

# 直交ロボット

A  
スライダ  
タイプ

B  
ロッド  
タイプ

C  
グリッパ  
ロータリ

D  
テーブル・  
アームフラット

E  
リニア  
サーボ

F  
その他

G  
直交  
ロボット

H  
テーブル  
トップ

J  
スカラ  
ロボット

K  
クリーン  
対応

L  
防塵・  
防滴対応

M  
コント  
ローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

## 直交ロボット 選定上の注意事項 G-5

### 高速直交型ロボット

CT4

CT4-G1RT	G-9
CT4-G1PR	G-11
CT4-G1	G-13



### ロボシリンダ 2 軸組合せ

IK2

パルスモータ

IK2-PXBD1□□S	G-15
IK2-PXBD1□□D	G-17
IK2-PXBD2□□S	G-19
IK2-PXBD2□□D	G-21
IK2-PXBC1□□S	G-23
IK2-PXBC1□□D	G-25
IK2-PXBC2□□S	G-27
IK2-PXBC2□□D	G-29
IK2-PXBB1□□S	G-31
IK2-PXBB1□□D	G-33
IK2-PXBB2□□S	G-35
IK2-PXBB2□□D	G-37
IK2-PXZB1□□S	G-39
IK2-PXZB1□□D	G-41
IK2-PYBB1□□S	G-43



### ロボシリンダ 2 軸組合せ

IK2-SXBD1□□S	G-45
IK2-SXBD1□□D	G-47
IK2-SXBD2□□S	G-49
IK2-SXBD2□□D	G-51
IK2-SXBC1□□S	G-53
IK2-SXBC1□□D	G-55
IK2-SXBC2□□S	G-57
IK2-SXBC2□□D	G-59
IK2-SXBB1□□S	G-61
IK2-SXBB1□□D	G-63
IK2-SXBB2□□S	G-65
IK2-SXBB2□□D	G-67
IK2-SXBA1□□S	G-69
IK2-SXBA1□□D	G-71
IK2-SXBA2□□S	G-73
IK2-SXBA2□□D	G-75
IK2-SXZB1□□S	G-77
IK2-SXZB1□□D	G-79
IK2-SYBB1□□S	G-81



IK2  
サーボモータ  
200V

### ロボシリンダ 3 軸組合せ

IK3  
パルスモータ

IK3-PBBG1□□S	G-83
IK3-PBBG1□□D	G-85

IK3  
サーボモータ  
200V

IK3-SBBG1□□S	G-87
IK3-SBBG1□□D	G-90



単軸ロボット 2 軸組合せ	
ICSB2/ICSPB2-BA□H	G-93
ICSB2/ICSPB2-BA□M	G-95
ICSB2/ICSPB2-BB□H	G-97
ICSB2/ICSPB2-BB□M	G-99
ICSB2/ICSPB2-BC□H	G-101
ICSB2/ICSPB2-BC□M	G-103
ICSB2/ICSPB2-BD□H	G-105
ICSB2/ICSPB2-BE□S	G-107
ICSB2/ICSPB2-BE□H	G-109
ICSB2/ICSPB2-BE□M	G-111
ICSB2/ICSPB2-BF□S	G-113
ICSB2/ICSPB2-BF□H	G-115
ICSB2/ICSPB2-BG□S	G-117
ICSB2/ICSPB2-BH□S	G-119
ICSB2/ICSPB2-BK□H	G-121
ICSB2/ICSPB2-BK□M	G-123
ICSB2/ICSPB2-BL□H	G-125
ICSB2/ICSPB2-BL□M	G-127
ICSB2/ICSPB2-BM□H	G-129
ICSB2/ICSPB2-BM□M	G-131
ICSA2/ICSPA2-BP□H	G-133
ICSA2/ICSPA2-BP□M	G-135
ICSA2/ICSPA2-BQ□H	G-137
ICSA2/ICSPA2-BQ□M	G-139
ICSPA2-B1N□H	G-141
ICSPA2-B1N□M	G-143
ICSPA2-B2N□H	G-145
ICSPA2-B2N□M	G-147
ICSPA2-B1L□H	G-149
ICSB2/ICSPB2-SA□H	G-151
ICSB2/ICSPB2-SA□M	G-153
ICSB2/ICSPB2-S1C□H	G-155
ICSB2/ICSPB2-S1C□M	G-157
ICSB2/ICSPB2-S2C□H	G-159
ICSB2/ICSPB2-SG□S	G-161
ICSB2/ICSPB2-SG□H	G-163

**ICSB2  
ICSPB2  
ICSA2  
ICSPA2**  
X-Y  
2 軸組合せ

単軸ロボット 2 軸組合せ	
ICSB2/ICSPB2-ZA□H	G-165
ICSB2/ICSPB2-ZA□M	G-167
ICSB2/ICSPB2-Z1C□H	G-169
ICSB2/ICSPB2-Z1C□M	G-171
ICSB2/ICSPB2-Z2C□H	G-173
ICSB2/ICSPB2-ZD□H	G-175
ICSB2/ICSPB2-ZG□S	G-177
ICSB2/ICSPB2-ZH□S	G-179
ICSB2/ICSPB2-YSA□H	G-181
ICSB2/ICSPB2-YSA□M	G-183
ICSB2/ICSPB2-YSC□H	G-185
ICSB2/ICSPB2-YSC□M	G-187
ICSB2/ICSPB2-YSG□H	G-189
ICSB2/ICSPB2-YBA□H	G-191
ICSB2/ICSPB2-YBA□M	G-193
ICSB2/ICSPB2-YBC□H	G-195
ICSB2/ICSPB2-YBC□M	G-197
ICSB2/ICSPB2-YBG□S	G-199
ICSB2/ICSPB2-YBG□H	G-201
ICSB2/ICSPB2-G1J□H	G-203
ICSB2/ICSPB2-G2J□H	G-205
ICSB2/ICSPB2-GB□H	G-207
ICSB2/ICSPB2-GB□M	G-209
ICSB2/ICSPB2-GC□H	G-211
ICSB2/ICSPB2-GC□M	G-213
ICSB2/ICSPB2-GD□H	G-215
ICSB2/ICSPB2-GE□H	G-217
ICSB2/ICSPB2-GE□M	G-219
ICSB2/ICSPB2-GF□H	G-221
ICSB2/ICSPB2-GG□H	G-223
ICSB2/ICSPB2-GG□M	G-225
ICSB2/ICSPB2-GH□H	G-227

**ICSB2  
ICSPB2**  
X-Z  
2 軸組合せ

**ICSB2  
ICSPB2**  
Y-Z  
2 軸組合せ

**ICSB2  
ICSPB2**  
X-Y  
2 軸組合せ

A  
スライダ  
タイプ

B  
ロッド  
タイプ

C  
グリッパ・  
ロータリ

D  
テーブル・  
アームフラット

E  
リニア  
サーボ

F  
その他

G  
直交  
ロボット

H  
テーブル  
トップ

J  
スカラ  
ロボット

K  
クリーン  
対応

L  
防塵・  
防滴対応

M  
コント  
ローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

次ページへ続く

# 直交ロボット

A  
スライダ  
タイプ

B  
ロッド  
タイプ

C  
グリッパ  
ロータリ

D  
テーブル・  
アームフラット

E  
リニア  
サーボ

F  
その他

G  
直交  
ロボット

H  
テーブル  
トップ

J  
スカラ  
ロボット

K  
クリーン  
対応

L  
防塵・  
防滴対応

M  
コント  
ローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

## 単軸ロボット 3 軸組合せ

ICSB3/ICSPB3-BA□MB1□	G-229
ICSB3/ICSPB3-BB□HB1□	G-231
ICSB3/ICSPB3-BB□MB1□	G-233
ICSB3/ICSPB3-BC□HB1□	G-235
ICSB3/ICSPB3-BC□HB2□	G-237
ICSB3/ICSPB3-BC□HB3□	G-239
ICSB3/ICSPB3-BC□MB2□	G-241
ICSB3/ICSPB3-BC□MB3□	G-243
ICSB3/ICSPB3-BD□HB1□	G-245
ICSB3/ICSPB3-BD□HB2□	G-247
ICSB3/ICSPB3-BD□HB3□	G-249
ICSB3/ICSPB3-BE□HB1□	G-251
ICSB3/ICSPB3-BE□HB2□	G-253
ICSB3/ICSPB3-BE□HB3□	G-255
ICSB3/ICSPB3-BF□HB1□	G-257
ICSB3/ICSPB3-BF□HB2□	G-259
ICSB3/ICSPB3-BF□HB3□	G-261
ICSB3/ICSPB3-BK□HB3□	G-263
ICSB3/ICSPB3-BK□HB4H	G-265
ICSB3/ICSPB3-BK□MB3M	G-267
ICSB3/ICSPB3-BK□MB4M	G-269
ICSB3/ICSPB3-BL□HB3□	G-271
ICSB3/ICSPB3-BL□HB4H	G-273
ICSB3/ICSPB3-BL□MB3M	G-275
ICSB3/ICSPB3-BL□MB4M	G-277
ICSB3/ICSPB3-BM□HB4H	G-279
ICSB3/ICSPB3-BM□MB4M	G-281
ICSPA3-B1N□HB3□	G-283
ICSPA3-B1N□MB3□	G-285
ICSPA3-B2N□HB3□	G-287
ICSPA3-B2N□MB3□	G-289
ICSPA3-B1L□HB3□	G-291
ICSB3/ICSPB3-BA □ MS1 □	G-293
ICSB3/ICSPB3-BB □ HS1 □	G-295
ICSB3/ICSPB3-BB □ MS1 □	G-297
ICSB3/ICSPB3-BC □ HS1 □	G-299
ICSB3/ICSPB3-BC □ HS3M	G-301
ICSB3/ICSPB3-BC □ MS3M	G-303



ICSB3  
ICSPB3  
ICSPA3  
X-Y-Z  
3 軸組合せ

## 単軸ロボット 3 軸組合せ

ICSB3/ICSPB3-BD □ HS1 □	G-305
ICSB3/ICSPB3-BD □ HS3M	G-307
ICSB3/ICSPB3-BE □ HS1 □	G-309
ICSB3/ICSPB3-BE □ HS3M	G-311
ICSB3/ICSPB3-BF □ HS1 □	G-313
ICSB3/ICSPB3-BF □ HS3M	G-315
ICSB3/ICSPB3-BK □ HS4 □	G-317
ICSB3/ICSPB3-BK □ MS4 □	G-319
ICSB3/ICSPB3-BL □ HS4 □	G-321
ICSB3/ICSPB3-BL □ MS4 □	G-323
ICSB3/ICSPB3-BM □ HS4H	G-325
ICSB3/ICSPB3-BM □ MS4M	G-327
ICSPA3-B1N□HS3M	G-329
ICSPA3-B1N□MS3M	G-331
ICSPA3-B2N□HS3M	G-333
ICSPA3-B2N□MS3M	G-335
ICSPA3-B1L□HS3M	G-337

ICSB3  
ICSPB3  
ICSPA3  
X-Y-Z  
3 軸組合せ

ICSB3  
ICSPB3  
X-Z-Y  
3 軸組合せ

ICSB3  
ICSPB3  
X-Y-Z  
Y 軸水平  
ガントリー  
3 軸組合せ



## 単軸ロボット 3 軸組合せ

**ICSB3  
ICSPB3**  
X-Y-Z  
Y 軸横立て  
ガントリー  
3 軸組合せ

ICSB3/ICSPB3-GB□HB1□	G-367
ICSB3/ICSPB3-GB□MB1□	G-369
ICSB3/ICSPB3-GC□HB1□	G-371
ICSB3/ICSPB3-GC□HB2□	G-373
ICSB3/ICSPB3-GC□HB3H	G-375
ICSB3/ICSPB3-GC□MB2L	G-377
ICSB3/ICSPB3-GC□MB3M	G-379
ICSB3/ICSPB3-GD□HB1□	G-381
ICSB3/ICSPB3-GD□HB2□	G-383
ICSB3/ICSPB3-GD□HB3H	G-385
ICSB3/ICSPB3-GE□HB1L	G-387
ICSB3/ICSPB3-GE□HB2□	G-389
ICSB3/ICSPB3-GE□HB3□	G-391
ICSB3/ICSPB3-GF□HB1L	G-393
ICSB3/ICSPB3-GF□HB2□	G-395
ICSB3/ICSPB3-GF□HB3□	G-397
ICSB3/ICSPB3-GB□HS1□	G-399
ICSB3/ICSPB3-GB□MS1□	G-401
ICSB3/ICSPB3-GC□HS1□	G-403
ICSB3/ICSPB3-GC□HS3M	G-405
ICSB3/ICSPB3-GC□MS1□	G-407
ICSB3/ICSPB3-GC□MS3M	G-409
ICSB3/ICSPB3-GD□HS1□	G-411
ICSB3/ICSPB3-GD□HS3M	G-413
ICSB3/ICSPB3-GE□HS1□	G-415
ICSB3/ICSPB3-GE□HS3□	G-417
ICSB3/ICSPB3-GE□MS1□	G-419
ICSB3/ICSPB3-GE□MS3L	G-421
ICSB3/ICSPB3-GF□HS1□	G-423
ICSB3/ICSPB3-GF□HS3□	G-425



## 単軸ロボット 4 軸組合せ

**ICSA4  
ICSPA4**  
X-Y-Z-R  
4 軸組合せ

ICSA4/ICSPA4-BB□HZRS	G-427
ICSA4/ICSPA4-BE□HZRM	G-429



**ICSPA4**  
X-Y-X-Y  
4 軸組合せ

ICSPA4-B3N1H	G-431
ICSPA4-B3N1M	G-433
ICSPA4-B2L1H	G-435



## 単軸ロボット 6 軸組合せ

**ICSPA6**  
X-Y-Z-  
X-Y-Z  
6 軸組合せ

ICSPA6-B3N1HB3□	G-437
ICSPA6-B3N1MB3□	G-439
ICSPA6-B2L1HB3□	G-441
ICSPA6-B3N1HS3M	G-443
ICSPA6-B3N1MS3M	G-445
ICSPA6-B2L1HS3M	G-447



## オプション

G-449

A  
スライダ  
タイプ

B  
ロッド  
タイプ

C  
グリッパ・  
ロータリ

D  
テーブル・  
アームフラット

E  
リニア  
サーボ

F  
その他

G  
直交  
ロボット

H  
テーブル  
トップ

J  
スカラ  
ロボット

K  
クリーン  
対応

L  
防塵・  
防滴対応

M  
コント  
ローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

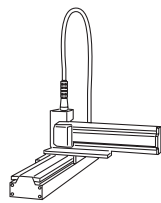
# 直交ロボット

- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

## 直交ロボット 選定上の注意事項

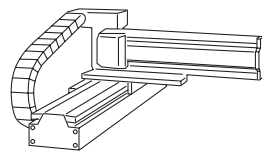
### 配線方法種類・特徴

直交ロボットタイプの2軸目・3軸目のモータ/エンコーダケーブルの配線方法は、下記の2種類から選択が可能です。用途にあったタイプをご選択ください。



**自立ケーブル 型式:SC**

- 屈曲半径が大きいため、断線しにくい
- 高さ方向にスペースが必要
- 複合ケーブル内にユーザ用サービス配線と配管を用意

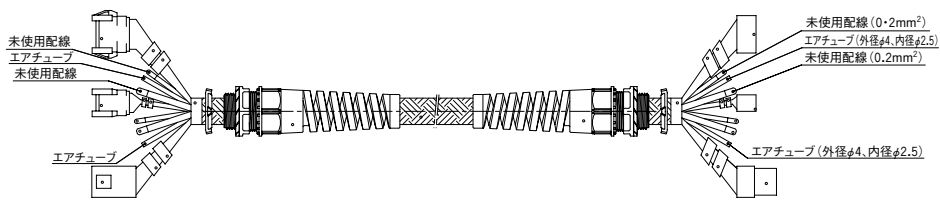


**ケーブルベア 型式:CT**

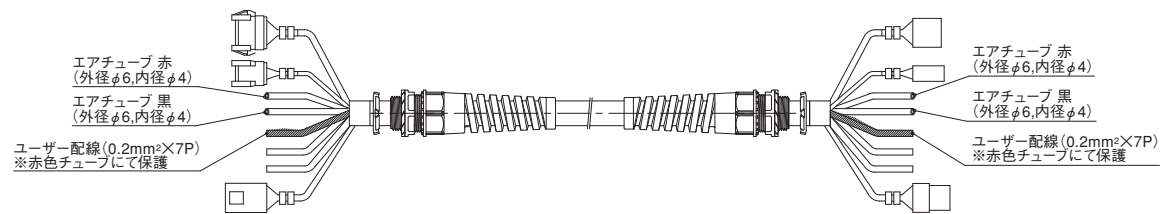
- 高さが低く抑えられスペースが不用品
- Y軸及びZ軸に装着する機器の配線をケーブルベア内に収納可能
- 収納するケーブルの量に応じて4種類のサイズから選択が可能(ICSAシリーズ限定)

