRSLL装着
3N5520	3軸タイプ/アーム長550mm/上下軸200mm
4N5520	4軸タイプ/アーム長550mm/上下軸200mm
3N5515GL	3軸タイプ/アーム長550mm/上下軸150mm 上下軸先端にRCP4-GRSLL装着
3N5515GW	3軸タイプ/アーム長550mm/上下軸150mm 上下軸先端にRCP4-GRSWL装着
3N6520	3軸タイプ/アーム長650mm/上下軸200mm
4N6520	4軸タイプ/アーム長650mm/上下軸200mm
3N6515GL	3軸タイプ/アーム長650mm/上下軸150mm 上下軸先端にRCP4-GRSLL装着
3N6515GW	3軸タイプ/アーム長650mm/上下軸150mm 上下軸先端にRCP4-GRSWL装着

3C3515	クリーン仕様3軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm
4C3515	クリーン仕様4軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm
3C4515	クリーン仕様3軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm
4C4515	クリーン仕様4軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm
3C5520	クリーン仕様3軸タイプ/アーム長550mm/上下軸200mm
4C5520	クリーン仕様4軸タイプ/アーム長550mm/上下軸200mm
3C6520	クリーン仕様3軸タイプ/アーム長650mm/上下軸200mm
4C6520	クリーン仕様4軸タイプ/アーム長650mm/上下軸200mm
3W3515	防塵・防滴仕様3軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm
4W3515	防塵・防滴仕様4軸タイプ/アーム長350mm/上下軸150mm
3W4515	防塵・防滴仕様3軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm
4W4515	防塵・防滴仕様4軸タイプ/アーム長450mm/上下軸150mm
3W5520	防塵・防滴仕様3軸タイプ/アーム長550mm/上下軸200mm
4W5520	防塵・防滴仕様4軸タイプ/アーム長550mm/上下軸200mm
3W6520	防塵・防滴仕様3軸タイプ/アーム長650mm/上下軸200mm
4W6520	防塵・防滴仕様4軸タイプ/アーム長650mm/上下軸200mm

(例)

IXP

3

N

35

15

GM

WA

S

P3

軸数：3軸

上下軸ストローク：
150mm

アーム長：350mm
上下軸先端：
RCP4-GRSML付

エンコーダ種類：
バッテリレスアブソ仕様

ケーブル長：3m

コントローラ：MSEL

オプション

L字継手取出し方向

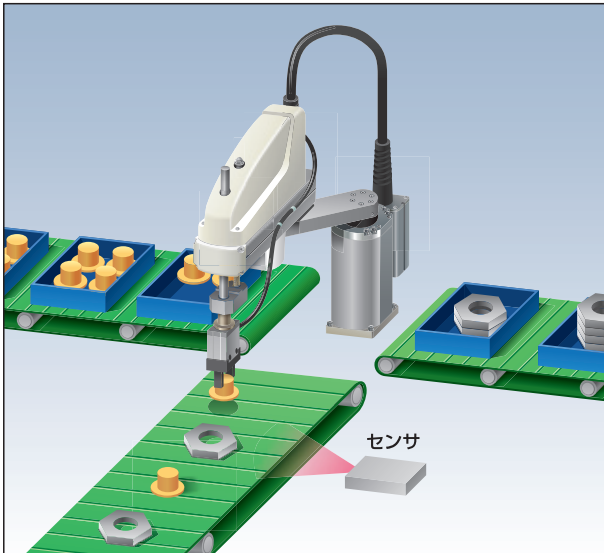
型式 **VLL / VLR**

説明 クリーン仕様の吸引用L字継手の取出し方向を左側(型式:VLL)か右側(型式:VLR)か選択できます。
※どちらかを必ず選択ください。

アプリケーション

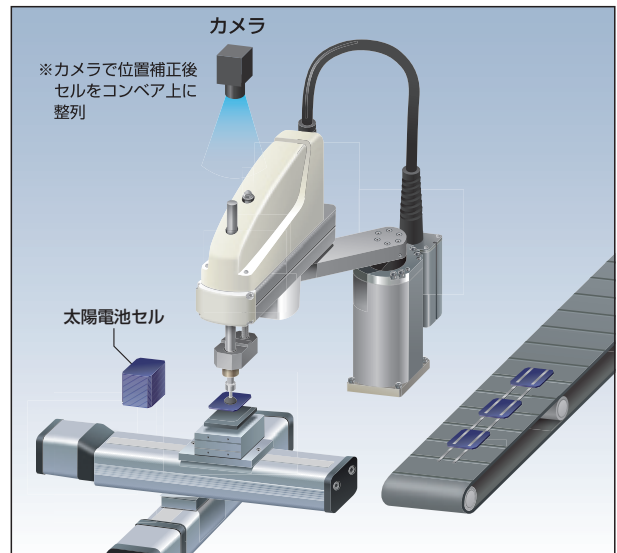
部品の選別

2種類の大きさの部品をセンサで判別し、それぞれの箱に振り分ける作業。



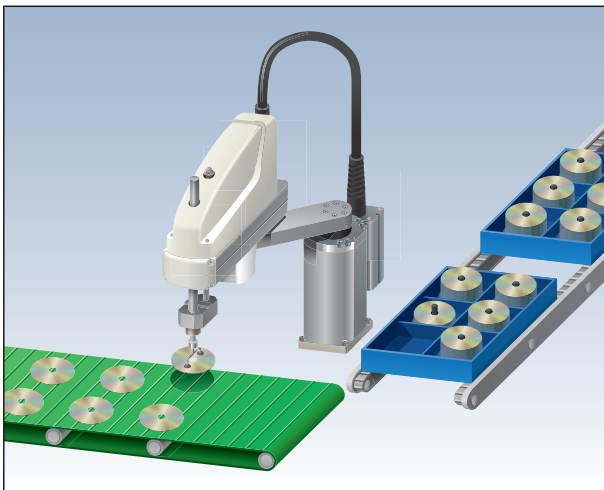
太陽電池モジュールのタブ付け装置

太陽電池モジュール用のセルに電極をはんだ付けするため、セルの位置を補正しながら搬送する作業。



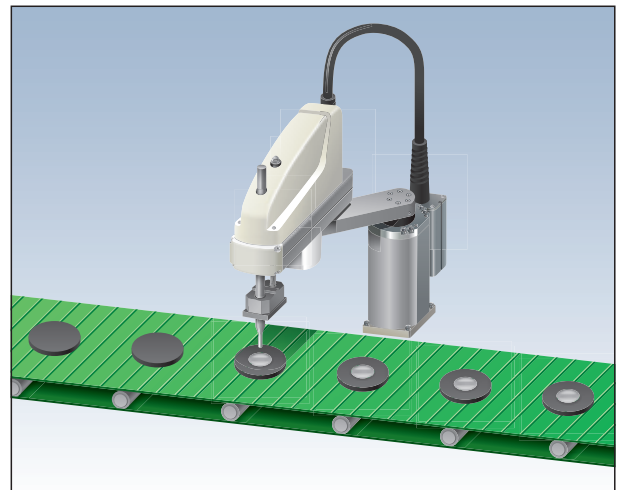
DVD-Rの梱包

コンベアから流れてきたDVD-Rを吸着、ピック&プレースする作業。



接着剤塗布

円形の部品へ接着剤を塗布する作業。



注意事項

(※1) 繰返し位置決め精度

動作開始ポジションと位置決めポジションの2点間において、同じ速度、加減速度、腕系で繰返し動作させた時の位置決めの再現性を表します(周囲温度20℃一定時の値です)。絶対位置決め精度ではありませんのでご注意ください。また腕系を切り替えた場合や、異なる複数のポジションから位置決めポジションに位置決めした場合、動作速度、加減速度設定などの運転条件を変化させた場合は、繰返し位置決め精度の仕様値を外れる場合がありますのでご注意ください。

(※2) PTP動作時 最大動作速度

スペックの最大動作速度の数値は、PTP命令動作の場合です。CP動作命令(補間動作)の場合は、速度に限界があります。詳細は、P8「パワーコンスカラIXP 加減速度設定の目安」の「CP動作」をご確認ください。また、上下軸を下端端で動作させる場合は、速度・加減速度を適宜落とす必要がありますのでご注意ください。

(※3) 可搬質量

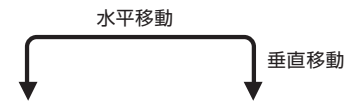
可搬質量には、定格可搬質量と最大可搬質量があります。定格可搬質量は最大速度、最大加減速度で動作可能な最大質量です。最大可搬質量は速度、加減速度を落とした場合に搬送可能な最大質量です。定格可搬質量以上の質量を搬送する場合は、プログラム上で負荷の質量、慣性モーメントを設定することで、自動で最適な速度・加減速度が適用されます。

(※4) 標準サイクルタイム

標準サイクルタイムは下記の条件で、往復の最速動作をした場合の動作時間を表します。

一般に高速性能の目安となります。

※グリッパ付仕様の場合は、グリッパの重さも搬送質量に含まれます。



アーム長	搬送質量(kg)	水平移動距離(mm)	上下移動距離(mm)	サイクルタイム(sec)
180	1	100	25	0.57
250	1	300	25	0.79
350	1	300	25	0.69(標準仕様) 0.76(クリーン/防塵・防滴仕様)
450	1	300	25	0.67(標準仕様) 0.74(クリーン/防塵・防滴仕様)
550	2	300	25	0.73(標準仕様) 0.79(クリーン/防塵・防滴仕様)
650	2	300	25	0.81(標準仕様) 0.93(クリーン/防塵・防滴仕様)

(※5) 先端軸 許容慣性モーメント

スカラロボットの先端軸中心(3軸仕様:ガイドシャフト 4軸仕様:回転軸)換算の慣性モーメント許容値です。

先端軸回転中心から負荷重心までのオフセット量は、下記のとおりです。

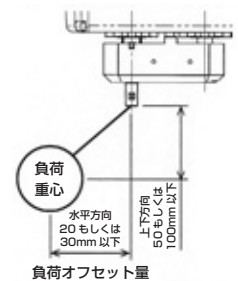
アーム長 180/250 … 水平方向20mm以下、上下方向50mm以下

アーム長 350/450 … 水平方向30mm以下、上下方向100mm以下

550/650 … 水平方向30mm以下、上下方向100mm以下

定格の可搬質量を超えると水平方向のオフセット量を小さくする必要があります。詳細は取扱説明書をご確認ください。

なお、ツール重心位置が先端軸中心位置を離れた場合は、速度・加減速度を適宜落とす必要があります。

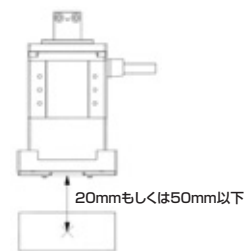


(※6) グリッパオプションの 張出し制限

グリッパ付仕様(GM/GL/GW)の張出し制限は、水平は0mm、垂直はグリッパのフィンガ端面からワーク重心までを20mmもしくは、50mmとしています。*1 右図をご確認ください。

*1 アーム長 250 … 20mm

アーム長 350/450/550/650 … 50mm



動作範囲

腕系切替の際は一旦アームが直線上に伸びますので、周辺機器との干渉にご確認ください。

(※7) 本体内部エア吸引

スカラクリーン仕様をクリーン度クラス10で使用するためには、本体ベースのエア吸引口より、本体内のエアを吸引する必要があります。各仕様の流量を流せる配管としてください。また発塵量は動作パターンにより異なりますので、高速・高加減速時には吸引量を増やす必要があります。

(※8) エアパージ圧力

スカラ防塵・防滴仕様をIP65で使用するためには、コントローラ・メカ間ケーブル内のエアチューブ1本に、乾燥エアを供給(エアパージ)する必要があります。エアパージの圧力は各タイプの仕様をご参照ください。なお、各仕様の流量を流せる配管としてください。

※(※1)～(※8)は、製品仕様掲載ページ(P9～36)の注記と対応しております。

パワーコンスカラIXP加減速度設定の目安

連続で動作が必要な場合は、加減速度設定とデューティサイクル設定目安のグラフの範囲で動作をさせてください。

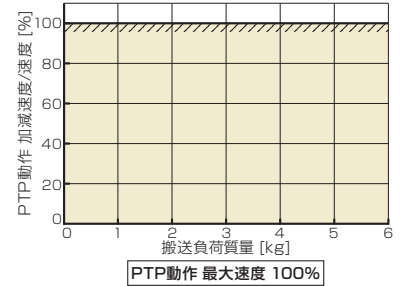
PTP動作

速度および加減速度は、搬送負荷により運転可能な値が100%として適用されます(最適速度・最適加減速度機能)。

目的とする速度および加減速度になるように調整をしてください。

注意

- 最適速度・最適加減速度機能は、あらゆる動作パターンで動作可能であることを保証するものではありません。
- 著しい振動が生じる場合は、故障および寿命の低下原因となりますので、適宜、速度や加減速度を落として使用してください。



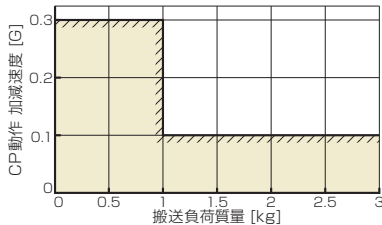
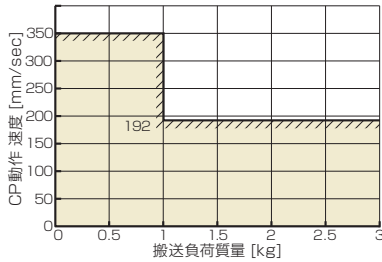
CP動作

速度および加減速度を下記グラフの値を上限として設定をしてください。

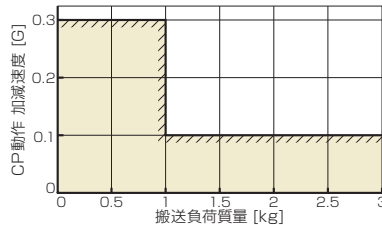
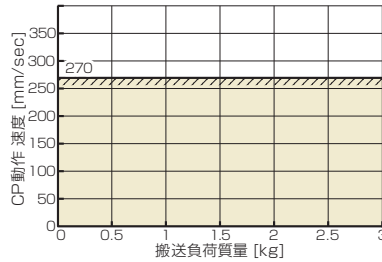
注意

- 著しい振動が生じる場合、故障および寿命の低下原因となりますので、適宜、速度、加減速度を落として使用してください。

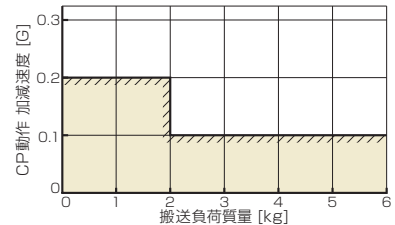
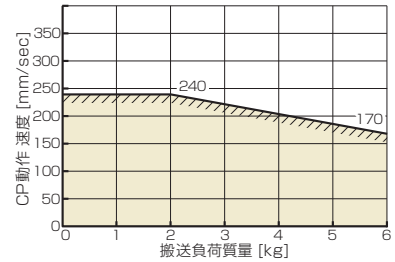
IXP-3/4N1808, 2508



IXP-3/4□3515, 4515



IXP-3/4□5520, 6520



デューティサイクル設定

デューティサイクルとは、1サイクル中にロボットが動作している時間を%で表した稼働率です。

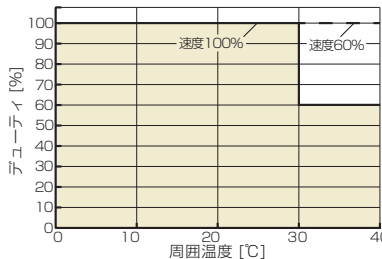
本ロボットにおいて、モータユニットおよび減速機の発熱を抑えるため、周囲温度に応じたデューティサイクルの制限を設けています。

PTP動作、CP動作ともに、下記グラフの値を上限として運転してください。また、連続動作運転は30分以内にしてください。

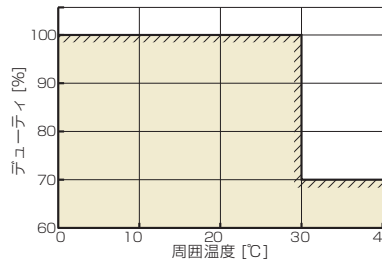
注意

- モータユニットおよび減速機の寿命が著しく低下する可能性がありますので、上限値以内のデューティサイクルで運転してください。

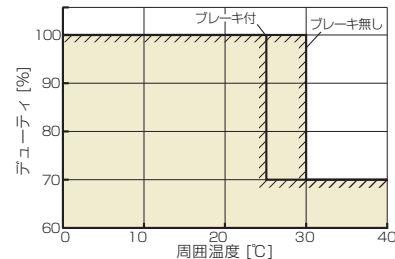
IXP-3/4N1808, 2508



IXP-3/4□3515, 4515



IXP-3/4□5520, 6520



IXP- 3N1808 / 4N1808

アーム長180mm
上下軸 80mm

■型式項目	IXP	—	<input type="checkbox"/> N	1808	—	WA	—	<input type="checkbox"/>	—	P3
シリーズ	軸数	アーム長	上下軸	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ				
3:3軸	180mm	WA:パッシブ	80mm	アブソ仕様	N:無し	P3:MSEL				
4:4軸	上下軸 : 80mm				X□□:長さ指定					
					P:1m					
					S:3m					
					M:5m					
							価格表参照			

