



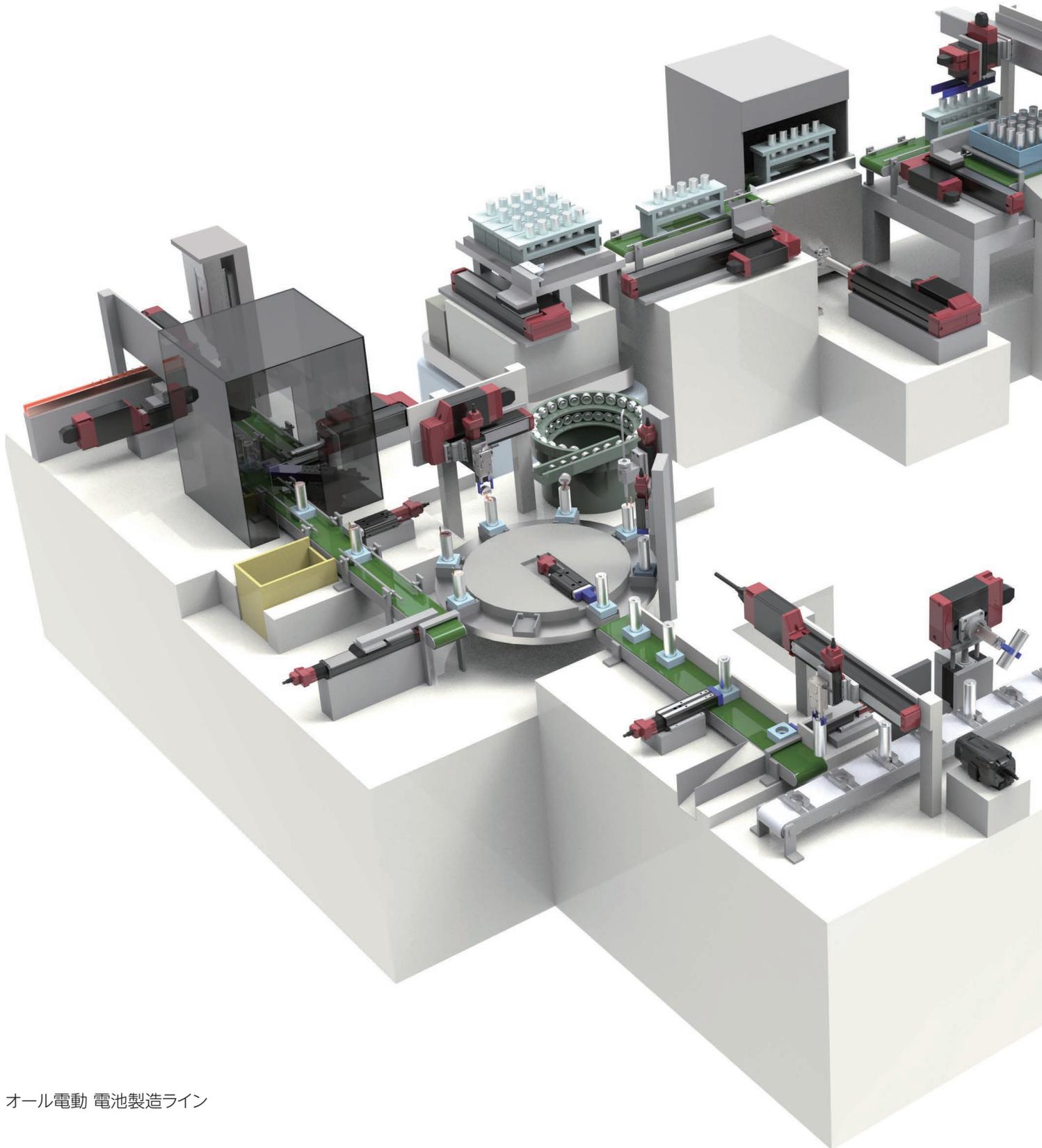
Digest Catalog

# アイエイアイ 産業用ロボット ダイジェストカタログ

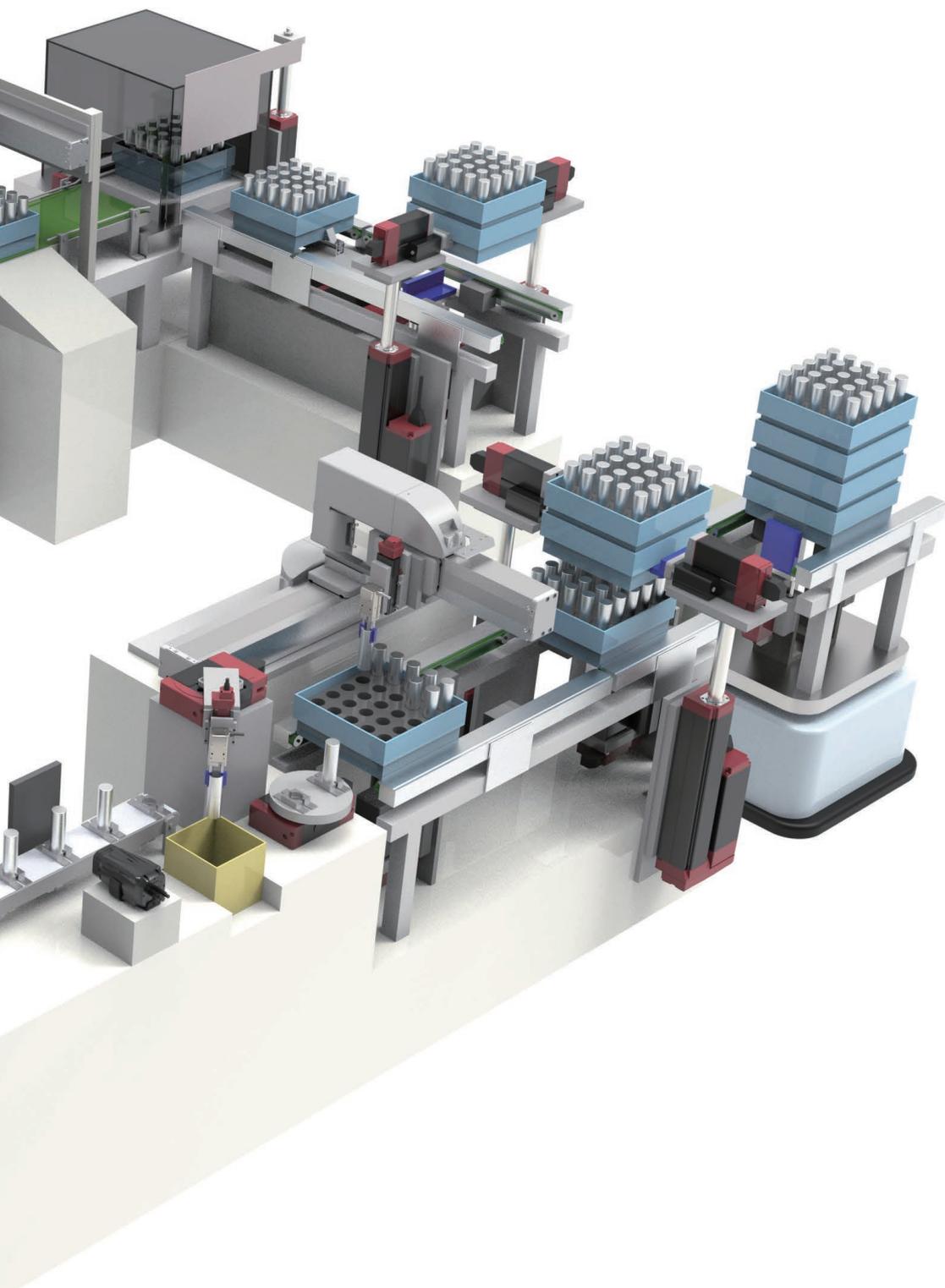
**IAI**  
Quality and Innovation

# INDEX

電動アクチュエーター／小型産業用ロボットのリーディングカンパニーとして  
アイエイアイは常に市場ニーズの先を読み、毎年さまざまな製品を市場に送り出しています。  
現場に最適なシステムを提供する、多彩なバリエーションをご紹介します。



オール電動 電池製造ライン



会社紹介 3

ラインナップ 7

エレシリンダー 9

多点位置決め 17

ユニット製品 23

クリーン  
防塵防滴 27

コントローラー  
制御 31

その他 35

仕様一覧表 37

アプリケーション 53

選定サポート 61

## 会社紹介



小型産業用ロボットのリーディングカンパニー  
単軸・直交ロボットシェア**世界No.1**

## 会社概要

社名：株式会社アイエイアイ  
設立：1976年（昭和51年）4月3日  
代表者：代表取締役社長 石田 徹  
事業内容：小型産業用ロボットの開発・設計・製造・販売  
新しい農業技術の開発（エコファーム部）  
従業員数：1,349名（2023年4月現在）

## 所在地

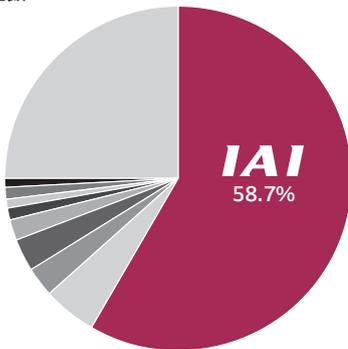
本社・工場：〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1  
TEL 054-364-5301(代表)  
富士宮工場：〒419-0317 静岡県富士宮市内房1700  
TEL 054-429-2500



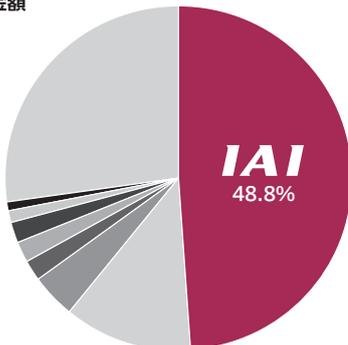
## 単軸・直交ロボットシェア

2021年実績(富士経済調査)

### ●販売台数



### ●販売金額



## 社会貢献

### ●ミニロボ (mini Robo)



ミニロボ (miniRobo) は、アイエイアイが開発したサッカー用ロボットです。こどもたちに、ものづくりの楽しさを知ってほしい、そんな思いから生まれました。定期的に大会も開催されています。

### ●アイエイアイ スタジアム



アイエイアイは、地元静岡のプロサッカーチーム「清水エスパルス」をスポンサーとして応援しています。2013年、清水エスパルスのホームスタジアムである日本平スタジアムのネーミングライツを取得しました。

## IAIだからできること

### 製品ラインナップ

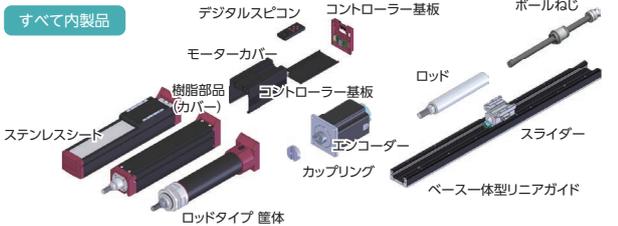
電動アクチュエーター業界No.1の製品ラインナップと多彩なバリエーションをご用意しています。(詳細はP7へ)  
さまざまな用途、使用条件に対応できます。



### 短納期

主要部品を内製しているため、安定した納期が実現できます。

(例) エレシリンダー®



### 長寿命

衝突する機構がなく、摺動部にシール材を使っていないため長寿命です。

(例) エレシリンダー®

動作条件				
年間稼働日数	稼働時間	移動ストローク	搬送質量	動作サイクル
240日	16時間/日	300mm	水平:12kg	8秒/往復

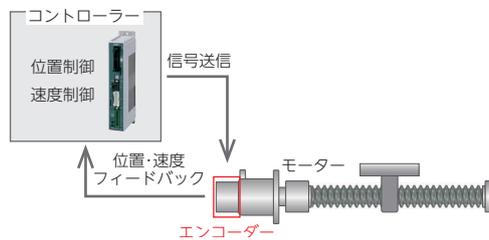
寿命				
製品仕様	寿命	走行寿命	寿命要因	備考
エレシリンダー® (ロッドタイプ) EC-R7	15年	約16,000km	ベアリング寿命	最高速度: 155mm/s 加減速度: 0.5G

### 品質向上/サイクルタイム短縮

電動の利点を最大限に活かし、生産性向上に貢献します。

#### ●フィードバック制御

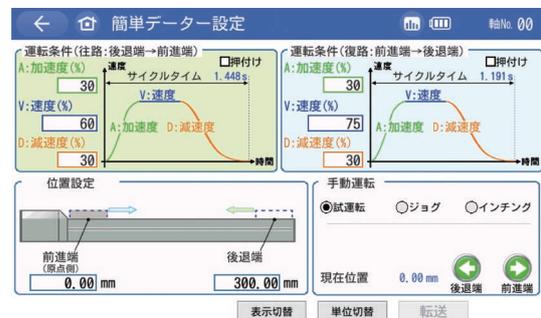
パルスモーターを含むすべてのモーターにエンコーダーを搭載。  
フィードバック制御で指令値通りに動作し続けます。



≫フィードバック  
位置:1秒間に1,000回  
速度:1秒間に~20,000回

#### ●AVD制御

速度だけではなく、加速度・減速度をそれぞれ設定できます。  
速度を上げつつ、動き出しや停止時の衝撃を抑えることができます。



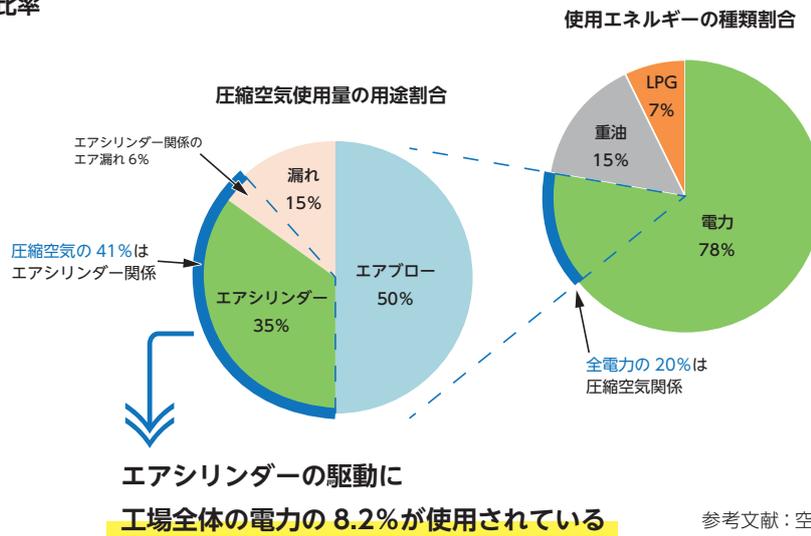
運転条件の略称 AVD  
A:Acceleration :加速度  
V:Velocity :速度  
D:Deceleration :減速度

## カーボンニュートラル実現に向けて

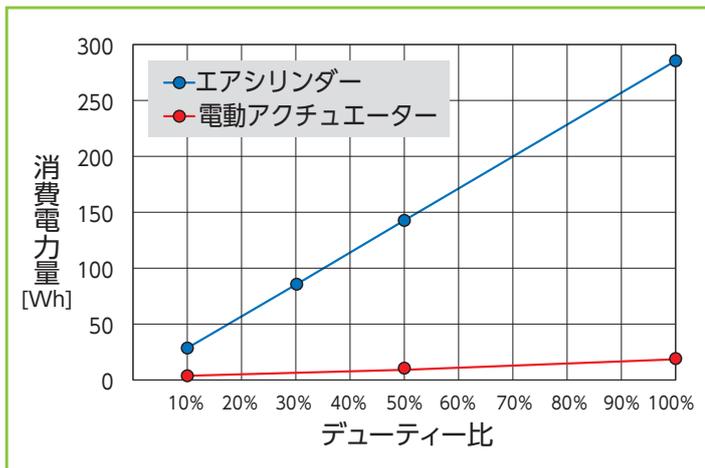
### 省エネ

エアを使用しないため、効率よく電力を活用することができます。

#### ● 工場の使用エネルギー比率



#### ● エアシリンダーと電動アクチュエーターの消費電力量比較



エアシリンダー：使用空気量から計算  
電動アクチュエーター：実測値

- エアシリンダー (φ 25)  
エア配管内径φ 4mm × 2m, ストローク 300mm, 0.4MPa, 300mm/s
- 電動アクチュエーター (EC-S6H)  
水平, ストローク 300mm, 1G, 300mm/s, 12kg 搬送

デューティー比(稼働率)が高くなるにつれて、  
電動アクチュエーターの方が消費電力を抑えることができる

## サポート体制

### サポート

国内31か所、海外13か国の販売ネットワークによる安心のサポート体制です。  
また、24時間対応のコールセンターでお困りごとを解決します。

#### 国内営業所



連絡先は裏表紙をご参照ください。

#### 海外ネットワーク



連絡先はホームページをご参照ください。

#### コールセンター

### アイエイアイお客様センター“エイト”

安心とは**24時間対応**のことで

**0800-888-0088**

《受付時間》月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)  
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM(年末年始を除く)



●FAQはこちらから

### サービス

導入前の検討から導入後の保守・教育までトータルサポート

検討	選定	導入・立上げ	保守・教育
<b>エアシリンダー 電動化見立てサービス</b> エアシリンダーを電動化したいが、どうしたら良いかわからないという方はご相談ください。	<b>特別仕様品対応 (標準品の改造サービス)</b> 標準品をベースにご要望に沿った仕様の提案、改造に対応します。 	<b>立上げ支援</b> 全国31か所の営業所の専門営業員による出張立上げ支援や、製品導入後のアフターサービスにより、安心してご利用いただけます。 	<b>体験セミナー・メンテナンス 各種講習会、出張セミナー</b> ロボシリンダー体験セミナーや工場見学会をはじめ、安全講習、メンテナンス講習などを積極的に開催。出張対応もいたします。 
<b>ショールーム・ 展示会キャラバンカー</b> 実機をご覧になりたい場合や、ご検討の場としてアイエイアイ本社のショールーム、展示会やキャラバンカーでの展示も行っています。	<b>デモ機無料貸出サービス</b> 購入前の検討、装置立上げ準備のための、ご購入予定の実機に近いデモ機を無料で貸出いたします。 	<b>プログラム作成支援</b> お客様ごとに異なる用途や環境に合わせ、SELプログラム作成から立上げをバックアップします。 	<b>メンテナンス 修理専門窓口</b> 本社工場のメンテナンス・修理専門窓口で、万一のトラブルにもスムーズに対応します。 <b>技術サービス課 ☎ 054-364-5410</b>
<b>実験対応</b> 耐環境試験、サイクルタイム測定、位置決め精度、軌跡精度、押付け力の測定など、お客様のご要望に応じたさまざまな実験対応を行っています。			

製品ラインナップ一覧

基本構成

アイエイアイ製品を制御するために必要な構成例は以下のとおりです。



\*③ティーチングツールについて

動作設定の際、パソコン専用ティーチングソフトまたはティーチングボックスのいずれかが必ず必要となります。(①②には付属されません)  
エレシリンダーの場合、本体内蔵のデジタルスピコンまたはリモスピ、デジタルスピコンティーチングでの対応も可能です。

\*コントローラー内蔵タイプの場合

エレシリンダーとテーブルトップロボットはコントローラーが内蔵されているため、②は不要です。

\*ケーブルについて

①-②間：①の型式上でケーブル長を指定した場合、①に付属

②-③間：②の型式上でケーブル長を指定した場合、②に付属

※I/O・パルス列制御の場合。フィールドネットワーク制御の場合、コネクタのみ付属。

2点位置決め(エレシリンダー)

掲載ページ▶P9

タイプ	スライダ	ラジアルシリンダー	ロッド	テーブル	グリッパー	ロータリー	ストッパー	グリーン	防塵防滴
外観									
本体幅	35~188mm	35~108mm	34~148mm	31~88mm	82~130mm	90~185mm	112/148mm	35~120mm	63/73mm
ストローク	50~2800mm	50~1000mm	10~300mm	10~150mm	10~20mm(片側)	330度	50mm	50~1500mm	50~800mm
最大可搬質量	水平 400kg 垂直 80kg	水平 300kg 垂直 150kg	水平80kg 垂直 19kg	水平 20kg 垂直 6.5kg	28~360N (最大把持力、両側)	1.5~25.2N (最大トルク)	100kg (最大ワーク質量)	水平 80kg 垂直 55kg	水平 80kg 垂直 19kg
最高速度	2000mm/s	860mm/s	860mm/s	800mm/s	120mm/s	600度/s	350mm/s	1350mm/s	860mm/s

多点位置決め

掲載ページ▶P17

タイプ	スライダ	リニアサーボ	ロッド	ラジアルシリンダー	テーブル	パルス/サーボレス	グリッパー	ロータリー	特殊用途
外観									
本体幅	22~198mm	60~210mm	12~200mm	40~160mm	32~95mm	40~200mm	15~123mm	45~180mm	—
ストローク	25~3200mm	40~4155mm	10~500mm	50~800mm	25~390mm	100~520mm	2~130mm(片側)	330度 360度(無限回転対応)	—
最大可搬質量	水平 400kg 垂直 80kg	水平 120kg	水平 1000kg 垂直 600kg	水平 300kg 垂直 150kg	水平 30kg 垂直 24kg	20~50000N (最大押付け力)	10~880N (最大把持力、両側)	0.24~75N (最大トルク)	—
最高速度	3000mm/s	2500mm/s	1200mm/s	1500mm/s	1300mm/s	240mm/s	643mm/s	1800mm/s	—

ユニット製品

掲載ページ▶P23

タイプ	直交ロボット	テーブルトップロボット	直交型6軸ロボット	スカラロボット
外観				
軸数	2~6軸	2~4軸	6軸	3~4軸
ベース軸可動範囲	50~4155mm	200~500mm	50~1100mm	180~1200mm
最大可搬質量	90kg	30kg	2kg	50kg
最高速度/ 最大合成速度	2500mm/s (ベース軸最高速度)	1200mm/s (ベース軸最高速度)	700mm/s (最大合成速度)	9215mm/s (最大合成速度)

クリーン／防塵防滴

掲載ページ▶P27

タイプ	スライダ	ロッド	ラジアルシリンダー	スカラロボット	グリッパー	ロータリー
外観						
本体幅	32~198mm	28~85mm	45~160mm	3~4軸(軸数)	35~80mm	45~195mm
ストローク	25~2500mm	25~300mm	50~800mm	300~1200mm (アーム長)	4~7mm(片側)	330度 360度(無限回転対応)
最大可搬質量	水平 120kg 垂直 60kg	水平 100kg 垂直 70kg	水平 240kg 垂直 120kg	47kg	6.4~102N (最大把持力,両側)	0.24~75N (最大トルク)
最高速度	2000mm/s	630mm/s	630mm/s	8098mm/s (最大合成速度)	600mm/s	1800mm/s

コントローラー

掲載ページ▶P31

製品	RCON	RSEL	REC	PCON-CB/ CGB	ACON-CB/ CGB	DCON-CB/ CGB	SCON2	MSEL	XSEL-RA/SA	XSEL-RAX/ SAX (スカラロボット用)
外観										
接続可能軸数	~16軸	~16軸	~16軸	1軸	1軸	1軸	1軸	~4軸	~8軸	~8軸
対応モーター										
補間動作	×	○	×	×	×	×	×	○	○	○
アイエイ専用プログラム(SEL言語)	不要	必要	不要	不要	不要	不要	不要	必要	必要	必要
対応制御方式	I/O(入出力)	○	○	×	○	○	○	○	○	○
	パルス列	×	×	×	○	○	○	×	×	×
	フィールドネットワーク	○	○	○	○	○	○	○	○	○

その他(DC24電源/ティーチング他)

掲載ページ▶P35

タイプ	DC24V電源	パソコン専用ティーチングソフト		ティーチングボックス			デジタルスピコンティーチング	リモスピ	ブレーキ解除ボックス
	PSA-24(L)	IA-OS	IA-101	TB-02	TB-03	TB-02E/03E/ ADTB	TBD-1	TBD-1WL	BKR-01
外観									
概要	<ul style="list-style-type: none"> <li>アイエイ専用電源</li> <li>R-unit(RCON/RSEL)と接続することで電源状態のモニターが可能</li> <li>最大5台まで並列接続可能</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>EC、RECおよび型式に□CONがつくコントローラーに対応</li> <li>電源容量計算ツールやフィールドネットワーク設定ツールが使用可能</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>型式に□SELがつくコントローラーに対応</li> <li>IXAシミュレーションソフトやRSEL用のプログラム支援ツールが使用可能</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>エレシリンダーおよび総合カタログ2023掲載コントローラー全機種に対応</li> <li>安全カテコリー対応</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>エレシリンダーおよび総合カタログ2023掲載コントローラー全機種に対応</li> <li>エレシリンダーとの無線通信に対応</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>電源ユニット付きティーチングボックス</li> <li>電気配線工事前でもブレーキ解除、試運転、データ設定が可能</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>すべてのエレシリンダーに接続可能</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>エレシリンダーとの無線通信に対応</li> <li>最大同時検出軸数16軸</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>装置立上げ時、コントローラーに配線をしなくてもアクチュエーターのブレーキ解除が可能</li> </ul>



**エレシリンダーとは**

エレシリンダーは、電磁弁と同様に ON/OFF 信号だけで動作できるため、電動アクチュエーターを初めて使用する方も簡単に動かすことができます。

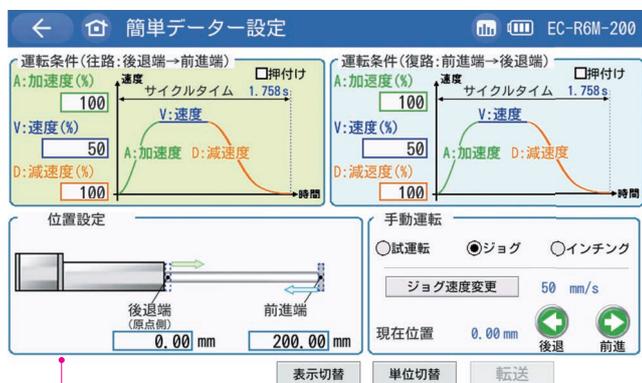
- 『簡単』がコンセプトの電動アクチュエーター
- コントローラー内蔵
- プログラムレス

**ALL IN ONE**



**簡単操作**

位置、速度、加速度、減速度、押付け力を数値で入力します。



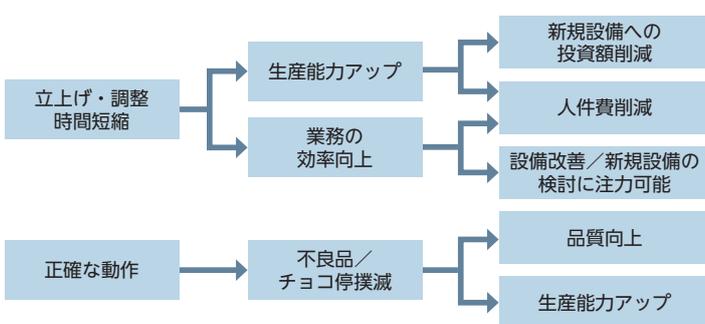
現在位置の  
取込みも可能です。

手の届きにくい  
場所でもラクラク!



