

EC-RR7□AH



本体幅
70
mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RR7	<input type="text"/>	AH	-	<input type="text"/>	-	<input type="text"/>	-	<input type="text"/>
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	ケーブル長	-	オプション
		S	24mm	AH		50	50mm	0		端子台タイプ コネクタ付き
		H	16mm			500	500mm (50mm毎)	1		1m
		M	8mm					10		10m
		L	4mm							下記オプション 価格表参照



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	300	-
100	-	350	-
150	-	400	-
200	-	450	-
250	-	500	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	143	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	143	-
フランジ (前)	FL	144	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	148	-
ナックルジョイント (注1)	NJ	149	-
ナックルジョイント + 揺動受け金具 (注1)	NJPB	149	-
原点逆仕様	NM	150	-
PNP仕様	PN	150	-
クレビス金具 (注1)	QR	150	-
クレビス金具 + 揺動受け金具 (注1)	QRPB	151	-
電源2系統仕様	TMD2	151	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	151	-
無線通信仕様	WL	151	-
無線軸動作対応仕様	WL2	151	-

(注1) クレビス金具 (QRもしくはQRPB) とナックルジョイント (NJもしくはNJPB) は、セットでの購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

■ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
0	ケーブルなし (コネクタ付属)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-
6 ~ 10	6 ~ 10m	-

(注) ロボットケーブルです。



- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 153 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 155 ページをご参照ください。
- (6) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 33 ページをご参照ください。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	860	700	350	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg) (省電力無効)	3	8	18	28
		最大可搬質量(kg) (省電力有効)	3	5	17.5	26
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	640	560	350	175
		最低速度(mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	182	273	547	1094	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	3	8	18	28	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

(注2) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	3	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2	0.5				

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	14	10	4.5	4
560	10	5	3	2	2	1
700	2					

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	34	20	15	11	5	4
350	12	4	1		2	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	80	70	65	60	28	28
35	80	70	65	60	28	28
70	80	70	65	60	28	28
105	80	60	50	40	18	18
140	50	30	20	15	12	10
175	15				2	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	18	9.5	3	
200	18	9.5	3	
420	10	5	1.5	
630	1			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	40	25	5	
140	40	25	5	
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	50	30	17.5	
70	50	30	17.5	
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加減速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	0.3
0	55	50	26	
35	55	50	26	
70	55	50	13	
105	30	15	2	

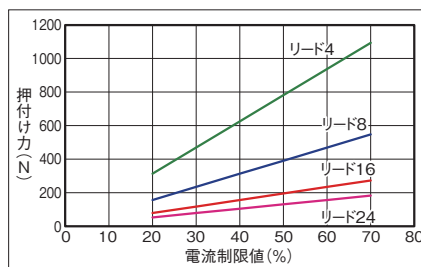
■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~500 (50mm毎)
		可搬質量(kg)
24	無効	860<640>
	有効	630<420>
16	無効	700<560>
	有効	420<280>
8	無効	350
	有効	210
4	無効	175
	有効	105

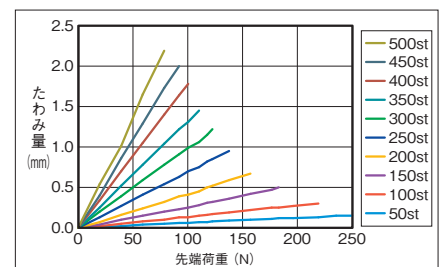
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図

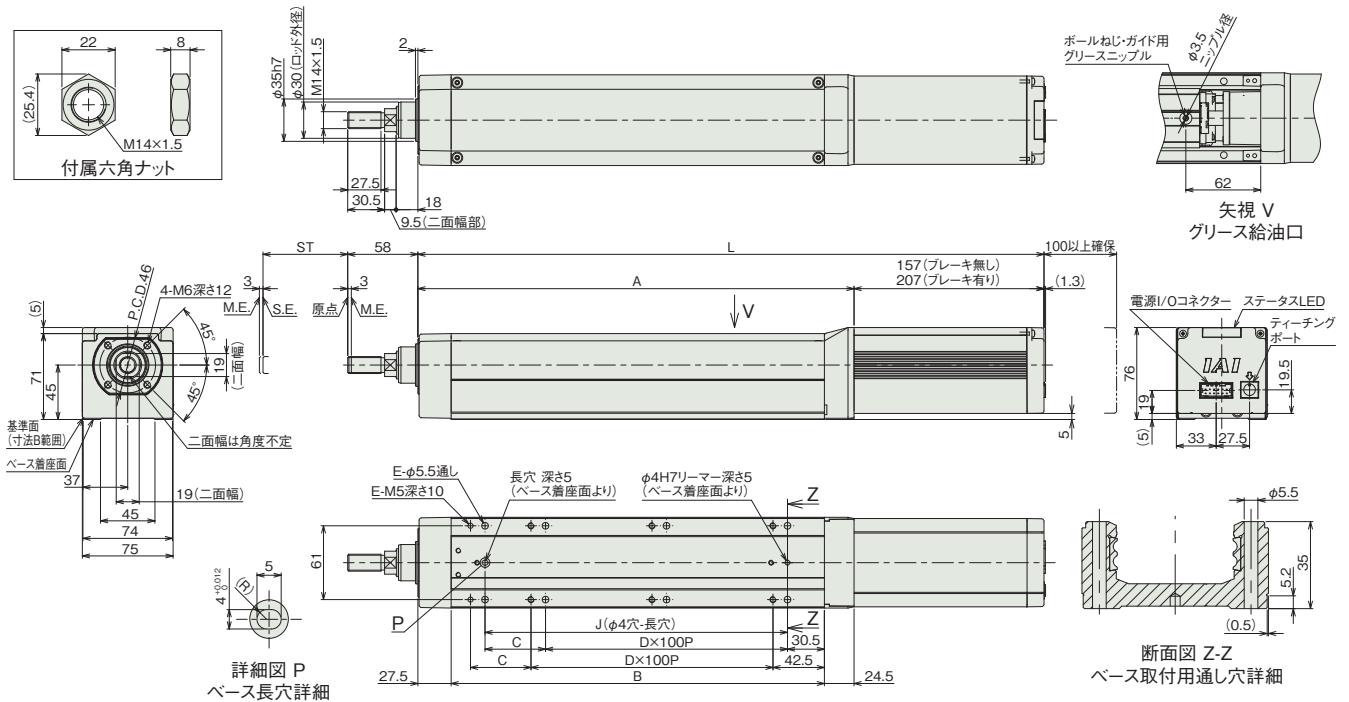


■ロッドたわみ量(参考値)



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
L	ブレーキ無し	417.5	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5
	ブレーキ有り	467.5	517.5	567.5	617.5	667.5	717.5	767.5	817.5	867.5	917.5
A	260.5	310.5	360.5	410.5	460.5	510.5	560.5	610.5	660.5	710.5	
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	4	4.4	4.7	5	5.4	5.7	6	6.4	6.7	7
	ブレーキ有り	4.5	4.9	5.2	5.5	5.9	6.2	6.5	6.9	7.2	7.5

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、156ページをご確認ください。