※コントローラは付属しません。



POINT
選定上の注意

- ※1~※6はP7をご参照ください。
- ・上下軸には標準でブレーキが付いています。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのバフアを設けた場合の許容押付け力は45Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量 (kg) ※3		
					定格	最大	
1軸	第1アーム	80	±125度	±0.01mm	2053mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	100	±125度				
3軸	上下軸	—	80mm	±0.02mm	350mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.01度	1200度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	パッシブアブソエンコーダ	
ユーザ配線	AWG26×8	
ユーザ配管	外径φ4、内径φ2.5 エアチューブ2本 最高使用圧力0.8MPa	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.57	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	0.28
許容モーメント (N・m)	0.7	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.001 最大 0.01	定格 0.001 最大 0.003
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃、湿度20~85%RH (結露なきこと)	
本体質量 (kg)	7	7.5

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3N1808	—
4軸仕様	IXP-4N1808	—

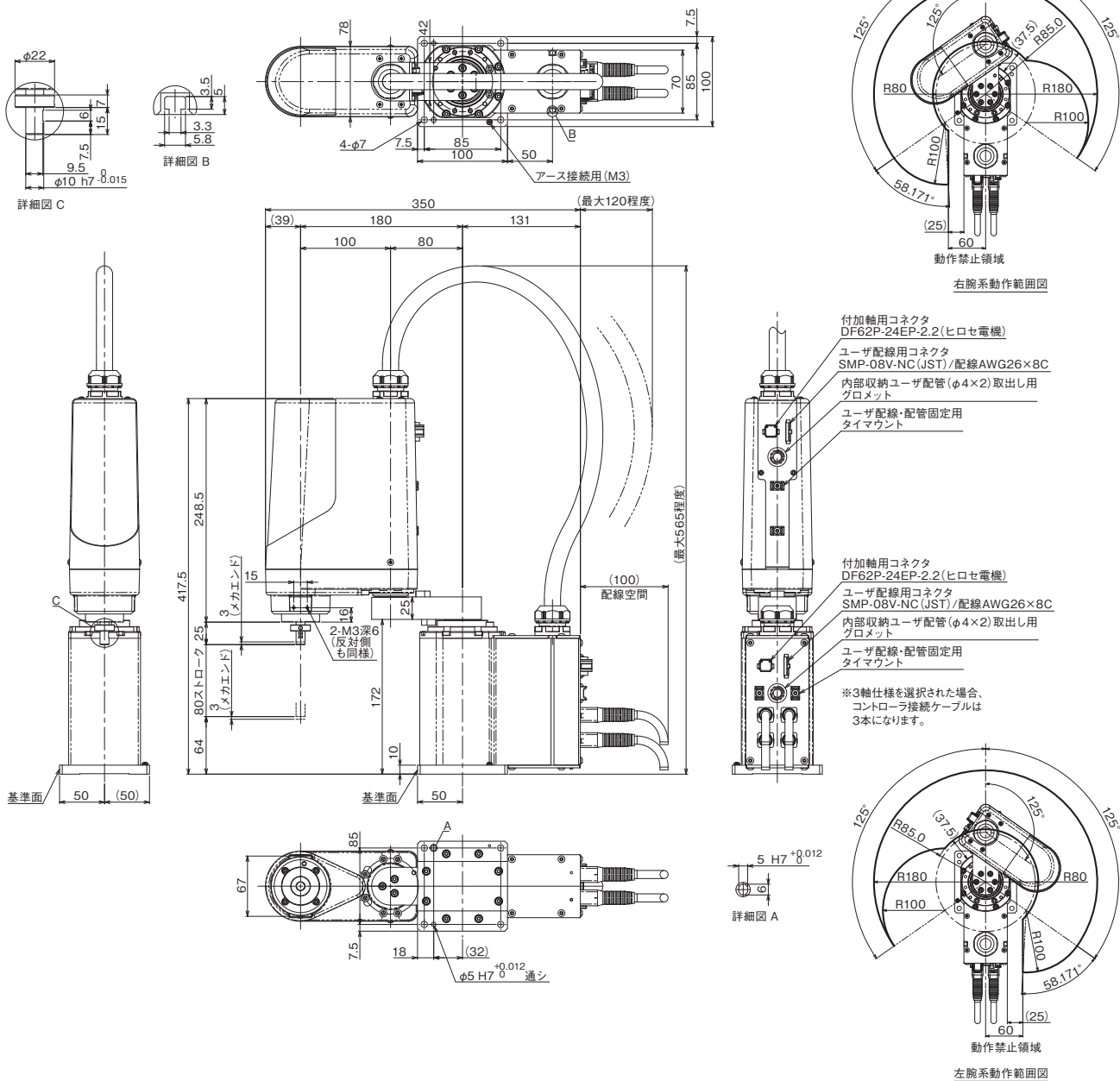
ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり※>

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P(1m)	—
	S(3m)	—
	M(5m)	—
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	—
	X11(11m)~X15(15m)	—
	X16(16m)~X20(20m)	—
ロボットケーブル	R01(1m)~R03(3m)	—
	R04(4m)~R05(5m)	—
	R06(6m)~R10(10m)	—
	R11(11m)~R15(15m)	—
	R16(16m)~R20(20m)	—

※3軸仕様は3本、4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3N2508 / 4N2508

アーム長250mm
上下軸 80mm

■型式項目		IXP	N 25	WA	P3		
シリーズ	軸数	アーム長	上下軸ストローク	グリッパ	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ
	3:3軸 4:4軸	25:250mm	08 :80mm 08GM :80mm	中型グリッパ装着 ※グリッパ種類は「装着グリッパ種類」参照	WA:バッテリーレス アブソ仕様	N:無し P:1m S:3m M:5m X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1～※6はP7をご参照ください。
- ・上下軸には標準でブレーキが付いています。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのバフアを設けた場合の許容押付け力は45Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック								
軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2		可搬質量 (kg) ※3		
				グリッパなし	中型グリッパ付 (GM)	定格	最大	
1軸	第1アーム	150	±135度	±0.02mm	2151mm/s (合成速度)	2151mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	100	±135度					
3軸	上下軸	—	80mm	±0.02mm	350mm/s	350mm/s	—	0.5 (注2)
4軸	回転軸	—	±360度	±0.01度	1200度/s	—		
	中型グリッパ GM (注1)	—	14mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	94mm/s (片側フィンガ)		

(注1) 詳細は、総合カタログの巻末にある「グリッパ選定方法」をご確認ください。(注2) グリッパを装着したスカラロボットのグリッパの可搬質量です。

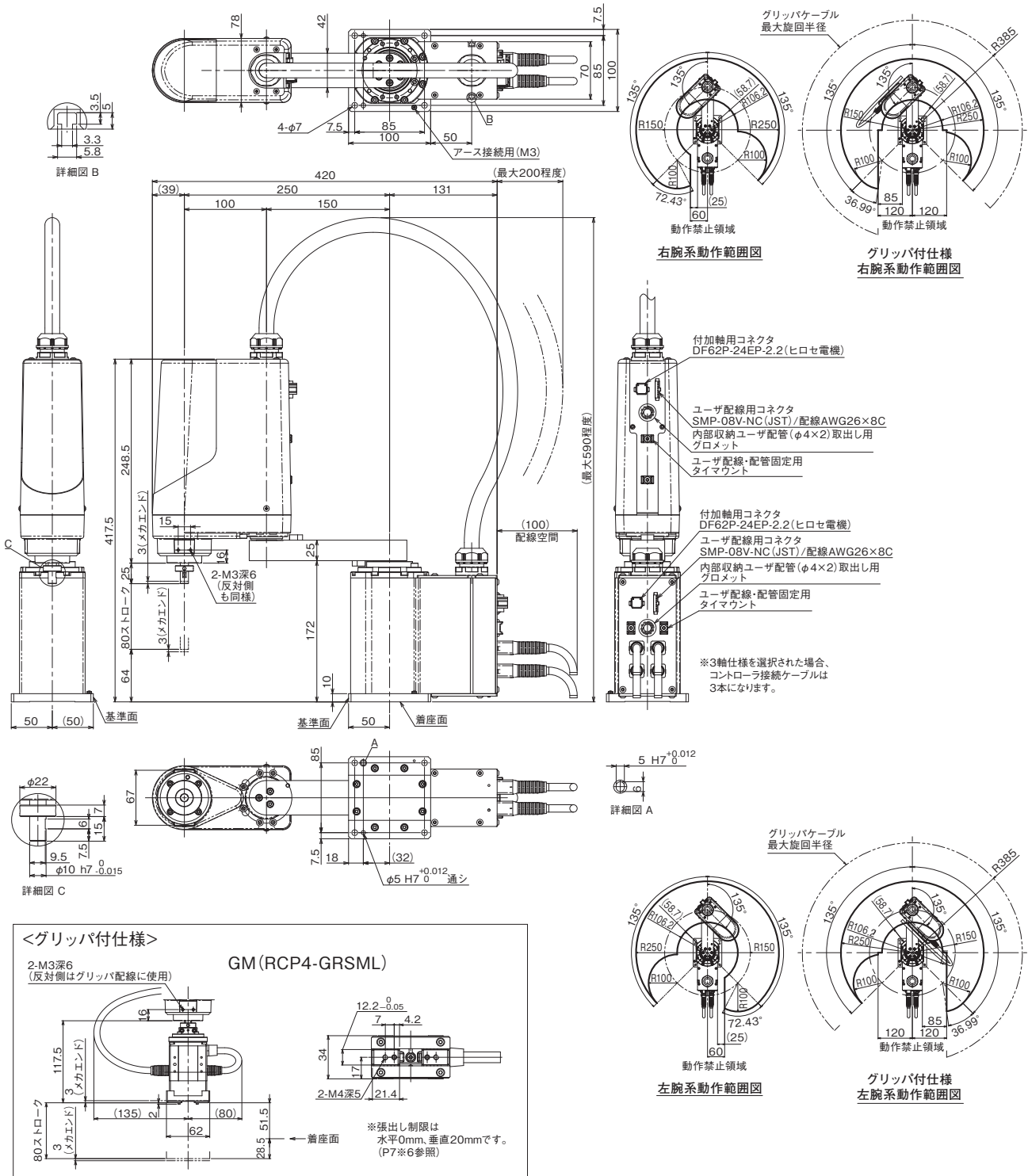
アクチュエータ仕様				価格表 (標準価格)		
	3軸仕様	4軸仕様	3軸仕様 中型グリッパ付 (GM)	仕様	型式	標準価格
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ ※			3軸仕様	IXP-3N2508	—
ユーザ配線	AWG26×8			3軸仕様グリッパ付	IXP-3N2508GM	—
ユーザ配管	外径φ4、内径φ2.5 エアチューブ2本 最高使用圧力0.8MPa			4軸仕様	IXP-4N2508	—

ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり> ※		
種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)～X10 (10m)	—
	X11 (11m)～X15 (15m)	—
	X16 (16m)～X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m)～R03 (3m)	—
	R04 (4m)～R05 (5m)	—
	R06 (6m)～R10 (10m)	—
	R11 (11m)～R15 (15m)	—
	R16 (16m)～R20 (20m)	—

※3軸仕様は3本、グリッパ付仕様と4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3N3515 / 3N3510 / 4N3515

アーム長350mm
上下軸 100mm/150mm

■型式項目	IXP	N 35	WA	P3			
シリーズ	軸数	アーム長	上下軸ストローク	グリッパ	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ
3:3軸	35:350mm	15 :150mm	グリッパなし	WA:バッテリーレス	N:無し	X□□:長さ指定	P3:MSEL
4:4軸		15GM :150mm	中型グリッパ装着	アプソ仕様	P:1m	R□□:ロボットケーブル	
		10GL :100mm	大型グリッパ装着		S:3m	下記ケーブル長	
			*グリッパ種類は「装着グリッパ種類」参照		M:5m	価格表参照	

*コントローラは付属しません。



*写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※6はP7をご参照ください。
- ・上下軸のブレーキは付いていません。独自の構造により、サーボOFF時でも、保持が可能です。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にバネなどのパuffaを設けた場合の許容押付力は60N以下となります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2			可搬質量 (kg) ※3			
				グリッパなし	中型グリッパ付 (GM)	大型グリッパ付 (GL)	定格	最大		
1軸	第1アーム	160	±127度	±0.03mm	2726mm/s (合成速度)	2726mm/s (合成速度)	1908mm/s (合成速度)	1	3	
2軸	第2アーム	190	±127度		270mm/s	270mm/s	189mm/s			
3軸	上下軸	—	150mm (注1)		±0.02mm	270mm/s	270mm/s			189mm/s
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	1000度/s	—	—	—	—	
	中型グリッパ GM (注2)	—	14mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	94mm/s (片側フィンガ)	—			0.5 (注3)
	大型グリッパ GL (注2)	—	22mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	—	125mm/s (片側フィンガ)			—

(注1)大型グリッパ付は、上下軸の動作範囲が100mmになります。(注2)詳細は、総合カタログの巻末にある「グリッパ選定方法」をご確認ください。

(注3)グリッパを装着したスカラロボットのグリッパの可搬質量です。

アクチュエータ仕様

	3軸仕様		4軸仕様	
	グリッパなし	4軸仕様	中型グリッパ (GM)	大型グリッパ (GL)
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソエンコーダ ※			
ユーザ配線	AWG24×6, AWG26×5P (シールド付)		グリッパの配線で使用するため、ユーザ配線は使用できません。詳細は取扱説明書をご確認ください。	
ユーザ配管	外径φ4, 内径φ2.5 エアチューブ3本 (最高使用圧力0.8MPa)			
標準サイクルタイム ※4 (sec)	スカラ	0.69	0.69	1.08
	グリッパ (フルストローク)	—	0.51	0.56
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	1.4	—	
許容モーメント (N・m)	2.9		Ma: 1.9 Mb: 2.7 Mc: 2.9	Ma: 2.9 Mb: 2.9 Mc: 2.9
先端軸許容慣性モーメント ※5 (kg・m)	定格 0.003 最大 0.01	定格 0.003 最大 0.003	最大 0.002	最大 0.009
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)			
本体質量 (kg)	12	13	12.5	13

*グリッパは、インクリメンタル仕様

装着グリッパ種類

IXP-3N3515GM	上下軸先端に中型グリッパ RCP4-GRSML装着
IXP-3N3510GL	上下軸先端に大型グリッパ RCP4-GRSLL装着

価格表 (標準価格)

グリッパ	スカラ3軸仕様	標準価格
なし	IXP-3N3515	—
中型グリッパ	IXP-3N3515GM	—
大型グリッパ	IXP-3N3510GL	—

グリッパ	スカラ4軸仕様	標準価格
なし	IXP-4N3515	—

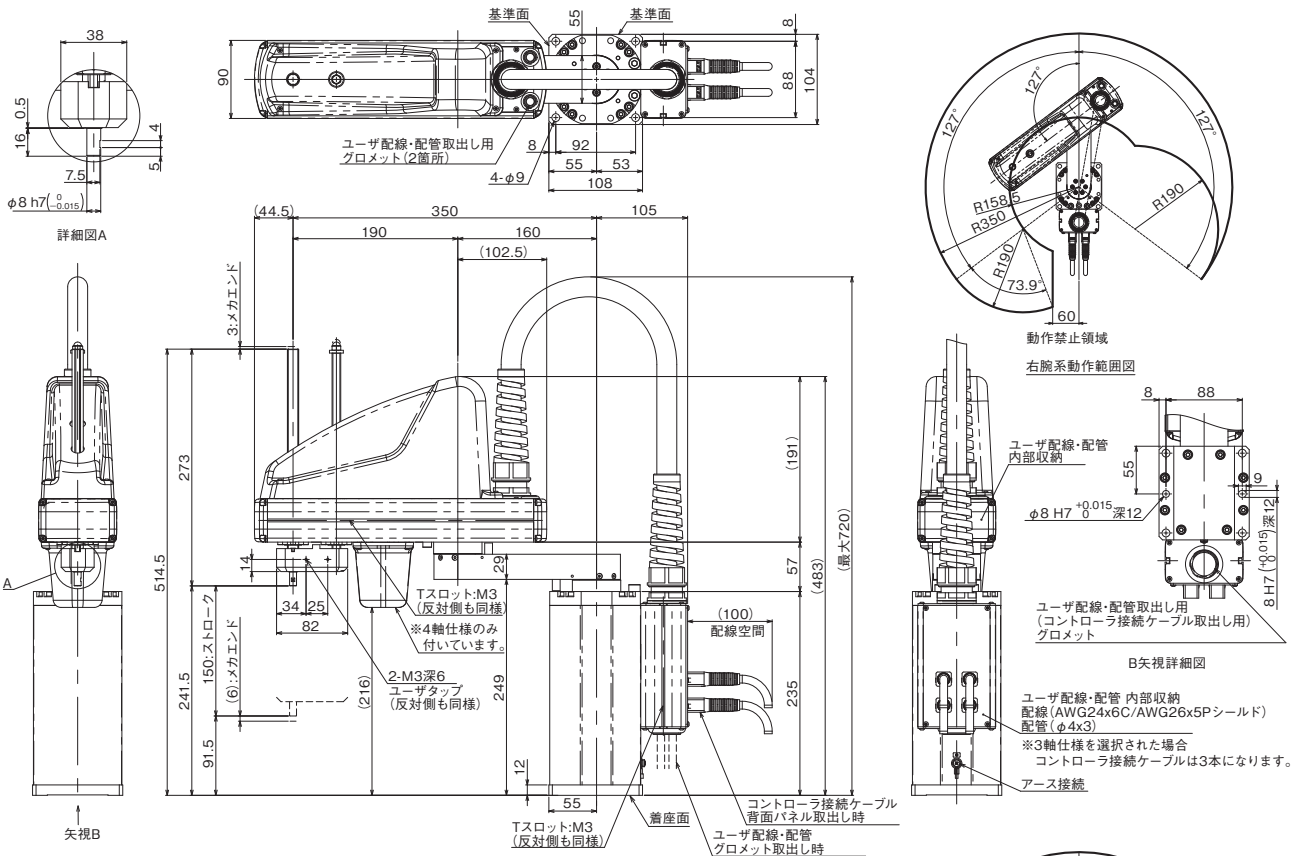
ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり> ※

