

EC-RR6□R



本体幅
60
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RR6	<input type="text"/>	R	-	<input type="text"/>	-	<input type="text"/>	-	<input type="text"/>
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	ケーブル長	-	オプション
			S 20mm H 12mm M 6mm L 3mm	R モーター折返し		65 ? 315 65mm ? 315mm (50mm毎)		0 1 ? 10 端子台タイプ コネクタ付き 1m ? 10m		オプション 下記オプション 価格表参照



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
65	-	215	-
115	-	265	-
165	-	315	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	143	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	143	-
フランジ (前)	FL	144	-
フット金具	FT	145	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	147	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	147	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	148	-
ナックルジョイント (注2)	NJ	149	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注2)	NJPB	149	-
原点逆仕様	NM	150	-
PNP仕様	PN	150	-
クレビス金具 (注2)	QR	150	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注2)	QRPB	151	-
電源2系統仕様	TMD2	151	-
バッテリーレス	WA	151	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	151	-
無線通信仕様	WL	151	-
無線軸動作対応仕様	WL2	151	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

(注2) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) はセットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 153 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 155 ページをご参照ください。
- (6) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 33 ページをご参照ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
0	ケーブルなし (コネクタ付属)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-
6 ~ 10	6 ~ 10m	-

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	6	25	40	60
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	6	25	40	40
		最高速度 (mm/s)	800	700	450	225
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	1.5	4	10	12.5
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	1	4	10	12.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	800	700	450	225
		最低速度 (mm/s)	25	15	8	4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力 (N)	67	112	224	449	
	押付け最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	4	10	12.5	
ストローク	最小ストローク (mm)	65	65	65	65	
	最大ストローク (mm)	315	315	315	315	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	-
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注3)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	6	6	5	5	1.5	1.5
160	6	6	5	5	1.5	1.5
320	6	6	5	3	1.5	1.5
480	6	6	5	3	1.5	1.5
640	6	4	3	2	1.5	1.5
800	4	3		1	1	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	25	18	16	12	4	4
100	25	18	16	12	4	4
200	25	18	16	10	4	4
400	20	14	10	6	4	4
500	15	8	6	4	3.5	3
700	6	2			2	1

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	40	35	30	25	10	10
50	40	35	30	25	10	10
100	40	35	30	25	10	10
200	40	30	25	20	10	10
250	40	27.5	22.5	18	9	8
350	30	14	12	10	5	5
400	18	10	6	5	3	3
450	8	3			2	1

リード3

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	12.5	12.5
50	60	50	45	40	12.5	12.5
100	60	50	45	40	12.5	12.5
125	60	50	40	30	10	10
175	40	35	25	20	6	5
200	35	23	15	10	5	4
225	16	10			2.5	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直 加速度 (G)
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	6	5	1	
160	6	5	1	
320	6	5	1	
480	4	3	1	
640	3	1	0.5	

リード12

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直 加速度 (G)
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	25	10	4	
100	25	10	4	
200	25	10	4	
300	20	8	3	
400	10	5	2	
500	5	2	1	

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直 加速度 (G)
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	20	10	
50	40	20	10	
100	40	20	10	
150	40	20	8	
200	35	18	5	
250	10	6	3	

リード3

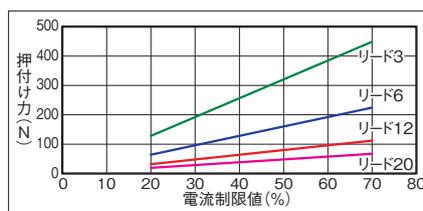
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直 加速度 (G)
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25	12.5	
25	40	25	12.5	
50	40	25	12.5	
75	40	25	12	
100	40	25	9	
125	40	25	5	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力 設定	65~215 (50mm毎)	265 (mm)	315 (mm)
20	無効	800		
	有効	640		
12	無効	700	660	480
	有効	500		480
6	無効	450	325	235
	有効	250		235
3	無効	225	160	115
	有効	125		115

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ロッドたわみ量 (参考値)