### ■自立ケーブル配線図

#### ICSAシリーズ



#### ICSBシリーズ

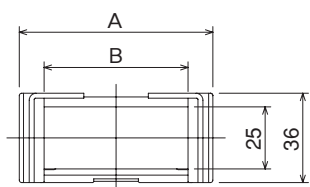


### 直交ロボット用ケーブルベア寸法

#### ICSBシリーズ

各製品ページの寸法図に掲載。

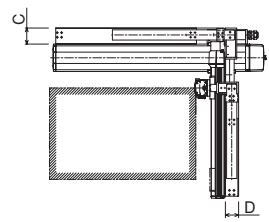
#### ICSAシリーズ



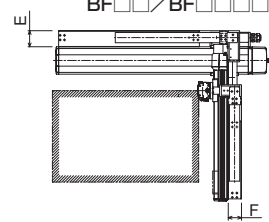
型式記号	A	B	C	D	E	F	G	H
CT (標準)	56	38	87.7	79.2	87.7	72.2	87.7	87.5
CTM	78	58	107.7	99.2	107.7	92.2	107.7	107.5
CTL	98	78	127.7	119.2	127.7	112.2	127.7	124.5
CTXL	123	103	152.7	144.2	152.7	137.2	152.7	152.5

(単位: mm)

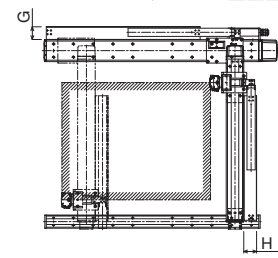
対象機種: BA□□/BA□□□□  
BB□□/BB□□□□



対象機種: BC□□/BC□□□□  
BD□□/BD□□□□  
BE□□/BE□□□□  
BF□□/BF□□□□



対象機種: G1JH/G1JH□□□□  
G2JH/G2JH□□□□

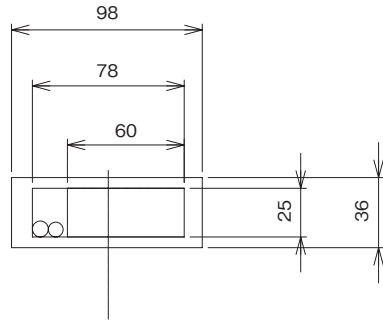


A	スライダタイプ
B	ロッドタイプ
C	グリッパ・ロータリ
D	テーブル・アームフラット
E	リニアサーボ
F	その他
G	直交ロボット
H	テーブルトップ
J	スカラロボット
K	クリーン対応
L	防塵・防滴対応
M	コントローラ

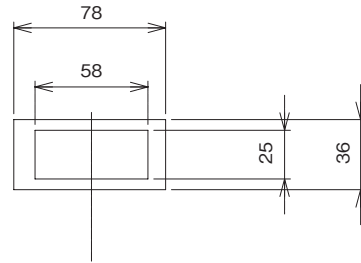
## ICSAシリーズ

### ●ISA超大型タイプ2軸組合せ

対象機種：BK□□/BL□□/BP□□/ BQ□□



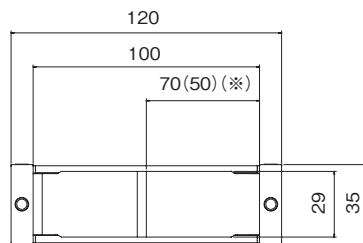
Y軸配線用ケーブルベア



Z軸配線用ケーブルベア (オプション)

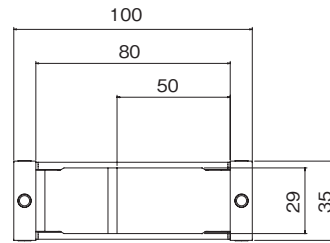
### ●ナット回転アクチュエータ/リニアサーボアクチュエータ 2軸/3軸/4軸/6軸組合せ

対象機種：B1N□□□□/ B2N□□□□/ B3N□□□□/  
B1L□□□□/ B2L□□□□



Y軸配線用ケーブルベア

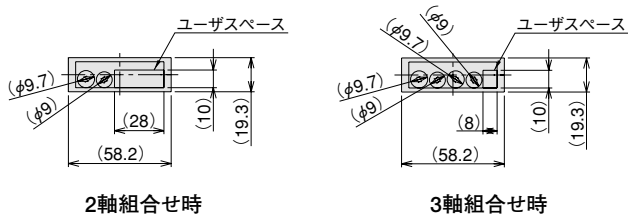
(※) 2軸組合せは70、  
3軸組合せ以上は50になります。



Z軸配線用ケーブルベア (オプション)

## IKシリーズ

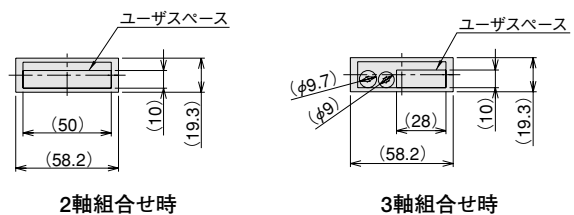
### 第1軸用ケーブル収納 断面図



2軸組合せ時

3軸組合せ時

### 第2軸用ケーブル収納 詳細図



2軸組合せ時

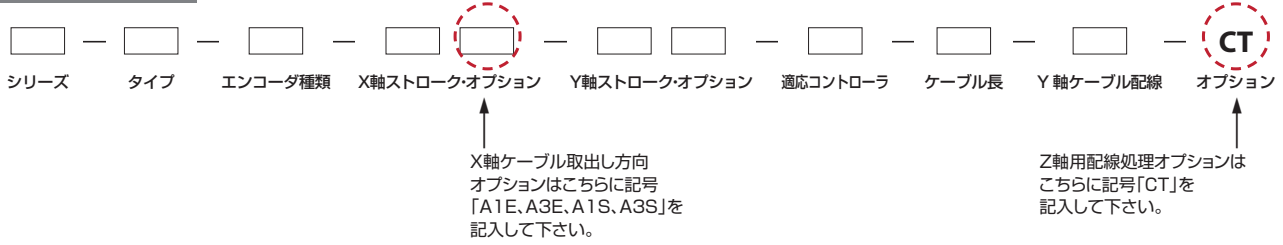
3軸組合せ時

※ ユーザスペースが足りない場合は、特注でサイズアップが可能です。詳細はお問合せ下さい。

# 直交ロボット

## ICSBシリーズ ケーブル取出し方向オプション・Z軸用配線処理オプション

### 型式



### ICSBシリーズ ケーブル取出し方向・センサ取付方向

#### 組合せタイプ別配線処理内容

直交ロボット構成軸のケーブル取出し方向及びセンサ取付方向は、組合せタイプ及び組合せ方向によって異なります。詳細は下記表をご参照下さい。

また第1軸のケーブル取出し方向については、オプションで変更が可能です。(YZS/YZBは対象外です)

#### 表の記号説明

A1E	アクチュエータケーブル取出し方向	左背面	C/L	クリープセンサ/リミットスイッチ取付方向	本体右側(標準)
A3E	アクチュエータケーブル取出し方向	右背面	CL/LL	クリープセンサ/リミットスイッチ取付方向	本体左側(勝手違い)
A1S	アクチュエータケーブル取出し方向	左側面	SC	自立ケーブル	
A3S	アクチュエータケーブル取出し方向	右側面	CT	ケーブルペア	

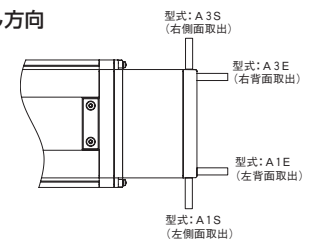
#### 2軸組合せ

タイプ	組合せ方向	第1軸		第2軸		2軸目配線処理
		ケーブル取出し方向	リミットスイッチ	ケーブル取出し方向	リミットスイッチ	
XYB XYBG	1	A3S	CL/LL	A1S	C/L	SC CT
	2	A1S	C/L	A3S	CL/LL	
	3	A3S	CL/LL	A3S	CL/LL	
	4	A1S	C/L	A1S	C/L	
XYS	1	A3S	CL/LL	A3S	C/L	SC
	2	A1S	C/L	A1S	CL/LL	
	3	A3S	CL/LL	A1S	CL/LL	
	4	A1S	C/L	A3S	C/L	
XZ	1	A3S	CL/LL	A3S	CL/LL	CT
	2	A1S	C/L	A1S	C/L	
	3	A3S	CL/LL	A1S	C/L	
	4	A1S	C/L	A3S	CL/LL	
	5	A3S	CL/LL	A1S	C/L	
	6	A1S	C/L	A3S	CL/LL	
YZS	1	A1E	C/L	A3E	CL/LL	SC
	2	A3E	CL/LL	A1E	C/L	
YZB	1	A1E	C/L	A3S	CL/LL	CT
				A1E	C/L	
	2	A3E	CL/LL	A3E	CL/LL	SC
XYG	1	A3S	CL/LL	A3E	C/L	CT
	2	A1S	C/L	A1E	CL/LL	

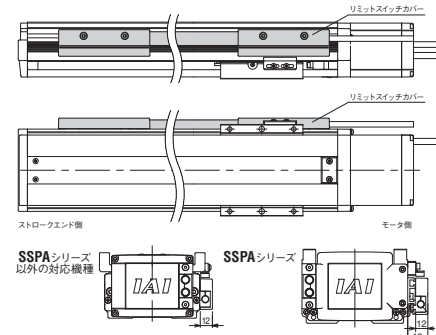
#### 3軸組合せ

タイプ	組合せ方向	第1軸		第2軸		第3軸		2軸目配線処理
		ケーブル取出し方向	リミットスイッチ	ケーブル取出し方向	リミットスイッチ	ケーブル取出し方向	リミットスイッチ	
XYB + Z軸ベース固定	1	A3S	CL/LL	A1S	C/L	A3S	CL/LL	CT
						A3E		SC
	2	A1S	C/L	A3S	CL/LL	A1S	C/L	CT
						A1E		SC
3	A3S	CL/LL	A3S	CL/LL	A1S	C/L	CT	
					A1E		SC	
4	A1S	C/L	A1S	C/L	A3S	CL/LL	CT	
					A3E		SC	
XYB + Z軸スライダ固定	1	A3S	CL/LL	A1S	C/L	A1E	C/L	SC
	2	A1S	C/L	A3S	CL/LL	A3E	CL/LL	
	3	A3S	CL/LL	A3S	CL/LL	A3E	CL/LL	
	4	A1S	C/L	A1S	C/L	A1E	C/L	
XZ+Y軸スライダ固定	1	A3S	CL/LL	A3E	CL/LL	A3S	C/L	SC
	2	A1S	C/L	A1E	C/L	A1S	CL/LL	
XYG+Z軸ベース固定	1	A3S	CL/LL	A3E	C/L	A1S	C/L	CT
	2	A1S	C/L	A1E	CL/LL	A3S	CL/LL	
XYG+Z軸スライダ固定	1	A3S	CL/LL	A3E	C/L	A3E	CL/LL	SC
	2	A1S	C/L	A1E	CL/LL	A1E	C/L	
XYBG + Z軸ベース固定	1	A3S	CL/LL	A1S	C/L	A3S	CL/LL	CT
						A3E		SC
	2	A1S	C/L	A3S	CL/LL	A1S	C/L	CT
						A1E		SC
3	A3S	CL/LL	A3S	CL/LL	A1S	C/L	CT	
					A1E		SC	
4	A1S	C/L	A1S	C/L	A3S	CL/LL	CT	
					A3E		SC	
XYBG + Z軸スライダ固定	1	A3S	CL/LL	A1S	C/L	A1E	C/L	SC
	2	A1S	C/L	A3S	CL/LL	A3E	CL/LL	
	3	A3S	CL/LL	A3S	CL/LL	A3E	CL/LL	
	4	A1S	C/L	A1S	C/L	A1E	C/L	

#### ケーブル取出し方向



#### リミットスイッチ位置

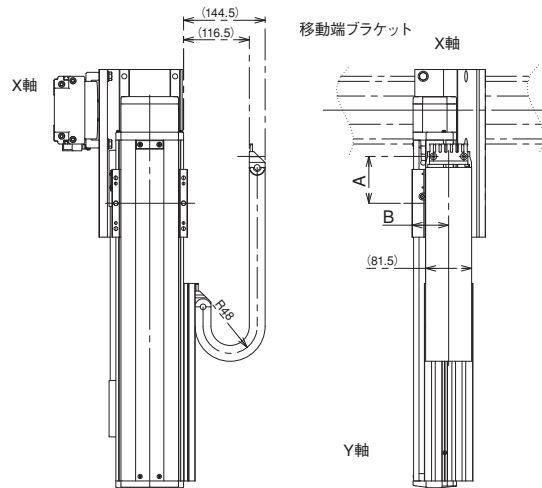


## Z軸用 配線処理オプション

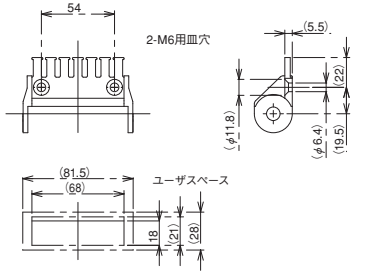
※ICSB2のみ選択可

XYB,XYBG,XYGのY軸スライダに、お客さまが機器を装着される場合の、配線用ケーブルベアをオプション設定しました。

《組合せタイプ：XYB, XYBG》

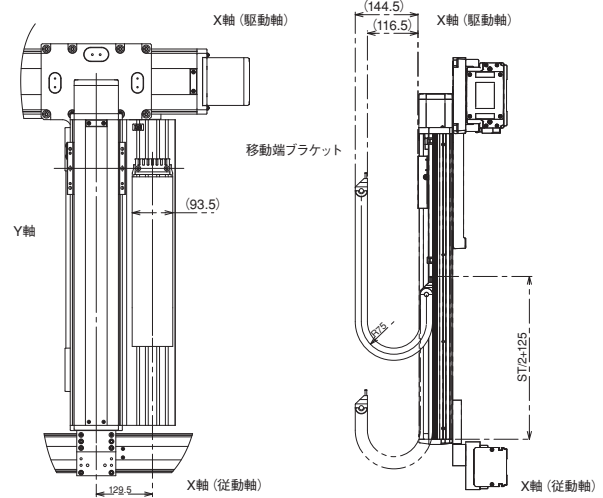


【移動端ブラケット詳細図とベア断面図】

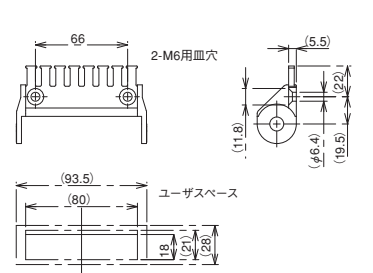


組合せタイプ	A寸法	B寸法
BA□□/BB□□	73	54
BC□□/BD□□/BE□□/BF□□	83	65
BG□□/BH□□/BK□□/BL□□/BM□□	83	80
GB□□	73	54
GC□□/GD□□/GE□□/GF□□	83	65
GG□□/GH□□	83	80