**工場のデジタル化 進んでいますか?**

数値で設定	→	どなたでも正確に設定可能
数値で管理	→	段取り替えの際もあらかじめ確認した数値を入力するだけ 調整軸数が多くても簡単にティーチング可能
サイクルタイム確認	→	設定ツールの画面上でサイクルタイムの確認が可能

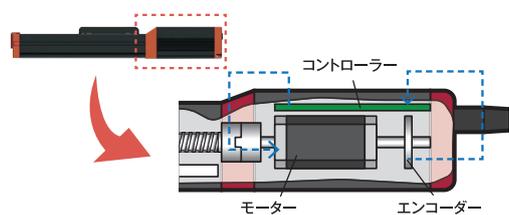


勘や経験に頼らず、確実な調整が可能です。  
位置ずれ、速度低下がないため、高品質なモノづくりが可能です。

とある日の A社とB社	A社 エアシリンダーを使用	B社 エレシリンダーを使用
PM 17:10	おい新人! 速度が全然合っていないぞ!	
PM 17:20	何言ってるんだ! 何軸も同じ速度に だけコン調整するなんて 無理ですすよ	この新しい 装置なら、 数値は これね!
PM 17:25	何度もやってりゃ そのうち慣れてくるんだよ これも 経験だ!	君、新人かい? 仕事早く覚えておくれよ! 今日はもう帰ってよ!
PM 22:30	慣れって言われても わかんないよ〜 このままじゃ 帰れない…!	はい! ありがとうございます! 明日に備えて 早く寝よう…

## 高性能

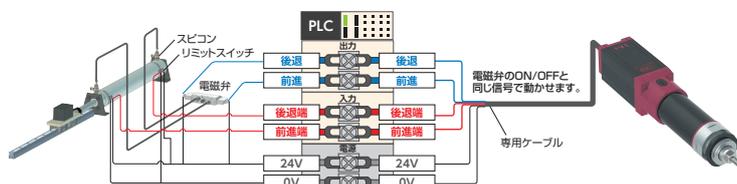
一度設定したら同じ数値で動作し続けます。



- フィードバック制御
  - 設定数値単位
- 位置: 1,000回/秒      位置: 0.01mm  
 速度: ~20,000回/秒    速度: 0.01mm/s

## 省配線

エアシリンダーと同じ配線、PLCラダープログラムで動作できます。



## 省エネ

消費電力量を抑え、省エネに貢献します。

### エアシリンダー



ストローク 400mm  
 速度 約 300mm/s  
 負荷質量 10kg  
 ボア系 φ25  
 一次側空気圧力 0.4Mpa  
 移動距離 400mm  
 片道移動時間 約 1.5 秒

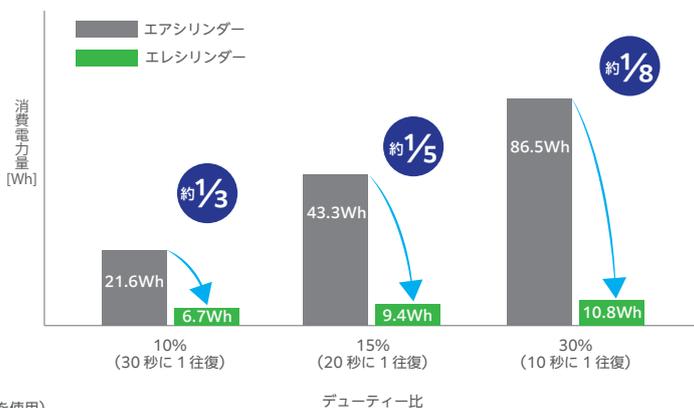
### 電動 (エレスリリンダー)



ストローク 400mm  
 速度 300mm/s  
 負荷質量 10kg  
 加減速度 0.3G  
 移動距離 400mm  
 片道移動時間 1.5 秒

※エレスリリンダーの電力量は実験結果に基づいた計算値より算出  
 ※エアシリンダーは空気消費量に基づいた計算値にて算出  
 ※単位流量あたり電力量: 0.111 kWh / m<sup>3</sup> (2021年度 弊社工場の数値を使用)  
 ※エアシリンダーのエア漏れは 0 とした計算値となります

### ● 消費電力量の比較



## 低価格

一般的なエアシリンダーと同額以下です。

### ロッドレス型

本体価格はほぼ同額です。  
 加えてスピコン、電磁弁などの部品代が不要となります。

### ロッド型

エレスリリンダー (ラジアルシリンダー) は本体に直接ラジアル荷重をかけることができます。  
 外付けガイドおよび接続ブラケットが不要となります。  
 また、機械設計費 / 組立調整費の削減が可能です。

#### エアシリンダー

- ✓ エアシリンダー本体 (ガイド付き)
- ✓ スピコン
- ✓ ショックアブソーバー
- ✓ 電磁弁

ロッドレスエアシリンダー φ25  
 ストローク 300mm

#### エレスリリンダー

- ✓ エレスリリンダー
- 内蔵 { リニアガイド
- モーター・エンコーダー
- ボールねじ
- コントローラー

標準価格 **¥48,800**

エレスリリンダー  
 デジタルスピコン付き DS4  
 ストローク 300mm

#### エアシリンダー

- ✓ エアシリンダー本体
- ✓ ガイド
- ✓ スピコン
- ✓ ショックアブソーバー
- ✓ 電磁弁

ロッド型エアシリンダー φ25  
 ストローク 300mm

#### エレスリリンダー

- ✓ エレスリリンダー
- 内蔵 { リニアガイド
- モーター・エンコーダー
- ボールねじ
- コントローラー

標準価格 **¥54,800**

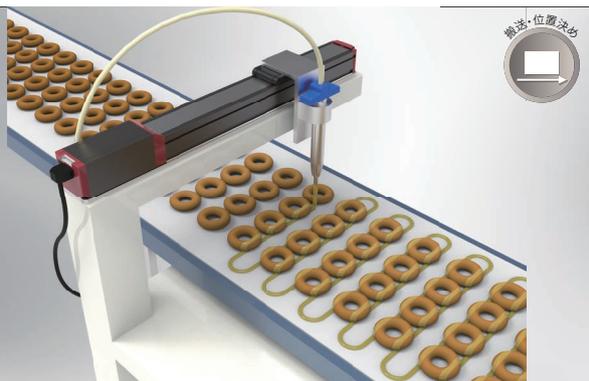
エレスリリンダー  
 デジタルスピコン付き DRR4  
 ストローク 300mm

## 2 POSITION

## スライダタイプ

水平方向にワークを移動させる場合や、長い距離を移動する場合に最適です。

### エレシリンダー



●総合カタログ (2巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P37

## 特長

標準的なアクチュエーターの形状で本体上面のスライダーにワークを取付けて動作させます。  
アイエイアイ製品は、ベース一体型のボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、ローリング方向のモーメントに強いことが特長です。

- 豊富なラインナップ…手のひらサイズから水平 400kg 可搬の大型サイズまで
- 安定した位置決め…ガイドがベースに圧入されているため、ガイド部のガタつき心配なし  
ガイドの変異が少ないため、位置決め装置としての安定性◎



## ラインナップ

### 超小型 EC-SL3 Type



- 手のひらサイズの超小型タイプ

本体幅	35mm
ストローク	50~200mm
最大可搬質量	水平2kg/垂直0.7kg
最高速度	200mm/s

### 標準 EC-S□(A) Type



- 全5サイズ
- モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	35~85mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直55kg
最高速度	1200mm/s

### 高剛性 EC-S□AH Type



- 4列ゴシックアークリニアガイドの高剛性タイプ
- モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	63/75mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平51kg/垂直25kg
最高速度	1440mm/s

### ワイド EC-WS□ Type



- ワイドボディの高剛性タイプ
- モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	100/120mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平62kg/垂直13.5kg
最高速度	1000mm/s

### ベルト駆動 EC-B□ Type



- ベルト駆動の長尺アクチュエーター
- モーター上付き/下付きの選択が可能

本体幅	63~89mm
ストローク	300~2600mm
最大可搬質量	水平25kg
最高速度	2000mm/s

### 大型 EC-S1□ Type



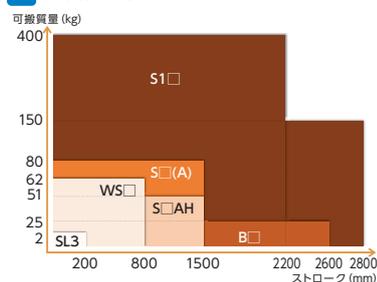
- 高推力の大型アクチュエーター

本体幅	100~188mm
ストローク	100~2800mm
最大可搬質量	水平400kg/垂直80kg
最高速度	2000mm/s

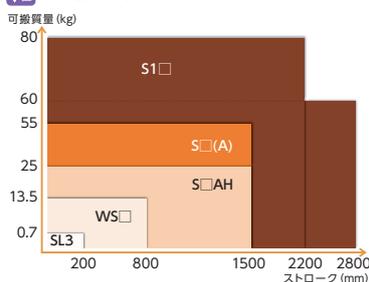
## スペック概要

### ストロークと可搬質量の相関図

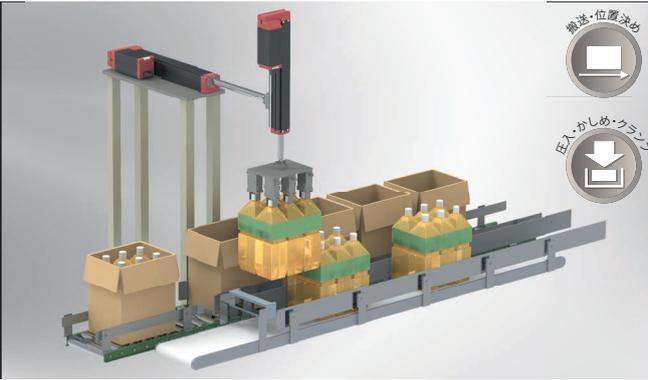
#### 水平搬送時



#### 垂直搬送時



エレシリンダー



●総合カタログ (2巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



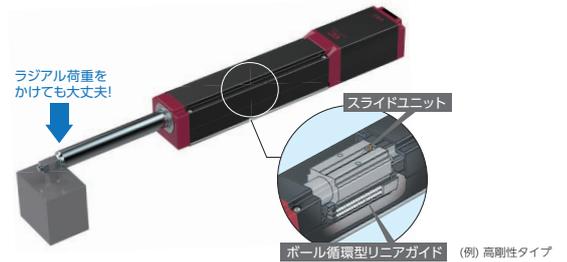
仕様一覧表

P37

特長

ロッドタイプの本体にスライダタイプと同様のボール循環型リニアガイドを内蔵しています。  
ラジアル荷重、偏荷重をシリンダー本体で直接受けることができます。

- 直進性…リニアガイドを内蔵した一体構造のため先端振れが抑えられる
- 高推力…最大可搬水平300kg/垂直150kg、最大押付け力6000Nまで対応



エレシリンダー

ラインナップ

**標準 EC-RR□**  
Type

●全6サイズ  
●モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	35~108mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平300kg/垂直150kg
最高速度	860mm/s

24V  
低価格  
高推力

**高剛性 EC-RR□AH**  
Type

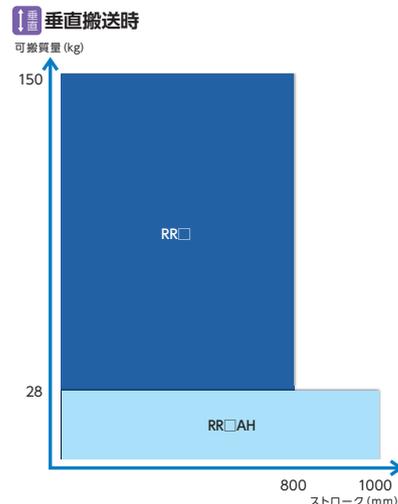
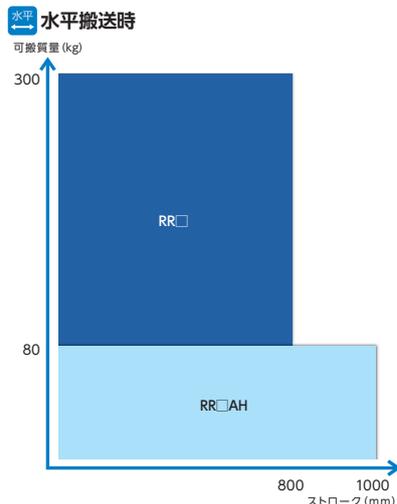
●4列ゴシックアークリニアガイドの高剛性タイプ  
●モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	63/75mm
ストローク	50~1000mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直28kg
最高速度	860mm/s

24V  
低価格  
高剛性

スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図



エレシリンダー



●総合カタログ (2巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P37

特長

— ロッドタイプ —

ロッド型エアシリンダーと同様にロッド部が動作する安価なアクチュエーターです。

■豊富なラインナップ

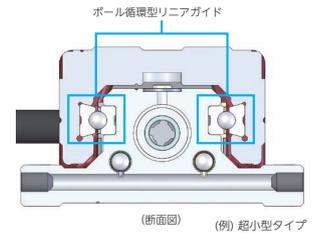
超小型タイプ、ガイド付きタイプ、リフター用途に最適なボールプッシュ付きタイプなど用途に合わせて選択可能

— テーブルタイプ —

本体上面のテーブルが動作します。テーブル部にボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、あらゆる方向の負荷モーメントに対応できます。

■コンパクト

手のひらサイズのボディにガイド、モーター、エンコーダー、コントローラーを内蔵



ラインナップ

ロッドタイプ

テーブルタイプ

**超小型 EC-GDS3/GDB3**  
Type

24V 低価格 小型

- 手のひらサイズの超小型タイプ

本体幅	42mm
ストローク	10~50mm
最大可搬質量	水平2kg/垂直0.8kg
最高速度	200mm/s

**標準 EC-R6/R7**  
Type

24V 低価格

- 円筒型ロッドタイプ

本体幅	63/73mm
ストローク	50~300mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直19kg
最高速度	860mm/s

**超小型 EC-T3**  
Type

24V 低価格 小型

- 手のひらサイズの超小型タイプ

本体幅	32mm
ストローク	10~50mm
最大可搬質量	水平2kg/垂直0.8kg
最高速度	200mm/s

**細小型 EC-RP4/RP5/GS4/GD4/GD5**  
Type

24V 低価格 小型

- 全長短縮タイプ

本体幅	34~112mm
ストローク	30~150mm
最大可搬質量	水平35kg/垂直6.5kg
最高速度	800mm/s

**ダブルガイド EC-SRG11/SRG15**  
Type

24V 低価格

- ボールプッシュ付きタイプ

本体幅	112/148mm
ストローク	50~300mm
最大可搬質量	水平60kg/垂直12.5kg
最高速度	800mm/s

**細小型 EC-TC4/TC5/TW4/TW5**  
Type

24V 低価格 小型

- 全長短縮タイプ

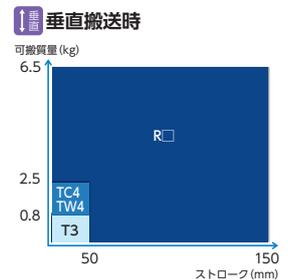
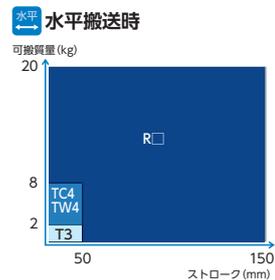
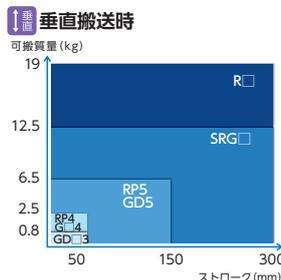
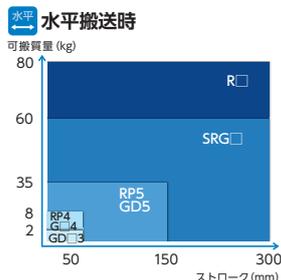
本体幅	31~88mm
ストローク	30~150mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6.5kg
最高速度	800mm/s

スペック概要

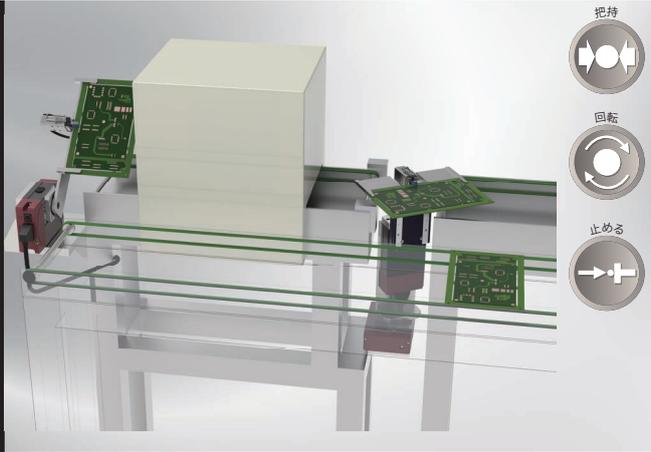
ストロークと可搬質量の相関図

— ロッドタイプ —

— テーブルタイプ —



エレシリンダー



●総合カタログ (2巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P39

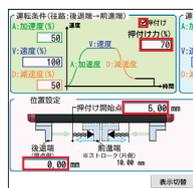
特長

— グリッパー —

把持力を1%単位で調整できるため、変形しやすいワークの把持も可能です。

■簡単設定

把持力、待機位置、把持開始点を数値入力するだけ



— ロータリー —

コントローラーを内蔵しつつ、高さを抑えたロータリーアクチュエーターです。

■コントローラー内蔵

コントローラー内蔵のロータリーは業界初加減速度の設定が可能のため、高速回転でもスムーズに停止

— ストッパー —

エア源のないコンベアーのワーク停止に最適です。

■すべりブッシュ構造  
すべりブッシュのため、ラジアル方向の荷重に対応



エレシリンダー

ラインナップ

グリッパー **EC-GRB□**  
Type



24V  
出力  
モーター

低価格  
タイプ

●全3タイプ

本体幅	82~130mm
ストローク(片側)	10~20mm
最大把持力(両側)	28~360N

ロータリー **EC-RTC□**  
Type



24V  
出力  
モーター

低価格  
タイプ

●全3タイプ

本体幅	90~185mm
動作範囲	0~330度
最大トルク	1.5~25.2N
許容慣性モーメント	~0.49kg・m <sup>2</sup>

ストッパー **EC-ST11/15**  
Type



24V  
出力  
モーター

低価格  
タイプ

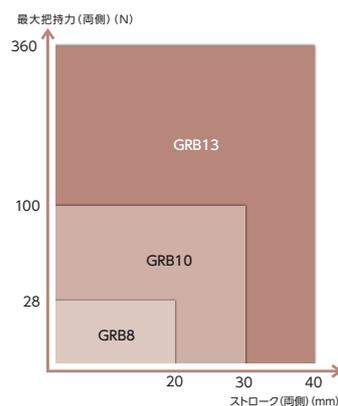
●全2タイプ

本体幅	112/148mm
ストローク	50mm
最大ワーク質量	100kg

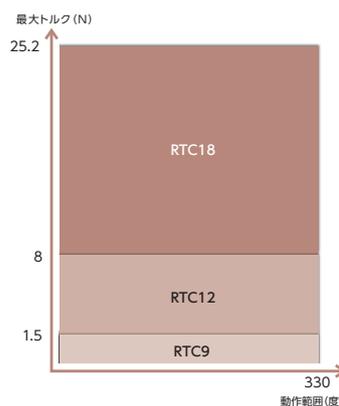
スペック概要

ストロークと最大把持力/動作範囲と最大トルクの相関図

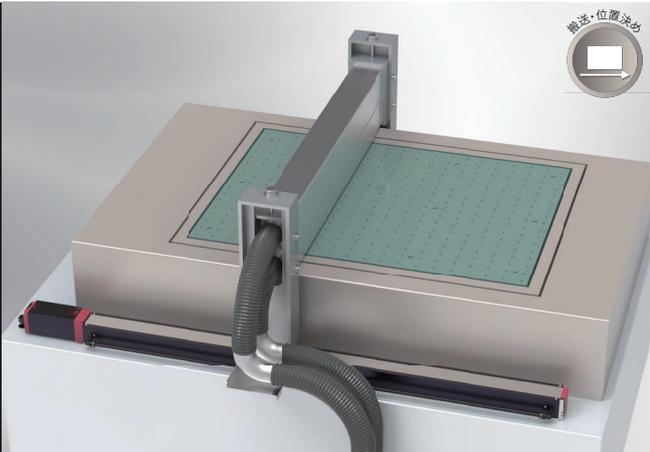
— グリッパー —



— ロータリー —



エレシリンダー



●総合カタログ (2巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



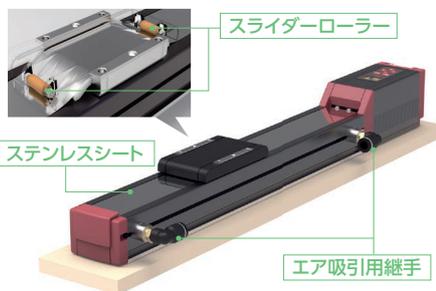
仕様一覧表

P39

特長

ISOクラス2.5/3に対応しているため、クリーン環境下での搬送に最適です。(ISO 14644-1)

- 豊富なラインナップ…コンパクトタイプから水平80kgの高可搬タイプまで
- 設置姿勢の制限なし…密閉構造のため、垂直設置や横立て設置でも使用可能



ISOクラス2.5とは…?  
 1mの中に0.1 μm以上のゴミが316個以下の環境を指します。

低発塵構造

- ・上面のステンレスシート
- ・本体内部のエア吸引
- ・スライダローラー構造
- ・低発塵グリース (ボールねじ/ガイド部)

ラインナップ

標準 EC-S□(A)CR  
Type



- 全5サイズ
- ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)

本体幅	35~85mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平80kg/垂直55kg
最高速度	1200mm/s

高剛性 EC-S□AHCR  
Type



- 4列ゴシックアーケリアガイドの高剛性タイプ
- ISOクラス2.5 (ISO 14644-1規格)

本体幅	63/75mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平51kg/垂直25kg
最高速度	1350mm/s

ワイド EC-WS□CR  
Type



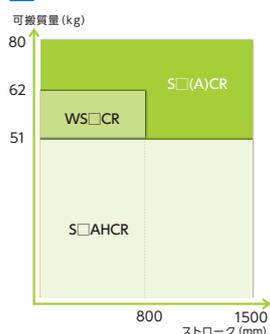
- ワイドボディの高剛性タイプ
- ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)

本体幅	100/120mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平62kg/垂直13.5kg
最高速度	900mm/s

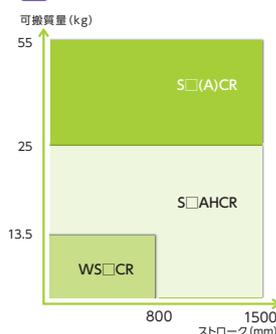
スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図

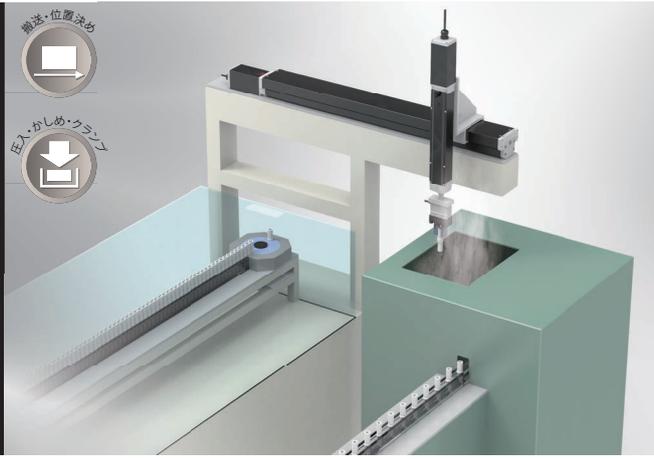
水平搬送時



垂直搬送時



エレシリンダー



●総合カタログ (2巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P39

特長

IP40~67に対応しているため、水や粉塵が舞う環境下でもご使用いただけます。  
加工機や食品機械、洗浄機などに採用されています。

■グリースオプション…オプションで食品機械用グリースの選択が可能

■ガイド一体型…スライダタイプ/ラジアルシリンダーは標準環境仕様と同様にボール循環型リニアガイドが内蔵されているため、ローリング方向のモーメント荷重にも対応可能

保護等級表示	IP□□	防塵仕様	防塵防滴仕様	防塵防滴仕様
第1示性数字 人体および固形異物に対する保護	IP40	EC-S□D	EC-S□W	EC-S□W(ワイパーシール取付仕様)
第2示性数字 水の浸入に対する保護	IP40	IP43	IP54相当	IP67
第1示性数字内容	直径または厚さ1.0mmを超える工具、ワイヤーなどの固形物が侵入しない。	厚さ1.0mm	動作に影響を及ぼす以上の粉じんが内部に侵入しない。	粉じんが内部に侵入しない。(完全に防止する)
第2示性数字内容	無保護	防雨形 鉛直から60°の範囲で落ちてくる水滴によって有害な影響を受けない。	防沫形 いかなる方向からの水の飛沫を受けても有害な影響を受けない。	防浸形 定められた条件で水中に没しても内部に水が入らない。

ラインナップ

標準 Type スライダタイプ  
**EC-S□D/S□W**



●IP40~54相当  
本体幅 63/73mm  
ストローク 50~800mm  
最大可搬質量 水平51kg/垂直19kg  
最高速度 860mm/s

標準 Type ロッドタイプ  
**EC-R□W**



●IP67  
本体幅 63/73mm  
ストローク 50~300mm  
最大可搬質量 水平80kg/垂直19kg  
最高速度 860mm/s

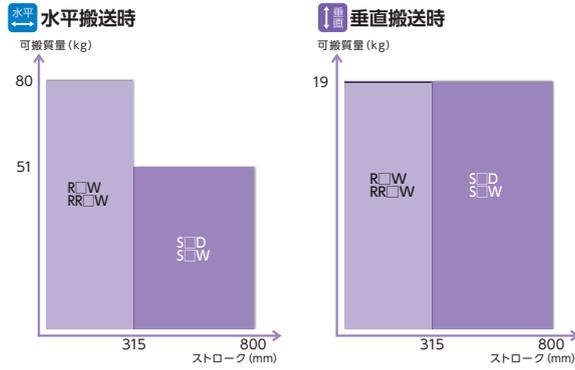
標準 Type ラジアルシリンダー®  
**EC-RR□W**



●IP67  
本体幅 63/73mm  
ストローク 65~315mm  
最大可搬質量 水平80kg/垂直19kg  
最高速度 860mm/s

スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図



ロボシリンダー  
単軸ロボット



●総合カタログ (3巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P39

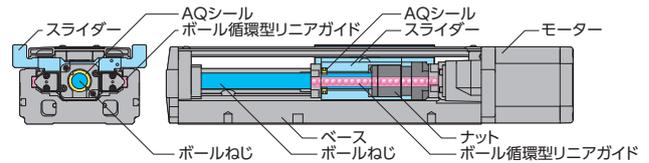
特長

標準的なアクチュエーターの形状で本体上面のスライダーにワークを取付けて動作させます。  
アイエイアイ製品は、ベース一体型のボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、ローリング方向のモーメントに強いことが特長です。

■豊富なラインナップ  
コンパクトなすべりねじタイプから長ストロークで低価格のベルト駆動タイプ、マルチスライダー対応タイプなど用途に合わせた選択が可能

■安定した位置決め  
ガイドがベースに圧入されているため、ガイド部のガタつきの心配なし  
ガイドの変異が少ないため、位置決め装置としての安定性◎

■高精度  
繰返し位置決め精度3μmまで対応  
走り精度や組み合わせ時の高精度位置決めを必要とする装置に最適



(例) 単軸ロボット

ラインナップ

ロボシリンダー  
RCP6 Series

RCP6-SA□/  
HSA□C/WSA□

SA□ HSA6C/7C WSA□

24V  
フルス  
ピーク

低価格

高剛性

- 全8サイズ
  - モーター折返しタイプも選択可能
- |        |                |
|--------|----------------|
| 本体幅    | 40~160mm       |
| ストローク  | 50~1100mm      |
| 最大可搬質量 | 水平100kg/垂直55kg |
| 最高速度   | 1440mm/s       |

ロボシリンダー  
RCP5 Series

RCP5-BA□

24V  
フルス  
ピーク

低価格

長尺

- ベルト駆動タイプ
  - モーター上付き/下付きの選択が可能
- |        |           |
|--------|-----------|
| 本体幅    | 40~70mm   |
| ストローク  | 30~2600mm |
| 最大可搬質量 | 水平16kg    |
| 最高速度   | 1600mm/s  |

ロボシリンダー  
RCP3 Series

RCP3-SA2□

24V  
フルス  
ピーク

低価格

小型

- すべりねじの細小型タイプも選択可能
- |        |          |
|--------|----------|
| 本体幅    | 22/28mm  |
| ストローク  | 25~150mm |
| 最大可搬質量 | 水平1kg    |
| 最高速度   | 300mm/s  |

ロボシリンダー  
RCS4 Series

RCS4-SA□/  
HSA□C/WSA□

SA□ HSA6C/7C WSA□

200V  
ACフル  
ピーク

低価格

高剛性

高速

- 全8サイズ
  - モーター折返しタイプも選択可能
- |        |                |
|--------|----------------|
| 本体幅    | 40~160mm       |
| ストローク  | 50~1100mm      |
| 最大可搬質量 | 水平120kg/垂直50kg |
| 最高速度   | 2200mm/s       |

# ラインナップ

## 単軸ロボット ISB Series IS(P)B



- 高精度タイプ  
(繰返し位置決め精度±3μm)も選択可能

本体幅	90~198mm
ストローク	100~3000mm
最大可搬質量	水平400kg/垂直80kg
最高速度	2500mm/s

## 単軸ロボット ISDB Series IS(P)DB



- ステンレスシートが付いた簡易防塵タイプ

本体幅	90~150mm
ストローク	100~1600mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直40kg
最高速度	2200mm/s

## 単軸ロボット SSPA Series SSPA



- 鉄ベースの高剛性タイプ

本体幅	100~155mm
ストローク	50~1500mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直25kg
最高速度	2500mm/s

## 単軸ロボット NSA Series NSA



- ナット回転タイプ
- マルチスライダも選択可能

本体幅	125~198mm
ストローク	300~3000mm
最大可搬質量	水平120kg
最高速度	2500mm/s

## 単軸ロボット IFA Series IFA



- ベルト駆動タイプ
- モーター上付き/水平/下付きを選択可能

本体幅	105/134mm
ストローク	200~3200mm
最大可搬質量	水平40kg
最高速度	3000mm/s

## 単軸ロボット LSA/LSAS Series LSA



- リニアサーボタイプ
- マルチスライダも選択可能

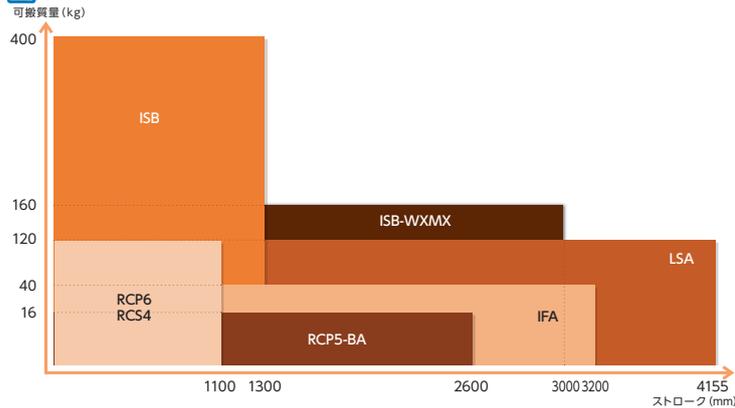
本体幅	60~210mm
ストローク	40~4155mm
最大可搬質量	水平120kg
最高速度	2500mm/s

多点位置決め

# スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図

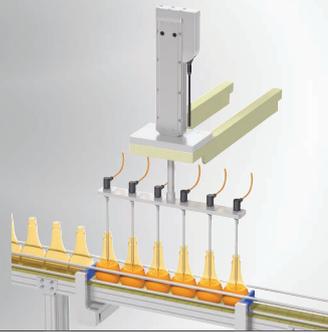
## 水平搬送時



## 垂直搬送時



ロボシリンダー



●総合カタログ (4巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P43

特長

— ロッドタイプ —

ロッド型エアシリンダーと同様にロッド部が動作する安価なアクチュエーターです。

■豊富なラインナップ

ペンサイズから最大押付け力2tまで用途に合わせて選択可能

— ラジアルシリンダー —

ロッドタイプの本体にボール循環型リニアガイドを内蔵しています。ラジアル荷重、偏荷重をシリンダー本体で直接受けることができます。

■直進性

リニアガイドを内蔵した一体構造のため先端振れが抑えられる

ラインナップ

ロボシリンダー RCP6-RA□/RRA□/WRA□  
RCP6 Series



- 全8サイズ
  - モーター折返しタイプも選択可能
- |        |                |
|--------|----------------|
| 本体幅    | 40~160mm       |
| ストローク  | 50~800mm       |
| 最大可搬質量 | 水平100kg/垂直70kg |
| 最高速度   | 1120mm/s       |

ロボシリンダー RCP5-RA10□  
RCP5 Series



- 高推力タイプ
  - モーター折返しタイプも選択可能
- |        |                 |
|--------|-----------------|
| 本体幅    | 108mm           |
| ストローク  | 500~800mm       |
| 最大可搬質量 | 水平300kg/垂直150kg |
| 最高速度   | 250mm/s         |

ロボシリンダー RCP3-RA2□  
RCP3 Series



- コンパクトな細小型タイプ
- |        |               |
|--------|---------------|
| 本体幅    | 22/28mm       |
| ストローク  | 25~150mm      |
| 最大可搬質量 | 水平8kg/垂直2.5kg |
| 最高速度   | 300mm/s       |

ロボシリンダー RCP2-SR□4R  
RCP2 Series



- 全長短縮タイプ
  - ガイド付きタイプも選択可能
- |        |               |
|--------|---------------|
| 本体幅    | 44/45mm       |
| ストローク  | 20~200mm      |
| 最大可搬質量 | 水平35kg/垂直15kg |
| 最高速度   | 250mm/s       |

ロボシリンダー RCD  
RCD Series



- 断面サイズ□12mmの超小型タイプ
- |        |                 |
|--------|-----------------|
| 本体幅    | 12mm            |
| ストローク  | 10~30mm         |
| 最大可搬質量 | 水平0.7kg/垂直0.3kg |
| 最高速度   | 300mm/s         |

ロボシリンダー RCS4-RA□/RRA□/WRA□  
RCS4 Series



- 全8サイズ
  - モーター折返しタイプも選択可能
- |        |                |
|--------|----------------|
| 本体幅    | 40~160mm       |
| ストローク  | 50~800mm       |
| 最大可搬質量 | 水平100kg/垂直72kg |
| 最高速度   | 1500mm/s       |

ロボシリンダー RCA2  
RCA2 Series



- 全長短縮タイプ
  - ガイド付きタイプも選択可能
- |        |               |
|--------|---------------|
| 本体幅    | 28~72mm       |
| ストローク  | 30~75mm       |
| 最大可搬質量 | 水平6kg/垂直1.5kg |
| 最高速度   | 300mm/s       |

ロボシリンダー RCS3-RA15R/20R  
RCS3 Series



- 最大2tの押付け力
- |        |                  |
|--------|------------------|
| 本体幅    | 150/200mm        |
| ストローク  | 100~500mm        |
| 最大可搬質量 | 水平1000kg/垂直600kg |
| 最高速度   | 400mm/s          |

ロボシリンダー RCS2  
RCS2 Series



- 全長短縮タイプ
  - ガイド付きタイプも選択可能
- |        |                 |
|--------|-----------------|
| 本体幅    | 46~94mm         |
| ストローク  | 50~300mm        |
| 最大可搬質量 | 水平55kg/垂直22.5kg |
| 最高速度   | 800mm/s         |

RCS2-RA13R

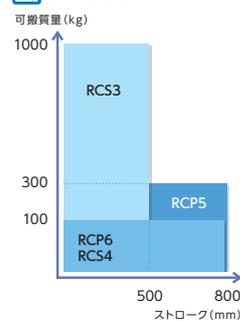


- 最大約2tの押付け力
- |        |                 |
|--------|-----------------|
| 本体幅    | 130mm           |
| ストローク  | 50~200mm        |
| 最大可搬質量 | 水平500kg/垂直300kg |
| 最高速度   | 125mm/s         |

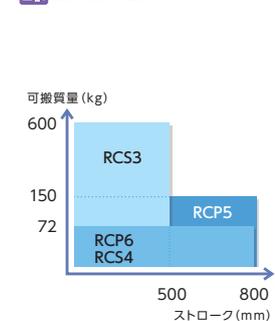
スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図

水平搬送時



垂直搬送時



ロボシリンダー



●総合カタログ (4巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



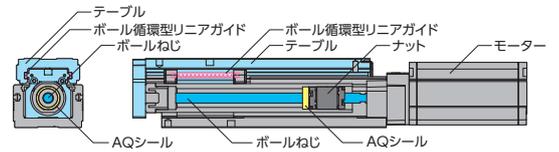
仕様一覧表

P43

特長

本体上面のテーブルが動作します。テーブル部にボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、あらゆる方向の負荷モーメントに対応できます。左右からワークを挟み込むクランプ用途やワークの幅寄せ機構、直交組合せ軸の垂直軸などに採用されています。

■豊富なラインナップ  
 高負荷モーメント対応タイプからナット回転のコンパクトサイズまで用途に合わせて選択可能



ラインナップ

ロボシリンダー RCP6-TA□  
 RCP6 Series

●全3サイズ  
 ●モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	40~70mm
ストローク	25~390mm
最大可搬質量	水平30kg/垂直24kg
最高速度	1120mm/s

ロボシリンダー RCS4-TA□  
 RCS4 Series

●全3サイズ  
 ●モーター折返しタイプも選択可能

本体幅	40~70mm
ストローク	25~390mm
最大可搬質量	水平30kg/垂直24kg
最高速度	1300mm/s

ロボシリンダー RCA2-T□  
 RCA2 Series

●全長短縮タイプ

本体幅	32~71mm
ストローク	30/50mm
最大可搬質量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

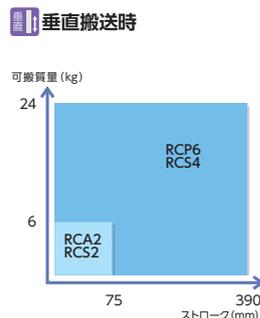
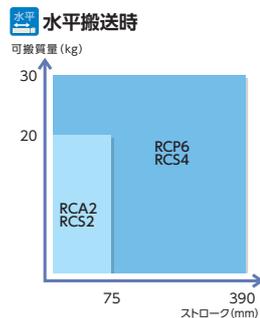
ロボシリンダー RCS2-T□  
 RCS2 Series

●全長短縮タイプ

本体幅	48~95mm
ストローク	50/75mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

スペック概要

ストロークと可搬質量の相関図



ロボシリンダー



●総合カタログ (6巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P45

特長

— パルスプレス —

パルスモーターとロードセルを組合わせた力制御可能なアクチュエーターです。

■低価格/簡単

パルスモーター搭載のため、価格はサーボプレス仕様の1/2以下  
 ティーチングツールで簡単に設定可能

■押付けと引張りが可能

荷重方向は押付けだけでなく  
 引張りにも対応  
 押付け/引張り時間に制限なし

No.	位置 (mm)	速度 (mm/s)	加減速度 (G)	減速度 (G)	動作モード (押し/引き)	位置決め幅 (押し/引き)(mm)	停止位置 検知方法
0							
1	0.00	200.00	0.50	0.50	位置決め	0.10	位置決め
2	50.00	200.00	0.30	0.30	押し/引き	20.00	位置決め
3							
4							

入力範囲: 0~60 | 検知値: 302(N)

— サーボプレス —

サーボモーターとロードセルを組合わせた  
 高精度な力制御が可能な  
 アクチュエーターです。

■高精度

油圧では難しい多種多様な加圧動作の  
 設定が可能



— 特殊用途機種 —

コンペアーのワーク停止用ストッパーや2種類の動作を1つのアクチュエーター  
 で実現できる機種など、さまざまな用途に対応できます。

ラインナップ

ロボシリンダー パルスプレス  
**RCP6**  
 Series **RCP6-RR□□R**



●全3サイズ 24V FUSモーター 低価格 高精度

本体幅	40~73mm
ストローク	110~320mm
最大押付け/ 引張り力	2000N
最大可搬質量	水平10kg 垂直10kg
繰返し荷重精度	±1.0% F.S.