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)~X10 (10m)	—
	X11 (11m)~X15 (15m)	—
	X16 (16m)~X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m)~R03 (3m)	—
	R04 (4m)~R05 (5m)	—
	R06 (6m)~R10 (10m)	—
	R11 (11m)~R15 (15m)	—
	R16 (16m)~R20 (20m)	—

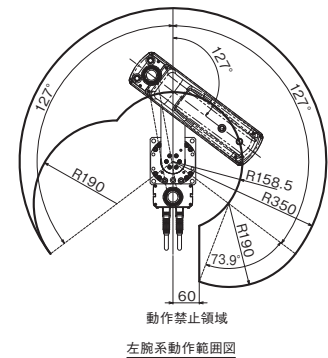
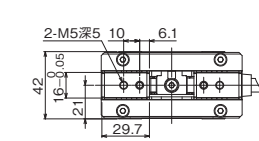
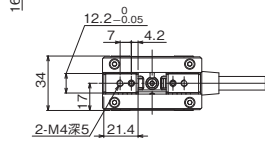
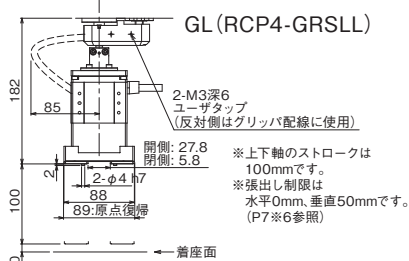
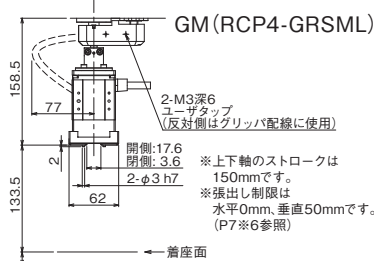
*3軸仕様は3本、グリッパ付仕様と4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



<グリッパ付仕様>



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	30000	-	→P37	
							DeviceNet CC-Link EtherNet/IP 			

IXP- 3N4515 / 4N4515

アーム長450mm
上下軸 100mm/150mm

■型式項目	IXP	N 45	WA	P3			
シリーズ	軸数	アーム長	上下軸ストローク	グリップ	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ
3:3軸	45:450mm	15 :150mm	グリップなし	WA:バッテリーレス	N:無し	X□□:長さ指定	P3:MSEL
4:4軸		15GM :150mm	中型グリップ装着	アプソ仕様	P:1m	R□□:ロボットケーブル	
		10GL :100mm	大型グリップ装着		S:3m	下記ケーブル長	
			*グリップ種類は「装着グリップ種類」参照		M:5m	価格表参照	

*コントローラは付属しません。



*写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※6はP7をご参照ください。
- ・上下軸のブレーキは付いていません。独自の構造により、サーボOFF時でも、保持が可能です。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にバネなどのパツファを設けた場合の許容押付け力は60N以下となります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2			可搬質量 (kg) ※3		
				グリップなし	中型グリップ付 (GM)	大型グリップ付 (GL)	定格	最大	
1軸	第1アーム	260	±127度	±0.03mm	2438mm/s (合成速度)	2438mm/s (合成速度)	2060mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	190	±127度						
3軸	上下軸	—	150mm (注1)						
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	1000度/s	—	—	—	—
	中型グリップ GM (注2)	—	14mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	94mm/s (片側フィンガ)	—	—	0.5 (注3)
	大型グリップ GL (注2)	—	22mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	—	125mm/s (片側フィンガ)	—	1.5 (注3)

(注1)大型グリップ付は、上下軸の動作範囲が100mmになります。(注2)詳細は、総合カタログの巻末にある「グリップ選定方法」をご確認ください。

(注3)グリップを装着したスカラロボットのグリップの可搬質量です。

アクチュエータ仕様

	3軸仕様		4軸仕様	
	グリップなし	グリップ付	グリップなし	グリップ付
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソエンコーダ ※			
ユーザ配線	AWG24×6, AWG26×5P (シールド付)		グリップの配線で使用するため、ユーザ配線は使用できません。詳細は取扱説明書をご確認ください。	
ユーザ配管	外径φ4, 内径φ2.5 エアチューブ3本 (最高使用圧力0.8MPa)			
標準サイクルタイム ※4 (sec)	スカラ	0.67	0.67	0.95
	グリップ (フルストローク)	—	0.51	0.56
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	1.4	—	—
許容モーメント (N・m)	2.9		Ma: 1.9 Mb: 2.7 Mc: 2.9	Ma: 2.9 Mb: 2.9 Mc: 2.9
先端軸許容慣性モーメント ※5 (kg・m)	定格 0.003 最大 0.01	定格 0.003 最大 0.003	最大 0.002	最大 0.009
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)			
本体質量 (kg)	13	14	13.5	14

*グリップは、インクリメンタル仕様

装着グリップ種類

IXP-3N4515GM	上下軸先端に中型グリップ RCP4-GRSML装着
IXP-3N4510GL	上下軸先端に大型グリップ RCP4-GRSLL装着

価格表 (標準価格)

グリップ	スカラ3軸仕様	標準価格
なし	IXP-3N4515	—
中型グリップ	IXP-3N4515GM	—
大型グリップ	IXP-3N4510GL	—

グリップ	スカラ4軸仕様	標準価格
なし	IXP-4N4515	—

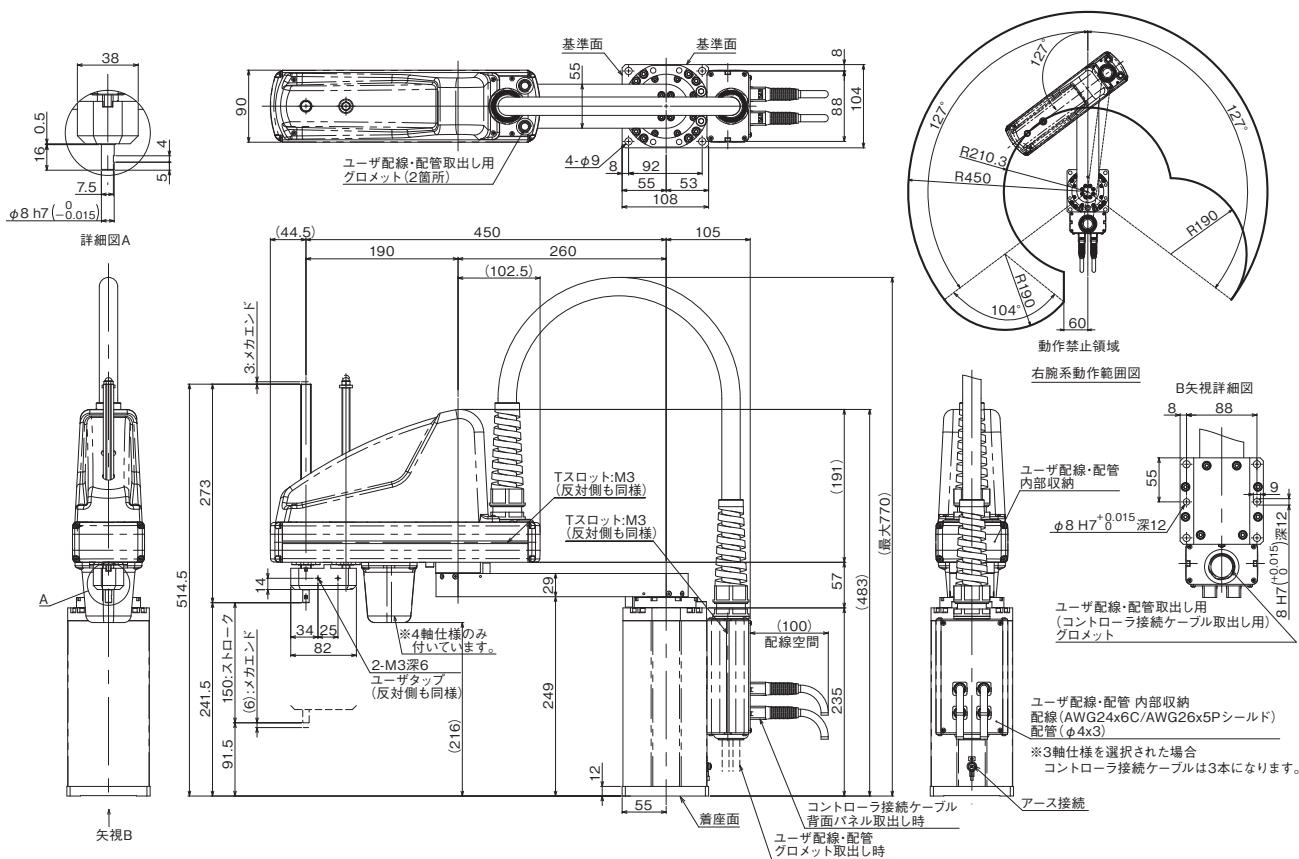
ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり ※>

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)~X10 (10m)	—
	X11 (11m)~X15 (15m)	—
	X16 (16m)~X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m)~R03 (3m)	—
	R04 (4m)~R05 (5m)	—
	R06 (6m)~R10 (10m)	—
	R11 (11m)~R15 (15m)	—
	R16 (16m)~R20 (20m)	—

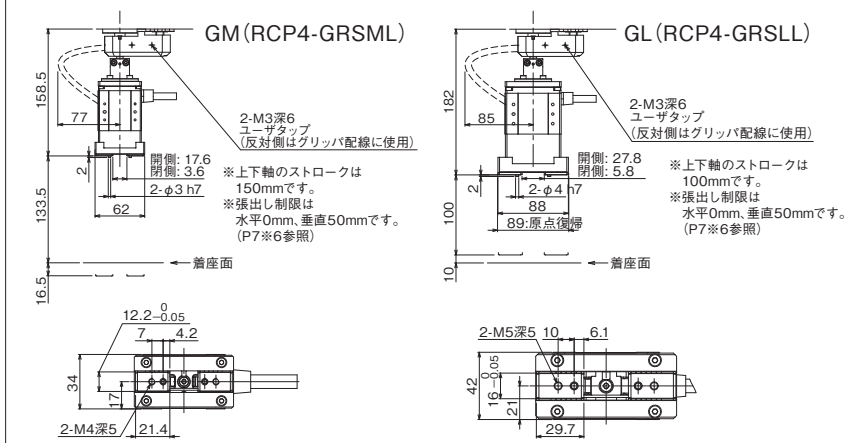
*3軸仕様は3本、グリップ付仕様と4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



<グリッパ付仕様>



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照 ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3N5520 / 3N5515 / 4N5520

アーム長550mm
上下軸 200mm/150mm

■型式項目	IXP	N 55	WA	P3				
シリーズ	軸数	アーム長	上下軸ストローク	グリッパ	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション
3:3軸	55:550mm	20 :200mm	グリッパなし	WA:バッテリーレス	N:無し	X□□:長さ指定	P3:MSEL	下記オプション
4:4軸		15GL :150mm	大型グリッパ装着	アブソ仕様	P:1m	R□□:ロボットケーブル		価格表参照
		15GW :150mm	超大型グリッパ装着		S:3m	下記ケーブル長		
		※グリッパ種類は「装着グリッパ種類」参照			M:5m	価格表参照		

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1～※6はP7をご参照ください。
- ・搬送物が4kg以上の場合は、必ずブレーキオプションを選択してください。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのバッファを設けた場合の許容押付け力は90Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2			可搬質量 (kg)※3	
				グリッパなし	大型グリッパ付 (GL)	超大型グリッパ付 (GW)	定格	最大
1軸	第1アーム	260	±127度	±0.04mm	2943mm/s	2943mm/s	2	6
2軸	第2アーム	290	±127度		(合成速度)	(合成速度)		
3軸	上下軸	—	200mm (注1)	±0.02mm	240mm/s	240mm/s		
	回転軸	—	±360度	±0.02度	700度/s	—		
4軸	大型グリッパ GL (注2)	—	22mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	125mm/s (片側フィンガ)	—	1.5 (注3)
	超大型グリッパ GW (注2)	—	30mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	—	157mm/s (片側フィンガ)	2.5 (注3)

(注1)大型・超大型グリッパ付は、上下軸の動作範囲が150mmになります。(注2)詳細は、総合カタログの巻末にある「グリッパ選定方法」をご確認ください。
(注3)グリッパを装着したスカロロボットのグリッパの可搬質量です。

アクチュエータ仕様

	3軸仕様		3軸仕様	
	グリッパなし	4軸仕様	大型グリッパ (GL)	超大型グリッパ (GW)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ ※			
ユーザ配線	AWG24×6、AWG26×5P(シールド付) ※ユーザケーブルを別途ご用意しております。詳細は取扱説明書をご確認ください。		グリッパの配線で使用するため、ユーザ配線は使用できません。	
ユーザ配管	外径φ4、内径φ2.5 エアチューブ3本 最高使用圧力0.8MPa			
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.73		0.73(グリッパ含め2kg搬送時)	
許容トルク (4軸目) (N·m)	—		3.06	
許容モーメント (N·m)	9.4		Ma: 3.8 Mb: 5.5 Mc: 9.4	Ma: 9.4 Mb: 9.4 Mc: 9.4
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg·m)	定格 0.01 最大 0.03	定格 0.01 最大 0.01	最大 0.026	最大 0.024
使用周囲温度・湿度	温度0～40℃ 湿度20～85%RH(結露無きこと)			
本体質量 (kg)	20	21	21.3	21.9

※グリッパは、インクリメンタル仕様

装着グリッパ種類

IXP-3N5515GL	上下軸先端に大型グリッパ RCP4-GRSLL装着
IXP-3N5515GW	上下軸先端に超大型グリッパ RCP4-GRSOWL装着

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	総合カタログ参照	—

※搬送物が4kg以上の場合は、必ず選択してください。

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3N5520	—
3軸仕様 大型グリッパ付	IXP-3N5515GL	—
3軸仕様 超大型グリッパ付	IXP-3N5515GW	—
4軸仕様	IXP-4N5520	—