《組合せタイプ：XYG-G1J/G2J》



【移動端ブラケット詳細図とベア断面図】

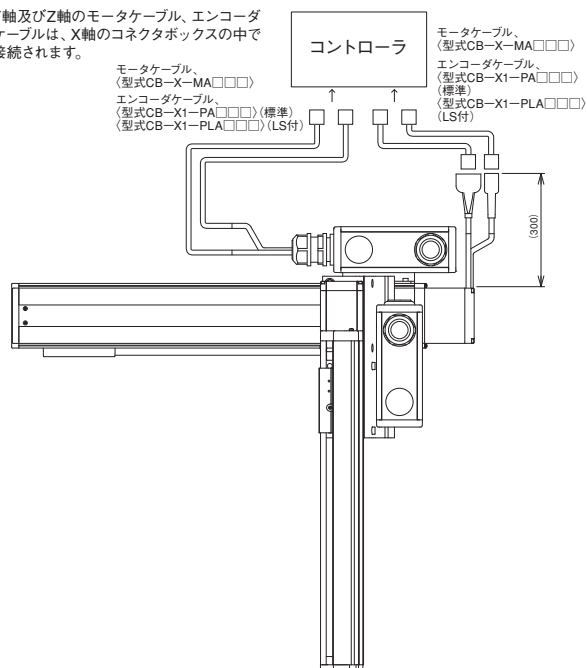


## 直交ロボット-コントローラ間ケーブル

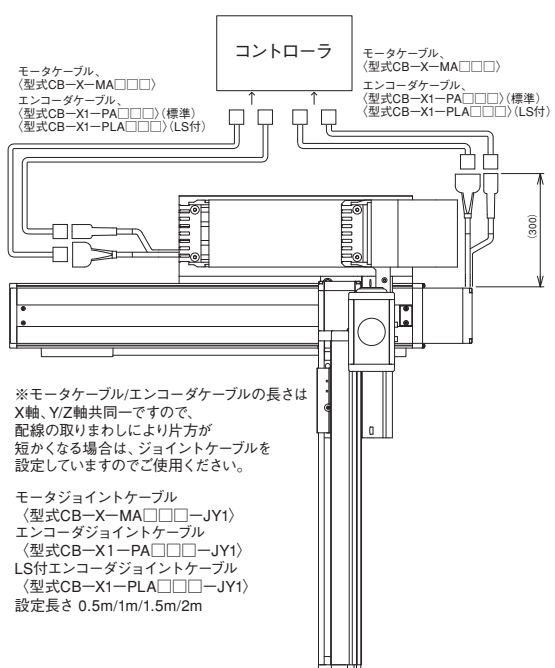
直交ロボット-コントローラ間のケーブルは、各構成軸毎に単軸ロボット用ケーブルを使用して接続します。

《自立ケーブル仕様》

Y軸及びZ軸のモーターケーブル、エンコーダケーブルは、X軸のコネクタボックスの中で接続されます。



《ケーブルベア仕様》



※モーターケーブル/エンコーダケーブルの長さはX軸、Y/Z軸共同ですので、配線の取りまわしにより片方が短くなる場合は、ジョイントケーブルを設定していますのでご使用ください。

モータジョイントケーブル  
 (型式CB-X-MA□□□-JY1)  
 エンコーダジョイントケーブル  
 (型式CB-X1-PA□□□-JY1)  
 LS付エンコーダジョイントケーブル  
 (型式CB-X1-PLA□□□-JY1)  
 設定長さ 0.5m/1m/1.5m/2m

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

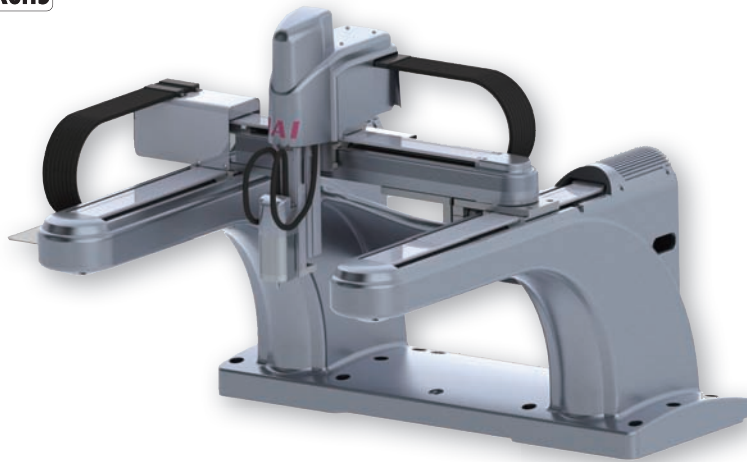


# CT4 高速直交型ロボット

## CT4-G1RT-A-40-40-30-10B-36L-T2-□ 高速直交型ロボット 直交4軸回転軸付仕様

■型式項目	<b>CT4</b>	-	<b>G1RT</b>	-	<b>A</b>	-	<b>40</b>	-	<b>40</b>	-	<b>30</b>	-	<b>10B</b>	-	<b>36L</b>	-	<b>T2</b>	-	□
	シリーズ		タイプ		エンコーダ種類		X1軸ストローク		X2軸ストローク		Y軸ストローク		Z軸ストローク		R軸動作範囲		適応コントローラ		ケーブル長
	CT4: 高速直交型ロボット		G1RT: ガントリ4軸回転軸付タイプ		A: アブソリュート仕様		40: 400mm		40: 400mm		30: 300mm		10B: 100mm プレーキ付き		36L: 360度 リミットスイッチ付		T2: XSEL-PCT XSEL-QCT		3L: 3m 5L: 5m □L: 長さ指定

RoHS



X軸 400mm  
Y軸 300mm  
Z軸 100mm  
R軸 360度

技術資料 巻末-39

**POINT**  
選定上の注意

(注1) ストロークは型式中ではcm(センチメートル)表記となります。R軸動作範囲は10度単位の表記となります。  
(注2) ケーブル長は、本体コネクタ接続部からコントローラまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長30mまで対応可能です。

### スペック

型 式		CT4-G1RT-A-40-40-30-10B-36L-T2-□L				
		X1(マスター)軸	X2(スレーブ)軸	Y軸	Z軸	R軸
各軸仕様	軸タイプ	スライダ	スライダ	スライダ	テーブル	回転軸
	ストローク (mm)	400	400	300	100	360度
	最大速度 (mm/sec)	2,500	2,500	2,500	833	4500度/s
組合せ仕様	構造	直交4軸 (X軸シンクロ動作)+回転軸				
	自由度	4				
	稼働領域 X-Y-Z(mm)-R(度)	400-300-100-360				
	位置決め再現性 (mm)	X方向: ±0.02、Y方向: ±0.02、Z方向: ±0.02、R方向: ±0.025度				
	ロストモーション (mm)	X方向: 0.05以下、Y方向: 0.05以下、Z方向: -、R方向: -				
	可搬質量 (kg)	0.5				
	走行寿命 (km)	X/Y: 20,000、Z: 5,000 (90%残存確率)				
	R軸許容負荷イナーシャ (kg・cm <sup>2</sup> )	2				
	R軸許容モーメント (N・m)	1.2				
	設置姿勢	水平設置限定				
周囲温度・湿度		温度: 0~40℃、湿度: 20~85%RH以下 (結露無きこと)				

### 構造

項 目	X1(マスター)軸	X2(スレーブ)軸	Y軸	Z軸	R軸
モータ	ACサーボモータ(200V)				
原点検出	アブソリュート				
駆動方式	ボールねじ+カップリング				モータ出力軸一体
プレーキ	設定なし	設定なし	設定なし	標準装備	設定なし
C型フレーム	アルミ鋳物				
本体質量	83.0kg				

動的許容モーメント (R 軸)

回転軸許容モーメント 1.2N・m



動的許容モーメント方向

### 本体標準価格

タイプ	標準価格
CT4-G1RT-A	—

### ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	3L (3m)	—
	5L (5m)	—
長さ特殊	6L (6m) ~ 10L (10m)	—
	11L (11m) ~ 15L (15m)	—
	16L (16m) ~ 20L (20m)	—
	21L (21m) ~ 25L (25m)	—
	26L (26m) ~ 30L (30m)	—

### 【選定上の注意】

取付けたツールのケーブルやエア配管も、引き回し方により、回転軸の負荷となります。取付けるツールの慣性モーメントは、ケーブルなどの負荷も考慮し、許容値を超えないようにしてください。また、ケーブルやエア配管が負荷とならないよう固定にも注意してください。

G-9

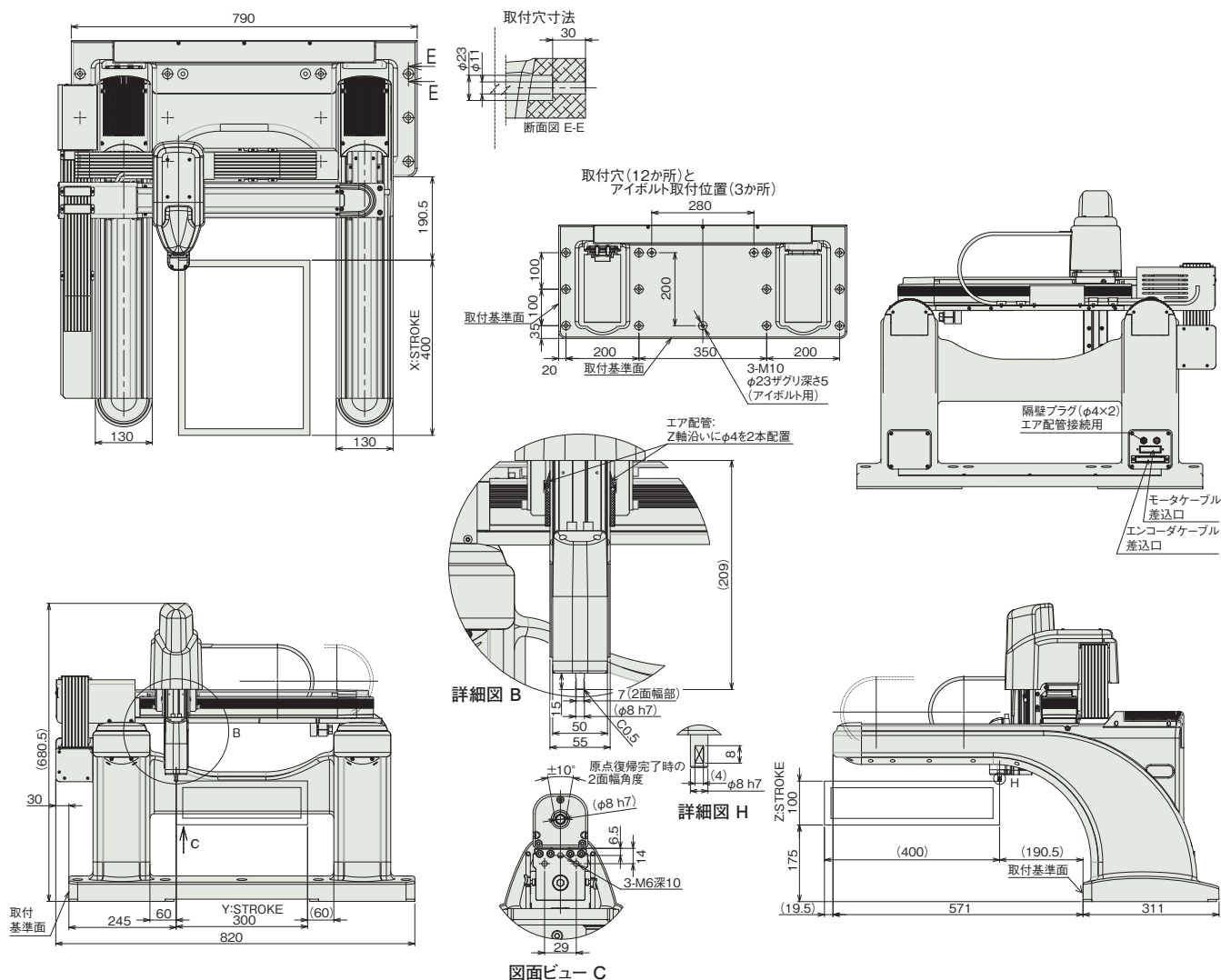
CT4-G1RT-A-40-40-30-10B-36L-T2-□

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



特注対応のご案内 巻末-67



- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

適応コントローラ

CT4 シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

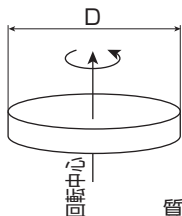
名称	外観	型式	最大接続可能軸数	最大位置決め点数	入力電源	標準価格	参照ページ
プログラム制御タイプ		XSEL-①-5-400A-400A-400A-60AB-60AL-N1-EEE-2-3	6	20000点	三相 AC200 ~ 230V	-	→ M-219

※XSEL 5軸仕様の場合(CT4のみの動作は5軸仕様となります) ※①XSELのタイプ名(PCT/QCT)

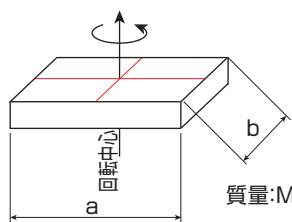
【回転軸で動作可能なワークの目安】

下記の負荷イナーシャ計算式にて、ワークが許容負荷イナーシャ (2kg・cm<sup>2</sup>) 以下かをご確認ください。

$J = 1/8 \times M \times D^2$



$J = 1/12 \times M \times (a^2 + b^2)$



<動作可能なワーク例>

重さ0.1kg、幅5cm、長さ14cmのワークの場合  
 $1/12 \times 0.1 \times (14^2 + 5^2) \approx 1.8$  となり  
 動作可能となります。

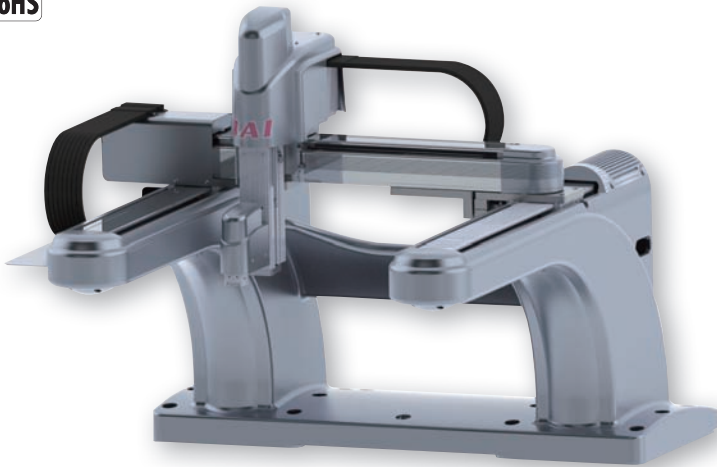
※回転軸先端のワーク重心が  
 回転軸の出力軸からオフセット  
 しないようご注意ください。