ロボシリンダー サーボプレス  
**RCS3/2**  
 Series **RCS2-RA□□R**



●全8サイズ 200V ACサーボモーター 高推力 高精度

本体幅	40~200mm
ストローク	50~520mm
最大押付け/ 引張り力	50000N
定格推力	126~25902N
繰返し荷重精度	±0.5% F.S.

ロボシリンダー ストッパーシリンダー  
**RCP4**  
 Series **RCP4-ST□**



●コンペアーのワーク停止専用  
 ストッパーシリンダー 24V FUSモーター

本体幅	42/60mm
ストローク	20/30mm
最大ワーク質量	150kg
最高ワーク 衝突速度 (m/min)	40mm/s

**ZR**  
 Series **ZR**



●垂直軸と回転軸が1つになった  
 ユニットタイプ 200V ACサーボモーター

ストローク	Z軸: ~200mm R軸: ±360度
最大可搬質量	6kg

**WU**  
 Series **WU**



●揺動軸と回転軸が1つになった  
 手首ユニット 24V FUSモーター

動作範囲	B軸: ~±105度 T軸: ±360度
最大可搬質量	2kg

**RCP6**  
 Series **RCP6-RTCK□**



●回転と把持が1つになったユニット 24V FUSモーター

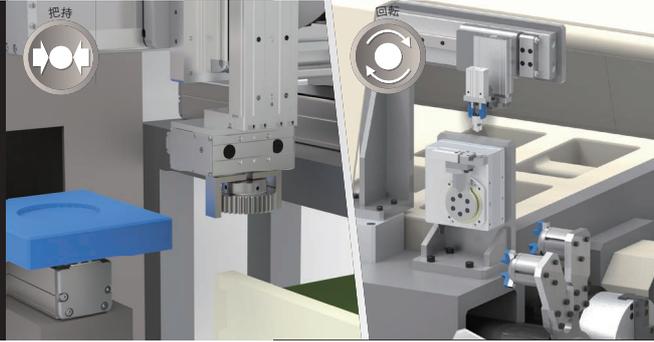
回転動作範囲	0~360度
把持ストローク	2mm
最大把持力(両側)	20N

MULTI-POSITION

グリッパー／ロータリー

内径把持/外径把持で持上げる際やインデックスとして細かな位置制御をする際に最適です。

ロボシリンダー  
単軸ロボット



●総合カタログ (6巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P45

特長

— グリッパー —

把持点と把持力を多数設定することができるため、段取り替えの調整が不要になります。

■ワーク判別に対応  
任意の位置に移動した際に信号を出力するゾーン信号機能により、ワーク判別や合否判定が可能

— ロータリー —

330度仕様と多回転仕様の選択が可能です。一方に回転する無限回転にも対応しています。

■豊富なラインナップ  
小型～大型、縦型、扁平型など装置に合った最適な機種を選択可能

ラインナップ

グリッパー

ソレノイド  
グリッパー  
Series



●ソレノイド駆動の小型グリッパー  
本体幅 26/32mm  
ストローク(片側) 2mm  
最大把持力(両側) 20N

ロボシリンダー  
RCD  
Series



●手のひらサイズの超小型グリッパー  
本体幅 22mm  
ストローク(片側) 2mm  
最大把持力(両側) 10N

ロボシリンダー  
RCP6  
Series



●高さ39mmの扁平形状タイプ  
本体幅 91/123mm  
ストローク(片側) 15~40mm  
最大把持力(両側) 300N

ロボシリンダー  
RCP6  
Series



●ロングストロークのグリッパー  
●モーター折返しタイプも選択可能  
本体幅 58/70mm  
ストローク(片側) 90~130mm  
最大把持力(両側) 880N

ロボシリンダー  
RCP4  
Series



●全6種類  
本体幅 34~60mm  
スライド レバー  
ストローク(片側) 7~15mm 90度  
最大把持力(両側) 220N 90N

ロボシリンダー  
RCP2  
Series



●3ツ爪タイプも選択可能  
本体幅 62/80mm  
スライド レバー  
ストローク(片側) 5/7mm 19度  
最大把持力(両側) 102N 51N

ロータリー

ロボシリンダー  
RCP2-RT  
Series



●全6種類  
本体幅 45~114mm  
動作範囲 330/360度(多回転)  
最大トルク 4.6N  
許容慣性モーメント ~0.03kg・m<sup>2</sup>

ロボシリンダー  
RCS2-RTC  
Series



●中空タイプ  
本体幅 135~233mm  
動作範囲 330/360度(多回転)  
最大トルク 8.6N  
許容慣性モーメント ~0.17kg・m<sup>2</sup>

単軸ロボット  
DDA  
Series



●大口径のダイレクトドライブモーター  
本体幅 180mm  
動作範囲 360度(多回転)  
最大トルク ~75N  
許容慣性モーメント ~1.8kg・m<sup>2</sup>

ロボシリンダー  
RCP6  
Series

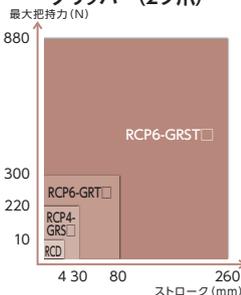


●Φ49の大口径中空軸  
動作範囲 ±180度  
最大トルク 5.2N  
許容慣性モーメント ~0.08kg・m<sup>2</sup>

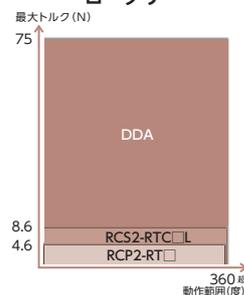
スペック概要

ストロークと最大把持力/動作範囲と最大トルクの相関図

— グリッパー(2ツ爪) —



— ロータリー —



直交  
ロボット

●総合カタログ (5巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P47

## 特長

低価格なRCP6を組合わせたIKシリーズ、高剛性/高精度/高速動作のISBを組合わせたICSBシリーズから選択できます。(2~6軸)  
 ガントリータイプやシュータータイプなど、さまざまな用途に沿った組合わせパターンをご用意しています。  
 バッテリーレスアブソリュートエンコーダー標準搭載のため、装置立上げ時の原点復帰動作が不要です。

## ラインナップ

**IK2** **IK2**  
Series



24V  
モーター  
低価格

最大ストローク X軸：1100 Y軸：500mm  
 最大可搬質量 17kg  
 最高速度 X軸：650 Y軸：800mm/s

**IK2** **IK2**  
Series



24V  
モーター  
低価格

最大ストローク Y軸：1100 Z軸：300mm  
 最大可搬質量 8kg  
 最高速度 Y軸：800 Z軸：800mm/s

**IK3** **IK3**  
Series



24V  
モーター  
低価格

最大ストローク X軸：1100 Y軸：500  
 Z軸：300mm  
 最大可搬質量 6kg  
 最高速度 X軸：300 Y軸：640  
 Z軸：800mm/s

**IK4** **IK4**  
Series



24V  
モーター  
低価格

最大ストローク X軸：1100 Y軸：400  
 Z軸：150 R軸：±360mm  
 最大可搬質量 5kg  
 最高速度 X軸：300 Y軸：280  
 Z軸：400 R軸：1000mm/s

**ICSB2** **ICS(P)B2-B**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
高推力  
長尺  
高精度

最大ストローク X軸：4155 Y軸：700mm  
 最大可搬質量 90kg  
 最高速度 X軸：2500  
 Y軸：2400mm/s

**ICSB2** **ICS(P)B2-G**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
高推力  
長尺  
高精度

最大ストローク X軸：2500 Y軸：1200mm  
 最大可搬質量 60kg  
 最高速度 X軸：1200  
 Y軸：1200mm/s

**ICSB2** **ICS(P)B2-Z**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
長尺  
高精度

最大ストローク X軸：2500 Z軸：500mm  
 最大可搬質量 20kg  
 最高速度 X軸：2400  
 Z軸：1200mm/s

**ICSB2** **ICS(P)B2-Y**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
高推力  
高精度

最大ストローク Y軸：1300 Z軸：500mm  
 最大可搬質量 40kg  
 最高速度 Y軸：2400  
 Z軸：1200mm/s

**ICSB3** **ICS(P)B3-B**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
長尺  
高精度

最大ストローク X軸：4155 Y軸：700  
 Z軸：500mm  
 最大可搬質量 36.4kg  
 最高速度 X軸：2500 Y軸：2400  
 Z軸：1200mm/s

**ICSB3** **ICS(P)B3-G**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
長尺  
高精度

最大ストローク X軸：2500 Y軸：1200  
 Z軸：600mm  
 最大可搬質量 34.3kg  
 最高速度 X軸：1200 Y軸：1200  
 Z軸：1200mm/s

**ICSB3** **ICS(P)B3-Z3**□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
高精度

最大ストローク X軸：1270 Y軸：500  
 Z軸：500mm  
 最大可搬質量 16.5kg  
 最高速度 X軸：1200 Y軸：1200  
 Z軸：600mm/s

**ICSB4** **ICS(P)B4-B**□HZR□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
高精度

最大ストローク X軸：1300 Y軸：700  
 Z軸：200 R軸：±360mm  
 最大可搬質量 5kg  
 最高速度 X軸：1200 Y軸：1200  
 Z軸：1256 R軸：2200mm/s

**ICSB4** **ICS(P)B4-B**□N1□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
高推力  
長尺  
高精度

最大ストローク X軸：3835 Y軸：700mm  
 最大可搬質量 45kg  
 最高速度 X軸：2500 Y軸：1200mm/s

**ICSB6** **ICS(P)B6-B**□N1□  
Series



200V  
ACサーボ  
モーター  
長尺  
高精度

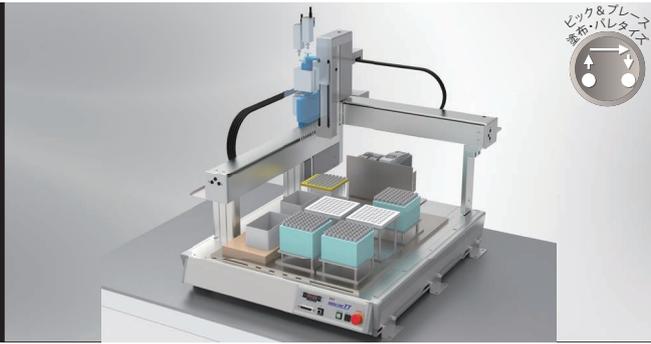
最大ストローク X軸：3835 Y軸：700  
 Z軸：500mm  
 最大可搬質量 20kg  
 最高速度 X軸：2500 Y軸：1200  
 Z軸：1200mm/s

UNIT

テーブルトップロボット

コントローラー・電源内蔵。  
セル生産現場で活躍します。

テーブルトップ  
ロボット



●総合カタログ (5巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P47

特長

コントローラーと電源を内蔵した最大4軸補間制御が可能な卓上型オールインワン直交型ロボットです。ワーク移動タイプとワーク固定タイプの2パターンがあります。

■簡単プログラム

パソコンソフト内の「SELプログラムジェネレーター」を使用することで、はんだ付け、塗布、ねじ締めプログラムの自動生成が可能(詳細はP36へ)

■スイッチオプション

使用用途が設定できるスイッチを全面パネルに最大4つ追加可能。PLCも不要なため、省配線、低コスト

ワーク移動タイプ  
TTA-Aシリーズ

ワークをX軸に積載し、移動させて使うタイプ。ワーク自身が移動します。



ワーク固定タイプ  
TTA-Cシリーズ

ワークをベースに積載して使うタイプ。ワーク自身は移動しません。



ラインナップ

TTA Series

TTA-A2



最大ストローク X軸: 500 Y軸: 500mm  
最大可搬質量 X軸: 30 Y軸: 20kg  
最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200mm/s

TTA Series

TTA-A3



最大ストローク X軸: 500 Y軸: 500 Z軸: 150mm  
最大可搬質量 X軸: 30 Z軸: 15kg  
最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200 Z軸: 400mm/s

TTA Series

TTA-A4



最大ストローク X軸: 500 Y軸: 500 Z軸: 150mm  
最大可搬質量 X軸: 30 ZR軸: 15kg  
最高速度 X軸: 1200 Y軸: 1200 Z軸: 400mm/s

TTA Series

TTA-C2



最大ストローク X軸: 500 Y軸: 450mm  
最大可搬質量 20kg  
最高速度 X軸: 1000 Y軸: 800mm/s

TTA Series

TTA-C3



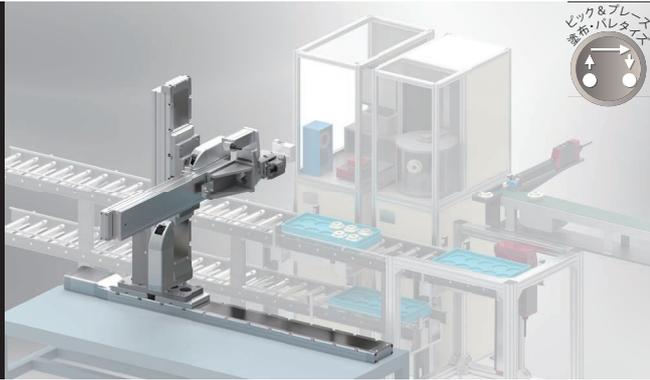
最大ストローク X軸: 500 Y軸: 450 Z軸: 150mm  
最大可搬質量 15kg  
最高速度 X軸: 1000 Y軸: 1000 Z軸: 400mm/s

TTA Series

TTA-C4



最大ストローク X軸: 500 Y軸: 450 Z軸: 150mm  
最大可搬質量 15kg  
最高速度 X軸: 1000 Y軸: 1000 Z軸: 400mm/s

直交型6軸  
ロボット

## ●総合カタログ (5巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



## ●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P48

## 特長

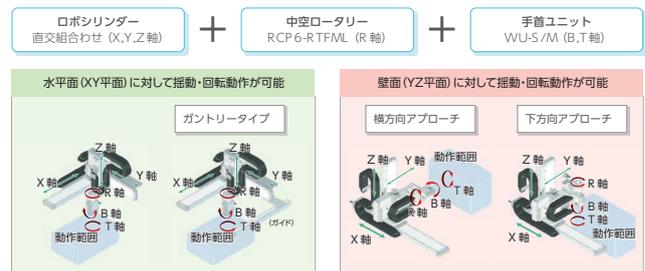
直交3軸と回転3軸を組合わせた6自由度ロボットです。回転、旋回を含めた自由度の高い動作が可能です。これまで垂直多関節でしか対応できなかった動作を直交型6軸ロボットで安価に実現できます。

## ■シミュレーション

パソコンソフト内の『CRS用シミュレーター』を使用することでロボット本体がなくても事前に動作確認、プログラム作成、サイクルタイム確認が可能

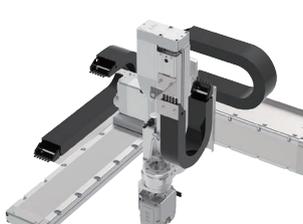
## ■最適なサイズ

XYZ軸は1軸ごとにストロークの選択が可能



## ラインナップ

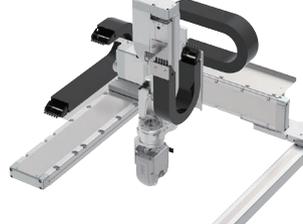
**CRS** **CRS-XB□**  
Series



24Vフルスピードモーター 200V ACサーボモーター

最大ストローク	X軸：1100 Y軸：300 Z軸：200mm
最大可搬質量	2kg
標準サイクルタイム	1.66秒

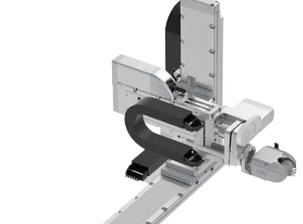
**CRS** **CRS-XG□**  
Series



24Vフルスピードモーター 200V ACサーボモーター

最大ストローク	X軸：1100 Y軸：600 Z軸：200mm
最大可搬質量	2kg
標準サイクルタイム	1.66秒

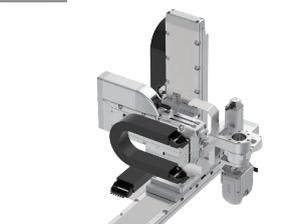
**CRS** **CRS-XZCY**  
Series



24Vフルスピードモーター

最大ストローク	X軸：800 Y軸：300 Z軸：200mm
最大可搬質量	1kg
標準サイクルタイム	2.55秒

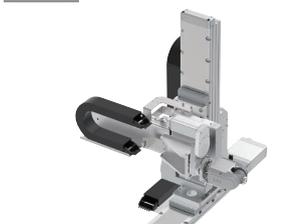
**CRS** **CRS-XZCZ**  
Series



24Vフルスピードモーター

最大ストローク	X軸：800 Y軸：300 Z軸：200mm
最大可搬質量	1kg
標準サイクルタイム	2.55秒

**CRS** **CRS-XZ□Y**  
Series



24Vフルスピードモーター 200V ACサーボモーター

最大ストローク	X軸：800 Y軸：300 Z軸：500mm
最大可搬質量	1kg
標準サイクルタイム	1.69秒

**CRS** **CRS-XZ□Z**  
Series



24Vフルスピードモーター 200V ACサーボモーター

最大ストローク	X軸：800 Y軸：300 Z軸：500mm
最大可搬質量	1kg
標準サイクルタイム	1.69秒

スカラ  
ロボット

## ●総合カタログ (5巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



## ●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P47

## 特長

パルスモーターを搭載した低価格なIXPシリーズと業界最速、高剛性(ダブルアーム構造)のIXAシリーズから選択できます。

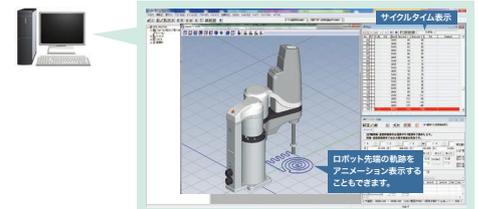
IXAシリーズはケーブルが内装されているため、高さ制限のある装置でも使用できます。

## ■IXAシミュレーション

パソコンソフト内の『IXA用シミュレーター』を使用することでロボット本体がなくても事前に動作確認、プログラム作成、サイクルタイム確認が可能

## ■バッテリーレスアブソリュートエンコーダー標準搭載

装置立上げ時の原点復帰動作が不要なため、立上げ時間を削減



## ラインナップ

**IXP Series**

●回転軸/グリッパー付きタイプも選択可能

アーム長	180~650mm
上下軸ストローク	80~200mm
最大可搬質量	6kg
標準サイクルタイム	0.57秒~

24V  
パルス  
モーター

低価格

**IXA Series** 標準タイプ **IXA-□NNN**

●全6種類

アーム長	180~1000mm
上下軸ストローク	50~400mm
最大可搬質量	21kg
標準サイクルタイム	0.26秒~

200V  
AC  
モーター

**IXA Series** 高速タイプ **IXA-□NSN**

●全5種類

アーム長	180~1000mm
上下軸ストローク	150~400mm
最大可搬質量	24kg
標準サイクルタイム	0.26秒~

200V  
AC  
モーター

高速

**IXA Series** 高可搬タイプ **IXA-□NHN**

●アイエイアイ最長のスカラロボット

アーム長	1000/1200mm
上下軸ストローク	400mm
最大可搬質量	50kg
標準サイクルタイム	0.56秒~

200V  
AC  
モーター

長尺

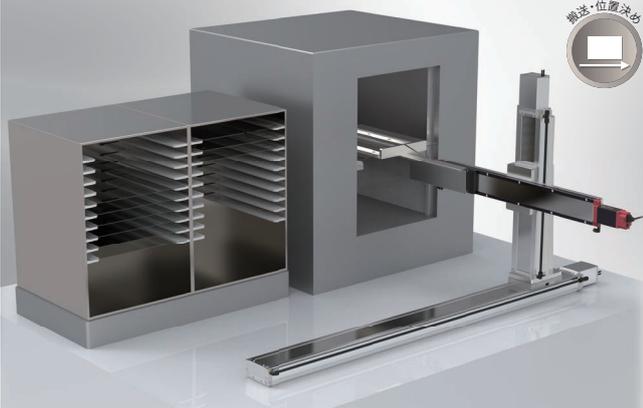
高搬力

CLEAN  
DUST/WATER  
PROOF

スライダータイプ

水平方向にワークを移動させる場合や、  
長い距離を移動する場合に最適です。

ロボシリンダー  
単軸ロボット



●総合カタログ (7巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト

<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P49-52

特長

— クリーン —

上面のステンレスシート、本体内部のエア吸引、低発塵グリースによる低発塵構造により、ISOクラス2.5相当に対応しています。(ISO 14644-1)

— 防塵防滴 —

IP65に対応しているため、粉塵が舞う環境や水が直接かかる装置でも影響を受けません。

ラインナップ

クリーン

防塵防滴

ロボシリンダー  
RCP6CR  
Series

RCP6CR-SA□□/  
WSA□□



- 全8サイズ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	40~160mm
ストローク	50~1100mm
最大可搬質量	水平100kg/垂直55kg
最高速度	1440mm/s

ロボシリンダー  
RCS4CR  
Series

RCS4CR-SA□□/  
WSA□□



- 全8サイズ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	40~160mm
ストローク	50~1100mm
最大可搬質量	水平100kg/垂直50kg
最高速度	1500mm/s

ロボシリンダー  
RCP4W  
Series

RCP4W-SA□□



- 全3タイプ
- IP65

本体幅	57~79mm
ストローク	100~700mm
最大可搬質量	20kg
最高速度	530mm/s

単軸ロボット  
ISWA  
Series

IS(P)WA



- 高剛性タイプ
- IP65

本体幅	94~155mm
ストローク	100~1200mm
最大可搬質量	70kg
最高速度	1000mm/s

単軸ロボット  
ISDBCR  
Series

IS(P)DBCR



- 静電気対策タイプも選択可能
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	90~150mm
ストローク	100~2500mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直40kg
最高速度	1800mm/s

単軸ロボット  
ISDACR  
Series

IS(P)DACR-W



- 高推力タイプ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	198mm
ストローク	100~2500mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直60kg
最高速度	2000mm/s

単軸ロボット  
SSPDACR  
Series

SSPDACR



- 高推力タイプ
- ISOクラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)

本体幅	100~155mm
ストローク	100~1500mm
最大可搬質量	水平120kg/垂直25kg
最高速度	1600mm/s

CLEAN  
DUST/WATER  
PROOF

ロッドタイプ/ラジアルシリンダー

搬送のみならず  
押付けや圧入にも最適です。

ロボシリンダー



●総合カタログ (7巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P49-52

## 特長

### — クリーン —

ナット回転型の小型アクチュエーターです。本体内部のエア吸引によりISOクラス3.5相当に対応しています。(ISO 14644-1)

### — 防塵防滴 —

ガスケットとパッキンで接合部を密閉することによりIP52/65に対応しています。

## ラインナップ

### クリーン

ロボシリンダー  
**RCA2CR**  
Series

●全長短縮タイプ  
●ガイド付きタイプも選択可能  
●ISOクラス100(0.1μm, Fed.Std.209D)

24V ACサーボモーター  
低価格  
小型

本体幅	28~35mm
ストローク	25~50mm
最大可搬質量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

### 防塵防滴

ロボシリンダー  
**RCP6W-RA□/RRA□/WRA□**  
Series

●全8サイズ  
●モーター折返しタイプも選択可能  
●IP65

24V ACサーボモーター  
低価格  
小型

本体幅	40~160mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平100kg/垂直70kg
最高速度	630mm/s

ロボシリンダー  
**RCP5W-RA10C**  
Series

●高推力タイプ  
●IP65

24V ACサーボモーター  
高剛性  
高推力

本体幅	108mm
ストローク	50~800mm
最大可搬質量	水平240kg/垂直120kg
最高速度	200mm/s

ロボシリンダー  
**RCS2CR**  
Series

●全長短縮タイプ  
●ガイド付きタイプも選択可能  
●ISOクラス100(0.1μm, Fed.Std.209D)

200V ACサーボモーター  
低価格  
小型

本体幅	46/48mm
ストローク	50/75mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

ロボシリンダー  
**RCA2W**  
Series

●全長短縮タイプ  
●ガイド付きタイプも選択可能  
●IP52

24V ACサーボモーター  
低価格  
小型

本体幅	28~35mm
ストローク	25~50mm
最大可搬質量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

ロボシリンダー  
**RCS2W**  
Series

●全長短縮タイプ  
●ガイド付きタイプも選択可能  
●IP52

200V ACサーボモーター  
低価格  
小型

本体幅	46/48mm
ストローク	50/75mm
最大可搬質量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

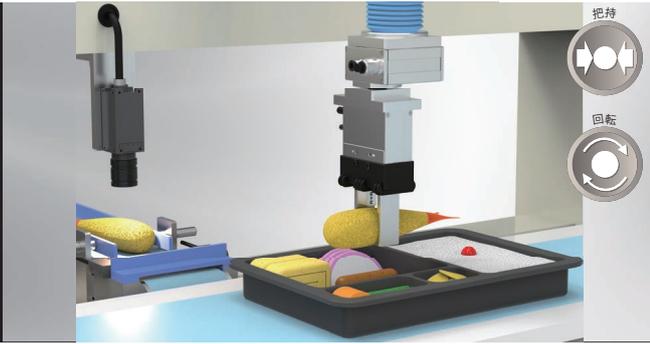
クリーン/防塵防滴

CLEAN  
DUST/WATER  
PROOF

グリッパー/ロータリー

内径把持/外径把持で持ち上げる際や  
インデックスとして細かな  
位置制御をする際に最適です。

ロボシリンダー  
単軸ロボット



●総合カタログ (7巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P49-52

特長

— クリーン —

本体内部のエア吸引によりISOクラス2.5相当に対応しています。  
(ISO 14644-1)

— 防塵防滴 —

グリッパーはゴムカバーを装着し簡易防塵に対応、ロータリーは本体フレームの密閉構造により防塵防滴仕様となっています。

ラインナップ

クリーン

防塵防滴

ロボシリンダー  
RCP2CR  
Series



24V  
フルス  
ピーク  
低価格  
で  
⑧

- スライド、レバー、3ツ爪タイプ
- 全6種類
- ISOクラス2.5相当(ISO 14644-1規格)

本体幅	42~80mm
ストローク(片側)	4~7mm/90度
最大把持力(両側)	102N

ロボシリンダー  
RCP2W-GR  
Series



24V  
フルス  
ピーク  
低価格  
で  
⑧

- スライド、レバー、3ツ爪タイプ
- 全6種類
- IP50

本体幅	42~80mm
ストローク(片側)	4~7mm/90度
最大把持力(両側)	102N

ロボシリンダー  
RCP2CR-RT  
Series



24V  
フルス  
ピーク  
低価格  
で  
⑧

- 全6種類
- ISOクラス10 (0.1μm, Fed.Std.209D)

本体幅	45~114mm
動作範囲	330/360度(多回転)
最大トルク	~4.6N
許容慣性モーメント	~0.03kg·m <sup>2</sup>

単軸ロボット  
DDACR  
Series



200V  
フルス  
ピーク  
高電力  
で  
⑧  
高精度

- 大口径のダイレクトドライブモーター
- ISOクラス2.5相当(ISO 14644-1規格)