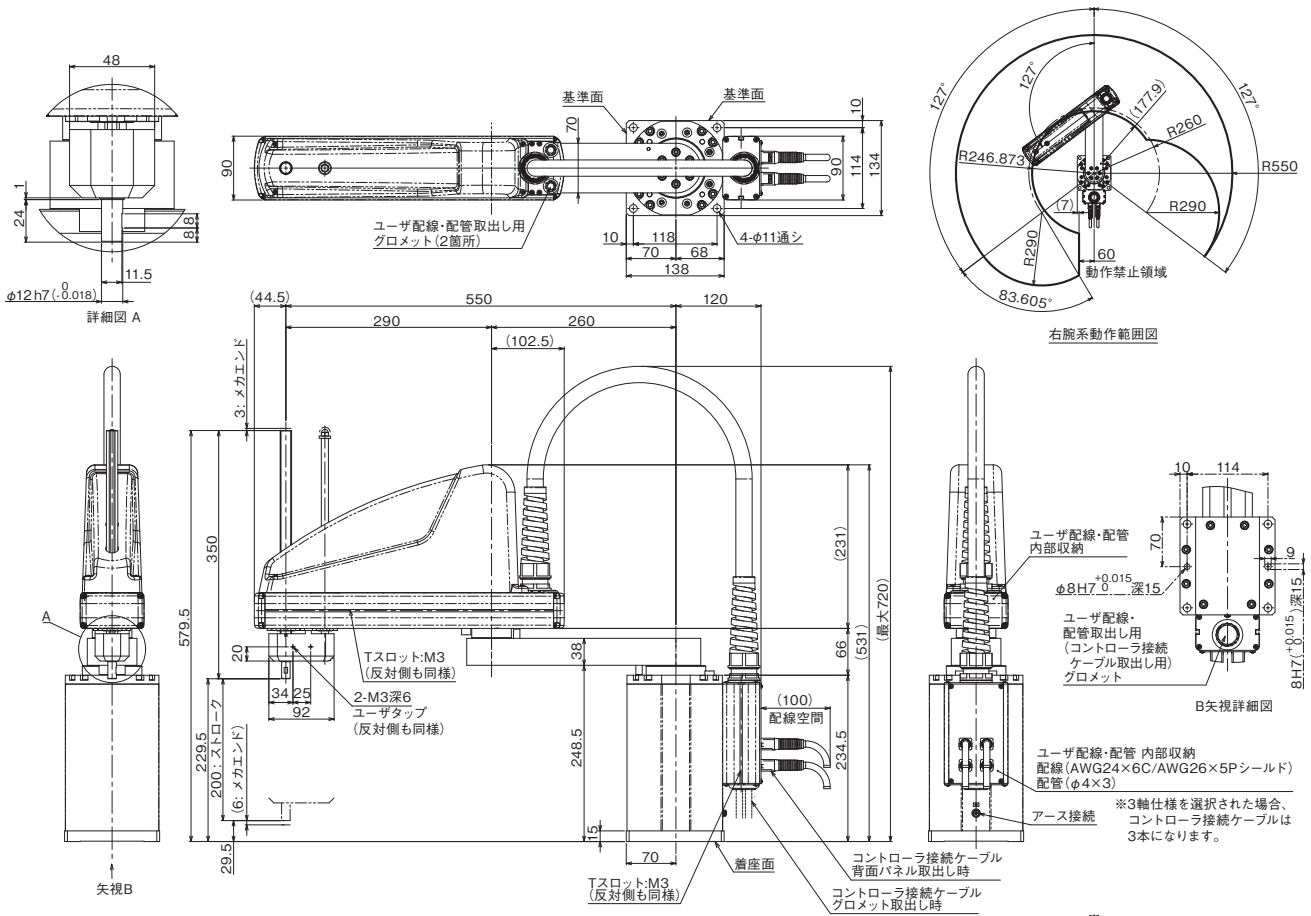
ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり※>

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P(1m)	—
	S(3m)	—
	M(5m)	—
長さ指定	X06(6m)～X10(10m)	—
	X11(11m)～X15(15m)	—
	X16(16m)～X20(20m)	—
	R01(1m)～R03(3m)	—
ロボットケーブル	R04(4m)～R05(5m)	—
	R06(6m)～R10(10m)	—
	R11(11m)～R15(15m)	—
	R16(16m)～R20(20m)	—

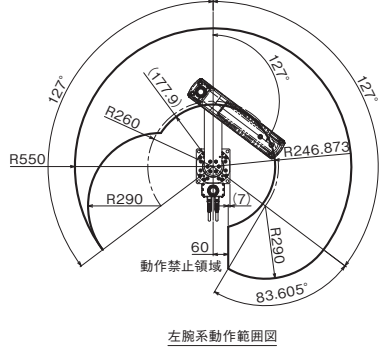
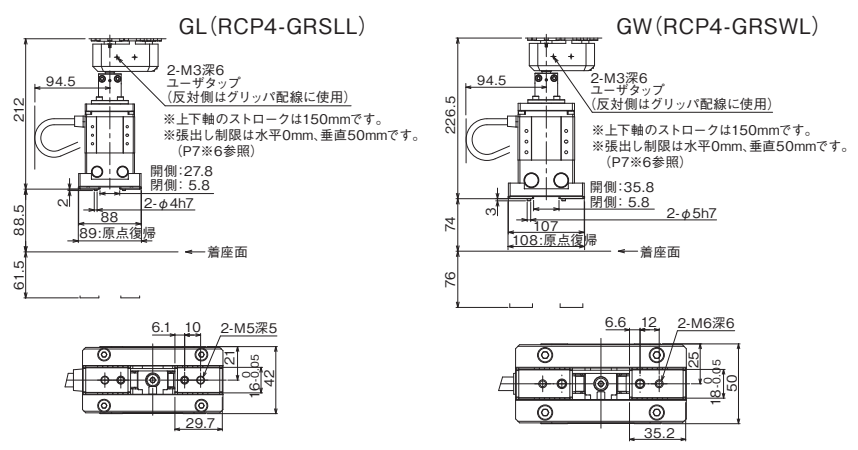
※3軸仕様は3本、グリッパ付仕様と4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



<グリッパ付仕様>



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法			最大位置決め点数	標準価格	参照 ページ	
				ポジションA	パルス列	プログラム				ネットワーク ※選択
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3N6520 / 3N6515 / 4N6520

アーム長650mm
上下軸 200mm/150mm

■型式項目	IXP	N 65	WA	P3				
シリーズ	軸数	アーム長	上下軸ストローク	グリッパ	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション
	3:3軸 4:4軸	65:650mm	20 :200mm 15GL :150mm 15GW :150mm	グリッパなし 大型グリッパ装着 超大型グリッパ装着 ※グリッパ種類は「装着グリッパ種類」参照	WA:バッテリーレス アブソ仕様	N:無し X□□:長さ指定 P:1m S:3m M:5m	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※6はP7をご参照ください。
- ・搬送物が4kg以上の場合は、必ずブレーキオプションを選択してください。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのパツファを設けた場合の許容押付け力は90Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2			可搬質量 (kg) ※3	
				グリッパなし	大型グリッパ付 (GL)	超大型グリッパ付 (GW)	定格	最大
1軸	第1アーム	360	±0.04mm	2916mm/s	2916mm/s	2916mm/s	2	6
2軸	第2アーム	290						
3軸	上下軸	—	200mm (注1)	±0.02mm	240mm/s	240mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	700度/s	—	—	—
	大型グリッパ GL (注2)	—	22mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	125mm/s (片側フィンガ)	—	1.5 (注3)
	超大型グリッパ GW (注2)	—	30mm (両側フィンガ)	±0.01mm	—	—	157mm/s (片側フィンガ)	2.5 (注3)

(注1)大型・超大型グリッパ付は、上下軸の動作範囲が150mmになります。(注2)詳細は、総合カタログの巻末にある「グリッパ選定方法」をご確認ください。
(注3)グリッパを装着したスカロロボットのグリッパの可搬質量です。

アクチュエータ仕様

	3軸仕様		3軸仕様	
	グリッパなし	4軸仕様	大型グリッパ (GL)	超大型グリッパ (GW)
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ ※			
ユーザ配線	AWG24×6、AWG26×5P(シールド付) ※ユーザケーブルを別途ご用意しております。詳細は取扱説明書をご確認ください。		グリッパの配線で使用するため、ユーザ配線は使用できません。	
ユーザ配管	外径φ4、内径φ2.5 エアチューブ3本 最高使用圧力0.8MPa			
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.81		0.81 (グリッパ含め2kg搬送時)	
許容トルク (4軸目) (N·m)	—		3.06	
許容モーメント (N·m)	9.4		Ma: 3.8 Mb: 5.5 Mc: 9.4	Ma: 9.4 Mb: 9.4 Mc: 9.4
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg·m)	定格 0.01 最大 0.03	定格 0.01 最大 0.01	最大 0.026	最大 0.024
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)			
本体質量 (kg)	21	22	22.3	22.9

※グリッパは、インクリメンタル仕様

装着グリッパ種類

IXP-3N6515GL	上下軸先端に大型グリッパ RCP4-GRSLL装着
IXP-3N6515GW	上下軸先端に超大型グリッパ RCP4-GRSOWL装着

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	総合カタログ参照	—

※搬送物が4kg以上の場合は、必ず選択してください。

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3N6520	—
3軸仕様 大型グリッパ付	IXP-3N6515GL	—
3軸仕様 超大型グリッパ付	IXP-3N6515GW	—
4軸仕様	IXP-4N6520	—

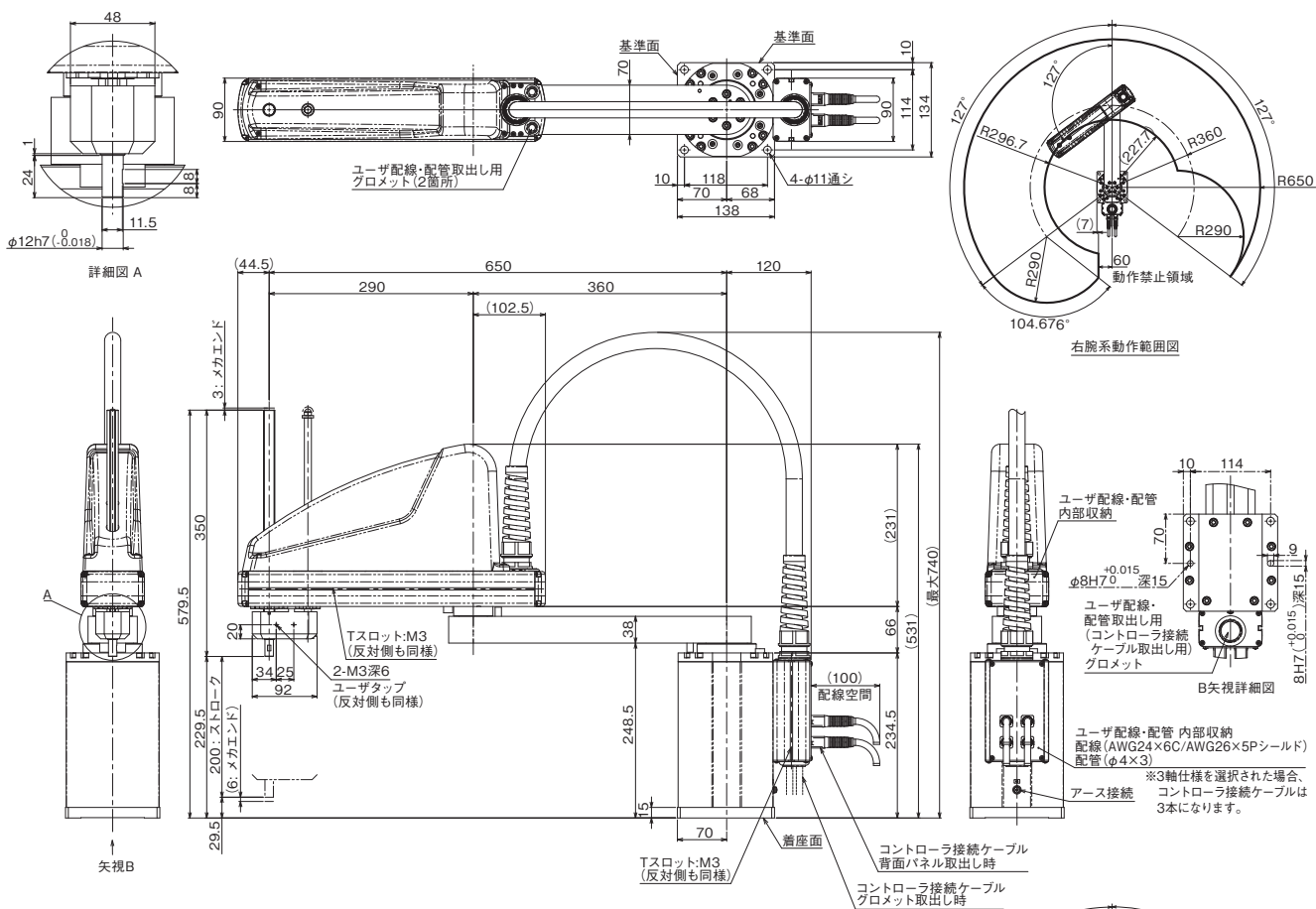
ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり※>

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)~X10 (10m)	—
	X11 (11m)~X15 (15m)	—
	X16 (16m)~X20 (20m)	—
	R01 (1m)~R03 (3m)	—
ロボットケーブル	R04 (4m)~R05 (5m)	—
	R06 (6m)~R10 (10m)	—
	R11 (11m)~R15 (15m)	—
	R16 (16m)~R20 (20m)	—

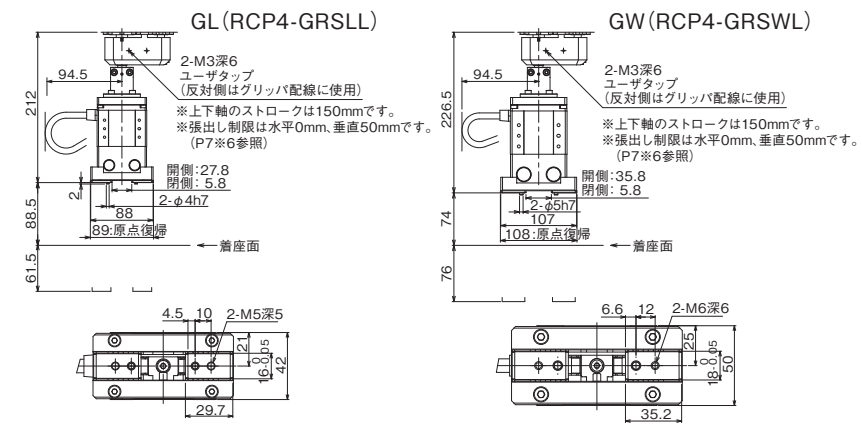
※3軸仕様は3本、グリッパ付仕様と4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



<グリッパ付仕様>



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法			最大位置決め点数	標準価格	参照 ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	30000	-	→P37	
							DeviceNet CC-Link Ethernet/IP 			

IXP- 3C3515 / 4C3515

クリーン仕様
アーム長350mm
上下軸 150mm

■型式項目	IXP	□	C	35	15	—	WA	—	□	—	P3	—	□
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション					
3:3軸	C:クリーン仕様	35:350mm	15:150mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	N:無し P:1m S:3m M:5m	X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照 ※1字継手取出し方向は VLL/VLRのどちらかを 必ずご記入ください。					

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※7はP7をご参照ください。
- ・上下軸のブレーキは付いていません。独自の構造により、サーボOFF時でも、保持が可能です。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にバネなどのバフアを設けた場合の許容押付力は60N以下となります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成		アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2	可搬質量 (kg) ※3	
						定格	最大
1軸	第1アーム	160	±127度	±0.03mm	2399mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	190	±127度				
3軸	上下軸	—	150mm	±0.02mm	270mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	1000度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
ユーザ配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 1本	
標準サイクルタイム※4(sec)	0.76	
許容トルク(4軸目)(N・m)	—	1.4
許容モーメント(N・m)	2.9	
先端軸許容慣性モーメント※5(kg・m)	定格 0.003 最大 0.01	定格 0.003 最大 0.003
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH(結露無きこと)	
本体質量(kg)	13	14
吸引用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 3本	
吸引圧力	-3~-5kPa	
吸引量 ※7	12Nℓ/min	
クリーン度	クラス10(Fed. Std. 209D)	
	クラス3.5相当(ISO 14644-1)	

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
L字継手左側取出し	VLL	→ P5	—
L字継手右側取出し	VLR	→ P5	—

価格表(標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3C3515	—
4軸仕様	IXP-4C3515	—