# CT4-G1PR-A-40-40-30-10B-36-T2-□ 高速直交型ロボット 直交4軸ピック&ロータリ仕様

■型式項目	<b>CT4</b>	-	<b>G1PR</b>	-	<b>A</b>	-	<b>40</b>	-	<b>40</b>	-	<b>30</b>	-	<b>10B</b>	-	<b>36</b>	-	<b>T2</b>	-	□
	シリーズ		タイプ		エンコーダ種類		X1軸ストローク		X2軸ストローク		Y軸ストローク		Z軸ストローク		PR軸動作範囲		適応コントローラ		ケーブル長
	CT4: 高速直交型ロボット		G1PR: ガントリ4軸ピック&ロータリ付タイプ		A: アプソリュート仕様		40: 400mm		40: 400mm		30: 300mm		10B: 100mm ブレーキ付き		36: 360度		T2: XSEL-PCT XSEL-QCT		3L: 3m 5L: 5m □L: 長さ指定

RoHS



X軸	400mm
Y軸	300mm
Z軸	100mm
PR軸 回転	360度
PR軸 ストローク	2mm(片側)

技術資料 巻末-39

**POINT**  
選定上の注意

(注1) ストロークは型式中ではcm(センチメートル)表記となります。R軸動作範囲は10度単位の表記となります。

(注2) ケーブル長は、本体コネクタ接続部からコントローラまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長30mまで対応可能です。

## スペック

型式		CT4-G1PR-A-40-40-30-10B-36-T2-□L				
軸仕様		X1(マスター)軸	X2(スレーブ)軸	Y軸	Z軸	PR軸
軸タイプ		スライダ	スライダ	スライダ	テーブル	ピック&ロータリ軸
ストローク	(mm)	400	400	300	100	360度
最大速度	(mm/sec)	2,500	2,500	2,500	833	4,500度/s
構造		直交4軸 (X軸シンクロ動作)+ピック&ロータリ軸				
最大把持力(注1)	(N)	—				
開閉時間	(sec)	—				
自由度		4				
稼働領域	X-Y-Z-P(mm)-R(度)	400-300-100-2 (片側)-360				
位置決め再現性	(mm)	X方向: ±0.02、Y方向: ±0.02、Z方向: ±0.02、R方向: ±0.025度				
ロストモーション	(mm)	X方向: 0.05以下、Y方向: 0.05以下、Z方向: —、R方向: 0.1度以下				
可搬質量	(kg)	0.1				
走行寿命	(km)	X/Y: 20,000、Z: 5,000 (90%残存確率)				
R軸許容負荷イナーシャ	(kg·cm <sup>2</sup> )	0.4				
R軸許容モーメント	(N·m)	1.2				
設置姿勢		水平設置限定				
周囲温度・湿度		温度: 0~40℃、湿度: 20~85%RH以下 (結露無きこと)				

## 構造

項目	X1(マスター)軸	X2(スレーブ)軸	Y軸	Z軸	PR軸
モータ	ACサーボモータ(200V)				
原点検出	アプソリュート				
駆動方式	ボールねじ+カップリング			把持ソレノイド+リンク機構 回転モータ+タイミングベルト	
ブレーキ	設定なし	設定なし	設定なし	標準装備	設定なし
C型フレーム	アルミ鋳物				
本体質量	83.0kg				

(注1) 把持力はスライダ上面(把持位置0mm、オーバーハング量0mm)における両スライダ把持力の合計値を示します。  
(注2) 参考値です。

## 本体標準価格

タイプ	標準価格
<b>CT4-G1PR-A</b>	—

## ケーブル長価格表(標準価格)

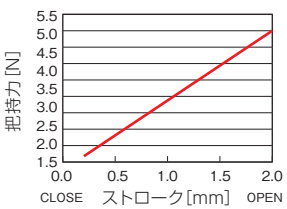
種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	<b>3L</b> (3m)	—
	<b>5L</b> (5m)	—
長さ特殊	<b>6L</b> (6m) ~ <b>10L</b> (10m)	—
	<b>11L</b> (11m) ~ <b>15L</b> (15m)	—
	<b>16L</b> (16m) ~ <b>20L</b> (20m)	—
	<b>21L</b> (21m) ~ <b>25L</b> (25m)	—
	<b>26L</b> (26m) ~ <b>30L</b> (30m)	—

## ■ 把持に関する注意事項

### 【ストロークと把持力の相関図】

把持機構にはバネを使用しているため、ストローク(開度)により、把持力は変化します。

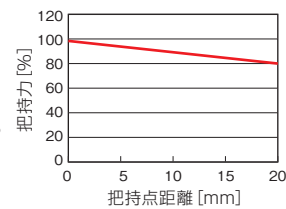
※このグラフの数値は片側の計測値です。両側の場合は、2倍した値になります。



### 【把持点距離と把持力について】

把持点距離により把持力が変化しますので、ご注意ください。

1. グラフは最大把持力を100%とした時の把持点距離による把持力を示しています。
2. 把持点距離はフィンガアタッチメント取付面から把持点までの縦方向距離を示します。
3. 把持力は個体差によりバラツキがあります。あくまでも目安としてご使用下さい。

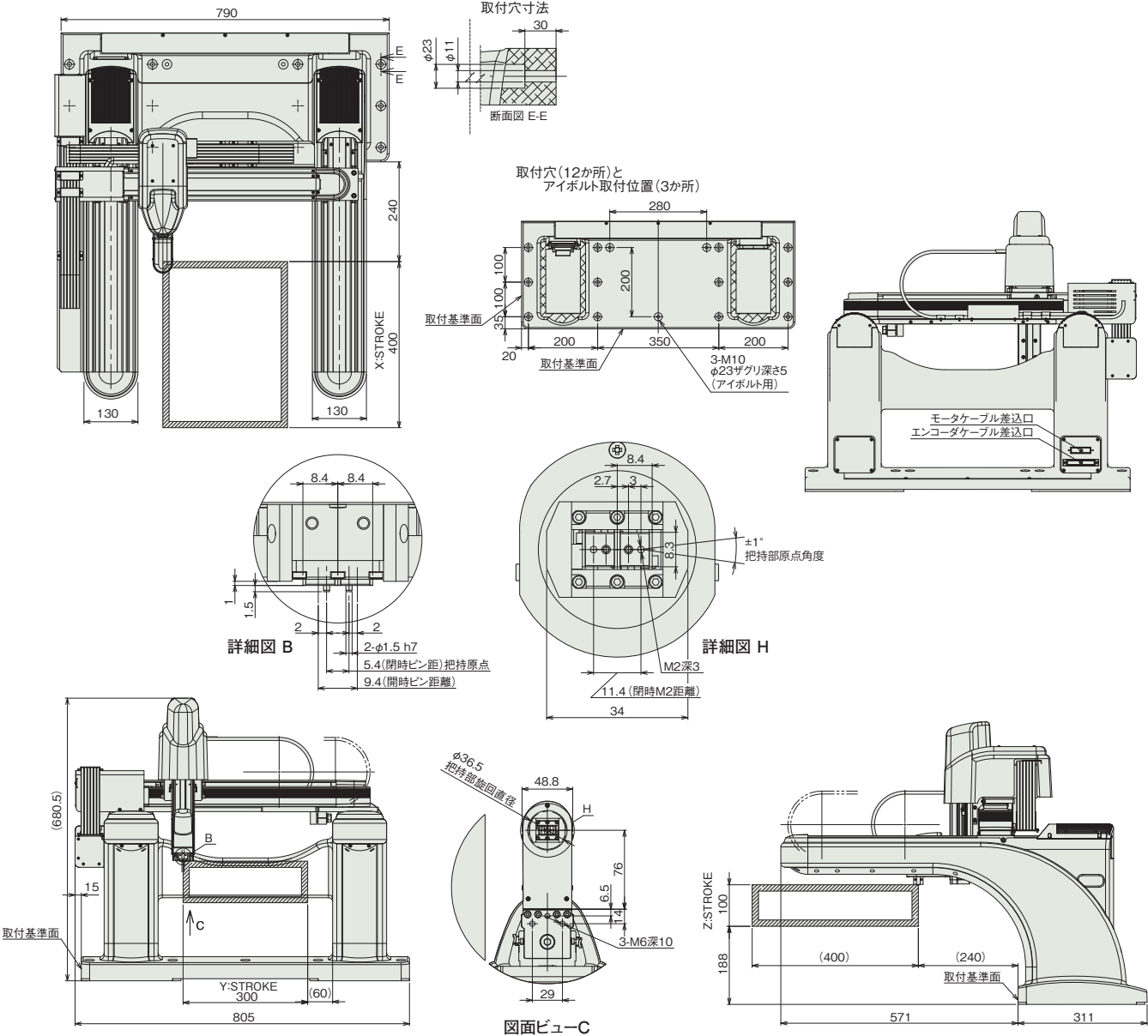


寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



特注対応のご案内 巻末-67



- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

適応コントローラ

CT4 シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	最大接続可能軸数	最大位置決め点数	入力電源	標準価格	参照ページ
プログラム制御タイプ		XSEL-①-5-400A-400A-400A-60AB-12APAR-N1-EEE-2-3	6	20000点	三相 AC200 ~ 230V	-	→ M-219

※XSEL 5軸仕様の場合 (CT4のみの動作は5軸仕様となります) ※①XSELのタイプ名(PCT/QCT)

【ピック&ロータリ軸の運転条件】

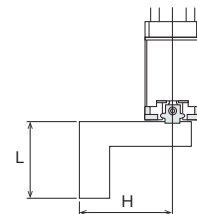
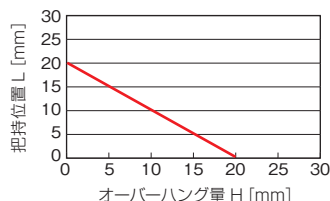
実際に搬送できるワークの質量は、フィンガアタッチメント(爪)とワークの材質による摩擦係数により異なります。選定時は、取扱説明書「ピック&ロータリ軸の運転条件」をご確認ください。

【運転時デューティについて】

コントローラの周囲温度が25℃を超える場合は、把持の開閉動作にデューティの制限があります。詳細は取扱説明書をご参照ください。

【許容張り出し量】

把持位置L、オーバーハング量Hはグラフの使用範囲内で設定してください。範囲外で使用した場合、ガイド寿命を著しく低下させる恐れがあります。

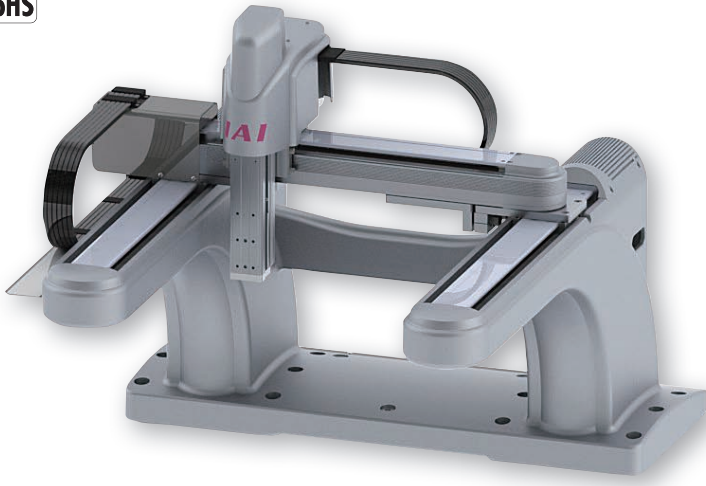


# CT4 高速直交型ロボット

## CT4-G1-A-40-40-30-10B-T2-□ 高速直交型ロボット 直交4軸仕様

■型式項目	<b>CT4</b>	-	<b>G1</b>	-	<b>A</b>	-	<b>40</b>	-	<b>40</b>	-	<b>30</b>	-	<b>10B</b>	-	<b>T2</b>	-	□	-	□
	シリーズ		タイプ		エンコーダ種類		X1軸ストローク		X2軸ストローク		Y軸ストローク		Z軸ストローク		適応コントローラ		ケーブル長		オプション
	CT4: 高速直交型ロボット		G1: ガントリ4軸タイプ		A: アブソリュート仕様		40: 400mm		40: 400mm		30: 300mm		10B: 100mm ブレーキ付き		T2: XSEL-PCT XSEL-QCT		3L: 3m 5L: 5m □L: 長さ指定		未記入: なし AC: エア配管付仕様

RoHS



X軸 400mm  
Y軸 300mm  
Z軸 100mm

技術資料 巻末-39

**POINT**  
選定上の注意

(注1) ストロークは型式中ではcm(センチメートル)表記となります。  
(注2) ケーブル長は、本体コネクタ接続部からコントローラまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長30mまで対応可能です。

### スペック

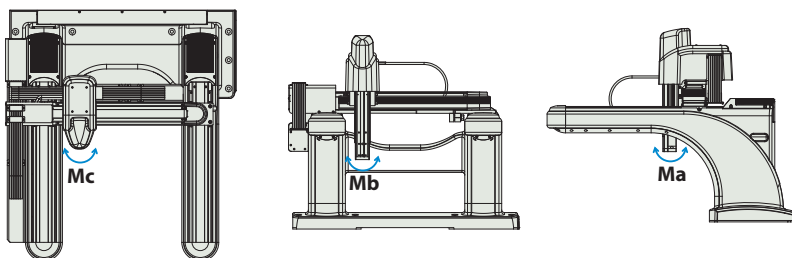
型式		CT4-G1-A-40-40-30-10B-T2-□L			
		X1(マスター)軸	X2(スレーブ)軸	Y軸	Z軸
各軸仕様	軸タイプ	スライダ	スライダ	スライダ	テーブル
	ストローク (mm)	400	400	300	100
	最大速度 (mm/sec)	2,500	2,500	2,500	833
組合せ仕様	構造	直交4軸 (X軸シンクロ動作)			
	自由度	3			
	稼働領域 X-Y-Z(mm)	400-300-100			
	位置決め再現性 (mm)	X方向: ±0.02、Y方向: ±0.02、Z方向: ±0.02			
	ロストモーション (mm)	X方向: 0.05以下、Y方向: 0.05以下、Z方向: -			
	可搬質量 (kg)	1			
	走行寿命 (km)	X/Y: 20,000、Z: 5,000 (90%残存確率)			
	動的許容モーメント(注1) (N・m)	Ma=6.4、Mb=9.2、Mc=14.2 (5,000km走行寿命の場合)			
	張出し負荷長(注1) (mm)	X方向: 50、Y方向: 50、Z方向: 50			
	設置姿勢	水平設置限定			
周囲温度・湿度		温度: 0~40℃、湿度: 20~85%RH以下 (結露無きこと)			

(注1) Z軸先端取付部における場合です。

### 構造

項目	X1(マスター)軸	X2(スレーブ)軸	Y軸	Z軸
モータ	ACサーボモータ(200V)			
原点検出	アブソリュート			
駆動方式	ボールねじ+カップリング			
ブレーキ	設定なし	設定なし	設定なし	標準装備
C型フレーム	アルミ鋳物			
本体質量	82.0kg			

### 動的許容モーメント (Z軸)



### 本体標準価格

タイプ	標準価格
CT4-G1-A	-

### ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	3L (3m)	-
	5L (5m)	-
長さ特殊	6L (6m) ~ 10L (10m)	-
	11L (11m) ~ 15L (15m)	-
	16L (16m) ~ 20L (20m)	-
	21L (21m) ~ 25L (25m)	-
	26L (26m) ~ 30L (30m)	-