本体幅	180mm
動作範囲	360度(多回転)
最大トルク	~75N
許容慣性モーメント	~1.8kg·m <sup>2</sup>

ロボシリンダー  
RCP2W-RT  
Series



24V  
フルス  
ピーク  
低価格  
で  
⑧

- 全6種類
- IP54

本体幅	45~114mm
動作範囲	330/360度(多回転)
最大トルク	~4.6N
許容慣性モーメント	~0.03kg·m <sup>2</sup>

単軸ロボット  
DDW  
Series



200V  
フルス  
ピーク  
高電力  
で  
⑧  
高精度

- 大口径のダイレクトドライブモーター
- IP66M

本体幅	195mm
動作範囲	360度(多回転)
最大トルク	~67N
許容慣性モーメント	~1.6kg·m <sup>2</sup>

CLEAN  
DUST/WATER  
PROOF

スカラロボット

業界最速のスカラロボットで  
サイクルタイムを短縮することができます。

スカラ  
ロボット



●総合カタログ (7巻)

<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



仕様一覧表

P49-52

特長

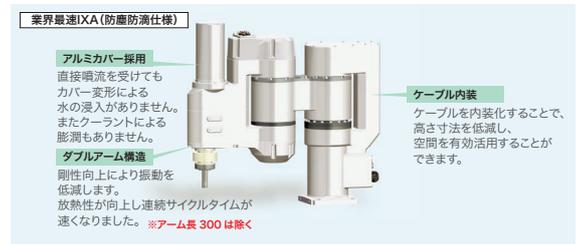
パルスモーターを搭載した低価格なIXPシリーズと業界最速、高剛性(ダブルアーム構造)のIXAシリーズから選択できます。IXAシリーズはケーブルが内装されているため、高さ制限のある装置でも使用できます。

— クリーン —

ISOクラス3または3.5に対応しているため、クリーン環境下での組立て・搬送装置で採用されています。(ISO 14644-1)

— 防塵防滴 —

IP65に対応しつつ、標準環境仕様と同等のスペックを実現しています。



ラインナップ

クリーン

IXP Series IXP-□C□



● ISOクラス3.5相当(ISO 14644-1規格)  
アーム長 350~650mm  
上下軸ストローク 150/200mm  
最大可搬質量 6kg  
標準サイクルタイム 0.74秒~

防塵防滴

IXP Series IXP-□W□



● IP65(ジャバラ部は除く)  
アーム長 350~650mm  
上下軸ストローク 150/200mm  
最大可搬質量 6kg  
標準サイクルタイム 0.74秒~

IXA Series 高速タイプ IXA-4NSC



● ISOクラス3(ISO 14644-1規格)  
アーム長 300~600mm  
上下軸ストローク 150~330mm  
最大可搬質量 10kg  
標準サイクルタイム 0.27秒~

IXA Series 高速タイプ IXA-4NSW



● IP65(ジャバラ部は除く)  
アーム長 300~1000mm  
上下軸ストローク 150~400mm  
最大可搬質量 21kg  
標準サイクルタイム 0.30秒~

IXA Series 高可搬タイプ IXA-4NHW



● IP65(ジャバラ部は除く)  
アーム長 1200mm  
上下軸ストローク 400mm  
最大可搬質量 47kg  
標準サイクルタイム 0.61秒~

クリーン/防塵防滴

コントローラー



●総合カタログ (8巻)  
<https://www.iai-robot.co.jp/download/catalog/index.html>



●機種選定ソフト (R-unit)  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



ラインナップ

単軸制御コントローラー

1つのコントローラーで1軸のみを制御する場合

対応制御方式 ●I/O(入出力) ●パルス列 ●フィールドネットワーク ●シリアル通信(Modbus)

**PCON** Series  
 小型 低価格 24V ACサーボモーター

- パルスモーターの最大能力を引き出すパワーコン(高出力ドライバー)搭載
- 衝突検出機能搭載



最大寸法(mm) : W35×D78.1×H190

**ACON** Series  
 小型 低価格 24V ACサーボモーター

- 搬送負荷に合わせた最適なゲインを設定するオフボードチューニング機能搭載



最大寸法(mm) : W35×D78.1×H185

**DCON** Series  
 小型 低価格 24V ACサーボモーター

- RCD用コントローラー



最大寸法(mm) : W35×D78.1×H185

**SCON2** Series  
 小型 低価格 200V ACサーボモーター

- アクチュエーター情報の読み込み機能、ドライブレコーダー機能、安全機能など便利な機能を搭載
- パルス出力が可能

NEW



寸法(mm) : W40×D143×H160

**SCON** Series  
 200V ACサーボモーター

- 200V ACサーボモーター搭載機種全機種を接続可能
- パルス出力が可能



最大寸法(mm) : W92.7×D174×H300

多軸制御コントローラー

1つのコントローラーで複数軸を制御する場合

対応制御方式 ●SEL言語(アイエイアイ専用プログラム) ●I/O(入出力) ●フィールドネットワーク ※RCONは除く

**RCON** Series  
 小型 低価格 24V ACサーボモーター 200V ACサーボモーター

おすすめ!



- ユニット連結タイプ
- 異なるモーター種類を1ユニットで制御可能
- 最大16軸接続可能(一部制約あり)
- エレシリンダーも接続可能

寸法(mm) : D98.8×H115

**RSEL** Series  
 小型 低価格 24V ACサーボモーター 200V ACサーボモーター

おすすめ!



- ユニット連結タイプ
- 異なるモーター種類を1ユニットで制御可能
- 最大16軸接続可能(一部制約あり)
- エレシリンダーも接続可能

寸法(mm) : D98.8×H115

**MSEL** Series  
 24V ACサーボモーター



- 電源内蔵タイプ(AC100~230V±10%)
- スカラロボットIXP、手首ユニットWUの制御が可能

寸法(mm) : W130×D125×H195

**SSEL** Series  
 200V ACサーボモーター



- 電源電圧100V仕様が可能(接続アクチュエーターのW数による)
- 2軸同期制御が可能

最大寸法(mm) : W100×D126×H177~195

**XSEL** Series  
 200V ACサーボモーター

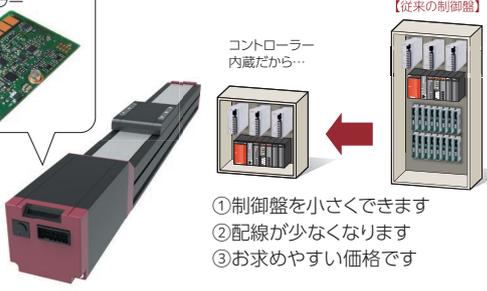


- スカラロボットIXAの制御が可能
- 2軸同期制御が可能

最大寸法(mm) : W304~372×D125.3×H195

# エレシリンダー® コントローラー内蔵タイプ

2点間位置決めの場合、コントローラー内蔵型のエレシリンダー®がおすすすめです。



- エレシリンダー専用
- 異なるモーター種類を1ユニットで制御可能
- 最大16軸接続可能(一部制約あり)



EC接続ユニット\*に接続すると、フィールドネットワークを経由したI/O制御が可能です。  
\*RCONやRSELへの組込みも可能です。

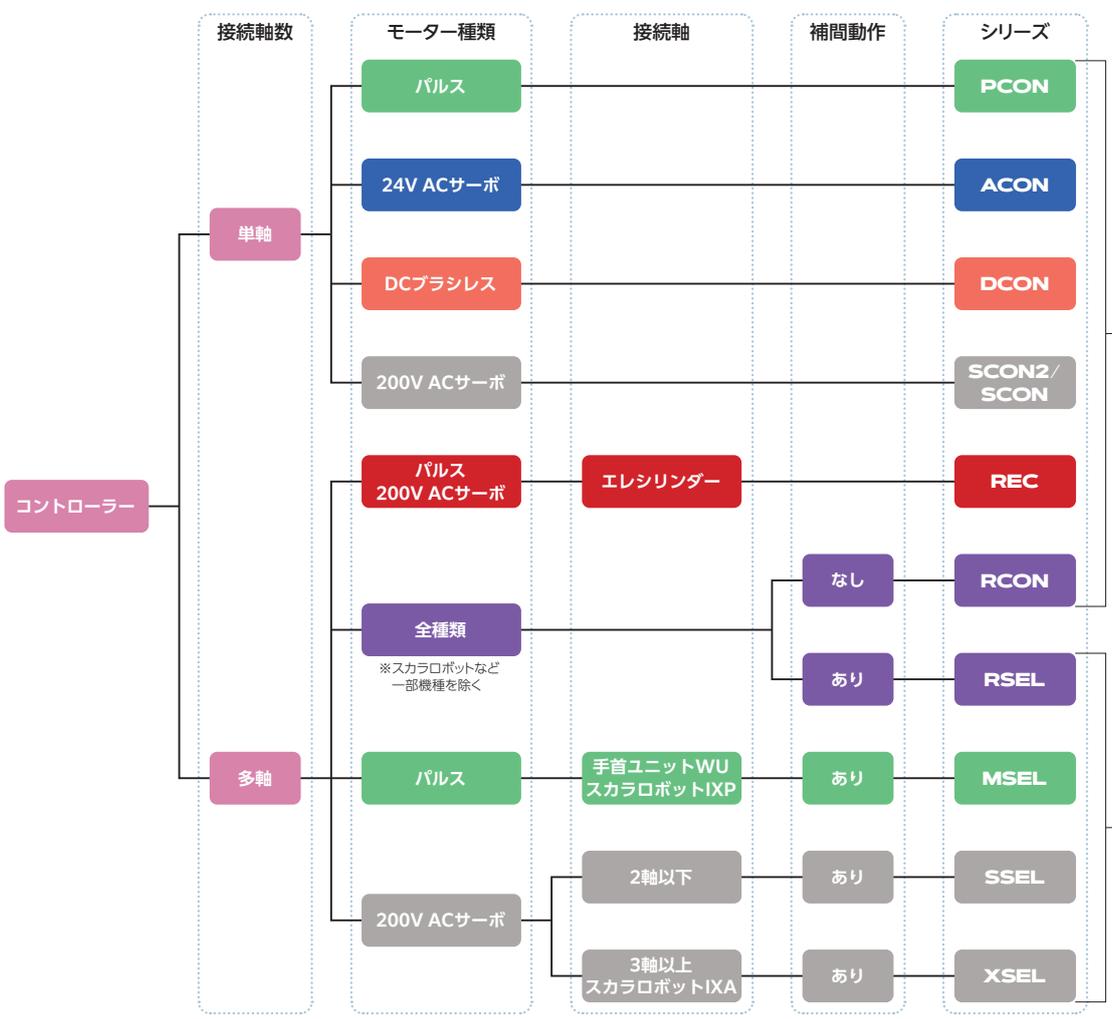
### R-unit (RCON/RSEL/REC)は選定システムで簡単に選定できます!

ご希望の制御方式と接続アクチュエーターを選択するだけでユニットの選定が可能です。  
型式一覧のPDF/CSV、2D/3DCADにも対応します。

### 多数のフィールドネットワークに対応

多数のフィールドネットワークに対応しています。  
モーションネットワークによるモーション制御も可能です。

## 選定フロー



**簡単**  
**ポジショナータイプ**  
あらかじめ位置や速度情報をポジションデータに登録し、その登録番号(ポジションNo.)を外部から指定して動作するタイプのコントローラーです。PLCや位置決めユニットを介することで、位置や速度などを直接指定することも可能です。低価格で取入れやすいコントローラーです。

**PLC不要**  
**プログラムタイプ**  
アイエイアイの専用言語(SEL言語)を使用したプログラムにより制御を行います。RSELの場合、プログラムは支援ツールにて簡単に作成できます。汎用出力、汎用プロトコル通信、変数による内部演算が可能のため、PLCなどの上位機器を用意せず、単独で動作させることも可能です。

コントローラー/制御

基本機能

ポジションナータイプ 型式に“□CON”が付くタイプ

基本機能

機能	内容
多点位置決め	0.01mm(度)※ 単位で設定
速度制御	ポジションごとに速度設定が可能
加減速制御	ポジションごとに加減速設定が可能
押付け	押付け開始点と電流値(%), 押付け幅を設定
ピッチ送り	任意の値で等間隔の移動が可能
ジョグ動作	入力をONしている間だけ動作可能
ゾーン出力	0.01mm(度)※ 単位で設定
一時停止	一時停止信号を立てることで任意の位置で停止 リセット信号を組み合わせることで指令のキャンセルも可能
移動中の速度変更	移動中に速度のみを更新することで一時停止せずに速度変更が可能

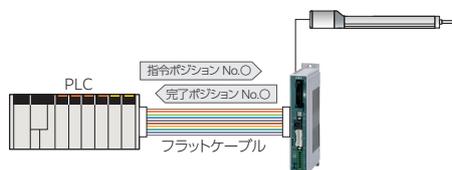
※一部機種は0.001

その他機能

機能	内容
過負荷警告	パラメーターで負荷レベルを設定 警告、アラーム出力が可能
衝突検出 <sup>※1</sup>	電流値と判定時間を設定 衝突と判定した場合、速やかにサーボOFF
制振制御 <sup>※2</sup>	パラメーターで振動周波数を設定 振動抑制対応が可能
節電機能	自動サーボOFFやオートカレント ダウン設定により節電対応が可能

※1 バルスモーター仕様のみ  
※2 ACサーボモーター仕様のみ

■PIO制御 (例) PCON NPN仕様



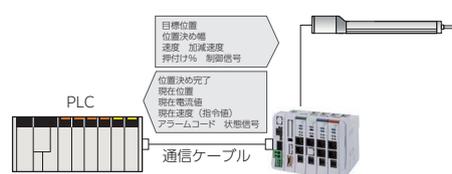
- 位置決め点数最大512点
- 動作条件を事前に登録
- 動作完了後はポジションごとに完了信号を出力
- ポジションごとにゾーン信号の設定が可能

▼パソコン専用ティーチングソフト「IA-OS」  
ポジション編集画面 (詳細はP36へ)



- 手順▶▶
- ①ポジションデータに動作条件を入力
  - ②ポジションNo.を上位から指定
  - ③スタート信号をON

■フィールドネットワーク制御 (例) RCON 直接数値指定モード



- 位置決め点数無制限
- 目標位置、速度、加減速度、押付け電流制限値を数値で指定  
現在位置の他、現在速度、現在電流値もモニター可能

- 手順▶▶
- ①目標位置、速度などの各データ領域に数値を入力
  - ②スタート信号をON

制御方法と対応コントローラー

I/O信号を使用した  
ポジション指定移動



PIO仕様を選択してください。(MSELは標準搭載)



あらかじめ登録しておいたポイントに「動け！」と指示を送ります。

PLCなどからの  
直接数値指定制御



フィールドネットワーク仕様を選択してください。

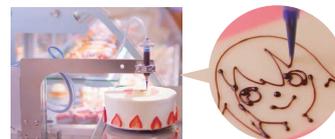


装置についているタッチパネルなどから、その都度位置や速度を自由に指示して動かします。

補間制御  
(塗布やパレタイジングなど)



当社専用言語 (SEL言語) によるプログラム作成が必要です。  
RSELの場合、SELプログラム支援ツールにて簡単に作成できます。

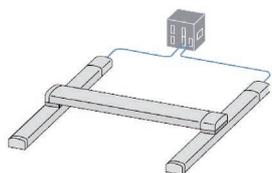


斜め移動や円弧など自由な動作が可能です。

同期制御



接続アクチュエーターはリミットスイッチ付きを選択してください。

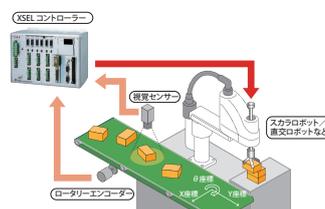


2軸が完全に同じタイミングで動作します。

コンペアーtracking



特別仕様対応となります。担当営業員までご連絡ください。

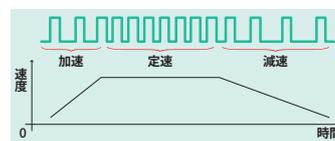


コンペアーの動きに合わせてロボットがワークを移動させます。

パルス列制御



パルス列仕様を選択してください。



パルスの数や速度で位置・速度を指示します。



## プログラムタイプ 型式に「□SEL」が付くタイプおよびテーブルトップロボット

ポジションナータイプの機能に加えてプログラムタイプは以下機能があります。

### 基本機能(+α)

機能	内容
補間制御	複数軸が互いに補間しながら直線・円弧動作を行う
同期制御	自動的に補正を行いながら2軸が同時に動作する
オートスタートプログラム	コントローラーの電源投入後、READY状態で自動で設定したプログラムを起動させる機能

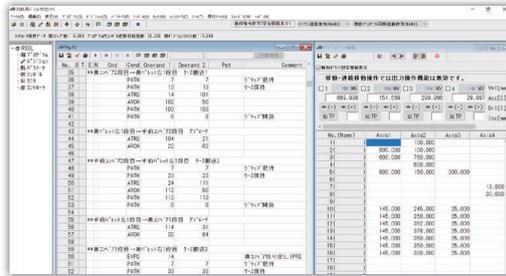
### その他機能(+α)

機能	内容
簡易干渉チェックゾーン <sup>※1</sup>	ツール先端が任意の3次元空間に侵入した場合、エラー出力で干渉を防止する機能
IXAコンプライアンス制御	外力にならうように柔らかくロボットを制御し、ワークのはめあいなどを支援する機能
マルチスライダー過接近検出 <sup>※2</sup>	パラメーターで最小距離を設定することでマルチスライダーの過接近を検出する機能

※1 スカラ/直交型6軸  
 ※2 NSA/LSA/LSAS

アイエイアの専用プログラム(SEL言語)とポジションデータを用いて制御します。

▼パソコン専用ティーチングソフト「XSEL用パソコン対応ソフト」  
 (詳細はP36へ)

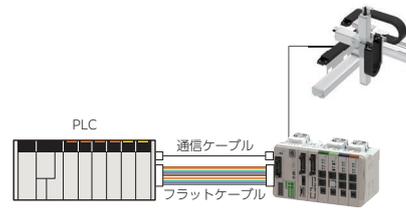


■スタンドアローン  
 (PLCなどの上位ユニットを使用しない場合)



オートスタートプログラムによりPLCなしで装置を構成することができます。

■PLCを使用した制御



I/O制御とフィールドネットワーク制御の両方に対応できます。

フィールドネットワーク制御でできること

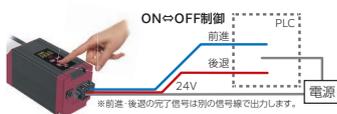
- PLCからのポジションデータ編集
- PLCからの直接数値指定
- PLCへの座標出力

変数を用いたプログラムにより簡単に数値データのやり取りが可能です。

### エアシリンダーからの置換え



PIO仕様を選択してください。電磁弁モードをご用意しております。



エアシリンダーと同じ配線・プログラムで動作が可能です。

### 移動中のトルク制限



パラメーターにてモーター電流値に制限をかけることが可能です。(PCON, ACON, DCON, SCONの場合はパルス列仕様のみ対応)



移動中に人や物が干渉した際、アクチュエーターを停止させることができます。

### モーション制御



モーション仕様を選択してください。動作タイミングを合わせる仕組みが備わっています。

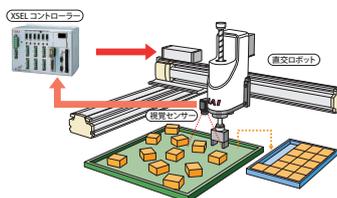


他社のモーターとアイエイア製品を組合わせて同時動作や補間制御が可能です。

### ビジョンシステム



EthernetまたはRS-232C経由の接続となります。

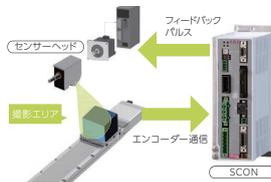


カメラで読取った位置にロボットを移動させることができます。詳細は担当営業へご相談ください。

### フィードバックパルス出力



PIO仕様を選択してください。SCONでフィールドネットワーク仕様の場合は特別仕様となります。

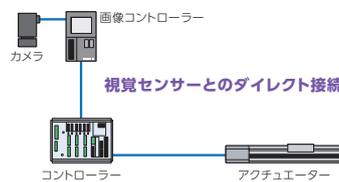


指令通りにアクチュエーターが動いたかを外部機器にフィードバックすることができます。

### シリアル通信による直接制御



I/O種類はどの型式でも対応できます。



他社のソフト・ハードでも、共通のプロトコルを使用し、接続が可能です。

DC 24V電源

PSA-24

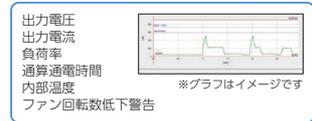
- アイエイアイ専用電源
- 最大5台まで並列接続可能



電源電圧：AC100V~230V±10%  
連続定格出力：~13.8A (330W)  
最大寸法(mm)：W54×D142.8.1×H131

電源内部データ外部出力

RCON/RSELと接続し、下記の内容をモニターすることが可能です。



ブレーキ解除ボックス

BKR-01

- 装置立上時、コントローラーに配線をしなくても、アクチュエーターのブレーキ解除が可能

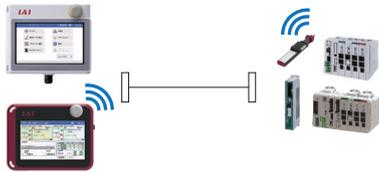


寸法(mm)：W76×D35×H135



ティーチングボックス

1台でコントローラー全種類の設定が可能



エレシリンダーを含むすべてのコントローラーに対応。さらにエレシリンダーは無線接続が可能。  
※2018年以降の総合カタログに掲載されているすべてのコントローラー

グラフィカルな簡単サポート機能

各メニューにアイコンを使用することで、メニュー選択をやすくしました。



充実のトラブルシューティング機能

トラブル状況をYES/NOで選択するだけで対処方法をご案内します。



TB-02

- 安全カテゴリーB~4まで対応可能 (TPアダプター、ダメージプラグが別途必要)
- 最大10ステップの簡易プログラム運転が可能



TB-03

- エレシリンダーと無線接続可能  
ケーブルを接続しなくても装置外部から位置調整や動作の設定、試運転が可能



ADTB

- 電源ユニット付きティーチングボックス
- ティーチングボックス側で駆動用電源を確保するため、電気配線工事前でも「ブレーキ解除」「試運転」「データ設定」が可能  
※エレシリンダー専用 (2023年6月時点)



デジタルスピコン (エレシリンダー専用)

数字を選んで入力するだけ  
直感操作のデジタルスピコン



簡単設定	AVD設定	サイクルタイム
Level	% A V D	時間(S)
前進(F) 10	F1 30 70 20	前進(F) 0.7
後退(B) 8	B1 80 100 50	後退(B) 1.2

簡単設定(10段階) AVD設定 サイクルタイム表示

デジタルスピコン  
外付け/無線通信の場合

デジタルスピコンでできること

- 基本設定(位置、加速度、速度、減速度)
- 現在位置取込み
- 押付け動作設定
- 試運転
- ジョグ動作
- ブレーキ解除
- モーター電源ON/OFF
- サイクルタイム確認
- エラー表示
- アラームリセット

TBD-1 デジタルスピコン  
ティーチング

エレシリンダー専用  
有線デジタルスピコンティーチング

- SIOコネクターへ付属ケーブルを接続することにより、機種や設置条件に関わらずすべてのエレシリンダーの操作が可能



TBD-1WL リモスピ

エレシリンダー専用  
無線デジタルスピコンティーチング

- 無線通信のため、手の届きにくい箇所に設置されたエレシリンダーにも簡単に接続可能
- 最大同時検出軸数16軸





**パソコン専用ティーチングソフト** ポジションやパラメーターを設定するソフトは2種類あります。

**IA-OS** ポジションコントローラーに対応 (ECおよび型式に"□CON"が付くタイプ)

DVDに格納されている主なソフト

- IA-OS
- RC用パソコン対応ソフト(旧コントローラー用)
- ゲートウェイパラメーター設定ツール
- カリキュレーターソフト

適応コントローラー

EC, RCON, REC, PCON, ACON, DCON, SCON2, SCON など



**IA-101** プログラムコントローラーに対応 (主に型式に"□SEL"が付くタイプ)

DVDに格納されている主なソフト

- XSEL用パソコン対応ソフト(旧バージョン含む)
- SELプログラムジェネレーター
- IXA/CRS用シミュレーター

適応コントローラー

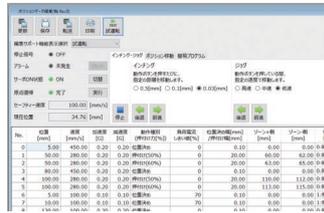
RSEL, MSEL, SSEL, XSEL, TTA など



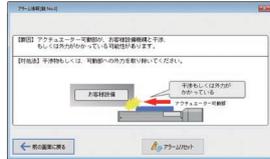
**IA-OS**

ポジションコントローラーのポジション、パラメーターを設定するソフトです。試運転の他、サーボモニター、トラブルシューティングも可能です。

▼プログラム/ポジション編集



▼トラブルシューティング

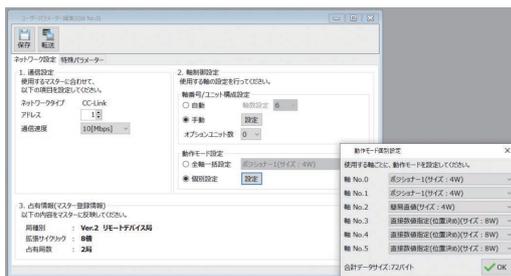


▼サーボモニター



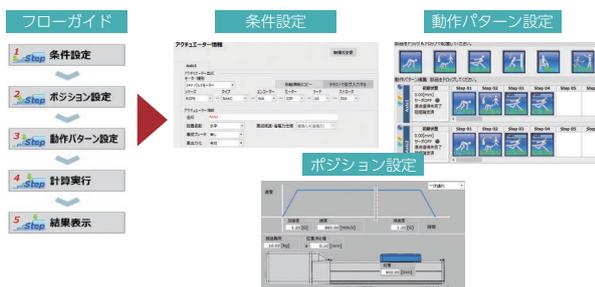
**ゲートウェイパラメーター設定ツール**

ゲートウェイの設定を行う場合に必要ツールです。アドレスの割付や各種通信設定を行います。



**カリキュレーターソフト**

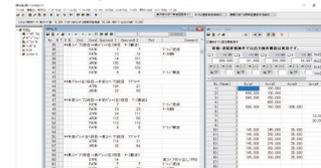
アクチュエーター動作時に最適な24V電源容量を求めることができます。消費電力量、サイクルタイムの算出も可能です。



**XSEL用パソコン対応ソフト**

プログラムコントローラーのポジション、パラメーター、プログラムを設定するソフトです。試運転の他、入出力信号のシミュレート、サーボモニター、トラブルシューティングも可能です。

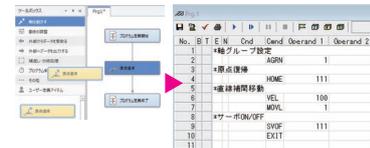
▼プログラム/ポジション編集



▼入出力ポート



▼SELプログラム支援ツール

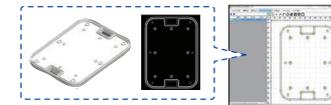


**SELプログラムジェネレーター**

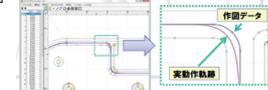
テーブルトップロボット(TTA)を使用したはんだ付け、塗布動作、ねじ締め動作を簡単に実行できるソフトです。

▼基本操作はたったの2ステップ

①対象ワークのDXFをソフトに読み込む



**実動作確認が可能**  
 作図データと実動作軌跡を重ねて表示することで、ずれ量を画面上で確認することができます。



**IXA/CRS用シミュレーター**

スカラロボット(IXA)と直交型6軸ロボット(CRS)の動作確認が、パソコンだけで可能なソフトです。本体不要で動作確認ができます。

▼シミュレーションソフトでできること

- ①プログラムの動作確認が可能です。
- ②サイクルタイムの確認が可能です。
- ③外部からの入出力信号のシミュレートが可能です。
- ④動作軌跡の確認が可能です。  
 動作軌跡は、上面・底面・正面・背面・右側面・左側面・アニメビュー、とさまざまな方向から観測することができます。
- ⑤簡易干渉チェックゾーンの設定が可能です  
 ロボットと周辺機器との干渉チェックができます。

仕様一覧表 (概略)

2点間位置決め…エレスリンダー

■スライダー

型式	超小型EC		標準																高剛性						ワイド									
	SL3	S3(□A)(R)	S4(□A)(R)	S6(□A)(R)	S7(□A)(R)	S8(X)(□A)(R)	S6(X)□AH(R)	S7(X)□AH(R)	WS10(□R)	パルスモーター(φ20)		パルスモーター(□28)		パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□56SP)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□35)								
本体幅(mm)	W:35×H:26		W:35×H:45		W:44×H:56		W:63×H:63		W:73×H:73		W:85×H:67.5		W:63×H:70		W:75×H:80		W:100×H:46																	
寸法(mm)	ストレート	ST+~164		ST+~263		ST+~296		ST+~323		ST+~394		ST+~565.5		ST+~456		ST+~524.5		ST+~439																
	折返し	—		ST+120		ST+138		ST+183		ST+215.5		ST+~356		ST+~316		ST+~341		ST+266.5																
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05		±0.05		±0.05		±0.05		±0.05		±0.05		±0.05		±0.05		±0.05																	
リード(mm)	4	2	6	4	2	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	30	20	10	5	20	12	6	3	24	12	6	3					
最大可搬質量(kg)	水平	1	2	3.5	6	9	7	12	15	18	15	26	32	40	37	46	51	51	23	35	70	80	15	26	32	40	37	46	51	51	4	15	25	44
	垂直	0.3	0.7	1.5	2.5	3.5	1.5	2.5	5	6.5	1	2.5	6	12.5	3	8	16	19	2	4	25	55	1	2.5	6	16	3	8	16	25	—	—	4	7
最高速度(mm/s)	200	100	420	280	140	800	700	350	175	800	700	450	225	860	700	420	175	1200	975	450	225	1440	900	450	225	1230	980	420	210	900	640	400	160	
押付け時最大推力(N)	9	16	45	68	136	41	66	132	263	67	112	224	449	139	209	418	836	78	103	235	470	67	112	224	449	139	209	418	836	34	57	114	228	
ストローク(mm)	50~200 (25mmごと)		50~400 (50mmごと)		50~500 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~1500 (50mmごと)		50~1500 (50mmごと)		50~1500 (50mmごと)		50~500 (50mmごと)															
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	32768		800		800		800		800		800		800		800		800		800															

■ラジアルシリンダー®

型式	標準																高剛性												
	RR3(□R)				RR4(□R)				RR6(□R)				RR7(□R)				RR8(□R)				RR10(□R)			RR6(X)□AH(R)			RR7(X)□AH(R)		
本体幅(mm)	W:35×H:38.5				W:44×H:50				W:63×H:54				W:73×H:64				W:85×H:86				W:108×H:108			W:63×H:61			W:75×H:71		
寸法(mm)	ストレート	ST+~260				ST+~294				ST+~310.5				ST+~389				ST+~443.5			ST+~472			ST+~409.5			ST+~492.5		
	折返し	ST+117				ST+136				ST+170.5				ST+210.5				ST+257.5			ST+271			ST+195			ST+234		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05				±0.05				±0.05				±0.05				±0.05			±0.05			±0.05			±0.05			
リード(mm)	6	4	2	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	10	5	5	2.5	20	12	6	3	24	12	8	4		
最大可搬質量(kg)	水平	9	14	18	7	16	25	35	6	25	40	60	20	50	60	80	60	100	150	300	6	25	40	60	20	50	60	80	
	垂直	1.5	2.5	3.5	1.5	2.5	5	6.5	1.5	4	10	12.5	3	8	18	19	35	55	100	150	1.5	4	10	20	3	8	18	28	
最高速度(mm/s)	420	280	140	800	700	350	175	800	700	450	225	860	700	350	175	300	150	100	45	800	700	450	225	860	700	350	175		
押付け時最大推力(N)	45	68	136	41	66	132	263	67	112	224	449	182	273	547	1094	1000	2000	3000	6000	67	112	224	449	182	273	547	1094		
ストローク(mm)	50~300 (50mmごと)				50~300 (50mmごと)				65~315 (50mmごと)				65~315 (50mmごと)				50~700(50mmごと)			50~800(50mmごと)			50~1000 (50mmごと)			50~1000 (50mmごと)			
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800				800				800				800				800			800			800			800			