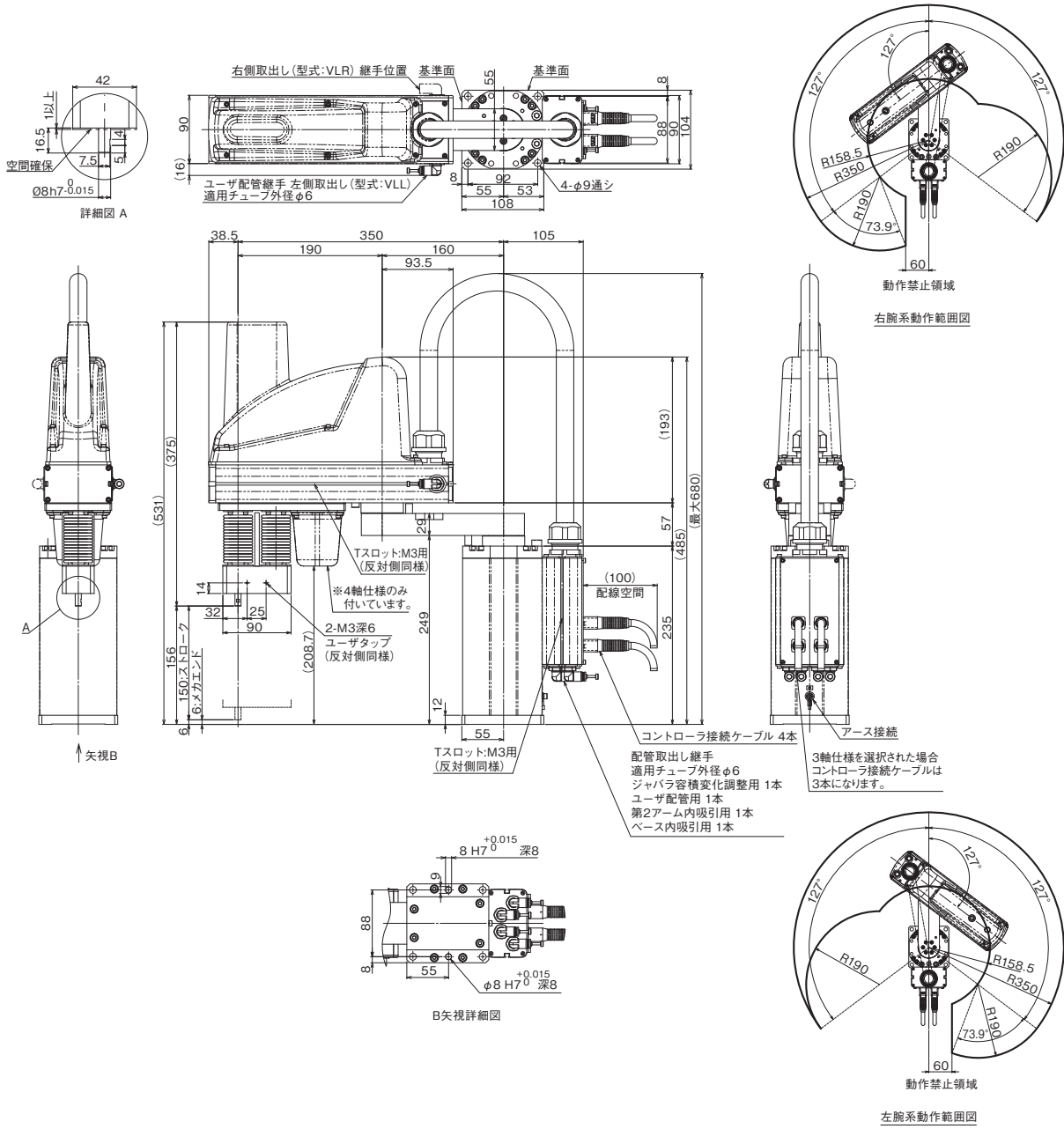
ケーブル長価格表(標準価格)<1軸あたり※>

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P(1m)	—
	S(3m)	—
	M(5m)	—
長さ指定	X06(6m)~X10(10m)	—
	X11(11m)~X15(15m)	—
	X16(16m)~X20(20m)	—
ロボットケーブル	R01(1m)~R03(3m)	—
	R04(4m)~R05(5m)	—
	R06(6m)~R10(10m)	—
	R11(11m)~R15(15m)	—
	R16(16m)~R20(20m)	—

※3軸仕様は3本、4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照 ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3C4515 / 4C4515

クリーン仕様
アーム長450mm
上下軸 150mm

■型式項目	IXP	□	C	45	15	—	WA	—	□	—	P3	—	□
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション					
3:3軸	C:クリーン仕様	45:450mm	15:150mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	N:無し P:1m S:3m M:5m	X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照 ※L字継手取出し方向は VLL/VLRのどちらかを 必ずご記入ください。					

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※7はP7をご参照ください。
- ・上下軸のブレーキは付いていません。独自の構造により、サーボOFF時でも、保持が可能です。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にバネなどのパuffaを設けた場合の許容押付力は60N以下となります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成		アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度※2	可搬質量 (kg) ※3	
						定格	最大
1軸	第1アーム	260	±127度	±0.03mm	2194mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	190	±127度				
3軸	上下軸	—	150mm	±0.02mm	270mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	1000度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
ユーザ配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 1本	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.74	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	1.4
許容モーメント (N・m)	2.9	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.003 最大 0.01	定格 0.003 最大 0.003
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)	
本体質量 (kg)	14	15
吸引用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 3本	
吸引圧力	-3~-5kPa	
吸引量 ※7	12Nℓ/min	
クリーン度	クラス10 (Fed. Std. 209D)	
	クラス3.5相当 (ISO 14644-1)	

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3C4515	—
4軸仕様	IXP-4C4515	—

ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり> ※

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)~X10 (10m)	—
	X11 (11m)~X15 (15m)	—
	X16 (16m)~X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m)~R03 (3m)	—
	R04 (4m)~R05 (5m)	—
	R06 (6m)~R10 (10m)	—
	R11 (11m)~R15 (15m)	—
	R16 (16m)~R20 (20m)	—

※3軸仕様は3本、4軸仕様は4本必要です。

IXP- 3C5520 / 4C5520

クリーン仕様
アーム長550mm
上下軸 200mm

■型式項目	IXP	□	C	55	20	—	WA	—	□	—	P3	—	□
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション					
	3:3軸 4:4軸	C:クリーン仕様	55:550mm	20:200mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	N:無し P:1m S:3m M:5m	X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照 ※L字継手取出し方向は VLL/VLRのどちらかを 必ずご記入ください。				

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1～※7はP7をご参照ください。
- ・搬送物が4kg以上の場合は、必ずブレーキオプションを選択してください。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのバフアを設けた場合の許容押付け力は90Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量 (kg) ※3		
					定格	最大	
1軸	第1アーム	260	±127度	±0.04mm	2501mm/s (合成速度)	2	6
2軸	第2アーム	290	±127度				
3軸	上下軸	—	200mm	±0.02mm	240mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	700度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
ユーザ配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 1本	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.79	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	3.06
許容モーメント (N・m)	9.4	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.01 最大 0.03	定格 0.01 最大 0.01
使用周囲温度・湿度	温度0～40℃ 湿度20～85%RH (結露無きこと)	
本体質量 (kg)	21	23
吸引用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 3本	
吸引圧力	-3～-5kPa	
吸引量 ※7	12Nℓ/min	
クリーン度	クラス10 (Fed. Std. 209D)	
	クラス3.5相当 (ISO 14644-1)	

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ ※	B	総合カタログ参照	—
L字継手左側取出し	VLL	→ P5	—
L字継手右側取出し	VLR	→ P5	—

※搬送物が4kg以上の場合は、必ず選択してください。

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3C5520	—
4軸仕様	IXP-4C5520	—

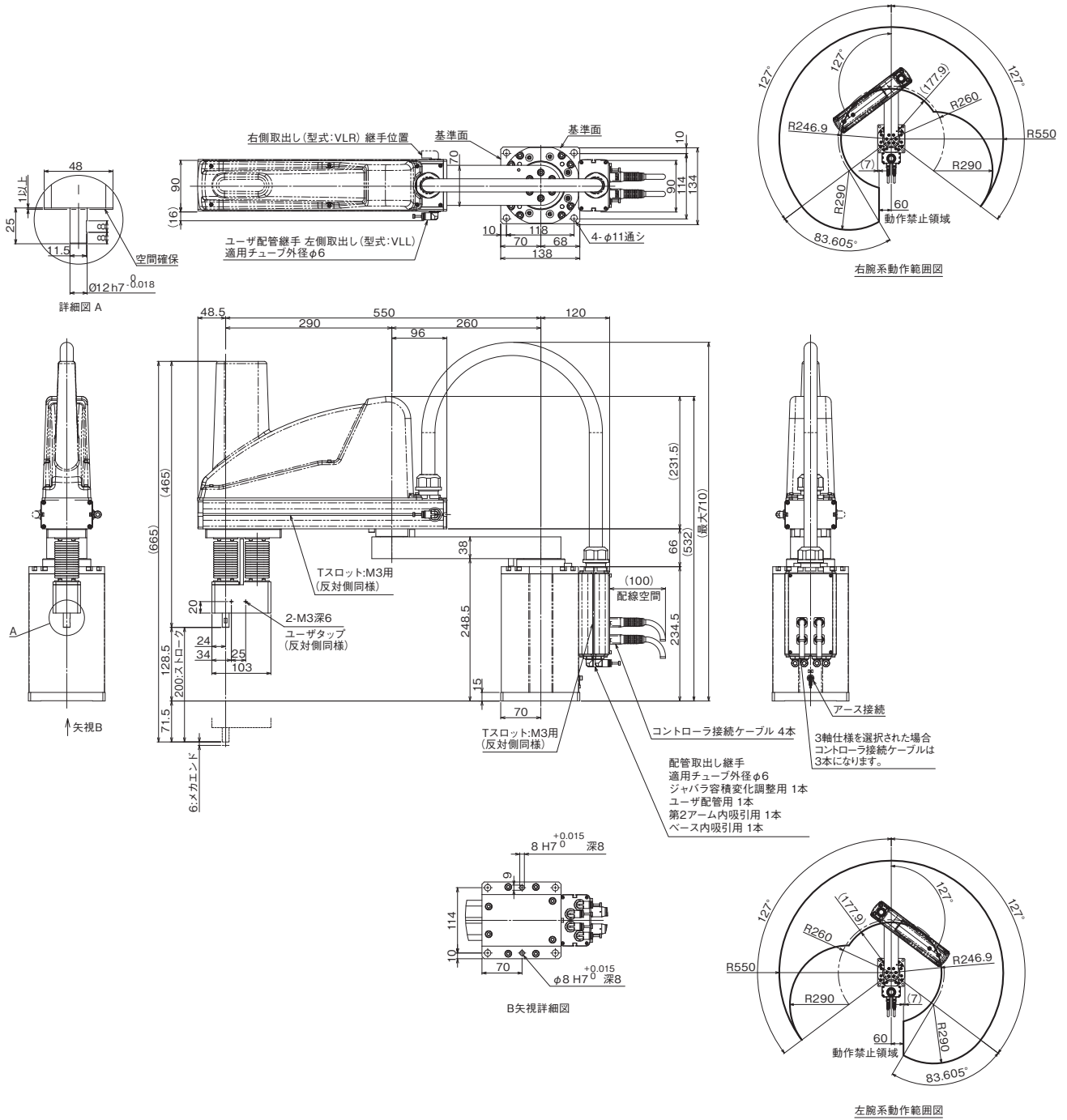
ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり> ※

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)～X10 (10m)	—
	X11 (11m)～X15 (15m)	—
	X16 (16m)～X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m)～R03 (3m)	—
	R04 (4m)～R05 (5m)	—
	R06 (6m)～R10 (10m)	—
	R11 (11m)～R15 (15m)	—
	R16 (16m)～R20 (20m)	—

※3軸仕様は3本、4軸仕様は4本必要です。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3C6520 / 4C6520

クリーン仕様
アーム長650mm
上下軸 200mm

■型式項目	IXP	□	C	65	20	—	WA	—	□	—	P3	—	□
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション					
	3:3軸 4:4軸	C:クリーン仕様	65:650mm	20:200mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	N:無し P:1m S:3m M:5m	X□□:長さ指定 R□□:ロボットケーブル 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照 ※L字継手取出し方向は VLL/VLRのどちらかを 必ずご記入ください。				

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1～※7はP7をご参照ください。
- ・搬送物が4kg以上の場合は、必ずブレーキオプションを選択してください。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのバフアを設けた場合の許容押付け力は90Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック							
軸構成		アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量 (kg) ※3	
						定格	最大
1軸	第1アーム	360	±127度	±0.04mm	2314mm/s (合成速度)	2	6
2軸	第2アーム	290	±127度				
3軸	上下軸	—	200mm	±0.02mm	240mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	700度/s		

アクチュエータ仕様		
	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
ユーザ配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 1本	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.93	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	3.06
許容モーメント (N・m)	9.4	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.01 最大 0.03	定格 0.01 最大 0.01
使用周囲温度・湿度	温度0～40℃ 湿度20～85%RH (結露無きこと)	
本体質量 (kg)	24	25
吸引用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6 3本	
吸引圧力	-3～-5kPa	
吸引量 ※7	12Nℓ/min	
クリーン度	クラス10 (Fed. Std. 209D)	
	クラス3.5相当 (ISO 14644-1)	

価格表 (標準価格)		
仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3C6520	—
4軸仕様	IXP-4C6520	—

ケーブル長価格表 (標準価格) <1軸あたり> ※		
種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ指定	X06 (6m)～X10 (10m)	—
	X11 (11m)～X15 (15m)	—
	X16 (16m)～X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m)～R03 (3m)	—
	R04 (4m)～R05 (5m)	—
	R06 (6m)～R10 (10m)	—
	R11 (11m)～R15 (15m)	—
	R16 (16m)～R20 (20m)	—

※3軸仕様は3本、4軸仕様は4本必要です。

オプション価格表 (標準価格)			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ ※	B	総合カタログ参照	—
L字継手左側取出し	VLL	→ P5	—
L字継手右側取出し	VLR	→ P5	—

※搬送物が4kg以上の場合は、必ず選択してください。

IXP- 3W3515 / 4W3515

防塵・防滴仕様
アーム長350mm
上下軸 150mm

■型式項目	IXP	W	35	15	WA		P3
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ
	3:3軸 4:4軸	W:防塵・防滴仕様	35:350mm	15:150mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	3L:3m 5L:5m 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

※1~※8はP7をご参照ください。
 ・上下軸のブレーキは付いていません。
 独自の構造により、サーボOFF時でも、保持が可能です。
 ・上下軸での押付け制御はできません。
 ・ツールや押付け側にバネなどのバフファを設けた場合の
 許容押付力は60N以下となります。
 ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8を
 ご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成		アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量(kg)※3	
						定格	最大
1軸	第1アーム	160	±127度	±0.03mm	2399mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	190	±127度				
3軸	上下軸	—	150mm	±0.02mm	270mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	1000度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
標準サイクルタイム※4(sec)	0.76	
許容トルク(4軸目)(N・m)	—	1.4
許容モーメント(N・m)	2.9	
先端軸許容慣性モーメント※5(kg・m)	定格 0.003 最大 0.01	定格 0.003 最大 0.003
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH(結露無きこと)	
本体質量(kg)	17	18
保護等級	IP65	
パージ用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6	
エアパージ圧力※8	1kPa(清浄な乾燥エア)	
パージ流量	12Nℓ/min	

価格表(標準価格)

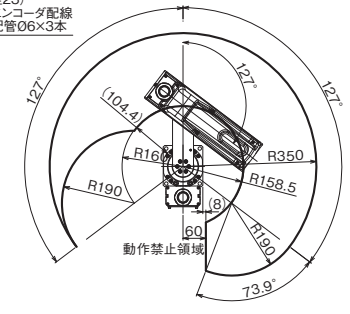
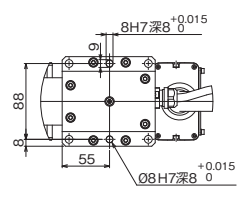
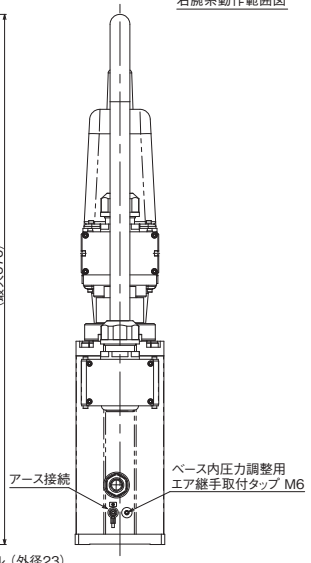
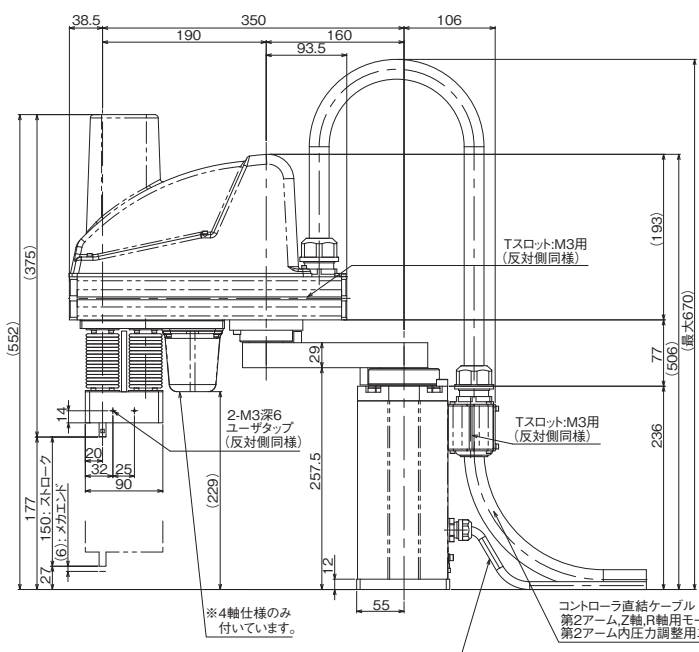
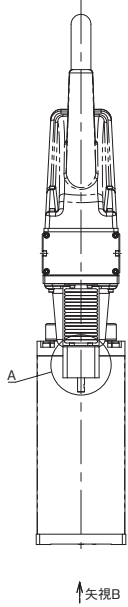
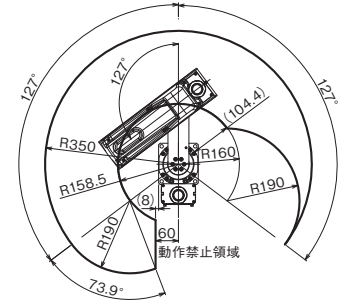
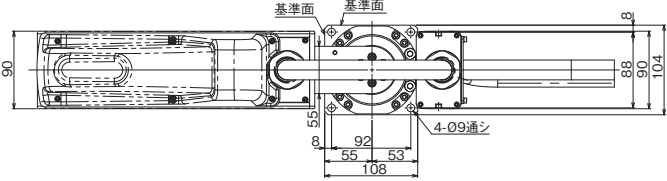
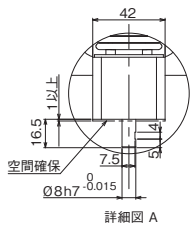
仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3W3515	—
4軸仕様	IXP-4W3515	—