### オプション価格表 (標準価格)

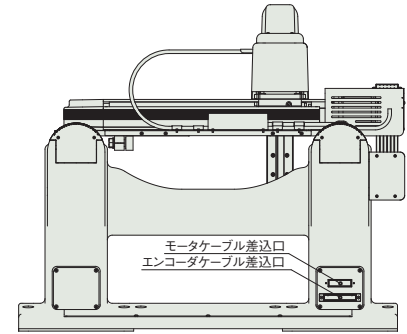
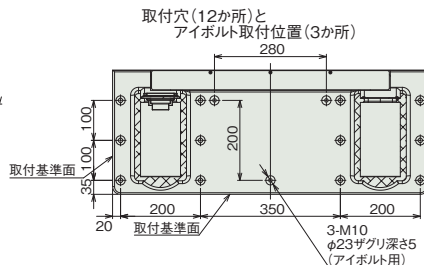
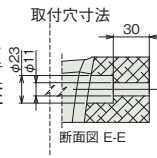
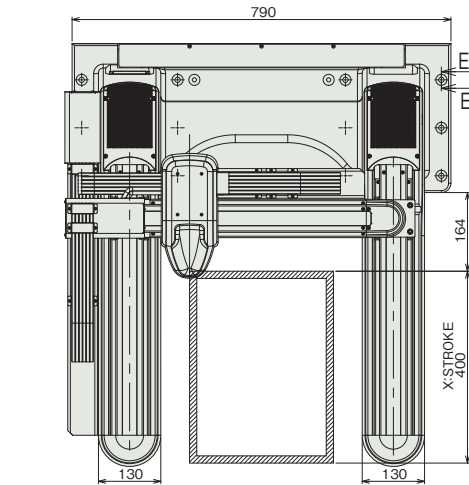
名称	型式	参照頁	標準価格
エア配管付仕様	AC	->G-449	-

寸法図

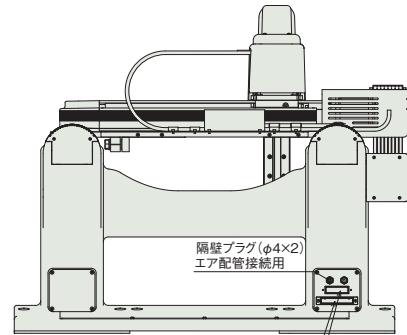
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



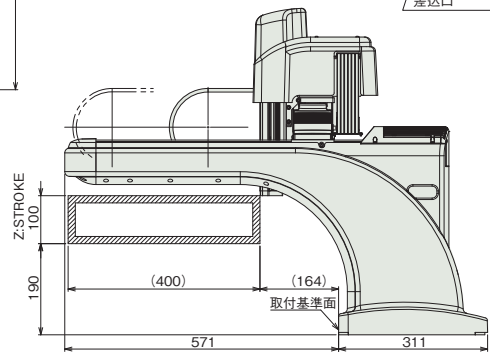
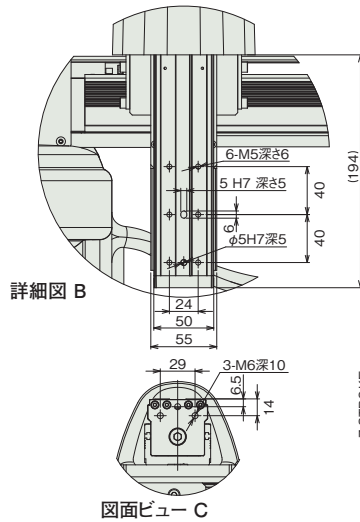
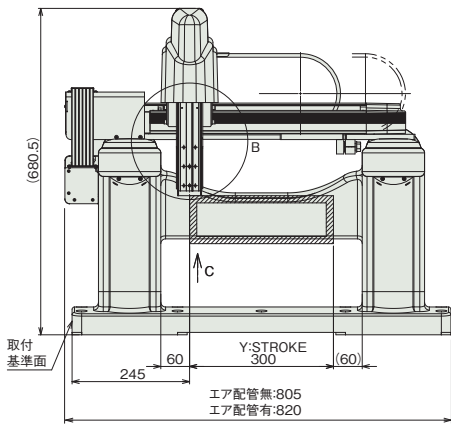
特注対応のご案内 巻末-67



<標準仕様>



<エア配管付仕様>



- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

適応コントローラ

CT4 シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	最大接続可能軸数	最大位置決め点数	入力電源	標準価格	参照ページ
プログラム制御タイプ		XSEL-①-4-400A-400A-400A-60AB-N1-EEE-2-3	6	20000点	三相 AC200 ~ 230V	-	→ M-219

※XSEL 4軸仕様の場合 (CT4のみの動作は4軸仕様となります) ※①XSELのタイプ名(PCT/QCT)

【動的許容モーメントの算出について】

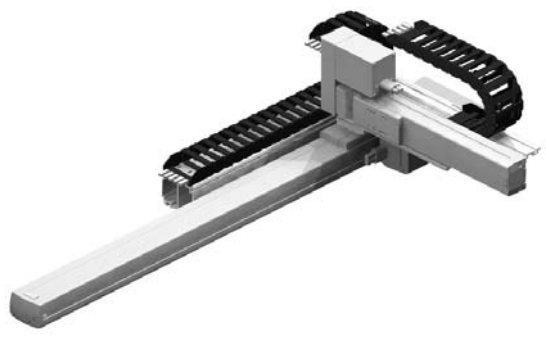
CT4については、X 軸 / Y 軸は 20,000km 走行寿命、Z 軸は 5,000km 走行寿命 (いずれも残存確率 90%) の条件にて動的許容モーメントを算出しています。

- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBD1□□S

RCP2 2軸組合せ X軸:SS7R(折返し・シングルスライダ) Y軸:SA5R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
	IK2	PXBD1□□S	□	□	□	□	□	□	□	
		組合せ方向 1~2	速度タイプ HH: X高速 Y高速 HM: X高速 Y中速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル	ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部 ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 第2配線 出荷形態	オプション K: 部品 A: 組立済 JY: ジョイント ケーブル 仕様



■最大ストローク

X軸 600 mm      Y軸 200 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 400 mm/s      Y軸 600 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
50mm	3.0kg	6.0kg
100mm	3.0kg	6.0kg
150mm	2.5kg	5.0kg
200mm	2.5kg	5.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル			
	50	100	150	200
50	—	—	—	—
100	—	—	—	—
150	—	—	—	—
200	—	—	—	—
250	—	—	—	—
300	—	—	—	—
350	—	—	—	—
400	—	—	—	—
450	—	—	—	—
500	—	—	—	—
550	—	—	—	—
600	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
	標準価格	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
	標準価格	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さ追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7R	RCP2-SA5R
ストローク (50mm 毎)	50~600mm	50~200mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 350mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

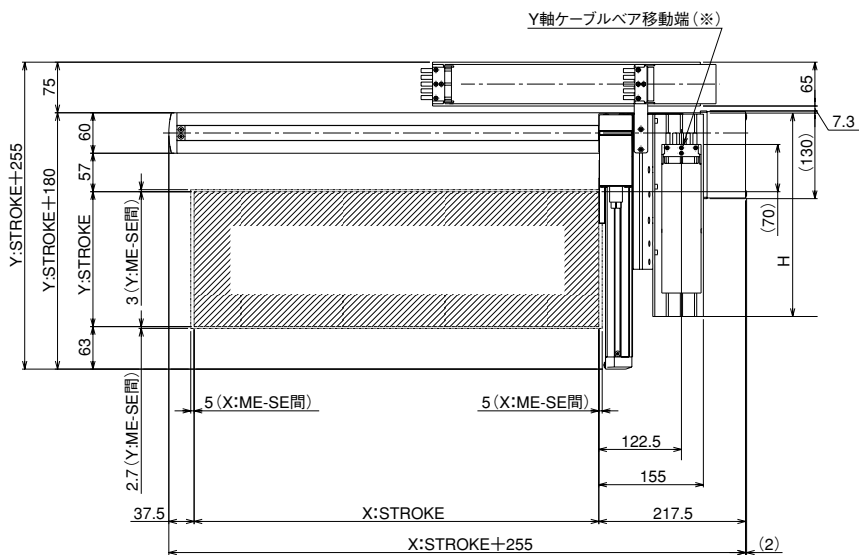
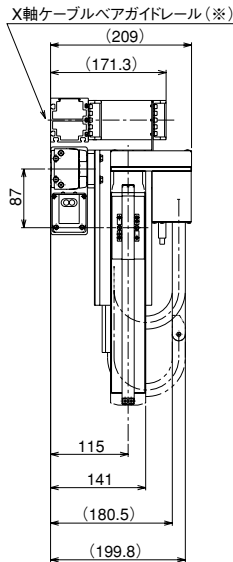
**ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

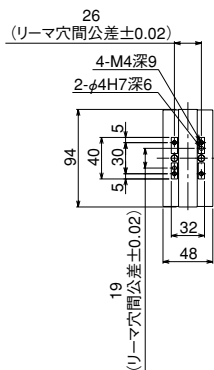
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



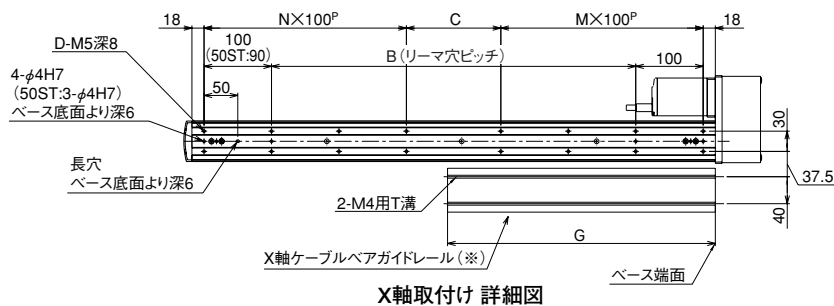
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y: ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6

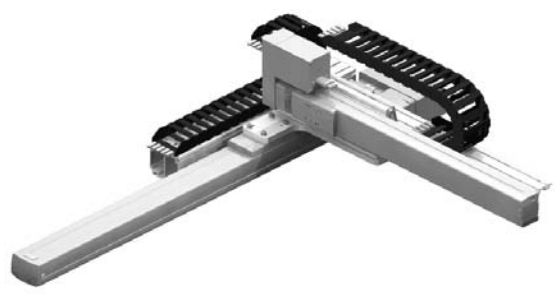


- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBD1□□D

RCP2 2軸組合せ X軸：SS7R (折返し・ダブルスライダ)  
Y軸：SA5R (折返し)

型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
	IK2	PXBD1□□D	□	□	□	□	□	□	□		
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
	1~2	HH : X高速 Y高速 HM : X高速 Y中速	I : インクリメンタル	5 : 50mm S : (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ローラ仕様	P1/P3 下記 適応コントローラ参照	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY : ジョイントケーブル仕様	



■最大ストローク

X軸 450 mm      Y軸 400 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 400 mm/s      Y軸 600 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
250mm	2.5kg	5.0kg
300mm	2.0kg	4.0kg
350mm	2.0kg	4.0kg
400mm	2.0kg	4.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル			
	250	300	350	400
X軸ストローク	50	—	—	—
100	—	—	—	—
150	—	—	—	—
200	—	—	—	—
250	—	—	—	—
300	—	—	—	—
350	—	—	—	—
400	—	—	—	—
450	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~450
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	250~400	—
標準価格	—	—	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7R	RCP2-SA5R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 350mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

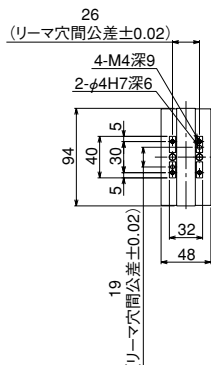
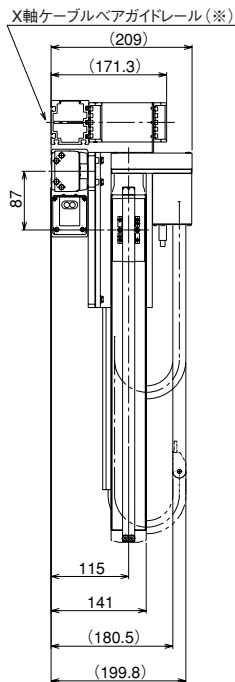
**⚠️ ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

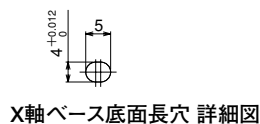
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



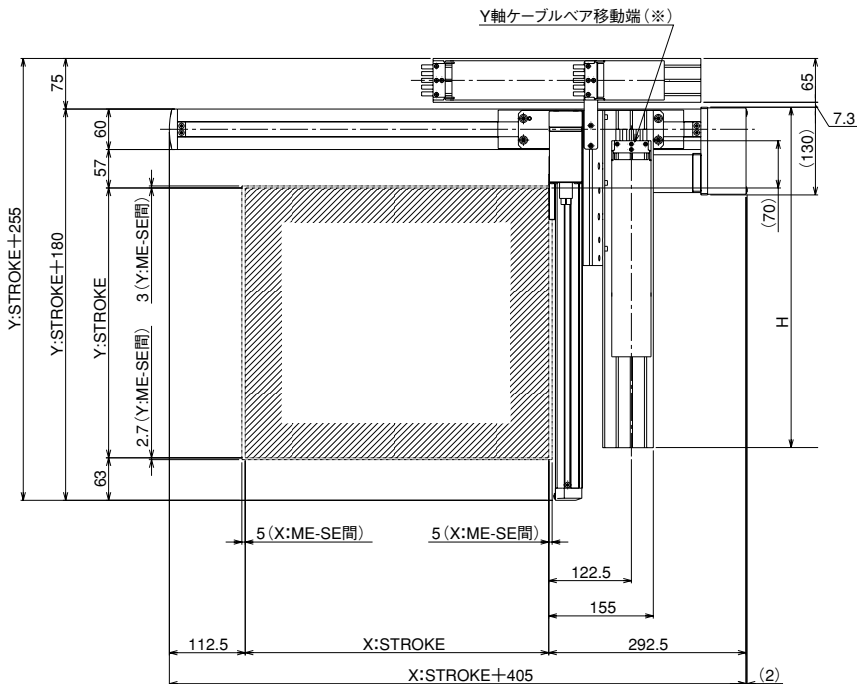
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



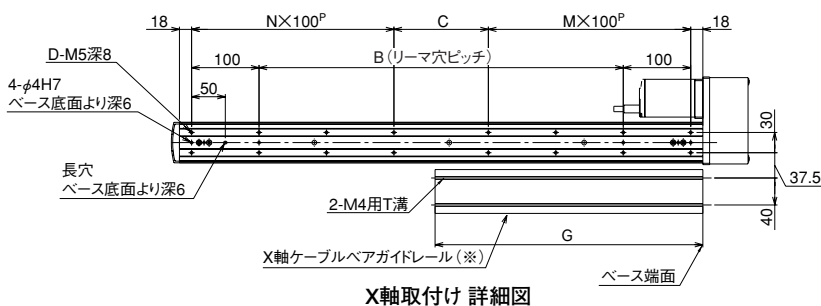
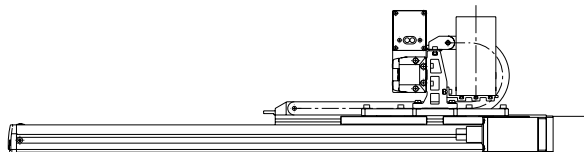
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