■ロッド

型式	超小型EC		標準								細小型																				
	GDS3	GDB3	R6				R7				RP4	RP5			GS4	GD4			GD5												
本体幅(mm)	W:42×H:24.5		W:42×H:24.5		W:63×H:65				W:73×H:74.5				W:34×H:78			W:45×H:88.5			W:55×H:78			W:76×H:78			W:112×H:88.5						
寸法(mm)	ST+~112		ST+~112		ST+~291.5				ST+~354				ST+~125			ST+~154			ST+~125			ST+~125			ST+~154						
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05		±0.05		±0.05				±0.05				±0.05			±0.05			±0.05			±0.05			±0.05						
リード(mm)	2	4	2	20	12	6	3	24	16	8	4	6	4	2	16	10	5	2.5	6	4	2	6	4	2	16	10	5	2.5			
最大可搬質量(kg)	水平	—	1	2	6	25	40	60	20	50	60	80	2.5	4	8	6.5	16	25	35	2.5	4	8	2.5	4	8	6.5	16	25	35		
	垂直	0.8	0.4	0.8	1.5	4	10	12.5	3	8	18	19	1	1.5	2.5	1.5	2.5	6.5	6.5	1	1.5	2.5	1	1.5	2.5	1.5	2.5	6.5	6.5		
最高速度(mm/s)	100	200	100	800	700	450	225	860	700	350	175	300	200	100	800	600	300	150	300	200	100	300	200	100	300	200	100	800	600	300	150
押付け時最大推力(N)	17	10	17	67	112	224	449	182	273	547	1094	30	45	90	46	73	150	310	30	45	90	30	45	90	46	73	150	310			
ストローク(mm)	10~30 (10mmごと)		10~50(10mmごと)		50~300 (50mmごと)				50~300 (50mmごと)				30/50			50/100/150			30/50			30/50			50/100/150						
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	32768		32768		800				800				800			800			800			800			800						

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



ワイド	ベルト				大型													
	WS12(□R)	B6S	B7S	B8S	B8SS	S10(X)		S13(X)		S15(X)		S18(X)						
パルスモーター(□42)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□56)	パルスモーター(□56SP)	200V ACサーボモーター(200W)	200V ACサーボモーター(100W)	200V ACサーボモーター(100W)		200V ACサーボモーター(200W)		200V ACサーボモーター(400W)		200V ACサーボモーター(600/750W)						
W:120 × H:54	W:63 × H:~205.5	W:73 × H:~254.5	W:89 × H:230.5	W:89 × H:210.5	W:100 × H:87		W:132 × H:96.7		W:156 × H:102.8		W:188 × H:120							
ST+~437	ST+259.5	ST+287.5	ST+318.8	ST+324.3	ST+~545		ST+~665		ST+~730		ST+~868							
ST+273	—	—	—	—	—		—		—		—							
±0.05	±0.08	±0.08	±0.08	±0.04	±0.01		±0.01		±0.01		±0.01							
24 16 8 4	48相当	48相当	54相当	54相当	30	20	10	5	30	20	10	5	40	20	10	40	20	10
10 20 40 62	11	20	25	15	17	30	65	85	27	40.5	81	90	36	81	108	60	120	400
— — 8 13.5	—	—	—	—	2	5	11	21	5.4	9	18	30.6	9	18	36	14	29	80
1000 720 420 210	1500	1600	1800	2000	1500	1000	500	250	1500	1000	500	250	2000	1000	500	2000	1000	500
— 84 168 337	—	—	—	—	56.6	84.9	169.8	339.7	113.9	170.9	341.8	683.6	169.6	339.1	678.3	255	510	1276
50~800(50mmごと)	300~2600(100mmごと)	300~2600(100mmごと)	300~2600(100mmごと)	300~2600(100mmごと)	100~2000(50mmごと)		100~2000(50mmごと)		100~2500(50mmごと)		100~2800(50mmごと)							
800	800	800	800	16384	16384		16384		16384		16384							

## ■テーブル

型式	超小型EC		細小型														
	T3		TC4			TC5				TW4			TW5				
モーター種類	パルスモーター(φ20)		パルスモーター(□28)			パルスモーター(□35)				パルスモーター(□28)			パルスモーター(□35)				
本体幅(mm)	W:32 × H:25		W:78 × H:51			W:88.5 × H:71.5				W:78 × H:51			W:88 × H:72.3				
L寸法(mm)	ST+~108		ST+~143			ST+~176.5				ST+~143			ST+~176.5				
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05		±0.05			±0.05				±0.05			±0.05				
リード(mm)	4	2	6	4	2	16	10	5	2.5	6	4	2	16	10	5	2.5	
最大可搬質量(kg)	水平	1	2	2.5	4	8	6.5	12.5	12.5	12.5	2.5	4	8	6.5	16	20	20
	垂直	0.4	0.8	1	1.5	2.5	1.5	2.5	5	6.5	1	1.5	2.5	1.5	2.5	5	6.5
最高速度(mm/s)	200	100	300	200	100	800	600	300	150	300	200	100	700	525	300	135	
押付け時最大推力(N)	10	17	30	45	90	46	73	150	310	30	45	90	46	73	150	310	
ストローク(mm)	10~50(10mmごと)		30/50			50/100/150				30/50			50/100/150				
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	32768		800			800				800			800				

ダブルガイド仕様					
SRG11			SRG15		
パルスモーター(□35)			パルスモーター(□42)		
W:112 × H:109			W:148 × H:124		
ST+111			ST+119		
±0.05			±0.05		
10	5	2.5	20	6	3
16	25	35	6	40	60
2.5	5	10	0.5	7	12.5
700	350	175	800	450	225
77	150	308	67	224	449
50~300(50mmごと)			50~300(50mmごと)		
800			800		



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



## 仕様一覧表 (概略)

### 2点間位置決め…エレシリンダー

#### ■グリップー

型式	GDB8	GRB10	GDB13	
モーター種類	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□28)	
本体幅(mm)	W:82 × L:84	W:98 × L:92	W:130 × L:92	
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05	±0.05	±0.05	
リード	台形ねじリード(mm)	1.5	2	
	プーリー減速比	1.5	1.15	1.25 2.5
最大把持力(N)(両側)	28	100	150	360
垂直方向許容荷重(N)	598	598	898	
ストローク(片側)(mm)	10	15	20	
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800	800	800	

#### ■ロータリー

型式	RTC9	RTC12	RTC18
モーター種類	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□56SP)
本体幅(mm)	W:90 × L:~155	W:117 × L:~204.5	W:185 × L:213.5
繰返し位置決め精度(度)	±0.05	±0.01	±0.02
減速比	1/45	1/45	1/40
最大トルク(N・m)	1.5	8	25.2
最高速度(度/s)	600	600	450
動作範囲(度)	330	330	330
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.02	0.13	0.49
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800	800	800

#### ■クリーン

型式	標準																高剛性													
	S3(□)A/CR				S4(□)A/CR				S6(□)A/CR				S7(□)A/CR				S8(X)□(A)CR				S6(X)□A/CR				S7(X)□A/CR					
モーター種類	パルスモーター(□28)				パルスモーター(□35)				パルスモーター(□42)				パルスモーター(□56)				パルスモーター(□56SP)				パルスモーター(□42)				パルスモーター(□56)					
本体幅(mm)	W:35 × H:45				W:44 × H:56				W:63 × H:63				W:73 × H:73				W:85 × H:67.5				W:63 × H:70				W:75 × H:80					
寸法(mm)	ST+~263				ST+~296				ST+~323				ST+~394				ST+~565.5				ST+~456				ST+~524.5					
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05				±0.05				±0.05				±0.05				±0.05				±0.05				±0.05					
クリーン度(ISO 14644-1規格)	ISOクラス3				ISOクラス3				ISOクラス3				ISOクラス3				ISOクラス3				ISOクラス2.5				ISOクラス2.5					
リード	6	4	2	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	30	20	10	5	20	12	6	3	24	12	8	4			
	最大可搬質量(kg)		水平		3.5	6	9	7	12	15	18	15	26	32	40	37	46	51	51	23	35	70	80	15	26	32	40	37	46	51
最高速度(mm/s)	垂直		1.5	2.5	3.5	1.5	2.5	5	6.5	1	2.5	6	12.5	3	8	16	19	2	4	25	55	1	2.5	6	16	3	8	16	25	
	最高速度(mm/s)		420	280	140	800	700	350	175	800	700	450	225	860	700	420	210	1200	975	450	225	1350	900	450	225	1230	980	420	210	
押付け時最大推力(N)	45		68	136	41	66	132	263	67	112	224	449	139	209	418	836	78	103	235	470	67	112	224	449	139	209	418	836		
ストローク(mm)	50~400 (50mmごと)				50~500 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~1100 (50mmごと)				50~1500 (50mmごと)				50~1500 (50mmごと)					
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800				800				800				800				800				800				800					

#### ■防塵防滴

型式	スライダー																ロッド											
	S6□D				S6□W				S7□D				S7□W				R6□W				R7□W							
モーター種類	パルスモーター(□42)				パルスモーター(□42)				パルスモーター(□56)				パルスモーター(□56)				パルスモーター(□42)				パルスモーター(□56)							
本体幅(mm)	W:63 × H:70				W:63 × H:77				W:73 × H:80				W:73 × H:87				W:63 × H:64				W:73 × H:73							
寸法(mm)	ST+~367.5				ST+~367.5				ST+~416.5				ST+~416.5				ST+~312				ST+~361.5							
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05				±0.05				±0.05				±0.05				±0.05				±0.05							
保護等級	IP40				IP43/54				IP40				IP43/54				IP67				IP67							
リード	20	12	6	3	20	12	6	3	24	16	8	4	24	16	8	4	20	12	6	3	24	16	8	4	20	12	8	4
	最大可搬質量(kg)		水平		15	26	32	40	15	26	32	40	37	46	51	51	37	46	51	51	6	25	40	60	20	50	60	80
最高速度(mm/s)	垂直		1	2.5	6	12.5	—				3	8	16	19	—				1.5	4	10	12.5	3	8	18	19		
	最高速度(mm/s)		800	700	450	225	800	700	450	225	860	700	420	210	860	700	420	210	800	700	450	225	860	700	350	175		
押付け時最大推力(N)	67				112	224	449	67	112	224	449	139	209	418	836	139	209	418	836	67	112	224	449	182	273	547	1094	
ストローク(mm)	50~800 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~300 (50mmごと)				50~300 (50mmごと)							
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800				800				800				800				800				800							

### 多点位置決め…スライダータイプ

#### ■RCP6シリーズ

型式	標準								高剛性								ワイド																		
	SA4C/SA4R		SA6C/SA6R		SA7C/SA7R		SA8C/SA8R		HSA6C		HSA7C		WSA10C/WSA10R		WSA12C/WSA12R																				
モーター種類	パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□56SP)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)																				
本体幅(mm)	W:40 × H:48		W:58 × H:62.5		W:70 × H:67.5		W:85 × H:67.5		W:63 × H:70		W:75 × H:80		W:100 × H:47		W:120 × H:56																				
寸法(mm)	ストレート		ST+~278		ST+~312.5		ST+~392		ST+~221		ST+~337.5		ST+~405.5		ST+~402																				
	折返し		ST+139		ST+170.5		ST+217.5		ST+240.5		—		—		ST+269																				
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005																				
リード(mm)	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	30	20	10	5	20	12	6	3	24	16	8	4	16	10	5	2.5	20	12	6	3			
	最大可搬質量(kg)		水平		7	12	14	18	15	28	32	40	37	46	51	55	28	60	70	80	15	29	50	42	37	48	61	55	4	15	28	40	12	25	40
最高速度(mm/s)	垂直		1.5	3	5.5	12	1	2.5	6	16	3	8	16	25	3	4	25	55	1	2.5	6	16	3	8	16	25	—	—	3	10	—	—	9	18	
	最高速度(mm/s)		1260	785	390	195	1440	900	450	225	1200	980	490	245	1200	1000	500	250	1280	900	450	225	1230	840	420	210	840	610	390	195	800	600	450	225	
押付け時最大推力(N)	48		77	155	310	56	93	185	370	139	209	418	836	159	239	478	956	67	112	224	449	139	209	418	836	48	77	155	310	56	93	185	370		
ストローク(mm)	50~500 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~1100 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)		50~500 (50mmごと)		50~800 (50mmごと)																		
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	8192		8192		8192		8192		8192		8192		8192		8192		8192																		

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



## ■ストッパー

型式	ST11		ST15
モーター種類	パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)
本体幅(mm)	W:112 × H:109		W:148 × H:124
リード(mm)	5	2.5	3
最大可搬質量(kg)	1	3	5
最高速度(mm/s)	350	175	200
ストローク(mm)	50		50
ワーク質量(kg)	~50		~100

ワイド									
WS10□CR					WS12□CR				
パルスモーター(□35)					パルスモーター(□42)				
W:100 × H:46					W:120 × H:54				
ST+~439					ST+~437				
±0.05					±0.05				
ISOクラス3					ISOクラス3				
20	12	6	3	24	16	8	4		
4	15	25	40	10	20	40	62		
—	—	4	7	—	—	8	13.5		
900	640	400	160	900	720	420	210		
34	57	114	228	—	84	168	337		
50~500 (50mmごと)					50~800 (50mmごと)				
800					800				

ラジアルシリンダー									
RR6□W					RR7□W				
パルスモーター(□42)					パルスモーター(□56)				
W:63 × H:62					W:73 × H:74				
ST+~338					ST+~396.5				
±0.05					±0.05				
IP67					IP67				
20	12	6	3	24	16	8	4		
6	25	40	60	20	50	60	80		
1.5	4	10	12.5	3	8	18	19		
800	700	450	225	860	700	350	175		
67	112	224	449	182	273	547	1094		
65~315 (50mmごと)					65~315 (50mmごと)				
800					800				

ワイド									
WSA14C/WSA14R					WSA16C/WSA16R				
パルスモーター(□56)					パルスモーター(□66P)				
W:140 × H:68					W:160 × H:75				
ST+~484					ST+~545				
ST+311					ST+365.5				
±0.01/±0.005					±0.01/±0.005				
24	16	8	4	20	10	5			
25	50	65	80	50	70	100			
—	—	14	26	—	15	50			
700	560	420	210	720	450	195			
139	209	418	836	239	478	956			
50~800 (50mmごと)					50~1100 (50mmごと)				
8192					8192				

## ■RCP5シリーズ

型式	ベルト駆動		
	BA4	BA6	BA7
モーター種類	パルスモーター(□35)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□56)
本体幅(mm)	W:40 × H:~171	W:58 × H:~180.5	W:70 × H:~226.5
L寸法(mm)	ST+217	ST+258	ST+278
繰返し位置決め精度(mm)	±0.08	±0.08	±0.08
リード(mm)	48mm相当	48mm相当	48mm相当
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	1.5	6	16
最高速度(mm/s)	1200	1500	1600
ストローク(mm)	300~1200 (100mmごと)	300~2200 (100mmごと)	300~2600 (100mmごと)
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800	800	800

## ■RCP3シリーズ

型式	細小型						
	SA2AC/SA2AR			SA2BC/SA2BR			
モーター種類	パルスモーター(□20)			パルスモーター(□20)			
本体幅(mm)	W:22 × H:27			W:28 × H:29.5			
L寸法(mm)	ストレート	ST+144.5			ST+144.5		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05			±0.05			
リード(mm)	4	2	1	6	4	2	
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	0.25	0.5	1	0.25	0.5	1	
最高速度(mm/s)	200	100	50	300	200	100	
ストローク(mm)	25~100 (25mmごと)			25~150 (25mmごと)			
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800			800			



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



仕様一覧表 (概略)

多点位置決め…スライダタイプ

■RCS4シリーズ

型式	標準												高剛性						ワイド													
	SA4C/SA4R				SA6C/SA6R				SA7C/SA7R				SA8C/SA8R			HSA6C			HSA7C			WSA10C/WSA10R										
モーター種類	200V ACサーボモーター (60W)				200V ACサーボモーター (100W)				200V ACサーボモーター (200W)				200V ACサーボモーター (400W)			200V ACサーボモーター (100W)			200V ACサーボモーター (200W)			200V ACサーボモーター (60W)										
本体幅(mm)	W:40 × H:48				W:58 × H:62.5				W:70 × H:67.5				W:85 × H:67.5			W:63 × H:70			W:75 × H:81			W:100 × H:47										
寸法(mm)	ST+~291				ST+~339.5				ST+~388				ST+~433			ST+~366.5			ST+~391.5			ST+~416										
	ST+146.5				ST+184.5				ST+235				ST+259			—			—			ST+270										
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.005				±0.01/±0.005				±0.01/±0.005				±0.01/±0.005			±0.01/±0.005			±0.01/±0.005			±0.01/±0.005										
リード(mm)	16	10	5	2.5	30	20	12	6	3	36	24	16	8	4	48	30	20	10	5	24	16	8	4	30	20	10	5	16	10	5	2.5	
	水平	10	14	17	20	11	18	30	45	45	7	30	40	45	50	8	30	60	80	90	18	33	50	90	30	40	60	120	7	16	27	40
最大可搬質量(kg)	垂直	3	5	8	12	3.5	6	11	15	15	4	7	12	20	25	—	12	20	35	45	4	6	15	30	7	12	25	50	—	3	5	10
最高速度(mm/s)	960 600 300 150				1600 1200 720 360 180				1800 1500 1000 500 240				2200 1800 1200 600 300			1500 1000 500 240			1800 1200 600 300			960 600 300 150										
定格推力(N)	53 85 170 340				57 85 142 283 566				95 142 214 427 855				141 226 339 678 1357			71 106 212 425			114 171 342 684			53 85 170 340										
ストローク(mm)	50~500 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~1100 (50mmごと)			50~800 (50mmごと)			50~1000 (50mmごと)			50~500 (50mmごと)										
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384				16384				16384				16384			16384			16384			16384										

■ISBシリーズ

型式	標準										中間サポート				標準														
	SXM/SXL-60			SXM/SXL-100			MXM/MXL-100			MXM/MXL-200				MXM/MXL-400		MXMX-200		MXMX-400		LXM/LXL-200									
モーター種類	200V ACサーボモーター (60W)			200V ACサーボモーター (100W)			200V ACサーボモーター (100W)			200V ACサーボモーター (200W)				200V ACサーボモーター (400W)		200V ACサーボモーター (200W)		200V ACサーボモーター (400W)		200V ACサーボモーター (200W)									
本体幅(mm)	W:90 × H:62			W:90 × H:62			W:120 × H:80			W:120 × H:80				W:120 × H:80		W:120 × H:80		W:120 × H:80		W:150 × H:95									
寸法(mm)	ST+~319			ST+~344			ST+~373			ST+~398				ST+~433		ST+~464		ST+~499		ST+~441									
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.003			±0.01			±0.01/±0.003			±0.01/±0.003				±0.01		±0.01/±0.003		±0.01		±0.01/±0.003									
リード(mm)	16	8	4	36	30	20	10	5	30	20	10	5	48	30	20	10	5	30	20	10	5	48	30	20	10	5	40	20	10
	水平	13	27	55	10	15	23	45	85	30	45	90	110	20	30	45	90	20	30	45	90	20	30	45	90	15	45	90	
最大可搬質量(kg)	垂直	3.5	7	14	2	2.5	5	10	20	6	10	20	40	6	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	4	10	20	
最高速度(mm/s)	960 480 240			2160			1800 1200 600 300			1800 1200 600 300				2500		1800 1200		2200		2400 1200 600									
定格推力(N)	53.1 106.1 212.3			47.2			56.6 84.9 169.7 339.6			113.9 170.9 341.8 683.6				141.3		113.9 170.9		141.3		85.5 170.9 341.8									
ストローク(mm)	100~900 (50mmごと)			100~1100 (50mmごと)			100~1100 (50mmごと)			100~1100 (50mmごと)				100~1300 (50mmごと)		800~2000 (50mmごと)		800~2000 (50mmごと)		100~1300 (50mmごと)									
エンコーダパルス数(pulse/rev)	131072			131072			131072			131072				131072		131072		131072		131072									

■ISDBシリーズ

型式	標準										中間サポート				標準														
	S-60			S-100			M-100			M-200				M-400		MX-200		MX-400		L-200									
モーター種類	200V ACサーボモーター (60W)			200V ACサーボモーター (100W)			200V ACサーボモーター (100W)			200V ACサーボモーター (200W)				200V ACサーボモーター (400W)		200V ACサーボモーター (200W)		200V ACサーボモーター (400W)		200V ACサーボモーター (200W)									
本体幅(mm)	W:90 × H:74.5			W:90 × H:74.5			W:120 × H:94			W:120 × H:94				W:120 × H:94		W:120 × H:94		W:120 × H:94		W:150 × H:112									
寸法(mm)	ST+~342.5			ST+~374			ST+~380			ST+~405				ST+~440		ST+~501		ST+~536		ST+~456									
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.003			±0.01			±0.01/±0.003			±0.01/±0.003				±0.01		±0.01/±0.003		±0.01		±0.01/±0.003									
リード(mm)	16	8	4	36	30	20	10	5	30	20	10	5	48	30	20	10	5	30	20	10	5	48	30	20	10	5	40	20	10
	水平	13	27	55	10	15	23	45	85	30	45	90	110	20	30	45	90	20	30	45	90	20	30	45	90	15	45	90	
最大可搬質量(kg)	垂直	3	6	14	2	2	4	10	20	6	10	20	40	6	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	2.5	9	20	
最高速度(mm/s)	960 480 240			2000			1800 1200 600 300			1800 1200 600 300				2200		1800 1200		2200		1800 1200 600									
定格推力(N)	53.1 106.1 212.3			47.2			56.6 84.9 169.8 339.7			113.9 170.9 341.8 683.6				141.3		113.9 170.9		141.3		85.5 170.9 341.8									
ストローク(mm)	100~800 (50mmごと)			100~800 (50mmごと)			100~1100 (50mmごと)			100~1100 (50mmごと)				100~1100 (50mmごと)		800~1600 (50mmごと)		800~1600 (50mmごと)		100~1300 (50mmごと)									
エンコーダパルス数(pulse/rev)	131072			131072			131072			131072				131072		131072		131072		131072									

■IFAシリーズ

型式	SA□□-100	MA□□-200	MA□□-400
モーター種類	200V ACサーボモーター (100W)	200V ACサーボモーター (200W)	200V ACサーボモーター (400W)
本体幅(mm)	W:105 × H:64	W:134 × H:82	W:134 × H:82
寸法(mm)	ST+375.5	ST+449.5	ST+449.5
繰返し位置決め精度(mm)	±0.04	±0.04	±0.04
リード(mm)	28相当	42相当	42相当
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	20	25	40
最高速度(mm/s)	2000	3000	3000
定格推力(N)	53.5	71.2	142.4
ストローク(mm)	200~2600 (50mmごと)	200~3200 (50mmごと)	200~3200 (50mmごと)
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384	16384	16384

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



ワイド													
WSA12C/WSA12R				WSA14C/WSA14R				WSA16C/WSA16R					
200V ACサーボモーター (100W) 200V ACサーボモーター (200W) 200V ACサーボモーター (400W)													
W:120 × H:56 W:140 × H:68 W:160 × H:75													
ST+~418 ST+~484.5 ST+~535													
ST+266.5 ST+322 ST+365.5													
±0.01/±0.005 ±0.01/±0.005 ±0.01/±0.005													
30	20	12	6	3	36	24	16	8	4	30	20	10	5
5	15	25	45	55	7	20	45	65	80	30	60	80	100
—	3	8	15	15	—	2.5	8	10	25	12	20	35	50
1600	1200	720	360	180	1800	1440	960	480	240	1800	1200	600	300
57	85	142	283	566	95	142	214	427	855	226	339	678	1357
50~800 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)				50~1100 (50mmごと)					
16384				16384				16384					

## SSPAシリーズ

型式	SXM			MXM			LXM		
	モーター種類	200V ACサーボモーター (200W)			200V ACサーボモーター (400W)			200V ACサーボモーター (750W)	
本体幅(mm)	W:100 × H:70			W:130 × H:80			W:155 × H:90		
L寸法(mm)	ST+~333			ST+~393			ST+~477		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005			±0.005			±0.005		
リード(mm)	30	20	10	40	20	10	50	25	
最大可搬質量(kg)	水平	30	45	90	45	90	120	60	120
	垂直	4	6	12	6	12	25	12	25
最高速度(mm/s)	1800	1200	600	2400	1200	600	2500	1250	
定格推力(N)	113.9	170.9	341.8	169.6	339.1	678.3	255	510	
ストローク(mm)	100~1100 (50mmごと)			100~1300 (50mmごと)			100~1500 (50mmごと)		
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384			16384			16384		

標準	中間サポート				標準	中間サポート					
	LXM/LXL-400	LXMX/LXJWX-200	LXMX/LXJWX-400	WXM-750		WXMX-750					
200V ACサーボモーター (400W)	200V ACサーボモーター (200W)	200V ACサーボモーター (400W)	200V ACサーボモーター (750W)	200V ACサーボモーター (750W)							
W:150 × H:95	W:150 × H:95	W:150 × H:95	W:198 × H:120	W:198 × H:120							
ST+~463	ST+~623	ST+~645	ST+460	ST+510							
±0.01/±0.003	±0.01/±0.003	±0.01/±0.003	±0.01/±0.005	±0.01/±0.005							
40	20	10	20	40	20	50	25	10	10(高可搬)	50	25
40	90	120	45	40	90	80	160	200	100*400	80	160
10	20	40	—	—	—	14	32	65	40*80	14	32
2400	1200	600	1200	2400	1200	2500	1250	600	600	2500	1250
169.6	339.1	678.3	170.9	169.6	339.1	255	510	1021	1021	255	510
100~1300 (50mmごと)	1000~2500 (50mmごと)	1000~2500 (50mmごと)	100~1300 (50mmごと)	900~3000 (50mmごと)							
131072	131072	131072	131072	131072							

## NSAシリーズ

標準	中間サポート					
	L-400	LX-200	LX-400			
200V ACサーボモーター (400W)	200V ACサーボモーター (200W)	200V ACサーボモーター (400W)	200V ACサーボモーター (400W)			
W:150 × H:112	W:150 × H:112	W:150 × H:112	W:150 × H:112			
ST+~478	ST+~548	ST+~570	ST+~570			
±0.01/±0.003	±0.01/±0.003	±0.01/±0.003	±0.01/±0.003			
40	20	10	40	20	40	20
40	90	120	15	45	40	90
8	20	40	—	—	—	—
1800	1200	600	1800	1200	1800	1200
169.6	339.1	678.3	85.5	170.9	169.6	339.1
100~1300 (50mmごと)	1000~1600 (50mmごと)	1000~1600 (50mmごと)	1000~1600 (50mmごと)	1000~1600 (50mmごと)	1000~1600 (50mmごと)	1000~1600 (50mmごと)
131072	131072	131072	131072	131072	131072	131072

型式	標準		中間サポート		標準		中間サポート			
	MXMS/MXMM	LXMS/LXMM	LXMXS/LXMM	WXMS/WXMM	WXMXS/WXMM	WXMXS/WXMM	WXMXS/WXMM			
モーター種類	200V ACサーボモーター (200W)	200V ACサーボモーター (400W)	200V ACサーボモーター (400W)	200V ACサーボモーター (750W)	200V ACサーボモーター (750W)	200V ACサーボモーター (750W)	200V ACサーボモーター (750W)			
本体幅(mm)	W:125 × H:112	W:145 × H:120	W:145 × H:120	W:198 × H:143	W:198 × H:143	W:198 × H:143	W:198 × H:143			
L寸法(mm)	ST+~559	ST+~646	ST+~746	ST+~725	ST+~825	ST+~825	ST+~825			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01		±0.01	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01			
リード(mm)	30	20	40	20	40	20	50	25	50	25
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	20	35	40	80	40	80	60	120	60	120
最高速度(mm/s)	1800	1200	2400	1300	2400	1300	2500	1300	2500	1300
定格推力(N)	113.9	170.9	169.6	339.1	169.6	339.1	255.3	510.6	255.3	510.6
ストローク(mm)	300~1800 (50mmごと)	300~2250 (50mmごと)	2300~3000 (50mmごと)	300~2300 (50mmごと)	2350~3000 (50mmごと)	2350~3000 (50mmごと)	2350~3000 (50mmごと)	2350~3000 (50mmごと)	2350~3000 (50mmごと)	2350~3000 (50mmごと)
エンコーダパルス数(pulse/rev)	131072		131072	131072	131072	131072	131072	131072	131072	131072

## LSA/LSASシリーズ

型式	S6	S8	S10	N10	N15	W21
モーター種類	リニアサーボモーター (100W)	リニアサーボモーター (100W)	リニアサーボモーター (200W)	リニアサーボモーター (100W)	リニアサーボモーター (200W)	リニアサーボモーター (400W)
本体幅(mm)	W:60 × H:90	W:80 × H:100	W:100 × H:120	W:100 × H:80	W:150 × H:80	W:210 × H:100
L寸法(mm)	ST+~486	ST+~578	ST+~640	ST+~460	ST+~560	ST+~990
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.005	±0.005	±0.005	±0.005	±0.005
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	3	7	20	15	30	120
最高速度(mm/s)	2500	2500	2500	2500	2500	2500
最大推力(N)	60	140	320	162	375	1200
ストローク(mm)	40~1248 (48mmごと)	60~1620 (60mmごと)	60~2070 (90mmごと)	100~4100 (100mmごと)	100~4150 (100mmごと)	420~4155 (135mmごと)
エンコーダパルス数	1μm	1μm	1μm	1μm	1μm	1μm



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



仕様一覧表 (概略)

多点位置決め…ロッドタイプ/ラジアルシリンダー

RCP6シリーズ

型式	標準												ラジアルシリンダー											
	RA4C/RA4R			RA6C/RA6R			RA7C/RA7R			RA8C/RA8R			RRA4C/RRA4R			RRA6C/RRA6R			RRA7C/RRA7R			RRA8C/RRA8R		
モーター種類	パルスモーター (□35)												パルスモーター (□60P)											
本体幅(mm)	W:40 × H:52			W:58 × H:61			W:70 × H:75.5			W:85 × H:97			W:40 × H:44.5			W:58 × H:54			W:70 × H:59			W:85 × H:86		
L寸法(mm)	ストレート												ST+~274											
	折返し												ST+~219											
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01		
リード(mm)	16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5 16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5												16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5 16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5											
	最大可搬質量(kg)												最大可搬質量(kg)											
水平	6 15 28 40 6 25 40 60 20 50 60 80 30 60 100 7 18 28 40 6 25 40 60 20 50 60 80 30 60 100			1.5 2.5 5 10 1.5 4 10 20 3 8 18 28 5 40 70 1.5 3 6 10 1.5 4 10 20 3 8 18 28 5 40 70																				
垂直	840 700 350 175 800 700 450 225 860 700 420 210 600 300 150 1120 700 350 175 800 700 450 225 860 700 420 210 600 300 150												48 77 155 310 56 93 185 370 182 273 547 1094 500 1000 2000 48 77 155 310 56 93 185 370 182 273 547 1094 500 1000 2000											
最高速度(mm/s)	48 77 155 310 56 93 185 370 182 273 547 1094 500 1000 2000 48 77 155 310 56 93 185 370 182 273 547 1094 500 1000 2000												50~200 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 60~410 (50mmごと) 65~415 (50mmごと) 70~520 (50mmごと) 50~700 (50mmごと)											
ストローク(mm)	50~200 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 60~410 (50mmごと) 65~415 (50mmごと) 70~520 (50mmごと) 50~700 (50mmごと)												8192 8192											
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192												8192											