ケーブル長価格表(標準価格)<1台あたり>

ケーブル記号	標準価格
3L(3m)	—
5L(5m)	—

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●		30000	-	→P37

IXP- 3W4515 / 4W4515

防塵・防滴仕様
アーム長450mm
上下軸 150mm

■型式項目	IXP	W	45	15	WA		P3
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ
	3:3軸 4:4軸	W:防塵・防滴仕様	45:450mm	15:150mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	3L:3m 5L:5m 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※8はP7をご参照ください。
- ・上下軸のブレーキは付いていません。独自の構造により、サーボOFF時でも、保持が可能です。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にバネなどのバツファを設けた場合の許容押付力は60N以下となります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成		アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量 (kg) ※3	
						定格	最大
1軸	第1アーム	260	±127度	±0.03mm	2194mm/s (合成速度)	1	3
2軸	第2アーム	190	±127度				
3軸	上下軸	—	150mm	±0.02mm	270mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	1000度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.74	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	1.4
許容モーメント (N・m)	2.9	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.003 最大 0.01	定格 0.003 最大 0.003
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)	
本体質量 (kg)	18	19
保護等級	IP65	
パージ用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6	
エアパージ圧力 ※8	1kPa (清浄な乾燥エア)	
パージ流量	12Nℓ/min	

価格表 (標準価格)

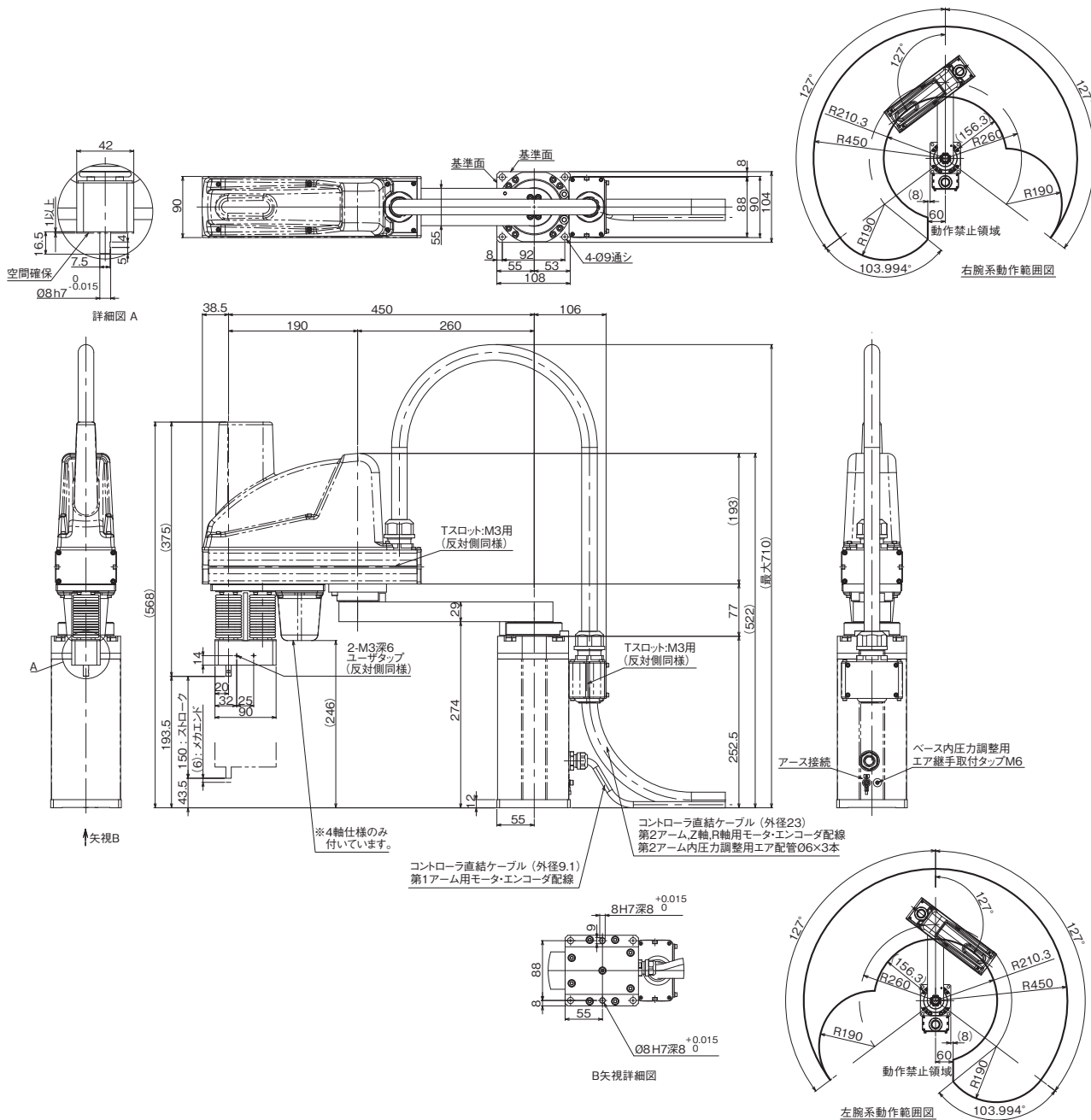
仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3W4515	—
4軸仕様	IXP-4W4515	—

ケーブル長価格表 (標準価格) <1台あたり>

ケーブル記号	標準価格
3L (3m)	—
5L (5m)	—

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照 ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3W5520 / 4W5520

防塵・防滴仕様
アーム長550mm
上下軸 200mm

■型式項目	IXP	W	55	20	WA		P3	
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション
	3:3軸 4:4軸	W:防塵・防滴仕様	55:550mm	20:200mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	3L:3m 5L:5m 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※8はP7をご参照ください。
- ・搬送物が4kg以上の場合は、必ずブレーキオプションを選択してください。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのパツファを設けた場合の許容押付け力は90Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成		アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量 (kg) ※3	
						定格	最大
1軸	第1アーム	260	±127度	±0.04mm	2501mm/s (合成速度)	2	6
2軸	第2アーム	290	±127度				
3軸	上下軸	—	200mm	±0.02mm	240mm/s		
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度	700度/s		

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.79	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	3.06
許容モーメント (N・m)	9.4	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.01 最大 0.03	定格 0.01 最大 0.01
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)	
本体質量 (kg)	25	27
保護等級	IP65	
ページ用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6	
エアページ圧力 ※8	1kPa (清浄な乾燥エア)	
ページ流量	12Nℓ/min	

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3W5520	—
4軸仕様	IXP-4W5520	—

ケーブル長価格表 (標準価格) <1台あたり>

ケーブル記号	標準価格
3L (3m)	—
5L (5m)	—

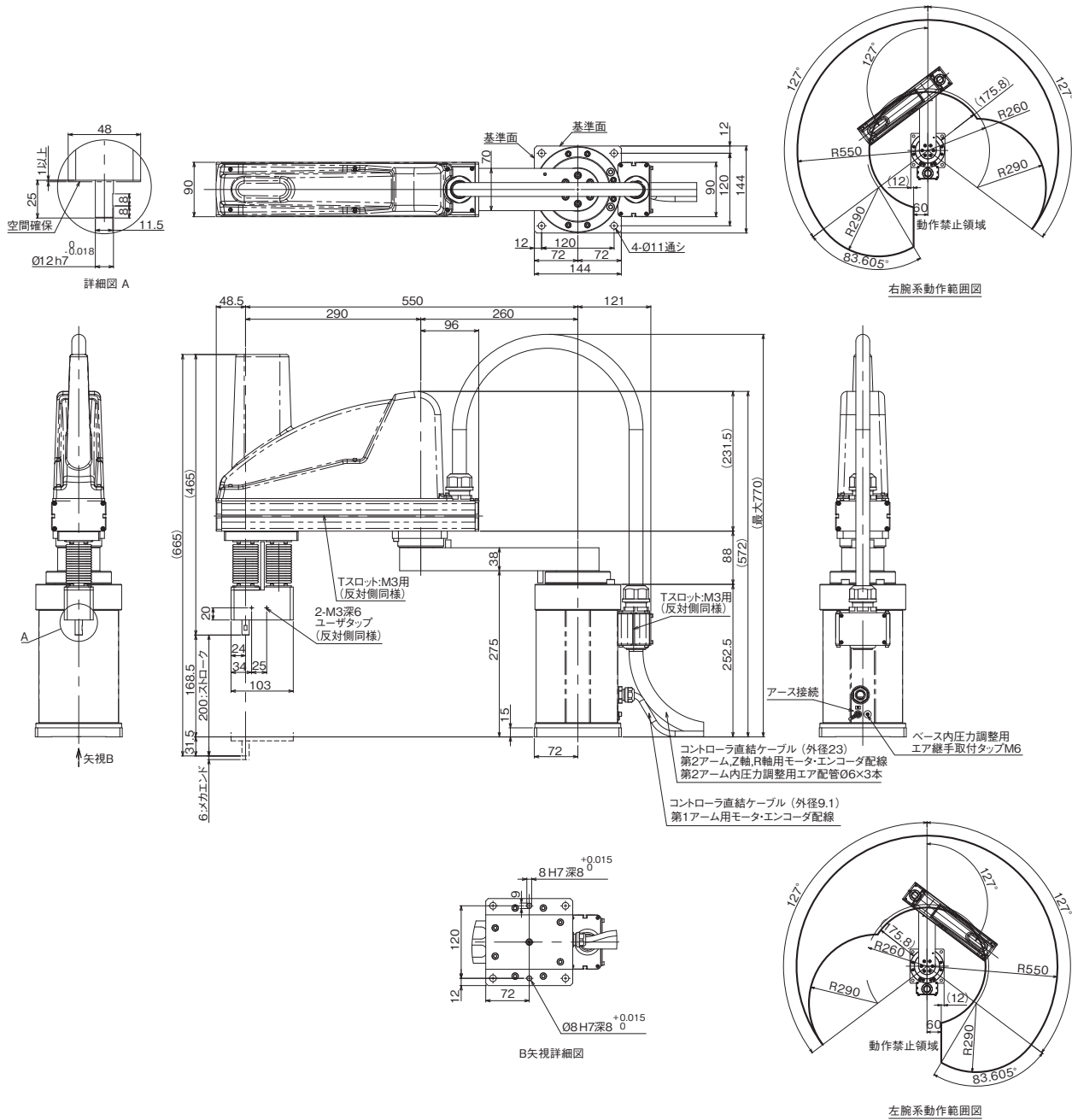
オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	総合カタログ参照	—

※搬送物が4kg以上の場合は、必ず選択してください。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションA	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP	30000	-	→P37

IXP- 3W6520 / 4W6520

防塵・防滴仕様
アーム長650mm
上下軸 200mm

■型式項目	IXP	W	65	20	WA		P3	
シリーズ	軸数	タイプ	アーム長	上下軸ストローク	エンコーダ種類	ケーブル長	適応コントローラ	オプション
	3:3軸 4:4軸	W:防塵・防滴仕様	65:650mm	20:200mm	WA:バッテリーレス アブソ仕様	3L:3m 5L:5m 下記ケーブル長 価格表参照	P3:MSEL	下記オプション 価格表参照

※コントローラは付属しません。



※写真は4軸仕様です。

POINT
選定上の注意

- ※1~※8はP7をご参照ください。
- ・搬送物が4kg以上の場合は、必ずブレーキオプションを選択してください。
- ・上下軸での押付け制御はできません。
- ・ツールや押付け側にパネなどのパuffaを設けた場合の許容押付け力は90Nとなります。
- ・動作範囲の注意事項はP7を、加減速度の設定の注意事項はP8をご参照ください。

アクチュエータスペック

軸構成	アーム長 (mm)	動作範囲	繰返し位置決め精度※1	PTP動作時最大動作速度 ※2	可搬質量 (kg) ※3		
					定格	最大	
1軸	第1アーム	360	±0.04mm	2314mm/s (合成速度)	2	6	
2軸	第2アーム	290					±127度
3軸	上下軸	—	200mm	±0.02mm			240mm/s
4軸	回転軸	—	±360度	±0.02度			700度/s

アクチュエータ仕様

	3軸仕様	4軸仕様
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソエンコーダ	
標準サイクルタイム※4 (sec)	0.93	
許容トルク (4軸目) (N・m)	—	3.06
許容モーメント (N・m)	9.4	
先端軸許容慣性モーメント※5 (kg・m)	定格 0.01 最大 0.03	定格 0.01 最大 0.01
使用周囲温度・湿度	温度0~40℃ 湿度20~85%RH (結露無きこと)	
本体質量 (kg)	27	29
保護等級	IP65	
ページ用配管継手	ワンタッチ管継手 適用チューブ外径φ6	
エアページ圧力 ※8	1kPa (清浄な乾燥エア)	
ページ流量	12Nℓ/min	

価格表 (標準価格)

仕様	型式	標準価格
3軸仕様	IXP-3W6520	—
4軸仕様	IXP-4W6520	—

ケーブル長価格表 (標準価格) <1台あたり>

ケーブル記号	標準価格
3L (3m)	—
5L (5m)	—

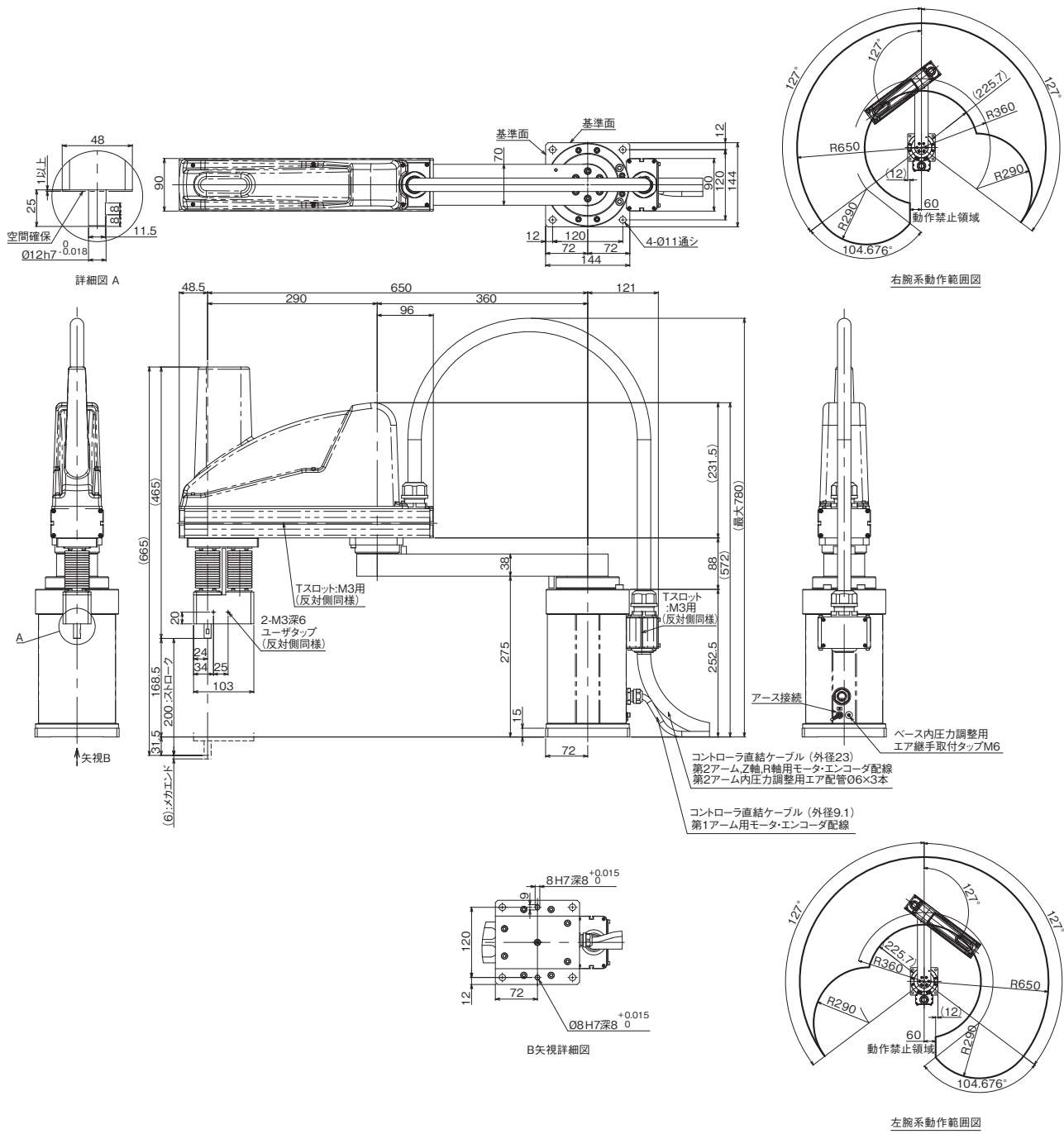
オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	総合カタログ参照	—