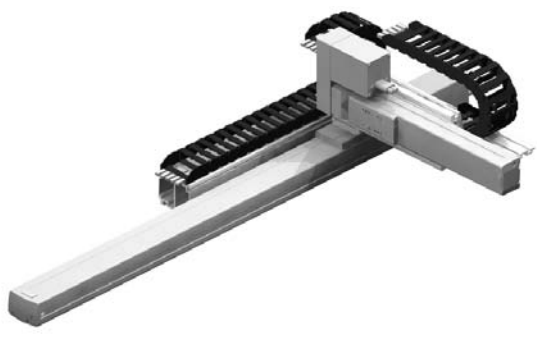
ICSPA6

# IK2 直交ロボット

- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

## IK2-PXBD2□□S RCP2 2軸組合せ X軸：SS7C(ストレート・シングルスライダ) Y軸：SA5R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
	IK2	PXBD2□□S	□	□	□	□	□	□	□			
		組合せ方向 1~4	速度タイプ HH : X高速・Y高速 HM : X高速・Y中速	エンコーダ種類 I : インクリメンタル	ストローク 5 : 50mm (50mm 毎)	オプション NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部 ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	ケーブル長 1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	第1配線 N : ケーブルのみ	第2配線 CT : ケーブルベア付	出荷形態 K : 部品 A : 組立済	オプション JY : ジョイント ケーブル 仕様



### ■最大ストローク

X軸	600 mm	Y軸	200 mm
----	--------	----	--------

### ■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸	400 mm/s	Y軸	600 mm/s
----	----------	----	----------

### ■最大可搬質量

Y軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 高速・Y 中速
50mm	3.0kg	6.0kg
100mm	3.0kg	6.0kg
150mm	2.5kg	5.0kg
200mm	2.5kg	5.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

### ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル			
	50	100	150	200
50	—	—	—	—
100	—	—	—	—
150	—	—	—	—
200	—	—	—	—
250	—	—	—	—
300	—	—	—	—
350	—	—	—	—
400	—	—	—	—
450	—	—	—	—
500	—	—	—	—
550	—	—	—	—
600	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

### 適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

### 組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

### ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
標準価格	—	—	—

### ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
 ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

### オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
 「P1」の場合は、オプションで選択できます。

### スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7C	RCP2-SA5R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 600mm	50 ~ 200mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 350mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバースモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

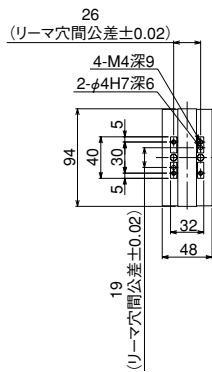
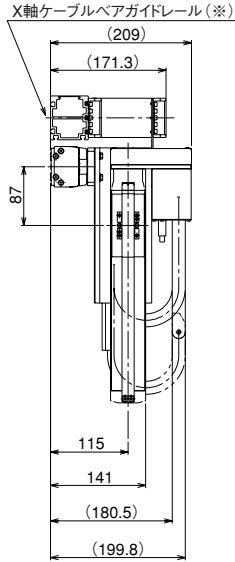
**⚠️ ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

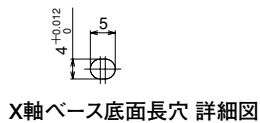
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



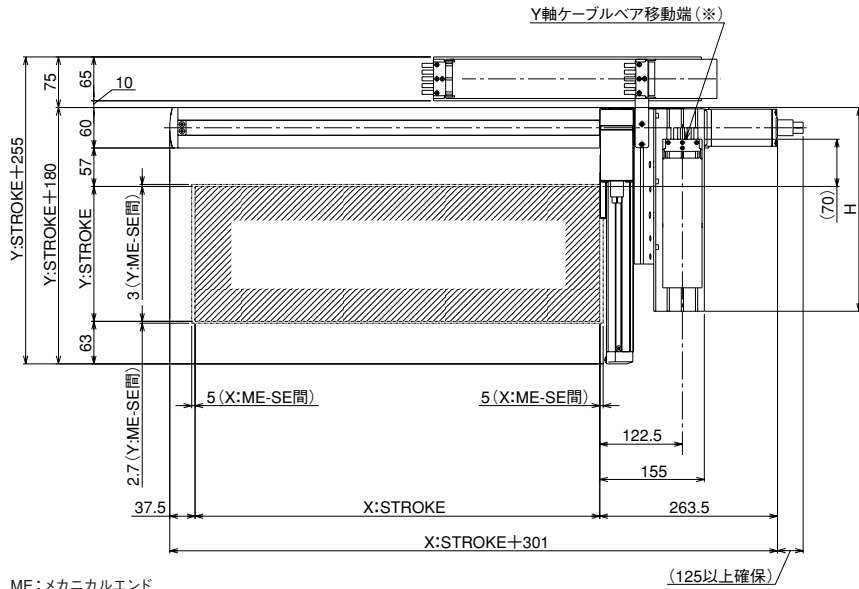
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



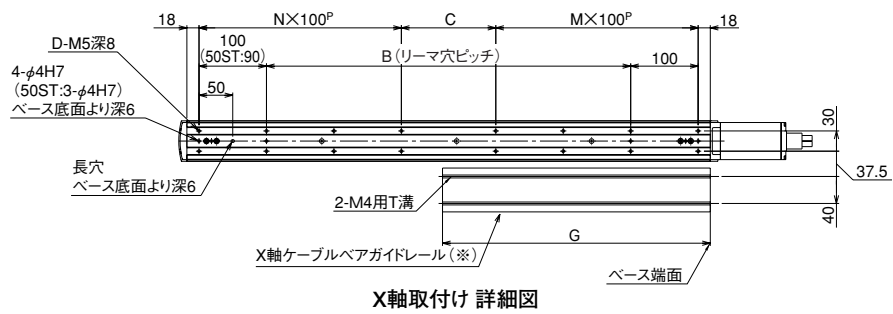
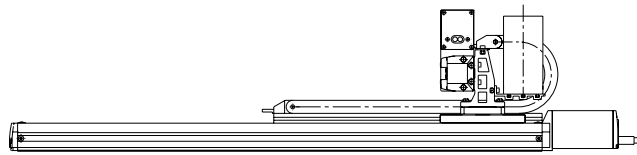
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y: ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

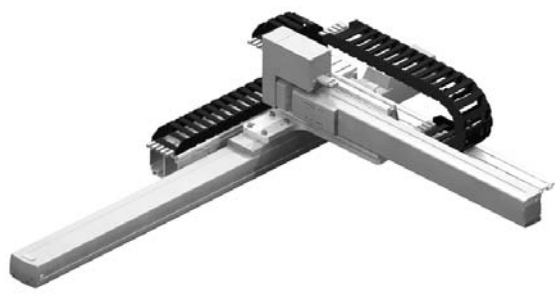
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBD2□□D

RCP2 2軸組合せ X軸:SS7C(ストレート・ダブルスライダ) Y軸:SA5R(折返し)

型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
	IK2	PXBD2□□D	□	□	□	□	□	□	□		
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
	1~4	HH : X高速・Y高速 HM : X高速・Y中速	I : インクリメンタル	5 : 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ローラ仕様	P1/P3 下記 適応コントローラ参照	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY : ジョイントケーブル仕様	



- 最大ストローク
  - X軸 450 mm
  - Y軸 400 mm
- 最大速度 (高速タイプの場合)
  - X軸 400 mm/s
  - Y軸 600 mm/s
- 最大可搬質量
 

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
250mm	2.5kg	5.0kg
300mm	2.0kg	4.0kg
350mm	2.0kg	4.0kg
400mm	2.0kg	4.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

X軸ストローク	Y軸ストローク	インクリメンタル			
		250	300	350	400
X軸ストローク (有効ストローク)	50	—	—	—	—
	100	—	—	—	—
	150	—	—	—	—
	200	—	—	—	—
	250	—	—	—	—
	300	—	—	—	—
	350	—	—	—	—
	400	—	—	—	—
	450	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク 標準価格	50~300	350~450
		—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク 標準価格	250~400	—
		—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さ追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7C	RCP2-SA5R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 350mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

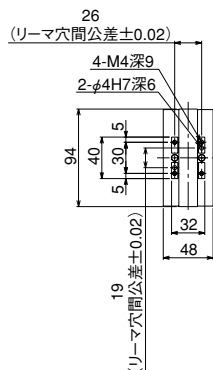
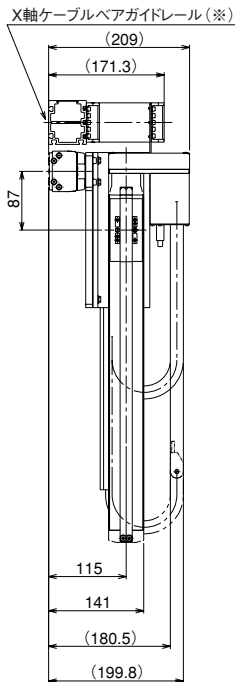
**⚠️ ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



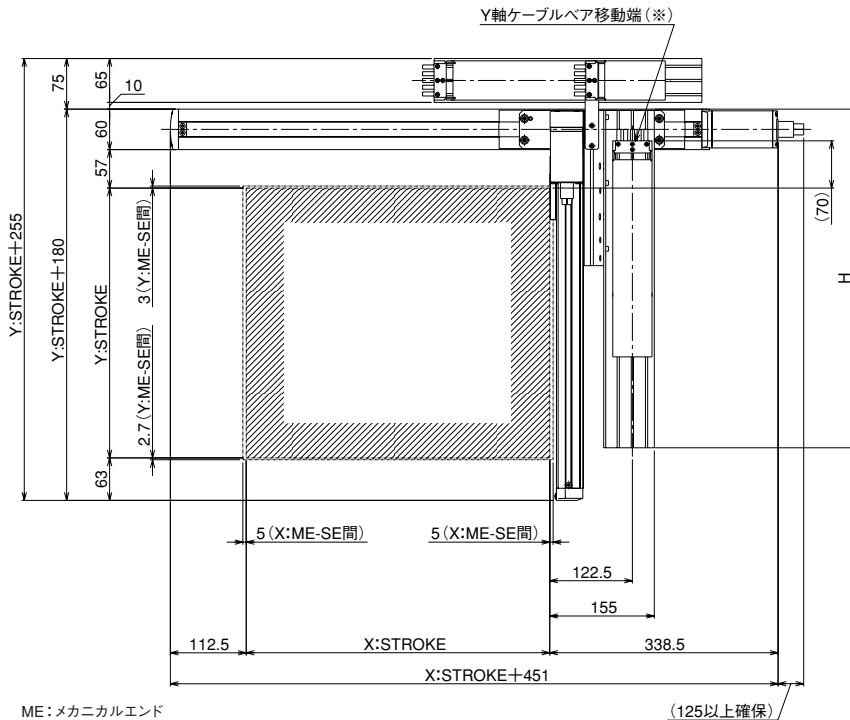
Y軸スライダ 詳細図



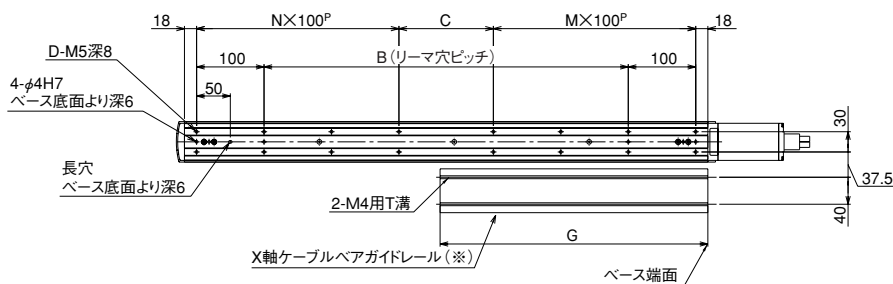
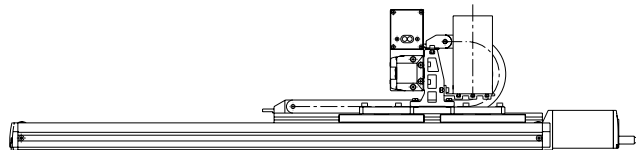
X軸ベース底面長穴 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付け付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

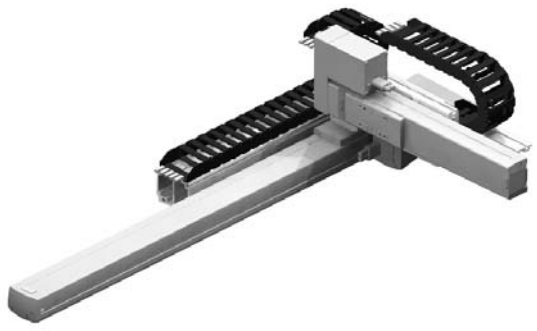
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2
- ICS(P)A2
- ICS(P)B3
- ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBC1□□S

RCP2 2軸組合せ X軸:SS7R(折返し・シングルスライダ)  
Y軸:SA6R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
	IK2	PXBC1□□S	□	□	□	□	□	□	□	
		組合せ方向 1~2	速度タイプ HH: X高速・Y高速 HM: X高速・Y中速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル	ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部 ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 第2配線 出荷形態	オプション K: 部品 A: 組立済 JY: ジョイント ケーブル 仕様



■最大ストローク

X軸 600 mm      Y軸 200 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 400 mm/s      Y軸 600 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 高速・Y 中速
50mm	4.5kg	9.0kg
100mm	4.5kg	9.0kg
150mm	4.0kg	8.0kg
200mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル			
	50	100	150	200
50	—	—	—	—
100	—	—	—	—
150	—	—	—	—
200	—	—	—	—
250	—	—	—	—
300	—	—	—	—
350	—	—	—	—
400	—	—	—	—
450	—	—	—	—
500	—	—	—	—
550	—	—	—	—
600	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
標準価格	—	—	—
第2配線 (Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
 ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
 「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7R	RCP2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50~600mm	50~200mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 250mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

⚠️ ご注意

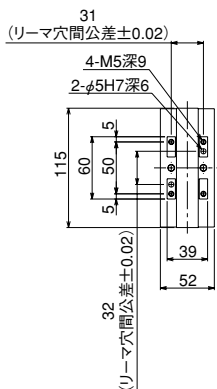
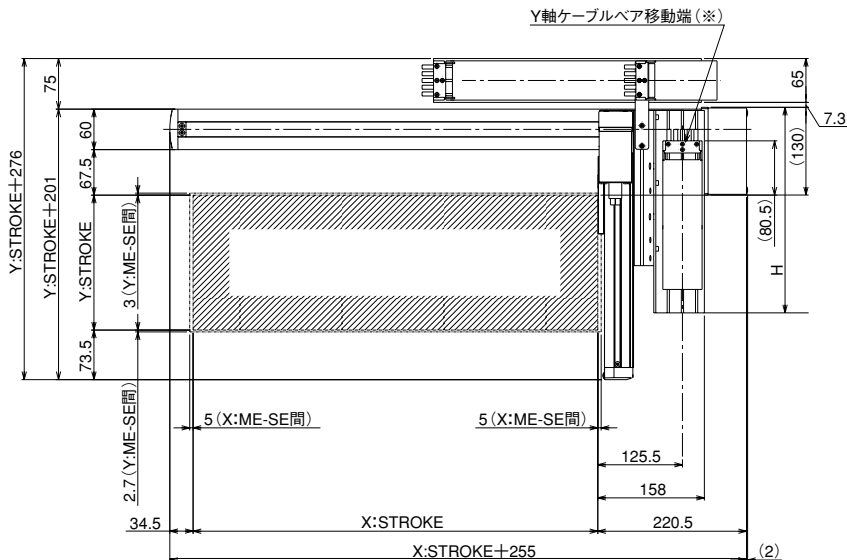
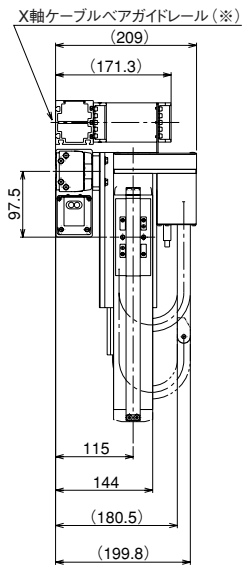
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