RCP2シリーズ

型式	標準					
	SRA4R		SRGS4R		SRGD4R	
モーター種類	パルスモーター (□35)					
本体幅(mm)	W:45 × H:95		W:90.5 × H:95		W:136 × H:95	
L寸法(mm)	ST+72					
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05					
リード(mm)	5 2.5 5 2.5 5 2.5					
	最大可搬質量(kg)					
水平	25 35 24 35 24 35		9 15 8 15 8 15			
垂直	250 125 250 125 250 125					
最高速度(mm/s)	112 224 112 224 112 224					
押付け時最大推力(N)	20~200(10mmごと) 20~200(10mmごと) 20~200(10mmごと)					
ストローク(mm)	800 800 800					
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800					

RCDシリーズ

型式	RA1DA	
モーター種類	DCブラシモーター(3W)	
本体幅(mm)	W:12 × H:12	
L寸法(mm)	ST+50	
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05	
リード(mm)	2	
最大可搬質量(kg)	水平	0.7
	垂直	0.3
最高速度(mm/s)	300	
定格推力(N)	4.2	
ストローク(mm)	10~30(10mmごと)	
エンコーダパルス数(pulse/rev)	480	

RCA2シリーズ

型式	標準			
	RN3NA/RP3NA	RN4NA/RP4NA	GS3NA/GD3NA	GS4NA/GD4NA
モーター種類	24V ACサーボモーター(10W)			
本体幅(mm)	W:28 × H:28	W:34 × H:34	W:28 × H:~56	W:34 × H:~68
L寸法(mm)	73.5/93.5 80/100 73.5/93.5 80/100			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02/±0.05 ±0.02/±0.05 ±0.02/±0.05 ±0.02/±0.05			
リード(mm)	4 2 1 6 4 2 4 2 1 6 4 2			
	最大可搬質量(kg)			
水平	0.75 1.5 3 2 3 6 0.75 1.5 3 2 3 6			
垂直	0.25 0.5 1 0.5 0.75 1.5 0.25 0.5 1 0.5 0.75 1.5			
最高速度(mm/s)	200 100 50 300 200 100 200 100 50 300 200 100			
定格推力(N)	42.7 85.5 170.9 33.8 50.7 101.5 42.7 85.5 170.9 33.8 50.7 101.5			
ストローク(mm)	30/50 30/50 30/50 30/50			
エンコーダパルス数(pulse/rev)	1048 1048 1048 1048			

RCS4シリーズ

型式	標準												ラジアルシリンダー											
	RA4C/RA4R			RA6C/RA6R			RA7C/RA7R			RA8C/RA8R			RRA4C/RRA4R			RRA6C/RRA6R			RRA7C/RRA7R			RRA8C/RRA8R		
モーター種類	200V ACサーボモーター (60W)												200V ACサーボモーター (400W)											
本体幅(mm)	W:40 × H:46			W:58 × H:61			W:70 × H:73			W:85 × H:92.5			W:40 × H:44.5			W:58 × H:54			W:70 × H:59			W:85 × H:86		
L寸法(mm)	ストレート												ST+~287											
	折返し												ST+~219.5											
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01		
リード(mm)	16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5 16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5												16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5 16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5											
	最大可搬質量(kg)												最大可搬質量(kg)											
水平	8 18 30 40 15 25 50 60 20 45 60 80 60 80 100 8 18 30 40 15 25 50 60 20 45 60 80 30 60 80 100			2 4 6 10 4 10 20 20 6 12 25 35 20 40 72 2 4 6 10 4 10 20 20 6 12 25 35 8 20 40 72																				
垂直	800 500 250 125 1000 600 300 150 1200 800 400 200 1000 500 250 960 600 300 150 1200 720 360 180 1440 960 480 240 1500 1100 550 275												53 85 170 340 85 142 283 566 142 214 427 855 339 678 1357 53 85 170 340 85 142 283 566 142 214 427 855 226 339 678 1357											
最高速度(mm/s)	50~200 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 50~300 (50mmごと) 60~410 (50mmごと) 65~415 (50mmごと) 70~520 (50mmごと) 50~700 (50mmごと)												16384 16384											
ストローク(mm)	16384												16384											
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384												16384											

多点位置決め…テーブル

RCP6シリーズ

型式	標準					
	TA4C/TA4R		TA6C/TA6R		TA7C/TA7R	
モーター種類	パルスモーター (□35)					
本体幅(mm)	W:40 × H:54		W:58 × H:65		W:70 × H:75	
L寸法(mm)	ストレート					
	折返し					
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01		±0.01		±0.01	
リード(mm)	16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5 16 10 5 2.5 20 12 6 3 24 16 8 4 20 10 5					
	最大可搬質量(kg)					
水平	3 4/8 5/10 5/10 5 8/15 10/20 10/20 10 12/25 15/30 15/30		1 2.5 5 10 1 3 6 12 3 7 16 20/24			
垂直	980 785 390 195 1120 800 400 200 1080 700 420 210					
最高速度(mm/s)	48 77 155 310 56 93 185 370 139 209 418 836					
押付け時最大推力(N)	25~240 (25/50mmごと) 25~320 (25/50mmごと) 25~390 (25/50mmごと)					
ストローク(mm)	8192 8192 8192					
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192					

RCA2シリーズ

型式	標準			
	TCA3NA/TWA3NA/TFA3NA	TCA4NA/TWA4NA/TFA4NA		
モーター種類	24V ACサーボモーター(10W)			
本体幅(mm)	W:~61 × H:~45	W:~71 × H:~51		
L寸法(mm)	ST+59.5 ST+68			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02/±0.05 ±0.02/±0.05			
リード(mm)	4 2 1 6 4 2			
	最大可搬質量(kg)			
水平	0.75 1.5 3 2 3 6			
垂直	0.25 0.5 1 0.5 0.75 1.5			
最高速度(mm/s)	200 100 50 300 200 100			
定格推力(N)	42.7 85.5 170.9 33.8 50.7 101.5			
ストローク(mm)	30/50 30/50			
エンコーダパルス数(pulse/rev)	1048 1048			

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



ワイドラジアルシリンダー															
WRA10C/WRA10R				WRA12C/WRA12R				WRA14C/WRA14R				WRA16C/WRA16R			
パルスモーター (□35)				パルスモーター (□42)				パルスモーター (□56)				パルスモーター (□60P)			
W:100 × H:46				W:120 × H:57				W:140 × H:71				W:160 × H:81			
ST+~335.5				ST+~354.5				ST+~405				ST+~426			
ST+202.5				ST+205				ST+232				ST+276.5			
±0.01				±0.01				±0.01				±0.01			
16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	30	10	5	
4	14.5	28	40	7.5	30	55	70	25	50	65	85	30	60	100	
—	—	5	10	—	—	7.5	17.5	—	—	15	25	—	36.5	70	
700	525	350	175	800	560	400	225	630	560	420	210	450	240	130	
48	77	155	310	56	93	185	370	182	273	547	1094	500	1000	2000	
50~500 (50mmごと)				50~500 (50mmごと)				50~600 (50mmごと)				50~800 (50mmごと)			
8192				8192				8192				8192			

### RCP5シリーズ

型式	RA10C/RA10R		
モーター種類	パルスモーター (□86)		
本体幅(mm)	W:108 × H:106		
L寸法(mm)	ストレート	ST+~495	
	折返し	ST+316.5	
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02		
リード(mm)	10	5	2.5
	最大可搬質量(kg)	水平	80 150 300
		垂直	80 100 150
最高速度(mm/s)	250	125	63
押付け時最大推力(N)	1500	3000	6000
ストローク(mm)	50~800 (50mmごと)		
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800		

### RCP3シリーズ

型式	RA2AC/RA2AR			RA2BC/RA2BR			
モーター種類	パルスモーター (□20)			パルスモーター (□20)			
本体幅(mm)	W:22 × H:26			W:28 × H:28.5			
L寸法(mm)	ストレート	ST+~204			ST+~204		
	折返し	ST+86.5			ST+86.5		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02			±0.02			
リード(mm)	4	2	1	6	4	2	
	最大可搬質量(kg)	水平	1 2 4	1 2 4	8	8	
		垂直	0.32 0.62 1.25	0.32 0.62 1.25	2.5	2.5	
最高速度(mm/s)	200	100	50	300	200	100	
押付け時最大推力(N)	23.1	46.2	92.4	15.4	23.1	46.2	
ストローク(mm)	25~100 (25mmごと)			25~150 (25mmごと)			
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	800			800			

### RCS2シリーズ

SD3NA		SD4NA		型式	RN5N/RP5N			GS5N/GD5N			SD5N			SRA7BD			SRGS7BD			SRGD7BD			RA13R				
24V ACサーボモーター(10W)		24V ACサーボモーター(20W)		モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(60/100/150W)			200V ACサーボモーター(60/100/150W)			200V ACサーボモーター(60/100/150W)			200V ACサーボモーター(750W)				
W:29 × H:60		W:35 × H:72		本体幅(mm)	W:46 × H:46			W:46 × H:68			W:48 × H:74			W:75 × H:75			W:75 × H:131.5			W:75 × H:157			W:130 × H:286				
115/140		141/166/191		L寸法(mm)	108/133			~155/~180			182/207			ST+~95			ST+~104			ST+~104			ST+439.5				
±0.02/±0.05		±0.02/±0.05		繰返し位置決め精度(mm)	±0.02			±0.02			±0.02			±0.02			±0.02			±0.02			±0.01				
4	2	1	6	4	2	1	6	10	5	2.5	10	5	2.5	10	5	2.5	16	8	4	16	8	4	16	8	4	2.5	1.25
0.75	1.5	3	2	3	6	1.5	3	5	10	20	5	10	20	5	10	20	15	35	55	15	35	55	15	35	55	400	500
0.25	0.5	1	0.5	0.75	1.5	3	6	1.5	3	6	1.5	3	6	1.5	3	6	15	22.5	6	14	22	5.5	13.5	21.5	200	300	
200	100	50	300	200	100	50	300	380	250	125	380	250	125	380	250	800	400	200	800	400	200	800	400	200	800	400	
42.7	85.5	170.9	33.8	50.7	101.5	89	178	356	89	178	356	89	178	356	156.9	313.8	627.5	156.9	313.8	627.5	156.9	313.8	627.5	5106	10211		
25/50		25/50/75		ストローク(mm)	50/75			50/75			50/75			50~300(50mmごと)			50~300(50mmごと)			50~300(50mmごと)			50~200(50mmごと)				
1048		1048		エンコーダーパルス数(pulse/rev)	1600/16384			1600/16384			1600			3072			3072			3072			16384				

### RCS3シリーズ

型式	RA15R			RA20R			
モーター種類	200V ACサーボモーター(3300W)			200V ACサーボモーター(3000W)			
本体幅(mm)	W:150 × H:306			W:200 × H:399			
L寸法(mm)	ST+434			ST+514.5			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01			±0.01			
リード(mm)	7.2			10			
最大可搬質量(kg)	水平	700			1000		
	垂直	400			600		
最高速度(mm/s)	400			400			
押付け時最大推力(N)	15000			20000			
ストローク(mm)	100~500(100mmごと)			100~500(100mmごと)			
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	16384			16384			

### RCS4シリーズ

型式	TA4C/TA4R				TA6C/TA6R				TA7C/TA7R					
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)				200V ACサーボモーター(100W)				200V ACサーボモーター(200W)					
本体幅(mm)	W:40 × H:54				W:58 × H:65				W:70 × H:75					
L寸法(mm)	ストレート	ST+~336				ST+~392.5				ST+~461				
	折返し	ST+~131.5				ST+~237.5				ST+~308				
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01				±0.01				±0.01					
リード(mm)	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4		
	最大可搬質量(kg)	水平	4	5/8	5/10	5/10	8	8/14	8/20	10/20	12	15/25	15/30	15/30
		垂直	1.5	3	6	9	4	6	10	12	5	10/8	18	20/24
最高速度(mm/s)	900	600	300	150	1100	720	360	180	1300	960	480	240		
定格推力(N)	53	85	170	340	85	142	283	566	142	214	427	855		
ストローク(mm)	25~240 (25/50mmごと)				25~320 (25/50mmごと)				25~390 (50mmごと)					
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	16384				16384				16384					

### RCS2シリーズ

型式	TCA5N/TWA5N/TFAS5N			
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)			
本体幅(mm)	W:~95 × H:71			
L寸法(mm)	ST+80			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02			
リード(mm)	10	5	2.5	
	最大可搬質量(kg)	水平	5 10 20	
		垂直	1.5 3 6	
最高速度(mm/s)	380	250	125	
定格推力(N)	89	178	356	
ストローク(mm)	50/75			
エンコーダーパルス数(pulse/rev)	1600/16384			



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



## 仕様一覧表 (概略)

### 多点位置決め…パルスプレス/サーボプレス

#### ■RCP6シリーズ(パルスプレス)

型式	RRA4R	RRA6R	RRA7R
モーター種類	パルスモーター(□35)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□56)
本体幅(mm)	W:40 × H:71	W:58 × H:85	W:73 × H:100
寸法(mm)	ST+134	ST+176	ST+198.5
繰返し荷重精度	±1.0% F.S.	±1.0% F.S.	±1.0% F.S.
リード(mm)	2.5	1.5	4    2
最大可搬質量(kg)	水平	10	10    10
	垂直	3	10    10
押付け/引張り時最大推力(N)	300	600	1000    2000
ストローク(mm)	110~310(50mmごと)	115~315(50mmごと)	120~320(50mmごと)
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192	8192	8192

#### ■RCS3/RCS2シリーズ(サーボプレス)

型式	RA4R	RA6R	
モーター種類	200V ACサーボモーター(30W)	200V ACサーボモーター(60W)	
本体幅(mm)	W:40 × H:51	W:58 × H:52	
寸法(mm)	ST+134	ST+176	
繰返し荷重精度	±0.5% F.S.	±0.5% F.S.	
リード(mm)	2.5	1.5	
最大可搬質量(kg)	水平	3	10
	垂直	3	10
最大押付け力(N)	200	600	
ストローク(mm)	110~410(50mmごと)	115~415(50mmごと)	
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384	16384	

### 多点位置決め…グリッパー

#### ■RCP6シリーズ

型式	標準				ロングストローク			
	GRT7A	GRT7B	GRST6C/GRST6R	GRST7C/GRST7R				
モーター種類	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□56)				
本体幅(mm)	W:91 × H:39	W:123 × H:39	W:58 × H:62.5	W:70 × H:67.5				
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01				
リード	ねじリード(mm)	1.5	2	2	8	2	8	2
	プーリー減速比	1.5	1.25	2.5	—	—	—	—
最大把持力(N)(両側)	120	150	300	110	310	340	880	
垂直方向許容荷重(N)	598	898	1080	1400				
ストローク(片側)	1.5	20/40	90/115	105/130				
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192	8192	8192	8192				

#### ■GRSシリーズ

型式	SEG/SIG	MEG/MIG
本体幅(mm)	W:20 × H:26	W:24 × H:32
繰返し位置決め精度(mm)	±0.1	±0.1
最大把持力(N)(両側)	10	20
垂直方向許容荷重(N)	150	240
ストローク(片側)	2	2

#### ■RCDシリーズ

型式	GRSNA
モーター種類	DCブラシレスモーター(3W)
本体幅(mm)	W:15 × H:22
繰返し位置決め精度(mm)	±0.05
ねじリード(mm)	2
最大把持力(N)(両側)	10
ストローク(片側)	2
エンコーダパルス数(pulse/rev)	480

### 多点位置決め…ロータリー

#### ■RCP2シリーズ

型式	RTBS(L)/RTCS(L)	RTB(L)/RTC(L)	RTBB(L)/RTCB(L)
モーター種類	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□35)
本体幅(mm)	W:~68 × L:72	W:~81 × L:88	W:~114 × L:124
繰返し位置決め精度(度)	±0.05	±0.01	±0.01
減速比	1/30    1/45	1/20    1/30	1/20    1/30
最大トルク(N・m)	0.24    0.36	1.1    1.7	3    4.6
最高速度(度/s)	400	600    400	600    400
動作範囲(度)	330/360超		330/360超
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.0023    0.0035	0.01    0.015	0.02    0.03
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800		800

#### ■RCP6シリーズ

型式	RTFML
モーター種類	パルスモーター(□42)
本体幅(mm)	W:90 × L:224.5
繰返し位置決め精度(度)	±0.01
減速比	1/30
最大トルク(N・m)	5.2
最高速度(度/s)	800
動作範囲(度)	±180
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.08
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192

### 多点位置決め…その他

#### ■ストッパー

型式	ST	ST4523E
モーター種類	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□28)
本体幅(mm)	W:93 × H:106.5	W:45 × H:45
最大フック質量(kg)	150	25
最高速度(mm/s)	65	75
ストローク(mm)	30	20
ロッド	炭素鋼	炭素鋼

#### ■ロータリーチャック

型式	RTCK□	RTCKM□
モーター種類(回転軸)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□28)
本体幅(mm)	W:40 × H:79.5	W:48 × H:85.5
軸構成	回転    把持	回転    把持
最大トルク(N)/最大把持力(N)(両側)	0.29    10	0.36    20
動作範囲(度)/把持ストローク(片側)	0~360    2	0~360    2
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192	8192

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



RA7R	RA8R	RA10R	RA13R	RA15R	RA20R
200V ACサーボモーター(100W)	200V ACサーボモーター(200W)	200V ACサーボモーター(400W)	200V ACサーボモーター(750W)	200V ACサーボモーター(3300W)	200V ACサーボモーター(3000W)
W:73 × H:66	W:88 × H:86	W:108 × H:106	W:122 × H:128	W:150 × H:146.5	W:200 × H:399
ST+198.5	ST+260.5	ST+317.5	ST+439.5	ST+434	ST+514.5
±0.5% F.S.	±0.5% F.S.				
2	2.5	2.5	2.5	3.6	4
10	10	50	100	15	15
10	10	50	100	220	220
1200	2000	6000	9800	30000	50000
120~520(50mmごと)	100~500(50mmごと)	100~500(50mmごと)	100~200(50mmごと)	100~500(100mmごと)	100~500(100mmごと)
16384	16384	16384	16384	16384	16384

### ■RCP4シリーズ

型式	スライドタイプ			レバータイプ		
	GRSML	GRSLL	GRSWL	GRLM	GRLL	GRLW
モーター種類	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□35)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□35)	パルスモーター(□42)
本体幅(mm)	W:34 × H:62	W:42 × H:88	W:50 × H:107	W:45 × H:54	W:52 × H:70	W:60 × H:80
繰返し位置決め精度(mm/度)	±0.01	±0.01	±0.01	±0.05	±0.05	±0.05
リード	台形ねりリード(mm)	1.88相当	2.52相当	3.14相当	—	—
	プーリー減速比	1/30	1/30	1/28	1/30	1/28
最大把持力(N)(両側)	87	140	220	35	60	90
垂直方向許容荷重(N)	356	558	651	49	73.5	127
ストローク(片側)	7	11	15	90	90	90
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800	800	800	800	800	800

### ■RCP2シリーズ

型式	スライドタイプ		レバータイプ	
	GR3SS	GR3SM	GR3LS	GR3LM
モーター種類	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□42)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□42)
本体幅(mm)	W:62 × H:62	W:80 × H:80	W:62 × H:62	W:80 × H:80
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01
リード	台形ねりリード(mm)	2.5相当	3.0相当	—
	プーリー減速比	1/30	1/30	1/30
最大把持力(N)(両側)	22	102	18	51
ストローク(片側)	5	7	19	19
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800	800	800	800

### ■RCS2シリーズ

型式	RTC8(H)L			RTC10L		RTC12L	
	200V ACサーボモーター(12W)	200V ACサーボモーター(20W)	200V ACサーボモーター(60W)	200V ACサーボモーター(60W)	200V ACサーボモーター(150W)		
モーター種類	200V ACサーボモーター(12W)	200V ACサーボモーター(20W)	200V ACサーボモーター(60W)	200V ACサーボモーター(60W)	200V ACサーボモーター(150W)		
本体幅(mm)	W:135 × H:77	W:150 × H:77	W:171 × H:86	W:171 × H:86	W:233 × H:92		
繰返し位置決め精度(度)	±0.005度			±0.005度		±0.005度	
減速比	1/24	1/15	1/24	1/15	1/24	1/18	1/30
最大トルク(N・m)	0.55	0.53	0.85	1.7	2.8	5.2	8.6
最高速度(度/s)	750	1200	750	1200	750	800	600
動作範囲(度)	360超			360超		360超	
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.011	0.01	0.017	0.033	0.054	0.1	0.17
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384			16384		16384	

### ■DDAシリーズ

型式	LT18C□A	LH18C□A
	モーター種類	200V ACサーボモーター(200W)
本体幅(mm)	W:180 × H:70	W:180 × H:122.8
繰返し位置決め精度(秒)	~±3.7	~±3.7
定格トルク(N・m)	8.4	25
瞬時最大トルク(N・m)	25.2	75
最高速度(度/s)	1800	1440
動作範囲(度)	360超	360超
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.6	1.8
エンコーダパルス数(pulse/rev)	~1,048,576	~1,048,576

### ■手首ユニット

型式	S		M	
	モーター種類	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□35)	パルスモーター(□28)
本体幅(mm)	W:118 × L:148		W:118 × L:195	
軸構成	B軸(揺動)	T軸(回転)	B軸(揺動)	T軸(回転)
繰返し位置決め精度(mm)	±0.015	±0.15	±0.015	±0.15
最大可搬質量(kg)	1		2	
最高速度(度/s)	750	1200	900	1200
動作範囲(度)	±100	±360	±105	±360
動的許容スラスト荷重(N)	330		450	
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192		8192	



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



## 仕様一覧表 (概略)

### ユニット製品…直交ロボット

#### ■2軸組合わせ

組合わせイメージ	構成軸	最大ストローク(mm)			最大可搬質量(kg)	最高速度(mm/s)			型式	
		X軸	Y軸	Z軸		X軸	Y軸	Z軸	シリーズ	タイプ
XY Y軸ベース固定	RCP6(パルスモーター)	1100	500	—	17	650	800	—	IK2	P6XB□
	ISB(サーボモーター)	3000	700	—	90	2500	2400	—	ICS(P)B2	B□
	NSA+ISB(サーボモーター)	3000	700	—	45	2400	1200	—		B□N□
	LSA+ISPA(サーボモーター)	4155	400	—	21.2	2500	1200	—	ICSPA2	B1□H
XY Y軸スライダ固定	ISB(サーボモーター)	800	600	—	31.7	2400	2400	—	ICS(P)B2	S□
XY Y軸水平ガントリー	ISB(サーボモーター)	2500	1200	—	45	1200	1200	—		G□J□H
XY Y軸横立てガントリー	ISB(サーボモーター)	2500	1100	—	60	1200	1200	—		G□
XZ Z軸直立固定	ISB(サーボモーター)	2500	—	500	20	2400	—	1200		Z□
YZ Z軸ベース固定	RCP6(パルスモーター)	—	1100	300	8	—	800	800	IK2	P6YB□
	ISB(サーボモーター)	—	1300	500	40	—	2400	1200	ICS(P)B2	YB□
YZ Z軸スライダ固定	ISB(サーボモーター)	—	700	500	28.8	—	1200	600		YS□

#### ■4軸組合わせ

組合わせ	構成	最大ストローク(mm)				最大ストローク(度)	最大可搬質量(kg)	最高速度(mm/s)			最高速度(度/s)	型式	
		X軸	Y軸	Z軸	R軸			X軸	Y軸	Z軸		シリーズ	タイプ
XYB+ZR (垂直/回転)	RCP6+ZR(パルスモーター)	1100	400	150	±360	5	300	280	400	1000	IK4	P6BB□	
	ISB+ZR(サーボモーター)	1300	700	200	±360	2	1200	1200	1256	2200	ICS(P)B4	B□□HZR□	
XY X軸マルチスライダ	ISB(サーボモーター)	2250	700	—	—	45	2400	1200	—	—		B3N1□	
	ISB(サーボモーター)	2700	700	—	—	45	2400	1200	—	—	B4N1□		
	LSA+ISPA(サーボモーター)	3835	400	—	—	21.2	2500	1200	—	—	ICSPA4	B2L1H	

### ユニット製品…テーブルトップロボット

#### ■TTAシリーズ

型式	ワーク移動タイプ						ワーク固定タイプ					
	AC24Vサーボモーター			パルスモーター			AC24Vサーボモーター			パルスモーター		
	A2S	A3S	A4S	A2	A3	A4	C2S	C3S	C4S	C2	C3	C4
最大ストローク(mm)	X軸:500 Y軸:500	X軸:500 Y軸:500 Z軸:150	X軸:500 Y軸:500 Z軸:150	X軸:500 Y軸:500	X軸:500 Y軸:500 Z軸:150	X軸:500 Y軸:500 Z軸:150	X軸:500 Y軸:450	X軸:500 Y軸:450 Z軸:150	X軸:500 Y軸:450 Z軸:150	X軸:500 Y軸:450	X軸:500 Y軸:450 Z軸:150	X軸:500 Y軸:450 Z軸:150
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005	±0.005	±0.005	±0.01	±0.01	±0.01	±0.005	±0.005	±0.005	±0.01	±0.01	±0.01
最大可搬質量(kg)	X軸:30 Y軸:20	X軸:30 Z軸:15	X軸:30 Z軸:15	X軸:20 Y軸:10	X軸:20 Z軸:6	X軸:20 Z軸:6	Y軸:20	Z軸:15	Z軸:15	Y軸:10	Z軸:6	Z軸:6
最高速度(mm/s)	X軸:1200 Y軸:1200	X軸:1200 Y軸:1200 Z軸:400	X軸:1200 Y軸:1200 Z軸:400	X軸:800 Y軸:800	X軸:800 Y軸:800 Z軸:400	X軸:800 Y軸:800 Z軸:400	X軸:1000 Y軸:600	X軸:1000 Y軸:1000 Z軸:400	X軸:1000 Y軸:1000 Z軸:400	X軸:800 Y軸:800	X軸:800 Y軸:800 Z軸:400	X軸:800 Y軸:800 Z軸:400

### ユニット製品…スカラロボット

#### ■IXPシリーズ

型式	□N1808	□N2508	□N35□□	□N45□□	□N55□□	□N65□□
アーム長(mm)	180	250	350	450	550	650
上下軸ストローク(mm)	80	80	150	150	200	200
最大可搬質量(kg)	3	0.5	3	3	6	6
標準サイクルタイム(s)	0.57	0.79	0.69	0.67	0.73	0.81
合成最高速度(mm/s)	2053	2151	2726	2438	2943	2916

#### ■IXAシリーズ

型式	□NNN1805	□N□N3015
アーム長(mm)	180	300
上下軸ストローク(mm)	50	150
最大可搬質量(kg)	1	8
標準サイクルタイム(s)	0.26	0.26
合成最高速度(mm/s)	2638	6032

●詳細情報はこちら

<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●納期照会

<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



### 3軸組み合わせ

組み合わせイメージ	構成軸	最大ストローク(mm)			最大可搬質量(kg)	最高速度(mm/s)			型式	
		X軸	Y軸	Z軸		X軸	Y軸	Z軸	シリーズ	タイプ
XYZ Z軸ベース固定	RCP6(パルスモーター)	1100	500	300	6	420	640	800	IK3	P6BB□
	ISB(サーボモーター)	3000	700	500	36.4	2500	2400	1200	ICS(P)B3	B□
	NSA+ISB(サーボモーター)	3000	700	500	20	2400	1200	1200		B□N□
	LSA+ISPA(サーボモーター)	4155	400	400	11.2	2500	1200	1200	ICSPA3	B1L□H
XYZ Z軸スライダ固定	ISB(サーボモーター)	3000	700	500	32	2500	2400	1200	ICS(P)B3	B□
	NSA+ISB(サーボモーター)	3000	700	500	14.3	2400	1200	600		B□N□
	LSA+ISPA(サーボモーター)	4155	400	300	11.5	2500	1200	600		B1L□H
XYZ Y軸水平ガントリ Z軸ベース固定	ISB(サーボモーター)	2500	1200	600	20	1200	1200	1200		G□J□HB
XYZ Y軸水平ガントリ Z軸スライダ固定	ISB(サーボモーター)	2500	1200	500	14.8	1200	1200	600		G□J□HS
XYZ Y軸横立ガントリ Z軸ベース固定	ISB(サーボモーター)	2500	900	500	31.8	1200	1200	1200		G□HB□
XYZ Y軸横立ガントリ Z軸スライダ固定	ISB(サーボモーター)	2500	900	400	34.3	1200	1200	600		G□S□
XYZ Z軸直立固定 Y軸スライダ固定	ISB(サーボモーター)	1270	500	500	16.5	1200	1200	600		Z3□

### 6軸組み合わせ

組み合わせイメージ	構成軸	最大ストローク(mm)			最大可搬質量(kg)	最高速度(mm/s)			型式	
		X軸	Y軸	Z軸		X軸	Y軸	Z軸	シリーズ	タイプ
XYZ X軸マルチスライダ Z軸ベース固定	NSA+ISB(サーボモーター)	2250	700	500	20	2400	1200	1200	ICS(P)B6	B3N1□B□
		2700	700	500	20	2400	1200	1200		B4N1□B□
	LSA+ISPA(サーボモーター)	3835	400	400	11.2	2500	1200	1200	ICSPA6	B2L1HB3□
XYZ X軸マルチスライダ Z軸スライダ固定	NSA+ISB(サーボモーター)	2250	700	500	14.3	2400	1200	600	ICS(P)B6	B3N1□S□
		2700	700	500	14.3	2400	1200	600		B4N1□S□
	LSA+ISPA(サーボモーター)	3835	400	300	11.5	2500	1200	600	ICSPA6	B2L1HS3M

## ユニット製品…直交型6軸ロボット

### CRSシリーズ

型式	XBA	XBB	XGA	XGB	XZCY/XZCZ	XZDY/XZDZ	XZEY/XZEZ
最大可動範囲(mm)	X軸:800 Y軸:300 Z軸:190	X軸:1100 Y軸:300 Z軸:200	X軸:800 Y軸:600 Z軸:190	X軸:1100 Y軸:600 Z軸:200	X軸:800 Y軸:300 Z軸:300 Y軸:200	X軸:800 Z軸:300 Y軸:500	X軸:800 Z軸:300 Y軸:500
最大可搬質量(kg)	1	2	1	2	1	1	1
標準サイクルタイム(s)	2.07	1.66	2.11	1.66	2.55	2.28	1.69
位置繰返し精度(mm)	±0.03	±0.03	±0.03	±0.04	±0.06	±0.03	±0.03

□N□N45□□	□N□N60□□	□N□N80□□	□N□N100□□	4NHN10040	4NHN12040
450	600	800	1000	1000	1200
180/330	180/330	200/400	200/400	400	400
10	12	24	24	50	50
0.26	0.26	0.29	0.32	0.56	0.61
8282	6414	9215	8936	7540	8308



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



仕様一覧表 (概略)