※搬送物が4kg以上の場合は、必ず選択してください。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



適応コントローラ

IXPシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム				
MSEL-PCX/PGX		4	単相AC 100V~230V	-	-	●	DeviceNet CC-Link EtherNet/IP 	30000	-	→P37

MSEL



MSEL-PCX/PGX パワーコンスカラ用プログラムコントローラ

機種一覧

名称	パワーコンスカラ用コントローラ			
外観				
タイプ名	PCX3	PGX3	PCX4	PGX4
種類	3軸標準仕様	3軸安全カテゴリ対応仕様	4軸標準仕様	4軸安全カテゴリ対応仕様
標準価格	—	—	—	—
接続アクチュエータ	IXP 3軸仕様		IXP 3軸仕様+付加軸(グリッパ付仕様も含む) IXP 4軸仕様	
標準I/O	NPN、PNP(16IN/16OUT)			
拡張I/O(※)	NPN、CC-Link、DeviceNet、PROFIBUS-DP、EtherNet/IP、IAネット			
ポジション点数	30,000			
電源電圧	単相AC100~230V			

型式

MSEL — — — WAI — WAI — — — — 4 — —

コントローラタイプ スカラタイプ エンコーダ種類 オプション モーター種類 エンコーダ種類 オプション 標準I/O種類 拡張I/O種類 PIOケーブル種類 電源電圧 本体取付仕様

※付加軸は、コントローラタイプが4軸、スカラタイプが3軸(グリッパなし)の場合のみ選択可能です。

PCX3	3軸標準仕様
PGX3	3軸安全カテゴリ対応仕様
PCX4	4軸標準仕様
PGX4	4軸安全カテゴリ対応仕様

※アーム長550/650のみ選択できます。搬送物が4kg以上の時は必ず選択してください。

20P	20角ハルスモータ
20SP	20角ハルスモータ(RA2C、RA2BC用)
28P	28角ハルスモータ
28SP	28角ハルスモータ(RA3C用)
35P	35角ハルスモータ
42P	42角ハルスモータ
42SP	42角ハルスモータ(RCP4W-RA5C、RCP4W-RA6C高推力仕様用)
56P	56角ハルスモータ

※原点確認センサは、スカラ3軸仕様でインクリメンタルの付加軸を使用する場合のみ選択が可能です。

(無記入)	オプション無し
B	ブレーキ
HS	原点確認センサ(※)

NP	NPN仕様
PN	PNP仕様

E	未使用
NP	拡張PIOボード(NPN仕様)
DV	DeviceNetボード
DV2	DeviceNetボード(二股コネクタ付属)
CC	CC-Linkボード
CC2	CC-Linkボード(二股コネクタ付属)
PR	PROFIBUS-DPボード
EP	EtherNet/IPボード
IA	IAネット接続ボード

※CC2、DV2選択時は、分岐配線用の二股コネクタが付属されます。

4	AC100~230V
---	------------

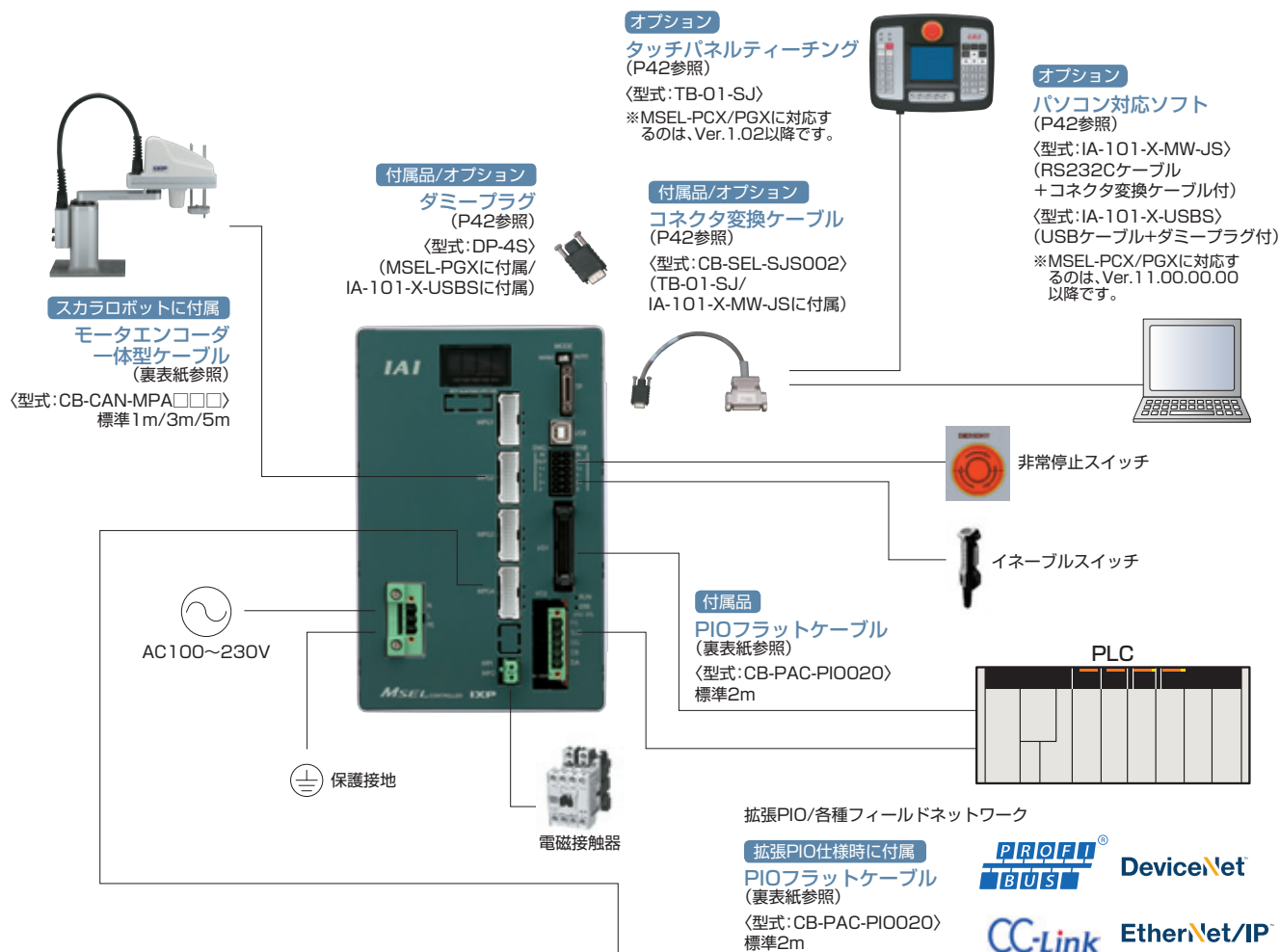
(無記入)	ねじ固定仕様
DN	DINレール取付仕様

0	ケーブルなし
2	2m(標準)
3	3m
5	5m

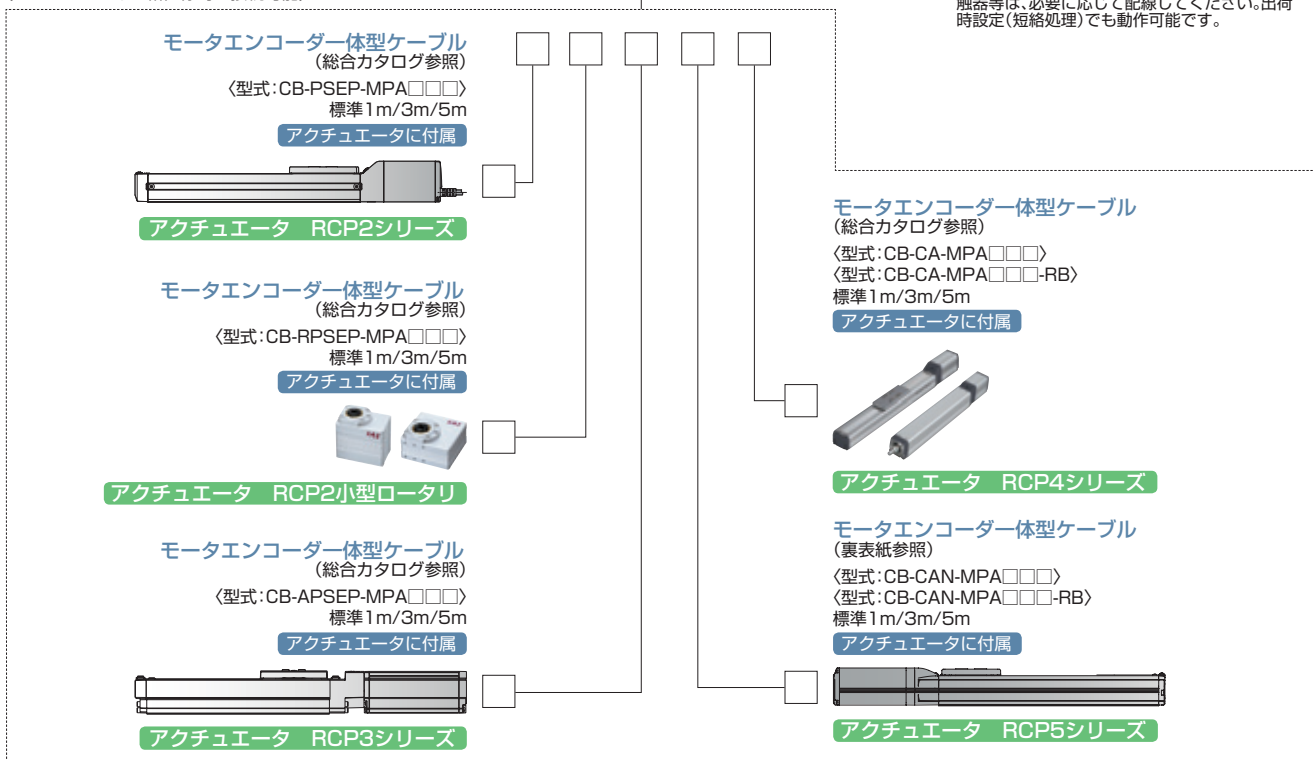
※□には下記の記号が入ります。
 N: 標準仕様
 C: クリーン仕様
 W: 防塵・防滴仕様

3N1808	IXP-3N1808用
4N1808	IXP-4N1808用
3N2508	IXP-3N2508用
4N2508	IXP-4N2508用
3N2508GM	IXP-3N2508GM用
3□3515	IXP-3□3515用
4□3515	IXP-4□3515用
3N3515GM	IXP-3N3515GM用
3N3510GL	IXP-3N3510GL用
3□4515	IXP-3□4515用
4□4515	IXP-4□4515用
3N4515GM	IXP-3N4515GM用
3N4510GL	IXP-3N4510GL用
3□5520	IXP-3□5520用
4□5520	IXP-4□5520用
3N5515GL	IXP-3N5515GL用
3N5515GW	IXP-3N5515GW用
3□6520	IXP-3□6520用
4□6520	IXP-4□6520用
3N6515GL	IXP-3N6515GL用
3N6515GW	IXP-3N6515GW用

システム構成



〈付加軸アクチュエータ〉
(スカルロボット3軸仕様時に接続可能)



コントローラ基本仕様

仕様項目		内容	
電源入力電圧		単相AC100~230V±10%	
電源電流		2.9A typ.(AC100V)、1.4A typ.(AC200V)、1.2A typ.(AC230V)	
電源周波数範囲		50/60Hz±5%	
モータ種別		パルスモータ(サーボ制御)	
対応エンコーダ		インクリメンタルエンコーダ/バッテリーレスアブソリュートエンコーダ	
データ記憶装置		FlashROM/FRAM	
プログラムステップ数		9,999	
ポジション数		30,000	
プログラム数		255	
マルチタスク数		16	
運転モード	シリアル通信	○	
	プログラム	○	
SIOインターフェイス	通信方式	RS232(調歩同期通信)	
	通信速度	9.6、19.2、38.4、57.6、76.8、115.2kbps	
	活線挿抜	TPポート	×
		USB	○
標準PIOインターフェイス	入力仕様	入力点数	16点
		入力電圧	DC24V±10%
		入力電流	7mA/1回路
		ON電圧	Min.DC16V
		OFF電圧	Max.DC5V
		漏洩電流	許容漏洩電流 Max.1mA
	出力仕様	絶縁方式	フォトカブラ絶縁
		出力点数	16点
		負荷電圧	DC24V±10%
		最大電流	100mA/1点、400mA/8点 注1
		飽和電圧	Max.3V
		漏洩電流	Max.0.1mA
適合拡張I/Oインターフェイス	絶縁方式	フォトカブラ絶縁	
	拡張PIO NPN仕様(16IN/16OUT)		
	CC-Link(リモートデバイス局)		
	DeviceNet		
	PROFIBUS-DP		
	EtherNet/IP		
カレンダー・時計機能	保持時間	約10日	
	充電時間	約100時間(フル充電) ※フル充電状態でなくても、保持可能	
保護機能		過電流、温度異常、ファン速度低下監視、エンコーダ断線等	
使用温度範囲		0~40℃	
使用湿度範囲		85%RH以下(結露、凍結なきこと)	
設置	設置方向	垂直設置(排気側上側)	
	設置方法	ねじ取付、もしくは、DINレール取付	
突入電流		15A typ.(AC100V)、30A typ.(AC200V):5ms以下 (周囲温度25℃/AC ON/OFF 繰り返し無し)	
空冷方式		強制空冷	
外形寸法		幅130mm×高さ195mm×奥行き125mm	
質量		約1400g	

注1:標準I/O No.316から8点毎に、負荷電流合計が400mA。(1点あたりの最大値は100mA)

PIO信号表

標準PIOコネクタ、拡張PIOコネクタ ピン配置

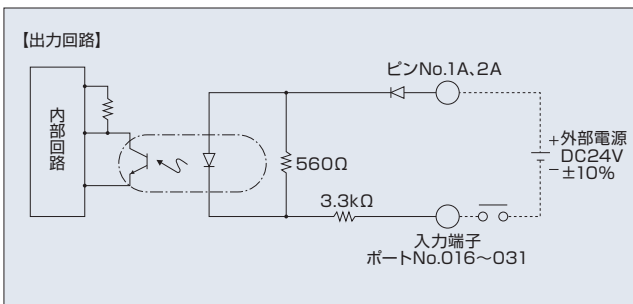
ピン番号	区分	割り付け	ピン番号	区分	割り付け
1A	24V	P24	1B	出力	OUT0
2A	24V	P24	2B		OUT1
3A	—	—	3B		OUT2
4A	—	—	4B		OUT3
5A	入力	IN0	5B		OUT4
6A		IN1	6B		OUT5
7A		IN2	7B		OUT6
8A		IN3	8B		OUT7
9A		IN4	9B		OUT8
10A		IN5	10B		OUT9
11A		IN6	11B		OUT10
12A		IN7	12B		OUT11
13A		IN8	13B		OUT12
14A		IN9	14B		OUT13
15A		IN10	15B		OUT14
16A		IN11	16B	OUT15	
17A		IN12	17B	—	
18A		IN13	18B	—	
19A		IN14	19B	0V	N
20A	IN15	20B	0V	N	

標準 I/O (NPN 仕様) 内部回路

【入力部】 外部入力仕様(NPN仕様)

項目	仕様
入力電圧	DC24V ±10%
入力電流	7mA 1回路
ON/OFF電圧	ON電圧…Min DC16.0V OFF電圧…Max DC5.0V
絶縁方式	フォトカプラ絶縁

※下記回路図内のポートNo.は、出荷時設定時のポートNo.を示します。
※入力オフ時の、許容漏洩電流は1mA以下。

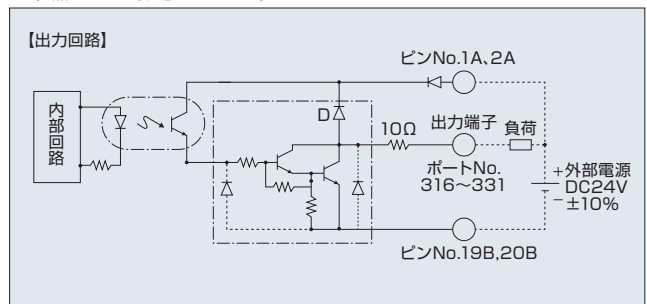


※標準IO(PNP仕様)は、取扱説明書をご確認ください。

【出力部】 外部出力仕様(NPN仕様)

項目	仕様	TD62084(相当) 使用
負荷電圧	DC24V ±10%	
最大負荷電流	100mA/1点、400mA/8点 注)	
漏洩電流	Max 0.1mA/1点	
絶縁方式	フォトカプラ絶縁	