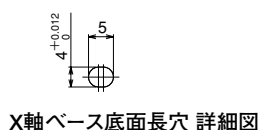
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。

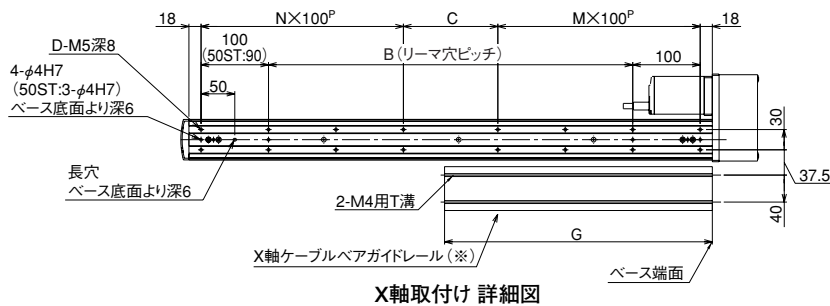
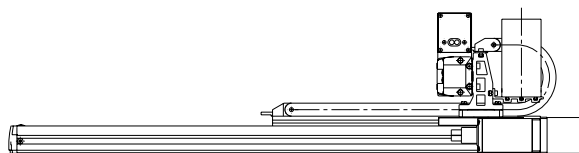


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※)ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X:ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y:ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

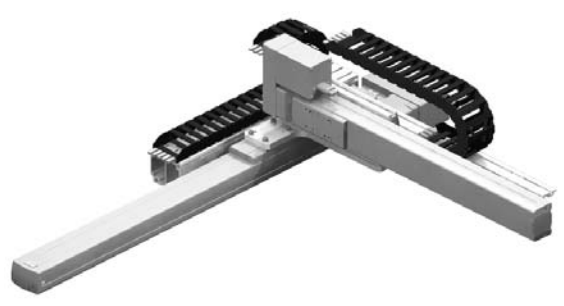


- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBC1□□D

RCP2 2軸組合せ X軸：SS7R (折返し・ダブルスライダ)  
Y軸：SA6R (折返し)

型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
	IK2	PXBC1□□D	□	□	□	□	□	□	□	
		組合せ方向 1~2	速度タイプ HH : X高速・Y高速 HM : X高速・Y中速	エンコーダ種類 I : インクリメンタル	ストローク 5 : 50mm (50mm 毎)	オプション NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部 ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	ケーブル長 1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	第1配線 第2配線 出荷形態	オプション K : 部品 A : 組立済 JY : ジョイント ケーブル 仕様



- 最大ストローク  
X軸 450 mm    Y軸 400 mm
- 最大速度 (高速タイプの場合)  
X軸 400 mm/s    Y軸 600 mm/s
- 最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
250mm	3.0kg	6.0kg
300mm	3.0kg	6.0kg
350mm	3.0kg	6.0kg
400mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル			
	250	300	350	400
50	—	—	—	—
100	—	—	—	—
150	—	—	—	—
200	—	—	—	—
250	—	—	—	—
300	—	—	—	—
350	—	—	—	—
400	—	—	—	—
450	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~450
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	250~400	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7R	RCP2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 250mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

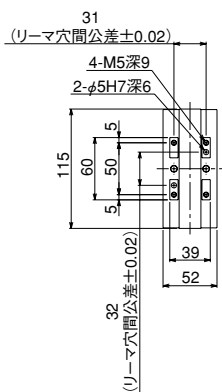
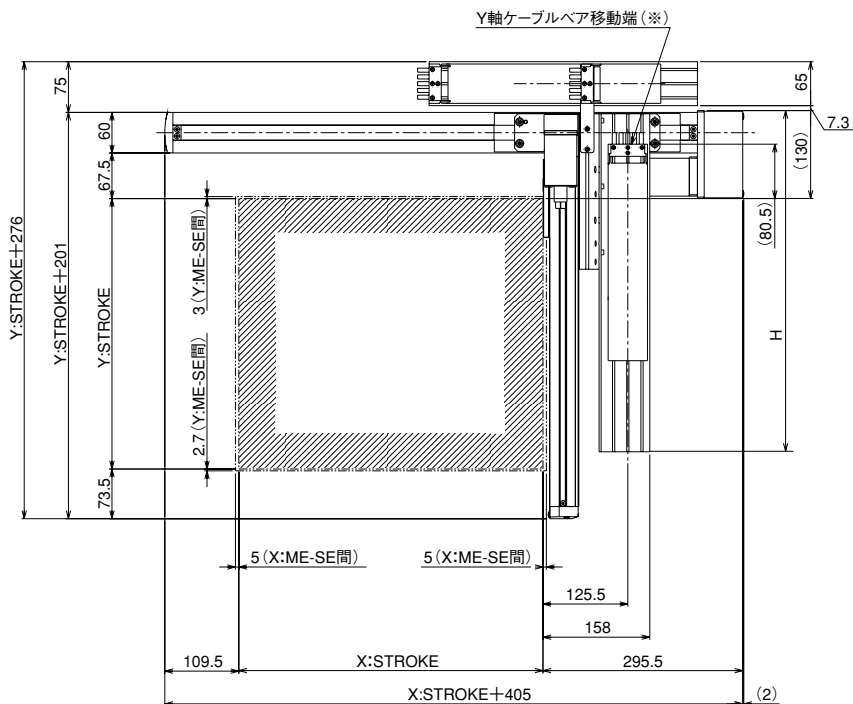
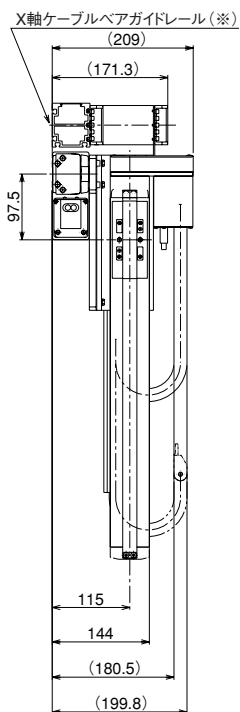
**⚠️ ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。

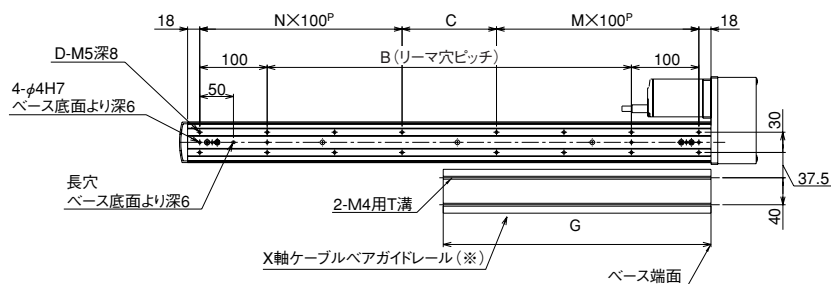
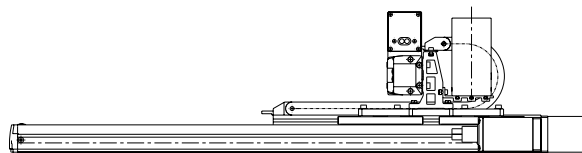


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※呼びストロークは X軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

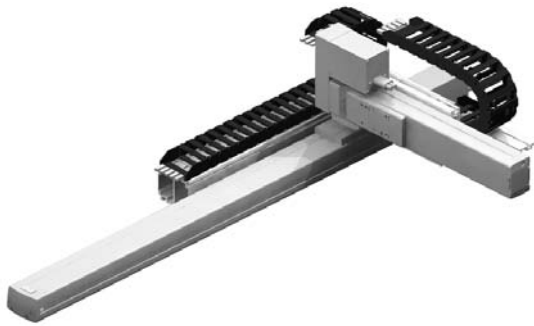
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBC2□□S

RCP2 2軸組合せ X軸:SS7C(ストレート・シングルスライダ) Y軸:SA6R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
	IK2	PXBC2□□S	□	□	□	□	□	□	□			
		組合せ方向 1~4	速度タイプ HH: X高速・Y高速 HM: X高速・Y中速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル	ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コントローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 N: ケーブルのみ	第2配線 CT: ケーブルベア付	出荷形態 K: 部品 A: 組立済	オプション JY: ジョイントケーブル仕様



■最大ストローク

X軸 600 mm      Y軸 200 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 400 mm/s      Y軸 600 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
50mm	4.5kg	9.0kg
100mm	4.5kg	9.0kg
150mm	4.0kg	8.0kg
200mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

X軸ストローク	Y軸ストローク	インクリメンタル			
		50	100	150	200
50	50	—	—	—	—
	100	—	—	—	—
	150	—	—	—	—
	200	—	—	—	—
	250	—	—	—	—
	300	—	—	—	—
	350	—	—	—	—
	400	—	—	—	—
	450	—	—	—	—
	500	—	—	—	—
100	50	—	—	—	—
	100	—	—	—	—
	150	—	—	—	—
	200	—	—	—	—
	250	—	—	—	—
	300	—	—	—	—
	350	—	—	—	—
	400	—	—	—	—
	450	—	—	—	—
	500	—	—	—	—
150	50	—	—	—	—
	100	—	—	—	—
	150	—	—	—	—
	200	—	—	—	—
	250	—	—	—	—
	300	—	—	—	—
	350	—	—	—	—
	400	—	—	—	—
	450	—	—	—	—
	500	—	—	—	—
200	50	—	—	—	—
	100	—	—	—	—
	150	—	—	—	—
	200	—	—	—	—
	250	—	—	—	—
	300	—	—	—	—
	350	—	—	—	—
	400	—	—	—	—
	450	—	—	—	—
	500	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
標準価格	—	—	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7C	RCP2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 600mm	50 ~ 200mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 250mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	



ご注意

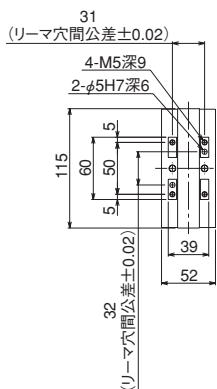
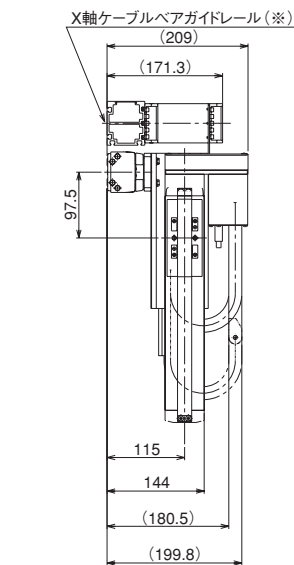
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

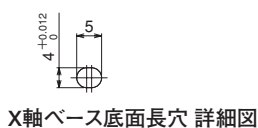
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



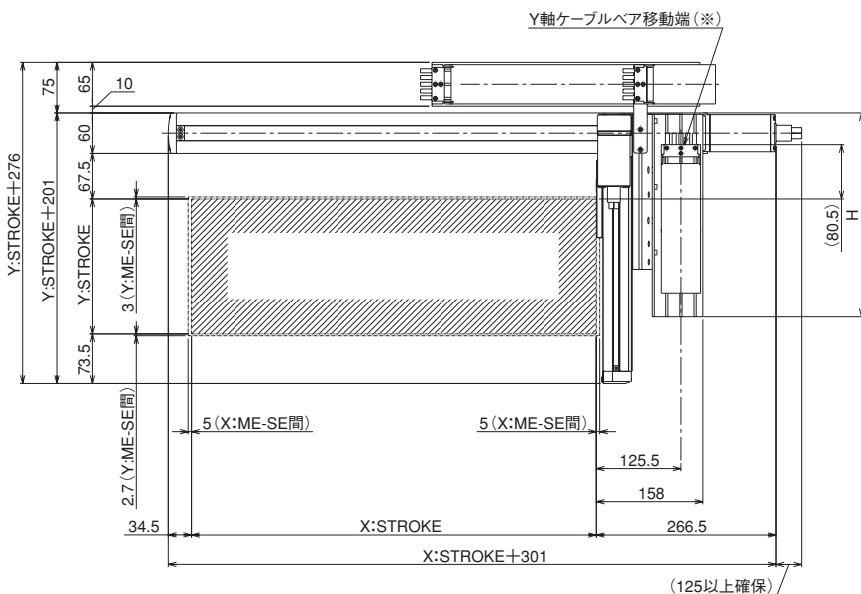
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



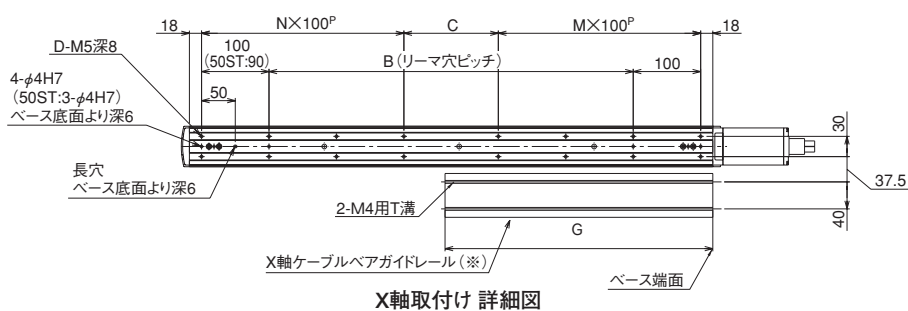
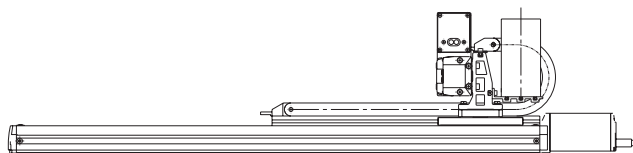
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y: ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

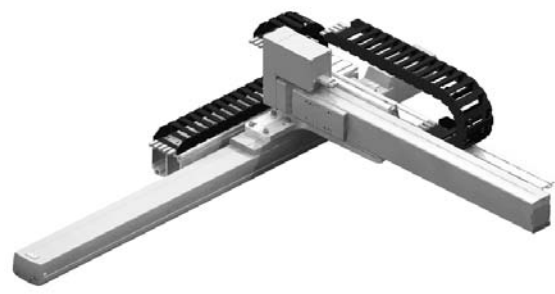
ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBC2□□D

RCP2 2軸組合せ X軸:SS7C(ストレート・ダブルスライダ)  
Y軸:SA6R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
	IK2	PXBC2□□D	□	□	□	□	□	□	□			
		組合せ方向 1~4	速度タイプ HH: X高速・Y高速 HM: X高速・Y中速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル	ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部 ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 N: ケーブルのみ	第2配線 CT: ケーブルベア付	出荷形態 K: 部品 A: 組立済	オプション JY: ジョイント ケーブル 仕様



- 最大ストローク  
X軸 450 mm
Y軸 400 mm
- 最大速度 (高速タイプの場合)  
X軸 400 mm/s
Y軸 600 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
250mm	3.0kg	6.0kg
300mm	3.0kg	6.0kg
350mm	3.0kg	6.0kg
400mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル			
	250	300	350	400
X軸ストローク	50	—	—	—
	100	—	—	—
	150	—	—	—
	200	—	—	—
	250	—	—	—
	300	—	—	—
	350	—	—	—
	400	—	—	—
	450	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~450
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	250~400	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
 ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
 「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS7C	RCP2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	HHタイプ: 400mm/s HMタイプ: 250mm/s	高速タイプ: 600mm/s 中速タイプ: 300mm/s
モータサイズ	42 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
縦返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

