

EC-R7



本体幅
70
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	R7		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	-	ケーブル長	-	オプション
			S 24mm H 16mm M 8mm L 4mm		50 ∨ 300		端子台タイプ コネクター付き		下記オプション 価格表参照
					50mm ∨ 300mm (50mm毎)		1m ∨ 10m		



■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	200	-
100	-	250	-
150	-	300	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	143	-
フランジ (前)	FL	144	-
フット金具	FT	145	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	148	-
原点逆仕様	NM	150	-
PNP仕様	PN	150	-
電源2系統仕様	TMD2	151	-
バッテリーレス			
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	151	-
無線通信仕様	WL	151	-
無線軸動作対応仕様	WL2	151	-

■ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
0	ケーブルなし (コネクター付属)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-
6 ~ 10	6 ~ 10m	-

(注) ロボットケーブルです。

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。省電力設定を有効にする場合は、メインスペックが変わりますので、詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 155 ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は 155 ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 33 ページをご確認ください。

■メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	20	50	60	80
		最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	18	40	50	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	860	700	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
最高加減速度 (G)		1	1	1	1	
垂直	最大可搬質量 (kg) (省電力無効)	3	8	18	19	
	最大可搬質量 (kg) (省電力有効)	3	5	17.5	19	
	最高速度 (mm/s)	640	560	350	175	
	最低速度 (mm/s)	30	20	10	5	
	定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
押付け	押付け時最大推力 (N)	182	273	547	1094	
	押付け時最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	18	19	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	300	300	300	300	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	-
ロッド	φ30mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注1)	±1.5度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	0.5Nm
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

■速度・加速度別可搬質量表

■省電力設定無効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	3	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2	0.5				

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	14	10	4.5	4
560	10	5	3	2	2	1
700	2					

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	34	20	15	11	5	4
350	12	4	1		2	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	80	70	65	60	19	19
35	80	70	65	60	19	19
70	80	70	65	60	19	19
105	80	60	50	40	18	18
140	50	30	20	15	12	10
175	15				2	

■省電力設定有効 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	18	9.5	3	
200	18	9.5	3	
400	11	6	1.5	
420	10	5		
600	1			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	5	
140	40	25	5	
280	18	12	2	
420	1.5	1		

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	50	30	17.5	
70	50	30	17.5	
140	50	30	7	
210	14	7	2	

リード4

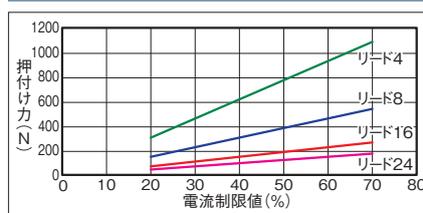
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	55	50	19	
35	55	50	19	
70	55	50	13	
105	30	15	2	

■ストロークと最高速度

リード (mm)	省電力設定	50~300 (50mm毎)
24	無効	860<640>
	有効	600<400>
16	無効	700<560>
	有効	420<280>
8	無効	350
	有効	210
4	無効	175
	有効	105

(単位はmm/s)

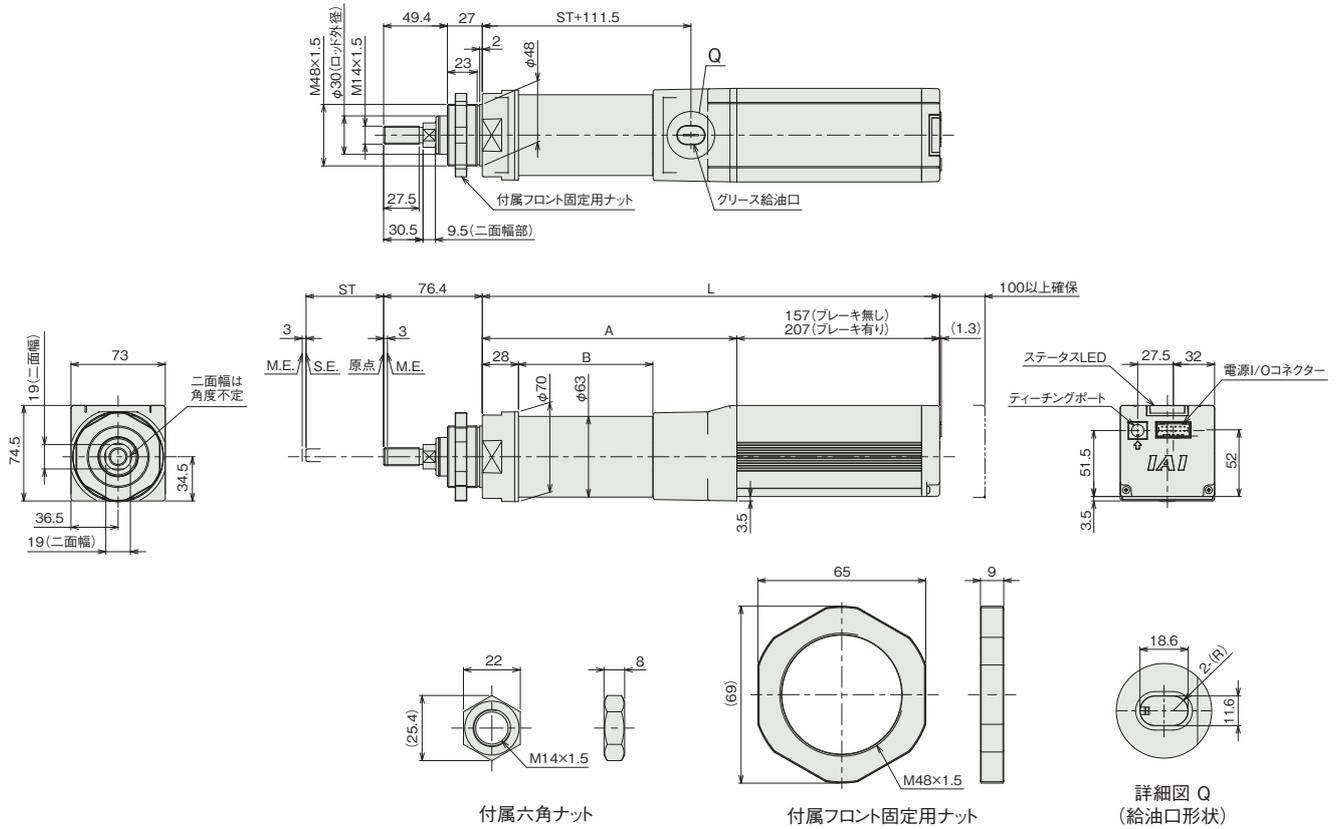
■押付け力と電流制限値の相関図



(注) < >内は垂直使用の場合です。

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300
L	ブレーキ無し	354	404	454	504	554	604
	ブレーキ有り	404	454	504	554	604	654
A		197	247	297	347	397	447
B		104	154	204	254	304	354

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3
	ブレーキ有り	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5