グリーン…スライダタイプ

RCP6CRシリーズ

型式	標準								ワイド								
	SA4C		SA6C		SA7C		SA8C		WSA10C		WSA12C		WSA14C		WSA16C		
モーター種類	パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□56SP)		パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□56SP)		
本体幅(mm)	W:40 × H:48		W:58 × H:62.5		W:70 × H:67.5		W:85 × H:67.5		W:100 × H:47		W:120 × H:56		W:140 × H:68		W:160 × H:75		
L寸法(mm)	ST+~278		ST+~312.5		ST+~392		ST+~421		ST+~402.4		ST+~408		ST+~484		ST+~545		
グリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		±0.01/±0.005		
リード(mm)	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	30	20	10	5	
最大可搬質量(kg)	水平	7	12	14	18	15	28	32	40	37	46	51	55	28	60	70	80
	垂直	1.5	3	5.5	12	1	2.5	6	16	3	8	16	25	3	4	25	55
最高速度(mm/s)	1260	785	390	195	1440	900	450	225	1200	980	490	245	1200	1000	500	250	
押付け時最大推力(N)	48	77	155	310	56	93	185	370	139	209	418	836	159	239	478	956	
ストローク(mm)	50~500(50mmごと)		50~800(50mmごと)		50~800(50mmごと)		50~1100(50mmごと)		50~500(50mmごと)		50~800(50mmごと)		50~800(50mmごと)		50~1100(50mmごと)		
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192		8192		8192		8192		8192		8192		8192		8192		

ISDBCシリーズ

型式	標準				中間サポート		標準				中間サポート					
	S-60		M-100		M-200		MX-200		L-200		L-400		LX-200		LX-400	
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)		200V ACサーボモーター(100W)		200V ACサーボモーター(200W)		200V ACサーボモーター(200W)		200V ACサーボモーター(200W)		200V ACサーボモーター(400W)		200V ACサーボモーター(200W)		200V ACサーボモーター(400W)	
本体幅(mm)	W:90 × H:74.5		W:120 × H:94		W:120 × H:94		W:120 × H:94		W:150 × H:112		W:150 × H:112		W:150 × H:112		W:150 × H:112	
L寸法(mm)	ST+~342.5		ST+~380		ST+~405		ST+~501		ST+~456		ST+~478		ST+~548		ST+~570	
グリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当		クラス2.5相当	
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.003		±0.01/±0.003		±0.01/±0.003		±0.01/±0.003		±0.01/±0.003		±0.01/±0.003		±0.01/±0.003		±0.01/±0.003	
リード(mm)	16	8	4	30	20	10	5	30	20	10	5	40	20	10	40	20
最大可搬質量(kg)	水平	13	27	55	15	23	45	85	30	45	90	110	30	45	90	120
	垂直	3	6	14	2	4	10	20	6	10	20	40	—	—	2.5	9
最高速度(mm/s)	960	480	240	1800	1200	600	300	1800	1200	600	300	1800	1200	600	1800	1200
定格推力(N)	53.1	106.1	212.3	56.6	84.9	169.8	339.7	113.9	170.9	341.8	673.6	85.5	170.9	341.8	169.6	339.1
ストローク(mm)	100~800(50mmごと)		100~1100(50mmごと)		100~1100(50mmごと)		100~2000(50mmごと)		100~1300(50mmごと)		800~2000(50mmごと)		1000~2500(50mmごと)		1000~2500(50mmごと)	
エンコーダパルス数(pulse/rev)	131072		131072		131072		131072		131072		131072		131072		131072	

グリーン…ロッドタイプ

RCA2CRシリーズ

型式	RN3NB/RP3NB	RN4NB/RP4NB	GS3NB/GD3NB	GS4NB/GD4NB	SD3NB	SD4NB						
モーター種類	24V ACサーボモーター(10W)	24V ACサーボモーター(20W)	24V ACサーボモーター(10W)	24V ACサーボモーター(20W)	24V ACサーボモーター(10W)	24V ACサーボモーター(20W)						
本体幅(mm)	W:28 × H:28	W:34 × H:34	W:28 × H:~54	W:34 × H:~66	W:29 × H:60	W:35 × H:72						
L寸法(mm)	73.5/93.5	80/100	78.5/98.5	85/105	133/164	144.5/175.5						
グリーン度(0.1µm, Fed.Std.209D)	クラス100	クラス100	クラス100	クラス100	クラス100	クラス100						
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02	±0.02	±0.02	±0.02	±0.02	±0.02						
リード(mm)	4	2	1	6	4	2	4	2	1	6	4	2
最大可搬質量(kg)	水平	0.75	1.5	3	2	3	6	0.75	1.5	3	2	3
	垂直	0.25	0.5	1	0.5	0.75	1.5	0.25	0.5	1	0.5	0.75
最高速度(mm/s)	200	100	50	300	200	100	200	100	50	300	200	
定格推力(N)	42.7	85.5	170.9	33.8	50.7	101.5	42.7	85.5	170.9	33.8	50.7	
ストローク(mm)	30/50		30/50		30/50		30/50		25/50		25/50	
エンコーダパルス数(pulse/rev)	1048		1048		1048		1048		1048		1048	

RCS2CRシリーズ

型式	RN5NB/RP5NB			
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)			
本体幅(mm)	W:46 × H:46			
L寸法(mm)	108/133			
グリーン度(0.1µm, Fed.Std.209D)	クラス100			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02			
リード(mm)	10	5	2.5	
最大可搬質量(kg)	水平	5	10	20
	垂直	1.5	3	6
最高速度(mm/s)	380	250	125	
定格推力(N)	89	178	356	
ストローク(mm)	50/75			
エンコーダパルス数(pulse/rev)	1600			

グリーン…ロータリー

RCP2CRシリーズ

型式	RTBS(L)/RTCS(L)	RTB(L)/RTC(L)	RTBB(L)/RTCB(L)			
モーター種類	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□35)			
本体幅(mm)	W:~68 × L:~78	W:~81 × L:~125	W:~114 × L:~168			
グリーン度(0.1µm, Fed.Std.209D)	クラス10	クラス10	クラス10			
繰返し位置決め精度(度)	±0.05	±0.01	±0.01			
減速比	1/30	1/45	1/20	1/30	1/20	1/30
最大トルク(N・m)	0.24	0.36	1.1	1.7	3	4.6
最高速度(度/s)	400	266	600	400	600	400
動作範囲(度)	330/360超		330/360超		330/360超	
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.0023	0.0035	0.01	0.015	0.02	0.03
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800		800		800	

DDACRシリーズ

型式	LT18C□A	LH18C□A
モーター種類	200V ACサーボモーター(200W)	200V ACサーボモーター(600W)
本体幅(mm)	W:180 × H:70	W:180 × H:122.8
グリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当	クラス2.5相当
繰返し位置決め精度(秒)	~±3.7	~±3.7
定格トルク(N・m)	8.4	25
瞬時最大トルク(N・m)	25.2	75
最高速度(度/s)	1800	1440
動作範囲(度)	360超	360超
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.6	1.8
エンコーダパルス数(pulse/rev)	~1,048,576	~1,048,576

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



## RCS4CRシリーズ

型式	標準				ワイド																											
	SA4C	SA6C	SA7C	SA8C	WSA10C	WSA12C	WSA14C	WSA16C																								
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)				200V ACサーボモーター(100W)				200V ACサーボモーター(200W)				200V ACサーボモーター(400W)																			
本体幅(mm)	W:40 × H:48				W:58 × H:62.5				W:70 × H:67.5				W:85 × H:67.5																			
L寸法(mm)	ST+~291				ST+~339.5				ST+~388				ST+~433																			
クリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当				クラス2.5相当				クラス2.5相当				クラス2.5相当																			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.005				±0.01/±0.005				±0.01/±0.005				±0.01/±0.005																			
リード(mm)	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	20	10	5	2.5	16	10	5	2.5	20	12	6	3	24	16	8	4	20	10	5	2.5
最大可搬質量(kg)	水平				10				14				17				20															
	垂直				3				5				8				12															
最高速度(mm/s)	960				600				300				150				1200				600				300							
定格推力(N)	53				85				170				340				85				142				283				566			
ストローク(mm)	50~500(50mmごと)				50~800(50mmごと)				50~800(50mmごと)				50~1100(50mmごと)				50~500(50mmごと)				50~800(50mmごと)				50~800(50mmごと)				50~1100(50mmごと)			
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384				16384				16384				16384				16384				16384				16384							

## ISDACRシリーズ

型式	標準				中間サポート											
	WV-600	WV-750	WX-600	WX-750												
モーター種類	200V ACサーボモーター(600W)				200V ACサーボモーター(750W)											
本体幅(mm)	W:198 × H:132				W:198 × H:132											
L寸法(mm)	ST+479				ST+499											
クリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当				クラス2.5相当											
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.02				±0.01/±0.02											
リード(mm)	40	20	10	5	50	25	40	20	50	25	40	20				
最大可搬質量(kg)	水平				60				120							
	垂直				14				29							
最高速度(mm/s)	2000				1000				500				255			
定格推力(N)	255				510				255				510			
ストローク(mm)	100~1300(50mmごと)				100~1300(50mmごと)				900~2500(50mmごと)				900~2500(50mmごと)			
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384				16384				16384				16384			

## SPPDACRシリーズ

型式	SXM				MXM				LXM							
	200V ACサーボモーター(200W)				200V ACサーボモーター(400W)				200V ACサーボモーター(750W)							
モーター種類	W:100 × H:75				W:130 × H:90				W:155 × H:105							
本体幅(mm)	ST+~392				ST+~455				ST+~527							
L寸法(mm)	ST+~392				ST+~455				ST+~527							
クリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当				クラス2.5相当				クラス2.5相当							
繰返し位置決め精度(mm)	±0.005				±0.005				±0.005							
リード(mm)	30	20	10	40	20	10	50	25	30	20	10	40	20	10	50	25
最大可搬質量(kg)	水平				30				45							
	垂直				4				6							
最高速度(mm/s)	1600				1100				600				1600			
定格推力(N)	113.9				170.9				341.8				169.6			
ストローク(mm)	100~1100(50mmごと)				100~1300(50mmごと)				100~1500(50mmごと)				100~1500(50mmごと)			
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384				16384				16384				16384			

## クリーン...グリッパー

### RCP2CRシリーズ

型式	スライドタイプ			レバータイプ		3ツパ スライドタイプ		
	GRSS	GRS	GRM	GRLS	GR3SS	GR3SM		
モーター種類	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□42)		
本体幅(mm)	W:46 × H:94			W:42 × H:73		W:80 × H:137		
クリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス2.5相当			クラス2.5相当		クラス2.5相当		
繰返し位置決め精度(mm/度)	±0.01			±0.01		±0.01		
リード	ねじリード(mm)	1.57相当			1.0相当		1.1相当	
	ブレイク減速比	1/30			1/1		1/30	
最大把持力(N)(両側)	14			21		80		
ストローク(片側)(mm/度)	4			5		7		
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800			800		800		

G55NB/GD5NB			SD5NB		
200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(60W)		
W:46 × H:~88			W:48 × H:94		
113/138			211.5/242.5		
クラス100			クラス100		
±0.02			±0.02		
10	5	2.5	10	5	2.5
5	10	20	5	10	20
1.5	3	6	1.5	3	6
380	250	125	380	250	125
89	178	356	89	178	356
50/75			50/75		
1600			1600		

## クリーン...スカロボット

### IXPシリーズ

型式	□C3515	□C4515	□C5520	□C6520
アーム長(mm)	350	450	550	650
上下軸ストローク(mm)	150	150	2 0 0	2 0 0
クリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス3.5相当	クラス3.5相当	クラス3.5相当	クラス3.5相当
最大可搬質量(kg)	3	3	6	6
標準サイクルタイム(s)	0.76	0.74	0.79	0.93
合成最高速度(mm/s)	2399	2194	2501	2314

### IXAシリーズ

型式	4NSC3015	4NSC45□□	4NSC60□□
アーム長(mm)	300	450	600
上下軸ストローク(mm)	150	180/330	180/330
クリーン度(ISO 14644-1規格)	クラス3	クラス3	クラス3
最大可搬質量(kg)	6	8	10
標準サイクルタイム(s)	0.27	0.28	0.27
合成最高速度(mm/s)	6032	6623	6414



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



## 仕様一覧表 (概略)

### 防塵防滴…スライダタイプ

#### RCP4Wシリーズ

型式	SA5C		SA6C		SA7C	
モーター種類	パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)	
本体幅(mm)	W:57 × H:63.5		W:64 × H:73.5		W:79 × H:80.5	
L寸法(mm)	ST+285		ST+295		ST+335	
保護等級	IP65		IP65		IP65	
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02		±0.02		±0.02	
リード(mm)	10	5	12	6	16	8
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	5	10	7.5	15	10	20
最高速度(mm/s)	330	165	400	200	530	265
押付け時最大推力(N)	66.9	147.9	82.8	179.5	209	418
ストローク(mm)	100~500(50mmごと)		100~600(50mmごと)		100~700(50mmごと)	
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800		800		800	

#### ISWAシリーズ

型式	S			M-100			M-200		
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(100W)			200V ACサーボモーター(200W)		
本体幅(mm)	W:94 × H:100			W:125 × H:115			W:125 × H:115		
L寸法(mm)	ST+338			ST+408			ST+408		
保護等級	IP65			IP65			IP65		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01/±0.02			±0.01/±0.02			±0.01/±0.02		
リード(mm)	16	8	4	10	5	20	10	5	20
最大可搬質量(kg) ※水平のみ	7	20	45	30	70	30	70	30	70
最高速度(mm/s)	800	400	200	500	250	1000	500	1000	500
定格推力(N)	63.7	127.4	254.8	169.5	340.1	169.5	340.1	169.5	340.1
ストローク(mm)	100~600(50mmごと)			100~1000(50mmごと)			100~1000(50mmごと)		
エンコーダパルス数(pulse/rev)	16384			16384			16384		

### 防塵防滴…ロッドタイプ

#### RCP6Wシリーズ

型式	標準												ラジアルシリンダー													
	RA4C/RA4R			RA6C/RA6R			RA7C/RA7R			RA8C/RA8R			RRA4C/RRA4R		RRA6C/RRA6R		RRA7C/RRA7R		RRA8C/RRA8R							
モーター種類	パルスモーター(□35)			パルスモーター(□42)			パルスモーター(□56)			パルスモーター(□60)			パルスモーター(□35)		パルスモーター(□42)		パルスモーター(□56)		パルスモーター(□60)							
本体幅(mm)	W:40 × H:46			W:58 × H:61			W:70 × H:73			W:85 × H:92.5			W:45 × H:53		W:65 × H:68.5		W:78 × H:76		W:85 × H:86							
L寸法(mm)	ストローク		ST+~269		ST+~292		ST+~353.5		ST+~393		ST+~290		ST+~321.5		ST+~405.5		ST+~421.3		ST+~421.3							
	折返し		ST+129		ST+150		ST+180		ST+239.5		ST+150		ST+178.5		ST+232		ST+262.3		ST+262.3							
保護等級	IP65			IP65			IP65			IP65			IP65		IP65		IP65		IP65							
繰返し位置決め精度(mm)	±0.01			±0.01			±0.01			±0.01			±0.01		±0.01		±0.01		±0.01							
リード(mm)	10	5	2.5	12	6	3	16	8	4	20	10	5	10	5	2.5	12	6	3	16	8	4	20	10	5		
最大可搬質量(kg)	水平		11	23	40	25	40	60	50	60	80	30	60	100	11	23	40	25	40	60	50	60	80	30	60	100
	垂直		2	4	10	4	10	20	8	18	28	3	35	70	2	4	10	4	10	20	8	18	28	3	35	70
最高速度(mm/s)	525	350	175	630	420	225	420	350	140	350	200	100	525	350	175	630	420	210	420	350	140	350	200	100		
押付け時最大推力(N)	77	155	310	93	185	370	273	547	1094	500	1000	2000	77	155	310	93	185	370	273	547	1094	500	1000	2000		
ストローク(mm)	50~200(50mmごと)			50~300(50mmごと)			50~300(50mmごと)			50~300(50mmごと)			50~400(50mmごと)		50~500(50mmごと)		50~700(50mmごと)		50~700(50mmごと)							
エンコーダパルス数(pulse/rev)	8192			8192			8192			8192			8192		8192		8192		8192							

#### RCA2Wシリーズ

型式	RN3NB/RP3NB			RN4NB/RP4NB			GS3NB/GD3NB			GS4NB/GD4NB			SD3NB			SD4NB				
モーター種類	24V ACサーボモーター(10W)			24V ACサーボモーター(20W)			24V ACサーボモーター(10W)			24V ACサーボモーター(20W)			24V ACサーボモーター(10W)			24V ACサーボモーター(20W)				
本体幅(mm)	W:28 × H:28			W:34 × H:34			W:28 × H:~56			W:34 × H:~68			W:29 × H:60			W:35 × H:72				
L寸法(mm)	73.5/93.5			80/100			78.5/98.5			85/105			133/164			144.5/175.5				
保護等級	IP52																			
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02			±0.02			±0.02			±0.02			±0.02			±0.02				
リード(mm)	4	2	1	6	4	2	4	2	1	6	4	2	4	2	1	6	4	2		
最大可搬質量(kg)	水平		0.75	1.5	3	2	3	6	0.75	1.5	3	2	3	6	0.75	1.5	3	2	3	6
	垂直		0.25	0.5	1	0.5	0.75	1.5	0.25	0.5	1	0.5	0.75	1.5	0.25	0.5	1	0.5	0.75	1.5
最高速度(mm/s)	200	100	50	300	200	100	200	100	50	300	200	100	200	100	50	300	200	100		
定格推力(N)	42.7	85.5	170.9	33.8	50.7	101.5	42.7	85.5	170.9	33.8	50.7	101.5	42.7	85.5	170.9	33.8	50.7	101.5		
ストローク(mm)	30/50			30/50			30/50			30/50			25/50			25/50				
エンコーダパルス数(pulse/rev)	1048			1048			1048			1048			1048			1048				

### 防塵防滴…ロータリー

#### RCP2Wシリーズ

型式	RTBS(L)/RTCS(L)		RTB(L)/RTC(L)		RTBB(L)/RTCB(L)	
モーター種類	パルスモーター(□20)		パルスモーター(□28)		パルスモーター(□35)	
本体幅(mm)	W:~68 × L:~78		W:~81 × L:~125		W:~114 × L:~168	
保護等級	IP54		IP54		IP54	
繰返し位置決め精度(度)	±0.05		±0.01		±0.01	
減速比	1/30	1/45	1/20	1/30	1/20	1/30
最大トルク(N・m)	0.24	0.36	1.1	1.7	3	4.6
最高速度(度/s)	400	266	600	400	600	400
動作範囲(度)	330/360超		330/360超		330/360超	
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	0.0023	0.0035	0.01	0.015	0.02	0.03
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800		800		800	

#### DDWシリーズ

型式	LH18□□A
モーター種類	200V ACサーボモーター(600W)
本体幅(mm)	W:195 × H:160.3
保護等級	IP66M
繰返し位置決め精度(秒)	~±3.7
定格トルク(N・m)	12
瞬時最大トルク(N・m)	67
最高速度(度/s)	1440
動作範囲(度)	360超
許容慣性モーメント(kg・m <sup>2</sup> )	1.6
エンコーダパルス数(pulse/rev)	~1,048,576

●詳細情報はこちら  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/series/index.html>



●機種選定ソフト  
<https://www.iai-robot.co.jp/sentei/index.html>



●納期照会  
<https://www.iai-robot.co.jp/product/delivery/scheduled/index.html>



## 防塵防滴…グリッパー

### ■RCP2Wシリーズ

L-200		L-400	
200V ACサーボモーター(200W)		200V ACサーボモーター(400W)	
W:155 × H:125		W:155 × H:125	
ST+476		ST+476	
IP65		IP65	
±0.01/±0.02		±0.01/±0.02	
20	10	20	
30	70	70	
1000	500	1000	
169.5	340.1	340.1	
100~1200(50mmごと)		100~1200(50mmごと)	
16384		16384	

型式	スライドタイプ			レバータイプ	3ツ爪 スライドタイプ	
	GRSS	GRS	GRAM	GRLS	GR3SS	GR3SM
モーター種類	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□20)	パルスモーター(□28)	パルスモーター(□42)
本体幅(mm)	W:46 × H:94	W:74 × H:97	W:79 × H:108	W:42 × H:73	W:62 × H:120	W:80 × H:137
保護等級	IP50	IP50	IP50	IP50	IP50	IP50
繰返し位置決め精度(mm/度)	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01
リード	ねじリード(mm)	1.57相当	1.0相当	1.1相当	2.5相当	3.0相当
	プーリー減速比	1/30	1/1	1/1	1/30	1/30
最大把持力(N)(両側)	14	21	80	6.4	22	102
ストローク(片側)(mm/度)	4	5	7	90	5	7
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800	800	800	800	800	800

### ■RCP5Wシリーズ

ワイドラジアルシリンダー											
WRA10C/WRA10R			WRA12C/WRA12R			WRA14C/WRA14R			WRA16C/WRA16R		
パルスモーター(□35)			パルスモーター(□42)			パルスモーター(□56)			パルスモーター(□60)		
W:100 × H:45			W:120 × H:48			W:140 × H:60			W:160 × H:69		
ST+~355.3			ST+~374.6			ST+~425.8			ST+~449.8		
ST+219.9			ST+223.4			ST+253.4			ST+297.9		
IP65			IP65			IP65			IP65		
±0.01			±0.01			±0.01			±0.01		
10	5	2.5	12	6	3	16	8	4	20	10	5
11.5	28	40	30	55	70	50	65	85	30	60	100
—	4	10	—	4	14	—	11.5	21.5	—	30.5	59
525	350	175	560	400	225	420	280	130	360	220	110
77	155	310	93	185	370	273	547	1094	500	1000	2000
50~500(50mmごと)			50~500(50mmごと)			50~600(50mmごと)			50~800(50mmごと)		
8192			8192			8192			8192		

型式	RA10C		
モーター種類	パルスモーター(□86)		
本体幅(mm)	W:108 × H:106		
L寸法(mm)	ST+496.8		
保護等級	IP65		
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02		
リード(mm)	10	5	2.5
	最大可搬質量 (kg)	水平	垂直
最高速度(mm/s)	200	100	50
押付け時最大推力(N)	1500	3000	6000
ストローク(mm)	50~800(50mmごと)		
エンコーダパルス数(pulse/rev)	800		

### ■RCS2Wシリーズ

型式	RN5NB/ RP5NB			GS5NB/ GD5NB			SD5NB				
モーター種類	200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(60W)			200V ACサーボモーター(60W)				
本体幅(mm)	W:46 × H:46			W:46 × H:90			W:48 × H:94				
L寸法(mm)	108/133			113/138			211.5/242.5				
保護等級	IP52			IP52			IP52				
繰返し位置決め精度(mm)	±0.02			±0.02			±0.02				
リード(mm)	10	5	2.5	10	5	2.5	10	5	2.5		
	最大可搬質量 (kg)	水平	垂直	5	10	20	5	10	20	5	10
最高速度(mm/s)	380	250	125	380	250	125	380	250	125		
定格推力(N)	89	178	356	89	178	356	89	178	356		
ストローク(mm)	50/75			50/75			50/75				
エンコーダパルス数(pulse/rev)	1600			1600			1600				

## 防塵防滴…スカロロボット

### ■IXPシリーズ

型式	□W3515	□W4515	□W5520	□W6520
アーム長(mm)	350	450	550	650
上下軸ストローク(mm)	150	150	200	200
保護等級 ※ジャバラ部は除く	IP65	IP65	IP65	IP65
最大可搬質量(kg)	3	3	6	6
標準サイクルタイム(s)	0.76	0.74	0.79	0.93
合成最高速度(mm/s)	2399	2194	2501	2314

### ■IXAシリーズ

型式	4NSW3015	4NSW45□□	4NSW60□□	4NSW80□□	4NSW100□□	4NHW12040
アーム長(mm)	300	450	600	800	1000	1200
上下軸ストローク(mm)	150	180/330	180/330	200/400	200/400	400
保護等級 ※ジャバラ部は除く	IP65	IP65	IP65	IP65	IP65	IP65
最大可搬質量(kg)	6	8	10	21	21	47
標準サイクルタイム(s)	0.38	0.38	0.38	0.3	0.33	0.61
合成最高速度(mm/s)	5126	6981	6039	5724	6492	8098



速度、可搬質量はそれぞれの最大値を記載しています。  
 詳細は総合カタログまたはホームページの各製品情報ページにてご確認ください。  
 速度：ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。  
 可搬質量：速度・加速度を上げると可搬質量は低下します。