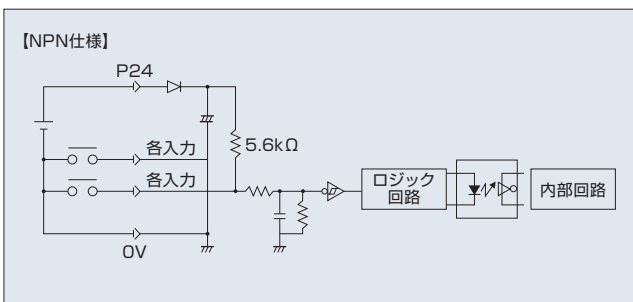
※下記回路図内のポートNo.は、出荷時設定時のポートNo.を示します。
注:標準I/O No316から8点毎に、負荷電流合計が400mA。
(1点あたりの最大値は100mA)



拡張 I/O (NPN 仕様) 内部回路

【入力部】 外部入力仕様

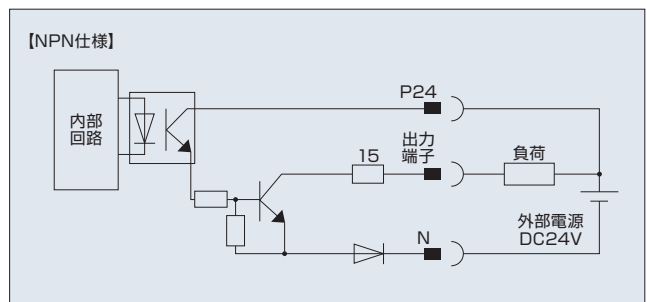
項目	仕様
入力点数	16点
入力電圧	DC24V ±10%
入力電流	4mA 1回路
ON/OFF電圧	ON電圧…Min DC18V(3.5mA) OFF電圧…Max DC6V(1mA)
絶縁方式	フォトカプラ絶縁



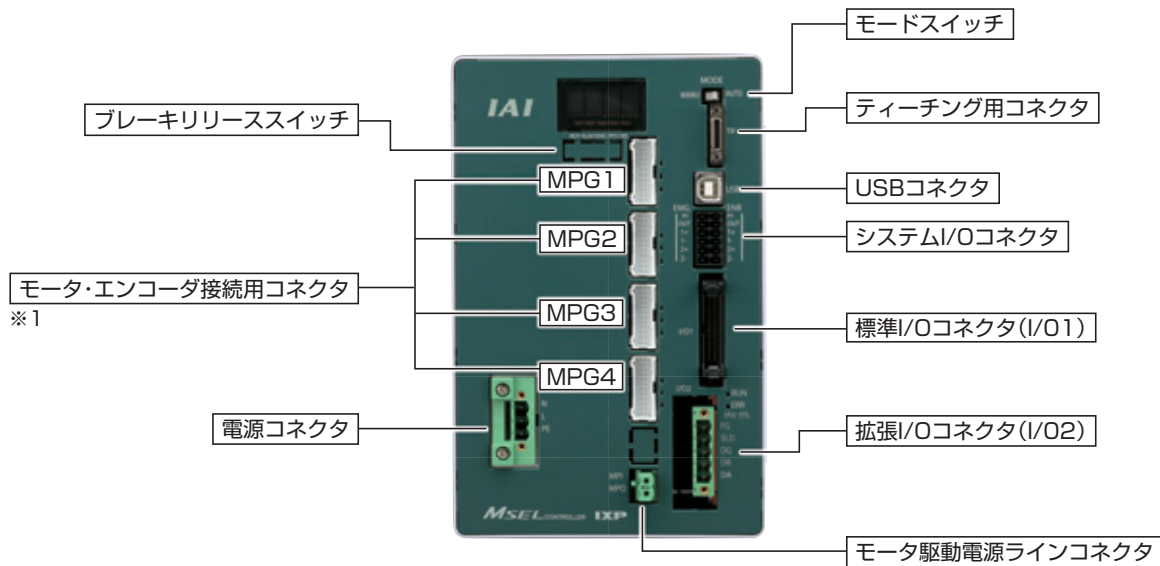
※拡張IO(PNP仕様)は、取扱説明書をご確認ください。

【出力部】 外部出力仕様

項目	仕様
出力点数	16点
定格負荷電流	DC24V ±10%
最大電流	50mA 1回路
絶縁方式	フォトカプラ絶縁

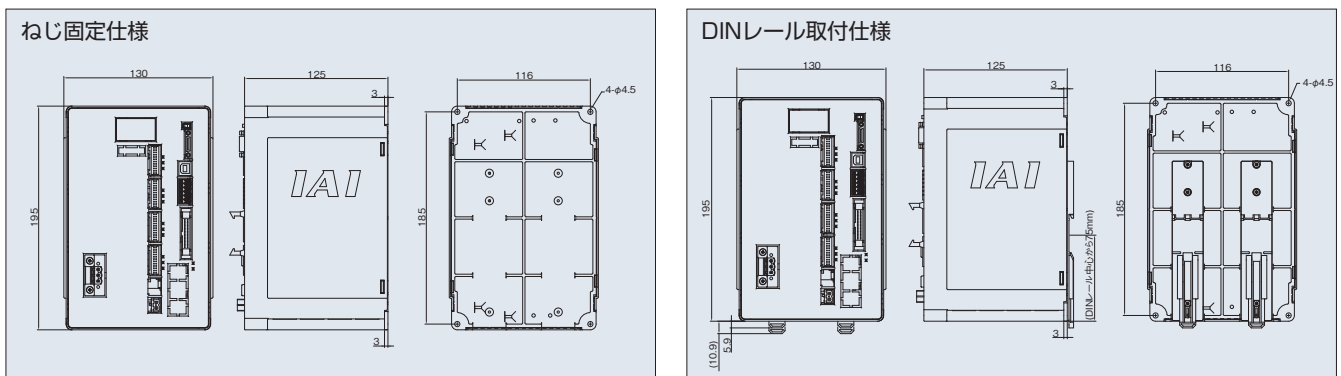


各部名称



※1: MPG1、MPG2、MPG3、MPG4コネクタに間違っただモータを接続しないでください。誤動作、故障の原因となります。

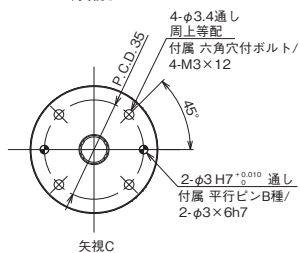
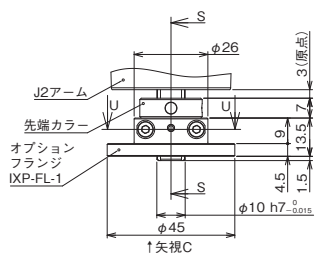
外形寸法



オプション

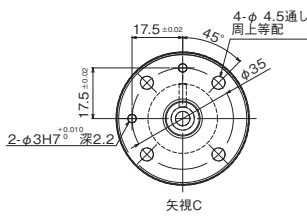
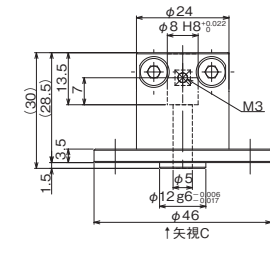
フランジ

■特長 Z軸アーム先端に物を取り付ける場合に使用する金具です。



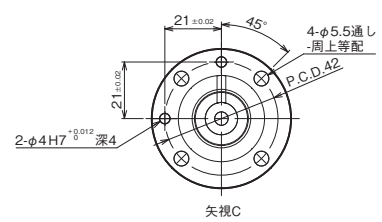
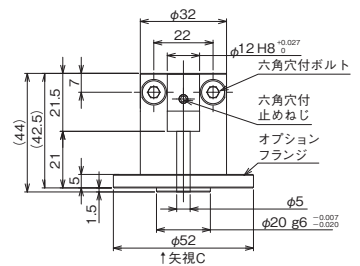
IXP-FL-1 (1808/2508用)

型式	標準価格	重量
IXP-FL-1	—	80g



IXP-FL-2 (3515/3510/4515/4510用)

型式	標準価格	重量
IXP-FL-2	—	120g



IXP-FL-3 (5520/5515/6520/6515用)

型式	標準価格	重量
IXP-FL-3	—	290g

オプション

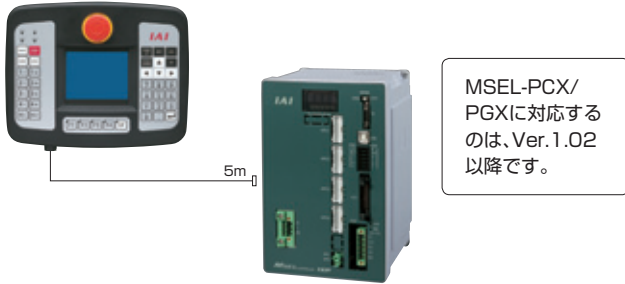
タッチパネルティーチング

■ 特長 プログラム、ポジションの入力、試験運転、モニタ機能を備えた教示装置です。

■ 型式 **TB-01-SJ**

※本型式は、標準仕様+コネクタ変換ケーブルの型式です。デッドマンスイッチ仕様をご希望の場合は、別途、本体単品型式(TB-01D-N/TB-01DR-N)とケーブル単品型式(CB-TB1-X050-JS)をご指定ください。

■ 構成



ダミープラグ

■ 特長 安全カテゴリ対応仕様(MSEL-PGX)、および、USBケーブルを使用して作動させる場合に必要です。(MSEL-PGXタイプ、パソコン対応ソフトIA-101-X-USBSの付属品です)

■ 型式 **DP-4S**



コネクタ変換ケーブル

■ 特長 ティーチングボックスや、RS232CケーブルのDsub25ピンコネクタを、MSELティーチング用コネクタに変換します。(TB-01-SJ、IA-101-X-MW-JSの付属品です)

■ 型式 **CB-SEL-SJS002**



パソコン対応ソフト(Windows専用)

■ 特長 プログラム/ポジションの入力、試験運転、モニタ機能等を備えた立上げ支援ソフトです。デバック作業に必要な機能をアップし、立上げ時間短縮に貢献します。

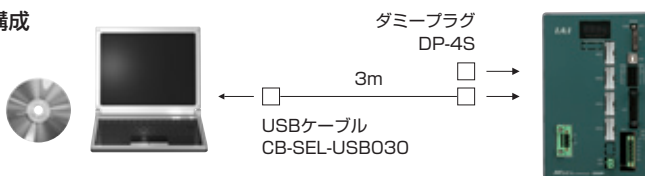
■ 型式 **IA-101-X-MW-JS**(RS232Cケーブル+コネクタ変換ケーブル付)

■ 構成



■ 型式 **IA-101-X-USBS**(USBケーブル+ダミープラグ付)

■ 構成



MSEL-PCX/PGXに対応するの
は、Ver.11.00.00.00以降です。

「システムI/Oコネクタを使用して、外部電源を使用したイネーブルシステム構築する場合」や「二重化した安全回路を構築する場合」は、CB-ST-E1MW050-EBは使用できません。(CB-ST-A1MW050-EBを使用する必要があります)

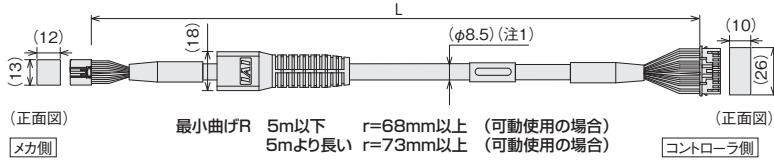
メンテナンス部品

製品ご購入後、ケーブル交換等で手配が必要な場合は、下記型式をご参照ください。
 (付加軸用のケーブルは、総合カタログをご確認ください。)

IXP/RCP4-SA3/RA3/RCP5用モータ・エンコーダ一体型ケーブル/モータ・エンコーダ一体型ロボットケーブル

型式 **CB-CAN-MPA**□□□/ **CB-CAN-MPA**□□□-**RB**

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、最長20mまで対応 例)080=8m



※ロボットケーブルは耐屈曲仕様ケーブルです。
 ケーブルペアの中を通す場合はロボットケーブルをご使用ください。

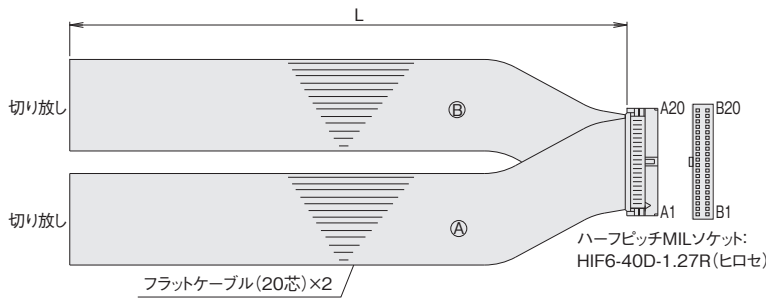
(注1)ケーブル長が5m以上の場合は、非ロボットケーブルがφ9.1、
 ロボットケーブルがφ10になります。

ピンNo.	信号名	ピンNo.	信号名
3	φA/U	1	φA/U
5	VMM/V	2	VMM/V
10	φA/W	3	φA/W
9	φB/-	4	φB/-
4	VMM/-	5	VMM/-
15	φ B/-	6	φ B/-
8	LS+/BK+	7	LS+/BK+
14	LS-/BK-	8	LS-/BK-
12	-/A+	11	-/A+
17	-/A-	12	-/A-
1	A+/B+	13	A+/B+
6	A-/B-	14	A-/B-
11	B+/Z+	15	B+/Z+
16	B-/Z-	16	B-/Z-
20	BK+/LS+	9	BK+/LS+
2	BK-/LS-	10	BK-/LS-
7	LS GND	17	LS GND
18	VPS	19	VPS
15	VCC	15	VCC
13	GND	20	GND
19	-	22	-
22	BAT+	21	BAT+
23	-	23	-
24	FG	24	FG

MSEL/PCON-CA/MSEP-LC用PIOフラットケーブル

型式 **CB-PAC-PIO**□□□

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、最長10mまで対応 例)080=8m



HIF6-40D-1.27R

No.	信号名称	ケーブル色	配線	No.	信号名称	ケーブル色	配線
A1	24V	茶-1	フラットケーブル⑥ (圧接) AWG28	B1	OUT0	茶-3	フラットケーブル⑥ (圧接) AWG28
A2	24V	赤-1		B2	OUT1	赤-3	
A3	-	橙-1		B3	OUT2	橙-3	
A4	-	黄-1		B4	OUT3	黄-3	
A5	IN0	緑-1		B5	OUT4	緑-3	
A6	IN1	青-1		B6	OUT5	青-3	
A7	IN2	紫-1		B7	OUT6	紫-3	
A8	IN3	灰-1		B8	OUT7	灰-3	
A9	IN4	白-1		B9	OUT8	白-3	
A10	IN5	黒-1		B10	OUT9	黒-3	
A11	IN6	茶-2		B11	OUT10	茶-4	
A12	IN7	赤-2		B12	OUT11	赤-4	
A13	IN8	橙-2		B13	OUT12	橙-4	
A14	IN9	黄-2		B14	OUT13	黄-4	
A15	IN10	緑-2		B15	OUT14	緑-4	
A16	IN11	青-2		B16	OUT15	青-4	
A17	IN12	紫-2		B17	-	紫-4	
A18	IN13	灰-2		B18	-	灰-4	
A19	IN14	白-2		B19	OV	白-4	
A20	IN15	黒-2		B20	OV	黒-4	

株式会社 **アイエイアイ**

本社 / 〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1 TEL 054-364-5105 FAX 054-364-2589

- | | | | | |
|--------------------------|---------------------------|---------------------------|--------------------------|--------------------------|
| 東京営業所 / TEL 03-5419-1601 | 大阪営業所 / TEL 06-6457-1171 | 名古屋営業所 / TEL 052-269-2931 | 盛岡営業所 / TEL 019-623-9700 | 仙台営業所 / TEL 022-723-2031 |
| 新潟営業所 / TEL 0258-31-8320 | 宇都宮営業所 / TEL 028-614-3651 | 熊谷営業所 / TEL 048-530-6555 | 茨城営業所 / TEL 029-830-8312 | 多摩営業所 / TEL 042-522-9881 |
| 厚木営業所 / TEL 046-226-7131 | 長野営業所 / TEL 0263-40-3710 | 甲府営業所 / TEL 055-230-2626 | 静岡営業所 / TEL 054-364-6293 | 浜松営業所 / TEL 053-459-1780 |
| 豊田営業所 / TEL 0566-71-1888 | 金沢営業所 / TEL 076-234-3116 | 京都営業所 / TEL 075-693-8211 | 兵庫営業所 / TEL 078-913-6333 | 岡山営業所 / TEL 086-805-2611 |
| 広島営業所 / TEL 082-532-1750 | 松山営業所 / TEL 089-986-8562 | 福岡営業所 / TEL 092-415-4466 | 大分出張所 / TEL 097-543-7745 | 熊本営業所 / TEL 096-386-5210 |

IAI America, Inc. IAI Industrieroboter GmbH IAI (Shanghai) co., Ltd. IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.

www.iai-robot.co.jp

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

ロボシリンダ/ROBOCYLINDER/ラジアルシリンダ/RADIAL CYLINDER/パワーコン/パワーコンスカラは株式会社アイエイアイの登録商標です。