## 2点間位置決め…エレシリンダー



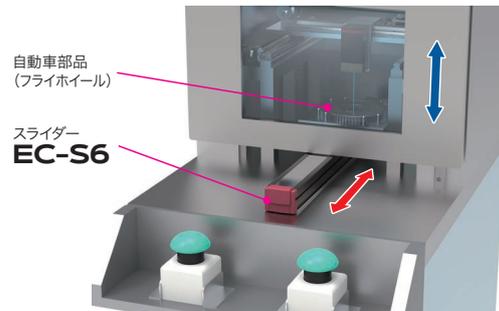
加工機の扉開閉機構



速度に加え、加速度・減速度をそれぞれ設定することができるため、速度を上げつつショックレスな開閉が可能です。



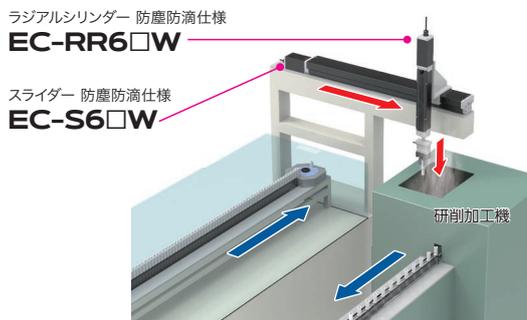
レーザーマーキング装置



ポジションは0.01mm単位で設定でき、1秒間に1,000回のフィードバック制御を行っているため、再現性が良く、正確に刻印できます。



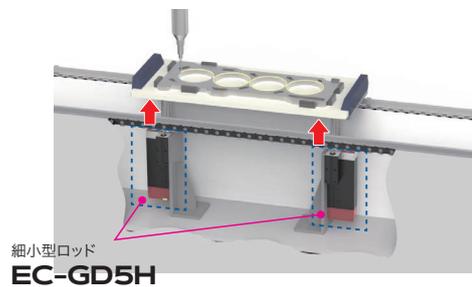
セラミック製品研削工程



S6□WはIP54相当、RR6□WはIP67に対応しているため、粉塵などが発生する機械加工工程にも使用できます。



シール剤の塗布装置



コントローラーを内蔵しつつ全長を短縮した細小型タイプです。ティーチングツールTB-03またはリモスピを使用することで無線ティーチングが可能です。



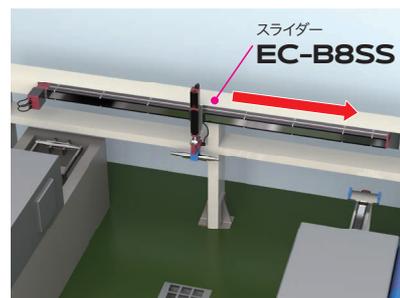
洗浄機へのワーク搬送装置



ワイドスライダタイプはモーメント剛性が高いため、大きな張出しに対応できます。また、加速度・速度・減速度の個別設定により移動中の振動を防止できます。



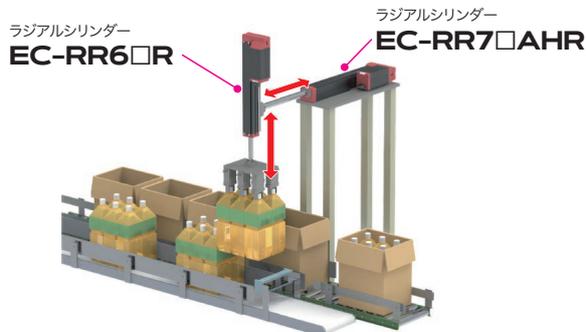
モーターシャフトの工程間搬送



ベルト駆動タイプはストロークによる速度低下がないため、長距離工程間搬送に最適です。バッテリーレスアブソリュートエンコーダーにより電源投入時の原点復帰も不要です。



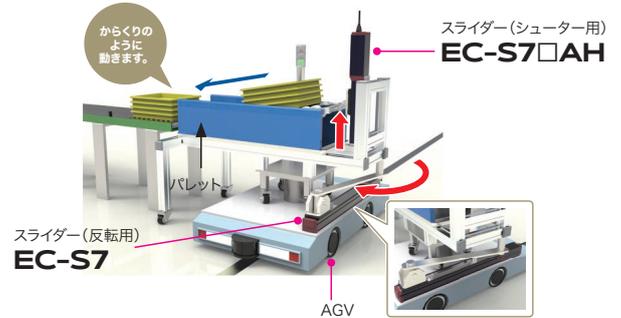
### ペットボトル搬送装置



ラジアルシリンダーはガイド内蔵のため、外付けガイドなしでラジアル荷重を受けることができます。



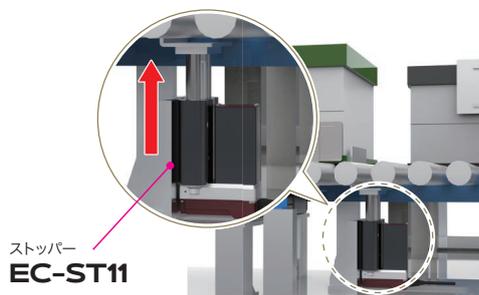
### AGVに積載されたパレットを反転させる装置



コントローラー内蔵かつ24V電源で駆動するため、AGVへの搭載に最適です。



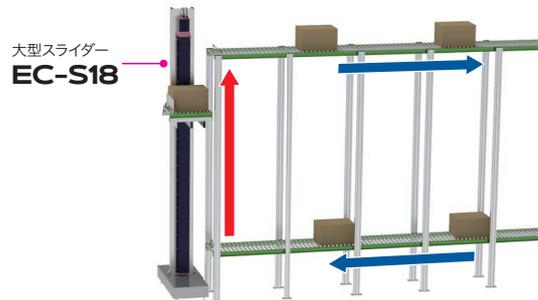
### 折りコンラインのストッパー



すべりブッシュ構造のため、ラジアル方向の衝撃荷重に強く、ストッパー用途に最適です。  
 24V電源で駆動するため、場所を選ばず使用できます。



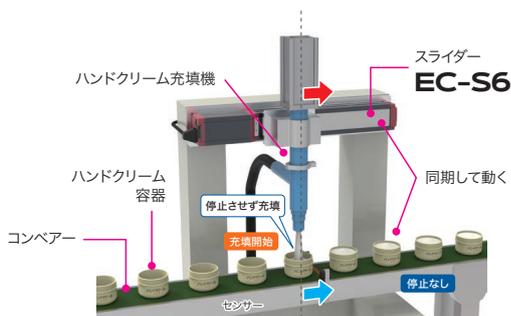
### 段ボールリフター搬送装置



最大可搬 水平400kg、垂直80kgの高推力タイプです。  
 長ストロークでも垂直設置が可能のため、リフター用途に最適です。



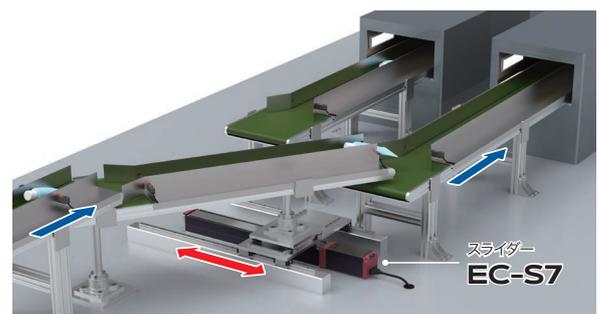
### ハンドクリーム充填装置



速度は0.01mm/s単位で設定できるため、コンベアー速度と動作を追随させることが可能です。コンベアー停止の時間を削減できます。



### 化粧品コンベアーの振分け装置

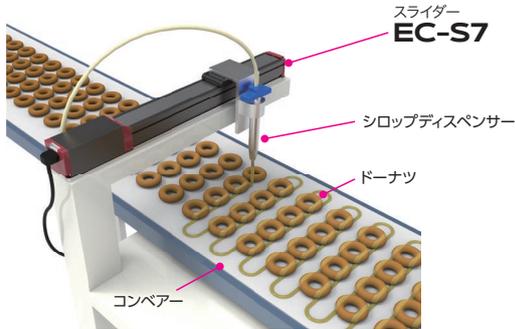


経年劣化による速度低下がないため、長期間設定通りに振分けを行うことができます。

## 2点間位置決め…エレシリンダー



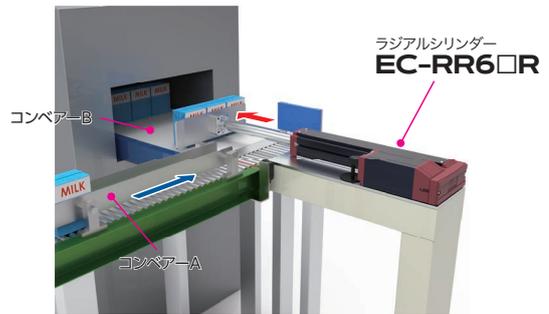
ドーナツにシロップを振りかける装置



1秒間に20,000回速度フィードバックを行っているため、移動速度が安定し、均等にシロップをかけることができます。



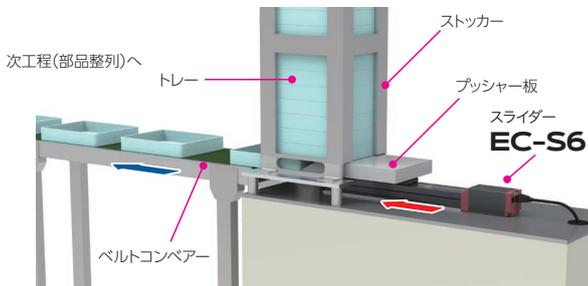
牛乳移載装置



速度に加え、加速度・減速度をそれぞれ設定することができるため、牛乳パックを倒したり巻込んだりする不具合を防止できます。



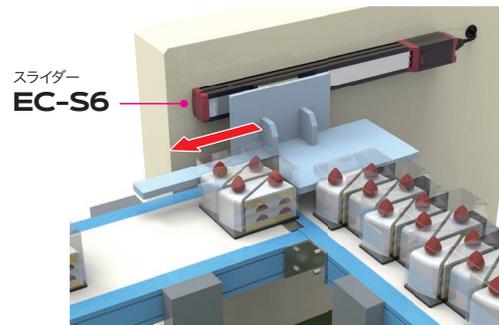
トレー切出し装置



1秒間に20,000回速度フィードバックを行っているため、毎回同じタイミングで切出しを行うことができます。



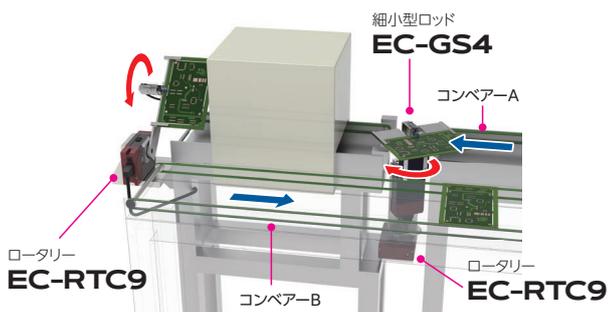
ショートケーキ移載装置



加速度・減速度の調整によりなめらかな発進・停止が可能のため、ケーキが崩れることなくコンベアーに移載することができます。



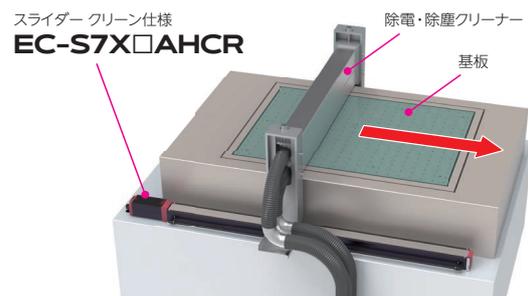
基板反転装置



ロータリータイプも加速度・減速度の調整が可能のため、反転時の衝撃を抑えつつ、速度を上げることができます。



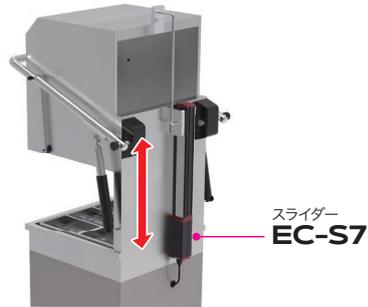
除電・除塵エア式基板クリーナー



クリーンルーム仕様はISOクラス2.5または3に対応しています。クリーン環境下での搬送に最適です。



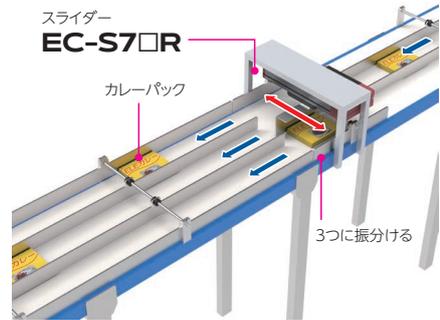
### 食器洗浄機の扉開閉



24V電源で駆動するため、厨房の配線工事が不要です。  
 コントローラー内蔵のため、省スペース化を実現できます。



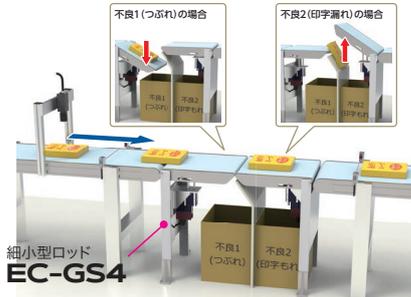
### カレーパックを次工程ラインに振分ける装置



1秒間に20,000回の速度フィードバックを行っているため、速度が安定し、振分けミスを撲滅できます。



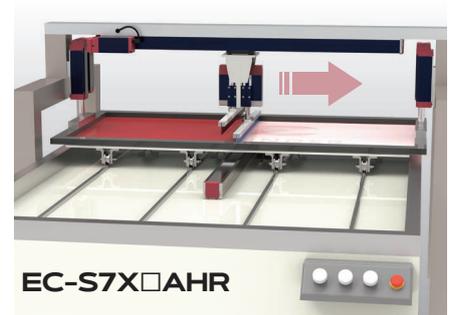
### インスタントスープの選別装置



コントローラーを内蔵しつつ全長を短縮した細小型タイプです。  
 ティーチングツールTB-03またはリモスピを使用することで無線  
 ティーチングが可能です。



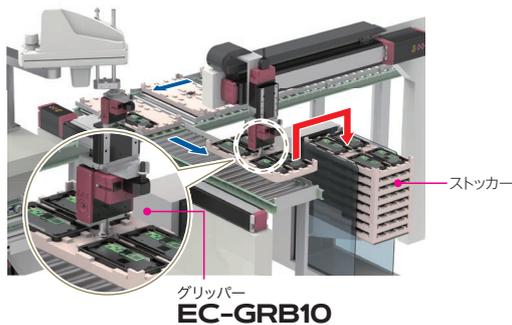
### シルクスクリーン印刷機



長手方向の設置スペースに制限がある場合、モーター折返し仕様がお勧めです。



### 電子部品搬送装置



把持力、待機位置、把持開始位置を数値で簡単に設定できます。  
 ティーチングツールTB-03またはリモスピを使用することで無線  
 ティーチングが可能です。



### インデックステーブルコネクタ組立装置

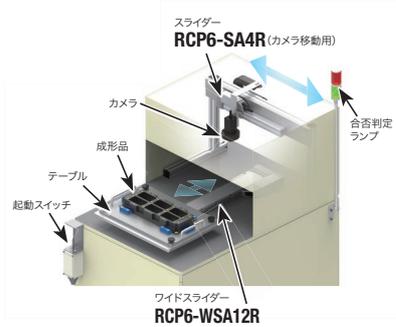


手のひらサイズの電動アクチュエーターです。  
 RECコントローラーを使用することで最大16軸まで接続できます。

多点位置決め／ユニット製品／クリーン・防塵防滴



樹脂ケースのインサート欠品検査装置



加速度・減速度の調整により、検査用カメラをスムーズに静止させます。カメラの振動による待機時間を大幅に削減できます。



ワイヤーハーネスの引張り試験

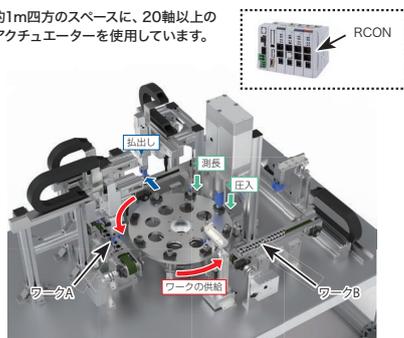


パルスプレスは引張り方向の荷重に対応しており、引張り時間の制限もありません。低価格で高精度な判定が可能です。



インデックス方式の自動組立機(ブッシュの圧入)

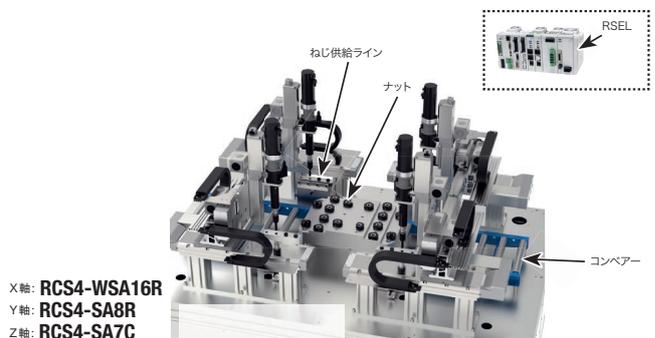
■ 約1m四方のスペースに、20軸以上のアクチュエーターを使用しています。



R-unitコントローラーは24V系/200V系モーターの混在が可能です。1台で最大16軸まで接続可能なため、価格と設置スペースを削減できます。



直交3軸ナットランナーねじ締め装置



アイエイアイのスライダータイプはボール循環型リニアガイドを内蔵しているため、大きな回転反力、モーメント荷重がかかる用途でも対応できます。



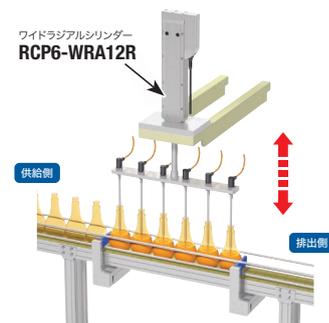
医療用ボトルのピック&プレース



IXAクリーンルーム仕様はISOクラス3に対応しているため、クリーン環境下での動作に最適です。シミュレーションソフトを用いることでPC上での事前検証が可能です。



シャンプーのボトル充填装置



移動中の速度変更が可能のため、液面上昇速度に合わせたノズル先端の動作が可能です。加速度・減速度の調整により、シャンプーの泡立ちも防止できます。



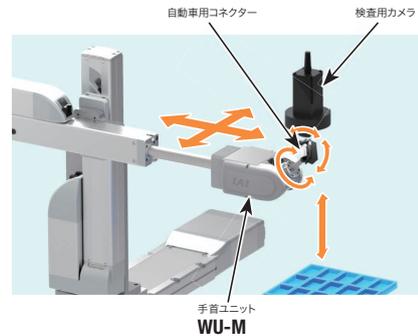
### レーザーやチップの高速ピック&プレース



業界最速のIXAは、押付け動作にも対応しています。部品Aを部品Bにはめ合わせる際、位置誤差の補正をかけることができます（コンプライアンス制御）。



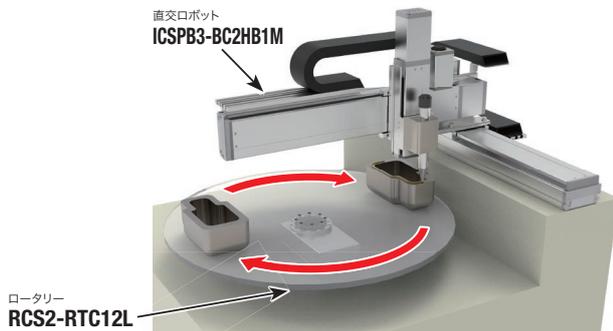
### 自動車用コネクタ検査装置



従来垂直多関節ロボットだけができた斜めからのアプローチや先端の旋回動作を安価に実現できます。手首ユニットは直交軸との補間動作が可能です。



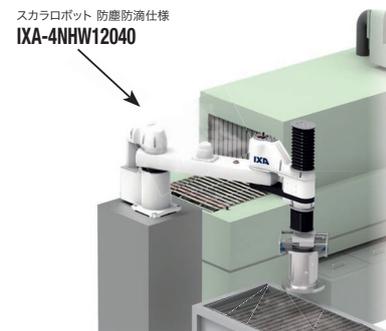
### 部品へのシール剤塗布機



複数の目標ポジションを止まらずに最終着地点まで移動できます（パス動作）。一時停止が不要なため、塗布時間を短縮できます。



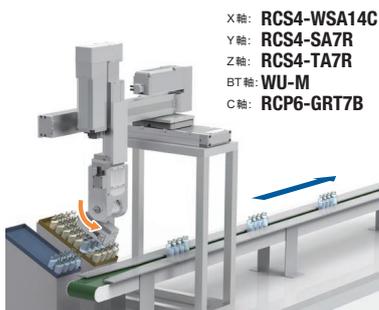
### 洗浄機へのワーク供給・取出し工程



IXA防塵防滴仕様は、IP65に対応しているため、水蒸気の影響を受けません。また、IXA-4NHW12040は最大可搬47kgまで対応できます。



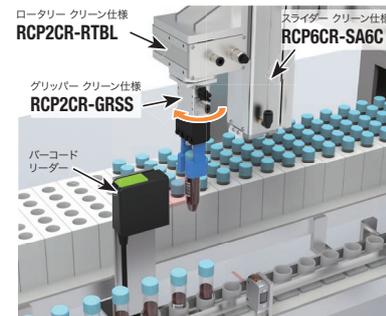
### バイアル瓶のピック&プレース



直交軸と手首ユニットを組み合わせることで、垂直多関節ロボットよりもコストを抑えることが可能です。また、安全柵のサイズを小さくできます。



### 検体サンプルのバーコード読み取り

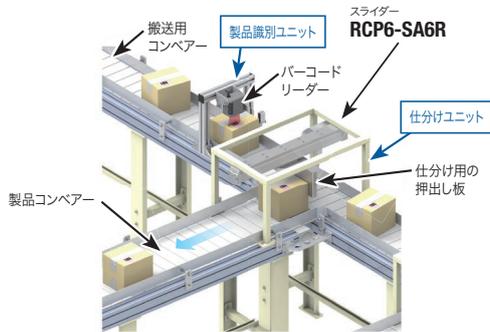


ISOクラス2.5相当に対応しているため、クリーン環境下での動作に最適です。ラインナップが豊富なため、クリーン仕様の組み合わせ軸を構成することもできます。

多点位置決め/ユニット製品/クリーン・防塵防滴



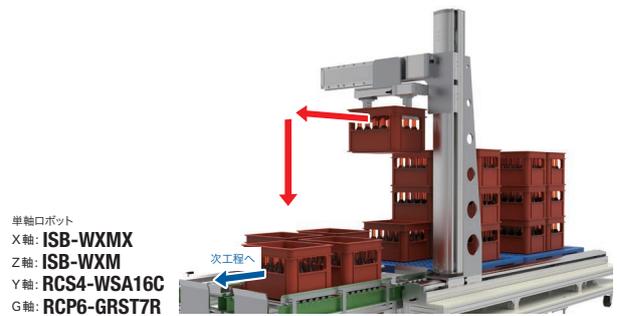
段ボールの自動仕分け装置



移動中の速度変更が可能のため、仕分け用の押し板が段ボールに接触する範囲は低速、その後の押し動作を高速にすることで、サイクルタイムを短縮できます。



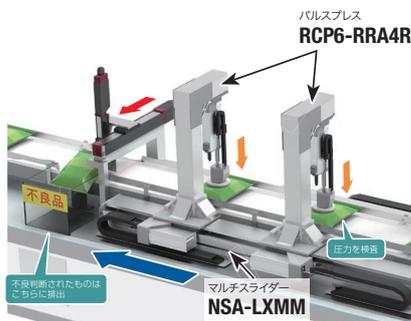
ビール瓶ケース移載装置



ISB-WXMの最大可搬質量は水平400kg、垂直80kgと高可搬です。重量物でも単軸組合わせロボットで対応できます。



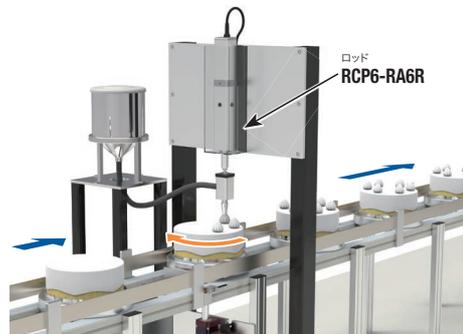
包装袋リークテスト機



NSAのマルチスライダは2つのスライダがそれぞれコンベアーと連動して移動するため、検査のたびにコンベアーを停止させる必要はありません。



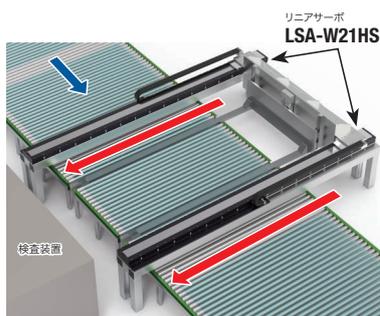
ケーキ製造機によるデコレーション



移動中の速度変更が可能のため、クリームの出だしは低速、絞りを高速にすることができます。多点位置決めにより、さまざまな形のケーキに対応できます。



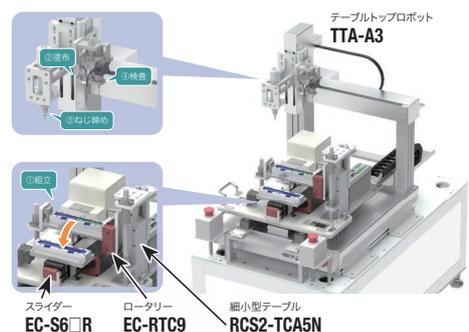
ガラス基板ローダー・アンローダー



2軸同期制御により、大型のガラス基板を搬送しています。ストロークは4155mmです。長ストロークでも速度低下はありません。



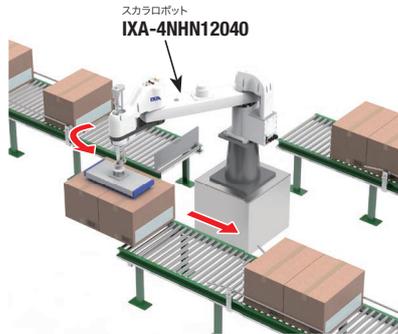
小型LEDライト組立機



テーブルトップロボット1台に組立、塗布、ねじ締め、検査の4工程を集約しました。ワークのセット回数が減り、サイクルタイムを短縮させることができます。



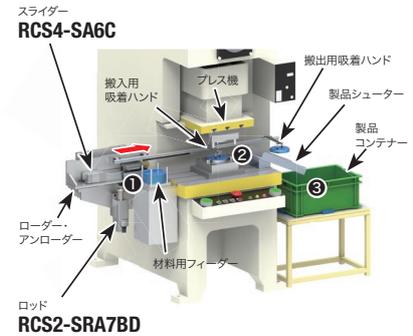
### コンベアー間搬送装置



アーム長1200mm、最大可搬50kgの大型スカラロボットです。コントローラーによる衝突検出機能や干渉チェック機能により衝突による損傷を防止できます。



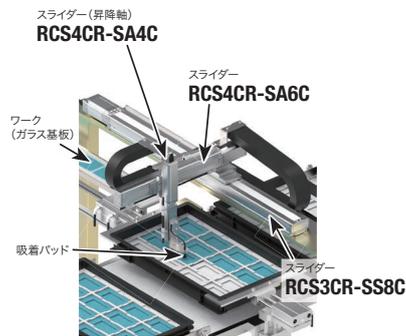
### プレス機用ローダー・アンローダー



減速度の調整により、X軸が停止する際の衝撃を抑え、ワークの落下を防止できます。



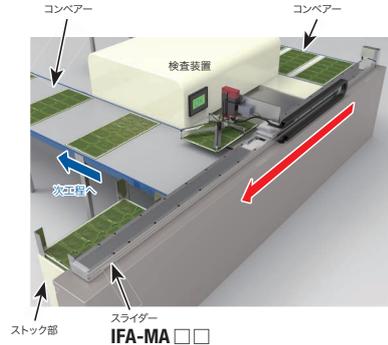
### ガラス基板搬送装置



ISOクラス2.5相当に対応しているため、クリーン環境下での動作に最適です。動作をアーチ状にすることで、最短経路でのパレタイジングが可能です (アーチモーション)。



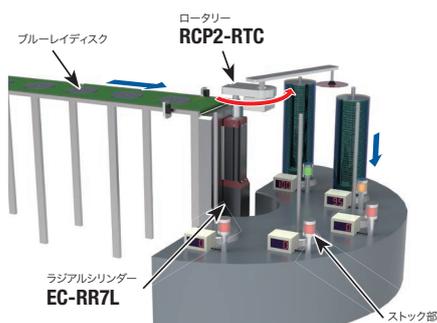
### 基板検査工程間搬送装置



ベルト駆動タイプはストロークによる速度低下がないため、長距離工程間搬送に最適です。ストローク3200mm、最高速度3000mm/sまで対応できます。



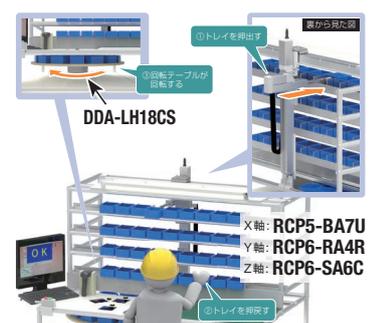
### ブルーレイディスクの工程送り



ロータリーの多点位置決めにより、ストック部を増やし、段取り替えをなくすことができます。フィードバック制御により、確実にストック部へ送ることが可能です。



### 電動部品棚



センサーを使用せず、アクチュエーターの位置情報で取出しを確認するため、一般的なポカヨケシステムと比較してコストを抑えることができます。

ホームページ …ホームページの便利ツールを是非ご利用ください

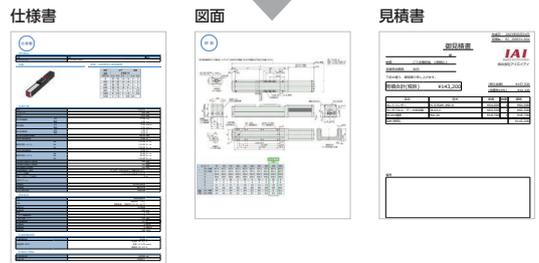
### 機種選定ソフト

約100万アイテムから最適な機種を一発選定できます。



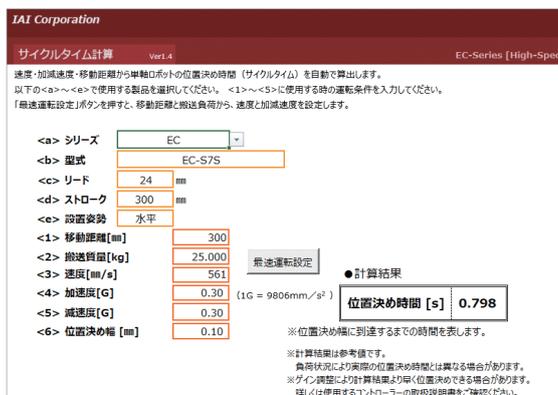
**アクチュエーター**  
 スライダー/リニアサーボ/ロッド/ラジアルシリンダー/テーブル/サーボプレス/  
 パルスプレス/ロータリー/グリーン仕様/防塵防滴仕様  
**コントローラー**  
 R-unit (RCON/RSEL/REC)

(例) エレシリンダー選定 条件を入力するだけで選定ができます。  
 エレシリンダー機種選定方法を選んでください。



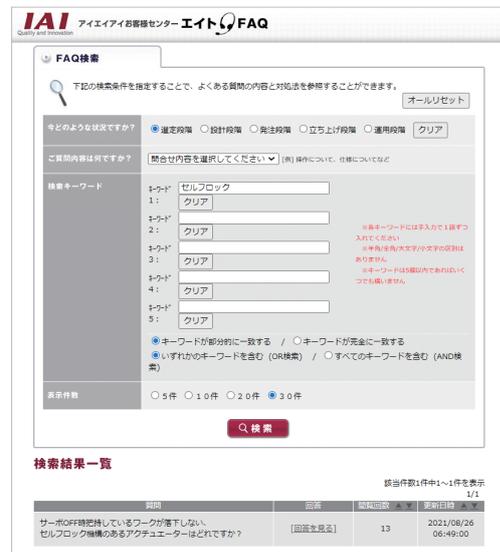
### サイクルタイム計算ソフト

検討中のアクチュエーターと動作条件を入力し、サイクルタイムを事前に確認することができます。



### FAQ

コールセンターに寄せられたよくある質問と回答を参照することができます。



## カタログ

寸法図や仕様の詳細は総合カタログにてご確認ください。



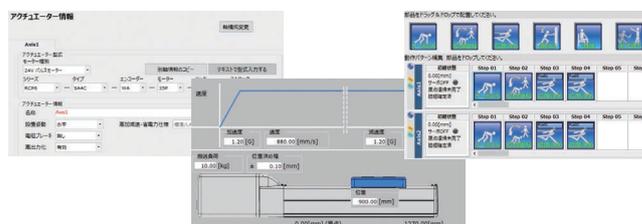
検索機能が充実したデジタルカタログがおすすめです。



冊子には標準価格が記載されています。  
ご希望の方は担当営業または最寄りの営業所にご連絡ください。  
ホームページからの資料請求も承っております。

## カリキュレーターソフト

検討中の24V系アクチュエーターの動作条件を入力することで、24V電源容量やサイクルタイム、タイミングチャートを確認できます。



動作/ターン(2)	
計算結果	
ピーク能力値	75.9 [W]
平均能力	15.9 [W]
消費電力値	0.01 [Wh]
PSA-24必要台数	<input type="radio"/> FAN付 1 [台] <input checked="" type="radio"/> FAN無し 1 [台]

▲消費電力量の確認もできます。

**お問い合わせ** …最寄りの営業所またはコールセンターにお問い合わせください

国内31か所の営業所



## 24時間無料問い合わせ窓口



技術相談や機種選定もコールセンターで安心サポート！

アイエイアイお客様センター“**エイト**”

安心とは**24時間対応**のことです

**0800-888-0088**

《受付時間》月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)  
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM(年末年始を除く)

●FAQはこちらから



# アイエイアイお客様センター “エイト”

安心とは **24時間対応** のことです



## 0800-888-0088

FAX.0800-888-0099

《受付時間》 月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)  
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM (年末年始を除く)

(\*上記フリーダイヤルがつかない場合は、こちらをご利用ください (通話料無料))  
TEL.0120-119-480 FAX.0120-119-486

お困りの方はこちら!

アイエイアイお客様センター エイト **FAQ**



## 株式会社 **アイエイアイ**

本 社	〒424-0103	静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-5105	FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014	東京都港区芝3-24-7 芝エクスセージビルディング4F	TEL 03-5419-1601	FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0005	大阪府大阪市北区中之島6-2-40 中之島インテス14F	TEL 06-6479-0331	FAX 06-6479-0236
名古屋支店				
名古屋営業所	〒460-0008	愛知県名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931	FAX 052-269-2933
小牧営業所	〒485-0029	愛知県小牧市中央1-271 大垣共立銀行 小牧支店ビル6F	TEL 0568-73-5209	FAX 0568-73-5219
四日市営業所	〒510-0086	三重県四日市市諏訪栄町1-12 朝日生命四日市ビル6F	TEL 059-356-2246	FAX 059-356-2248
豊田支店				
新豊田営業所	〒471-0034	愛知県豊田市小坂本町1-5-3 朝日生命新豊田ビル4F	TEL 0565-36-5115	FAX 0565-36-5116
安城営業所	〒446-0058	愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
盛岡営業所	〒020-0062	岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F	TEL 019-623-9700	FAX 019-623-9701
秋田出張所	〒018-0402	秋田県にかほ市平沢字行と森2-4	TEL 0184-37-3011	FAX 0184-37-3012
仙台営業所	〒980-0011	宮城県仙台市青葉区上杉1-6-6 イースタンプビル7F	TEL 022-723-2031	FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082	新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320	FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953	栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651	FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847	埼玉県熊谷市龍原南1-312 あかりビル5F	TEL 048-530-6555	FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207	茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312	FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023	東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881	FAX 042-522-9882
甲府営業所	〒400-0031	山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626	FAX 055-230-2636
厚木営業所	〒243-0014	神奈川県厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131	FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0852	長野県松本市島立943 ハーモネートビル401	TEL 0263-40-3710	FAX 0263-40-3715
静岡営業所	〒424-0103	静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-6293	FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-0936	静岡県浜松市中区大工町125 シャンソンビル浜松7F	TEL 053-459-1780	FAX 053-458-1318
金沢営業所	〒920-0024	石川県金沢市西念3-1-32 西清ビルA棟2F	TEL 076-234-3116	FAX 076-234-3107
滋賀営業所	〒524-0033	滋賀県守山市浮気町300-21 第2小島ビル2F	TEL 077-514-2777	FAX 077-514-2778
京都営業所	〒612-8418	京都府京都市伏見区竹田向代町559	TEL 075-693-8211	FAX 075-693-8233
兵庫営業所	〒673-0898	兵庫県明石市榊屋町8-34 第5池内ビル8F	TEL 078-913-6333	FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973	岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOTO-ROOT BLD.101	TEL 086-805-2611	FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0051	広島県広島市中区大手町3-1-9 広島鯉城通りビル5F	TEL 082-544-1750	FAX 082-544-1751
徳島営業所	〒770-0905	徳島県徳島市東大町1-9-1 徳島ファーストビル 5F-B	TEL 088-624-8061	FAX 088-624-8062
松山営業所	〒790-0905	愛媛県松山市梅味4-9-22 フォーレスト21 1F	TEL 089-986-8562	FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013	福岡県福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F	TEL 092-415-4466	FAX 092-415-4467
大分営業所	〒870-0823	大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウム III 2F	TEL 097-543-7745	FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0910	熊本県熊本市東区健軍本町1-1 拓洋ビル4F	TEL 096-214-2800	FAX 096-214-2801

### IAI America, Inc.

Head Office : 2690 W. 237th Street, Torrance, CA 90505, USA  
Chicago Office : 110 East State Parkway, Schaumburg, IL 60173, USA

### IAI (Shanghai) Co.,Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8-303,808,  
Hongqiao Rd.shanghai 200030,China

### ホームページ [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

ロボシリンダ/ロボシリンダ/ROBOCYLINDER/エレスリンダ/エレスリンダ/ELECYLINDER/デジタルスピコン/リモスピ/

ラジアルシリンダ/ラジアルシリンダ/RADIAL CYLINDER/バルスプレス/パワーコン/パワーコンスカラは株式会社アイエイアイの登録商標です。

### IAI Industrieroboter GmbH

Ober der Röth 4,D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

### IAI Robot (Thailand) Co.,Ltd.

825 Phairojkijja Tower 7th Floor, Debaratana Rd.,  
Bangna Nuea, Bangna, Bangkok 10260, Thailand