⚠

ご注意

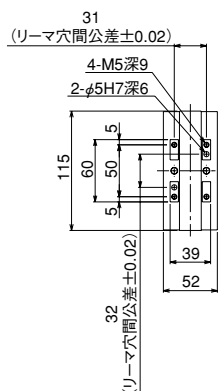
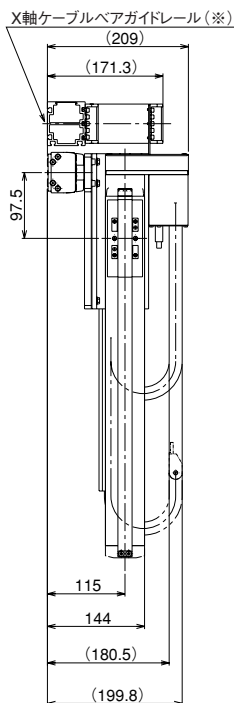
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



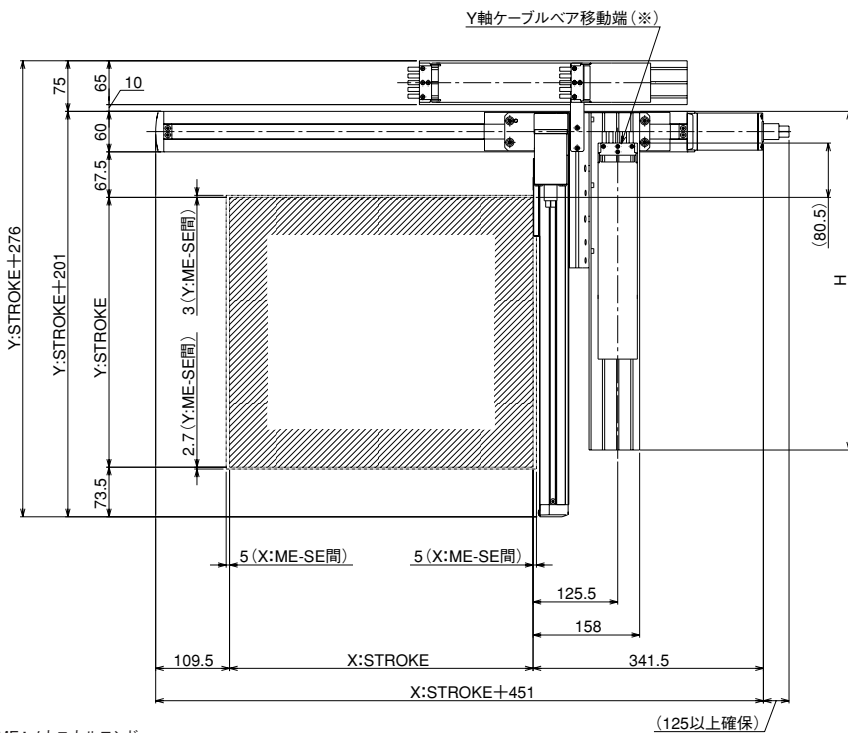
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



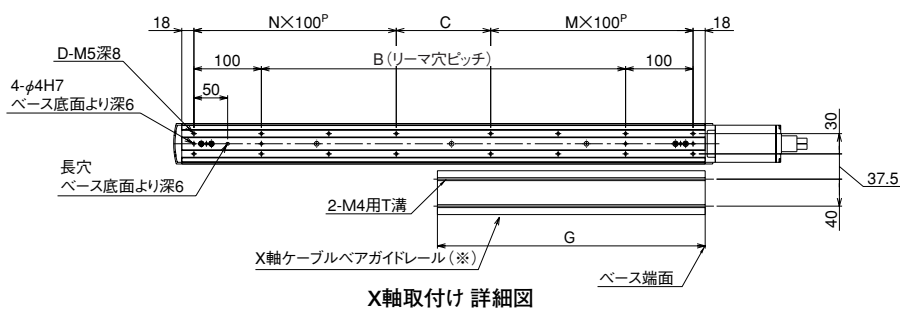
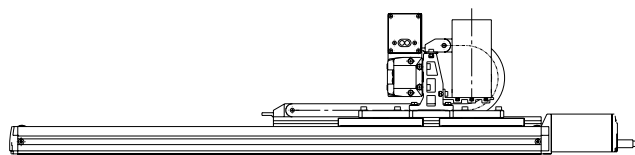
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

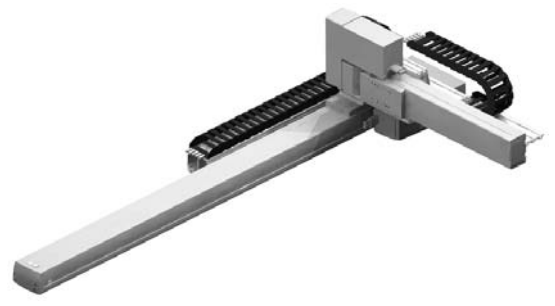
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBB1□□S

RCP2 2軸組合せ X軸：SS8R (折返し・シングルスライダ)  
Y軸：SA7R (折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
	IK2	PXBB1□□S	□	□	□	□	□	□	□		
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
	1~2	HH : X高速・Y高速 MM : X中速・Y中速	I : インクリメンタル	5 : 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ロー仕様	P1/P3 下記 適応コントローラ参照	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY : ジョイントケーブル仕様	



■最大ストローク  
X軸 1000 mm    Y軸 300 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)  
X軸 250 mm/s    Y軸 450 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
50mm	8.0kg	16kg
100mm	8.0kg	16kg
150mm	7.0kg	15kg
200mm	7.0kg	12.5kg
250mm	6.0kg	9.0kg
300mm	6.0kg	8.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル					
	50	100	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE、PSEL
P3	PCON-CA、PMEC、PSEP、MSEP、MSEL

(※) コントローラは、別途ご用意下さい。

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

	X軸ストローク	50~300	350~600	650~900	950~1000
第1配線(X軸の横)	標準価格	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	標準価格	—	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※) 適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
 ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 1000mm	50 ~ 300mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s 中速タイプ: 125mm/s	高速タイプ: 450mm/s 中速タイプ: 220mm/s
モータサイズ	56 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

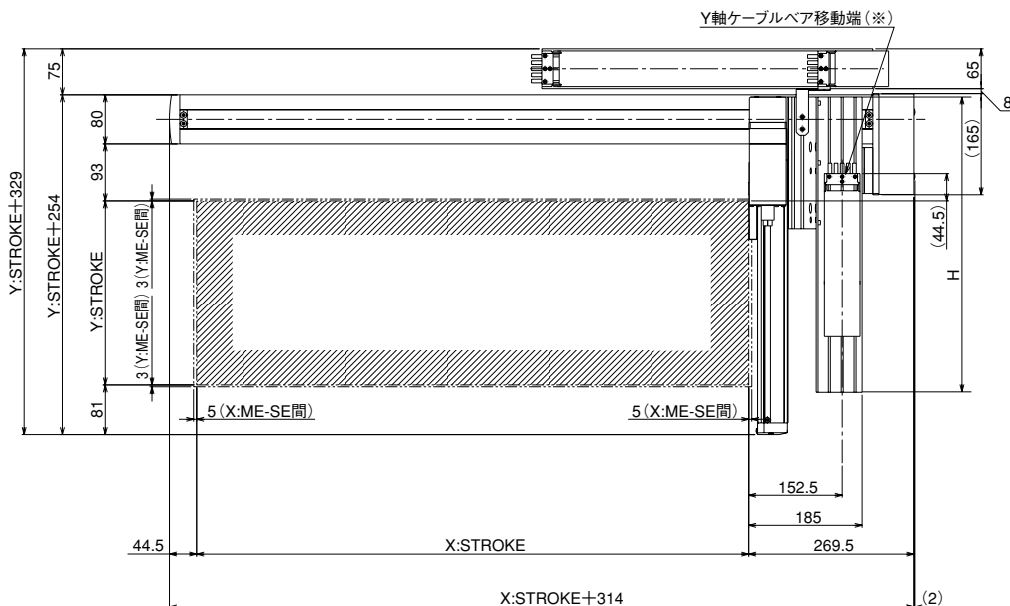
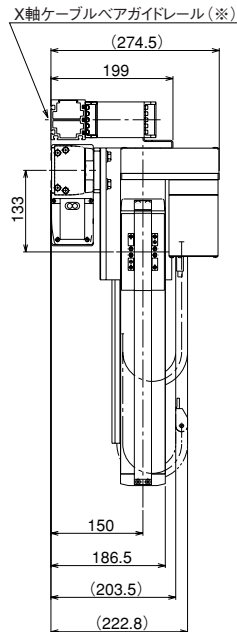
**⚠️ ご注意**  
 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

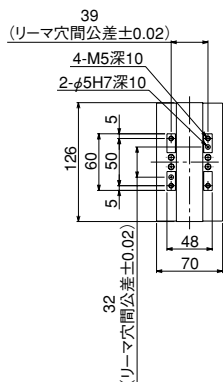
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



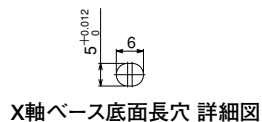
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



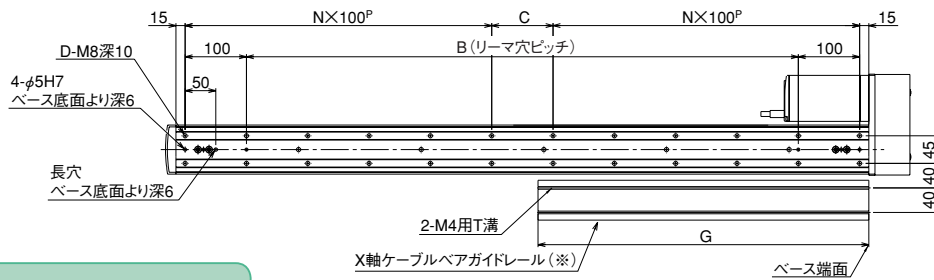
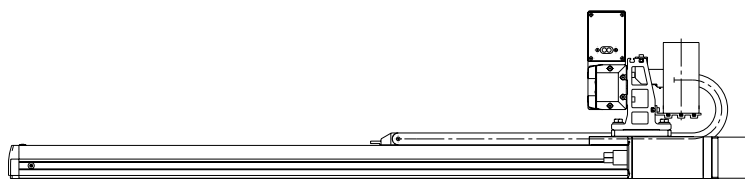
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けけたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X:ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y:ストローク	50	100	150	200	250	300
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6



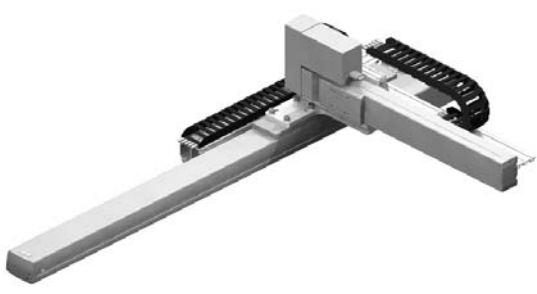
# IK2 直交ロボット

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

## IK2-PXBB1□□D RCP2 2軸組合せ X軸：SS8R (折返し・ダブルスライダ) Y軸：SA7R (折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
IK2	PXBB1□□D	□	□	□	□	□	□	□			
組合せ方向 1~2		速度タイプ HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル		ストローク 5: 50mm S: (50mm 毎)	オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コントローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 第2配線 N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	出荷形態 K: 部品 A: 組立済	オプション JY: ジョイントケーブル仕様



■最大ストローク

X軸 800 mm      Y軸 400 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 250 mm/s      Y軸 450 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
200mm	—	15kg
250mm	—	12.5kg
300mm	—	12.5kg
350mm	6.0kg	12kg
400mm	5.5kg	10.5kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル				
	200	250	300	350	400
50	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途でご用意下さい。

注 1. X高速・Y高速タイプはY軸ストローク 350mm 以上。  
注 2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~800
標準価格	—	—	—	—
第2配線 (Y軸の横)	Y軸ストローク	200	250~400	—
標準価格	—	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

注 1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注 2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注 3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R
ストローク (50mm 毎)	50~800mm	200~400mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s 中速タイプ: 125mm/s	高速タイプ: 450mm/s 中速タイプ: 220mm/s
モータサイズ	56 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

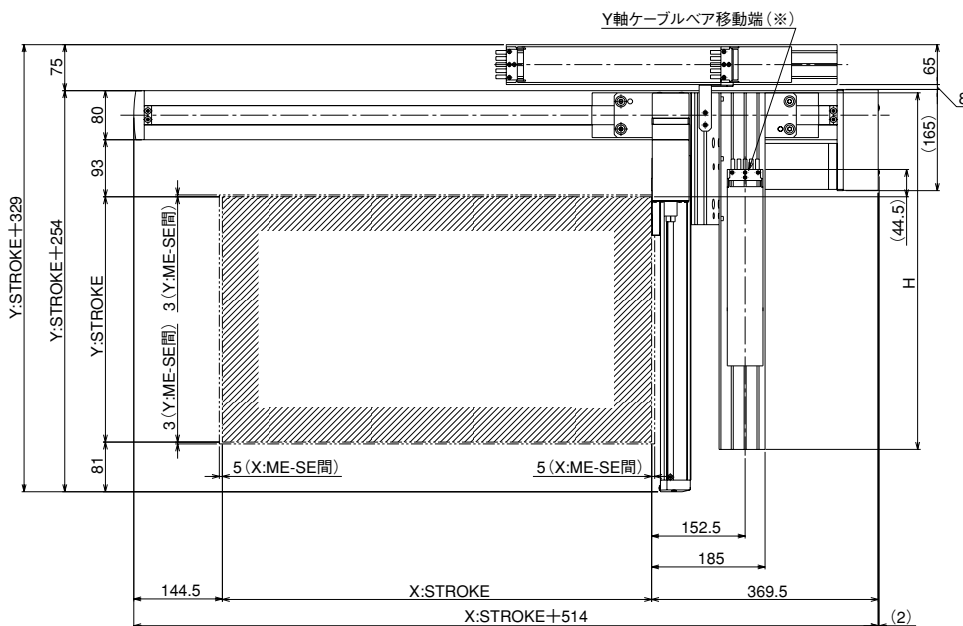
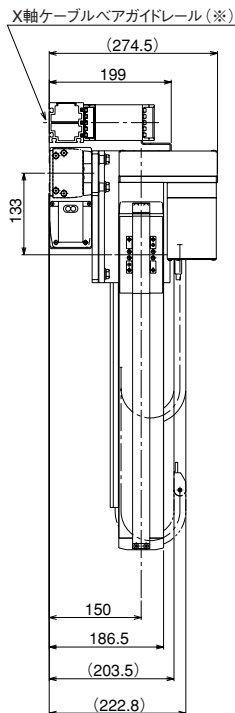
**ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

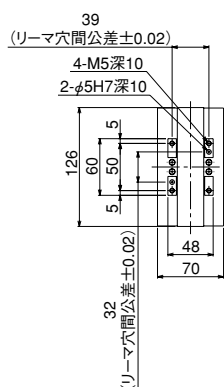
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



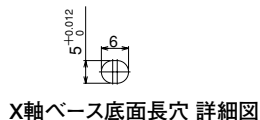
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)



X軸ケーブルベアガイドレール(※)  
X軸取付け 詳細図

■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	200	250	300	350	400
H	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

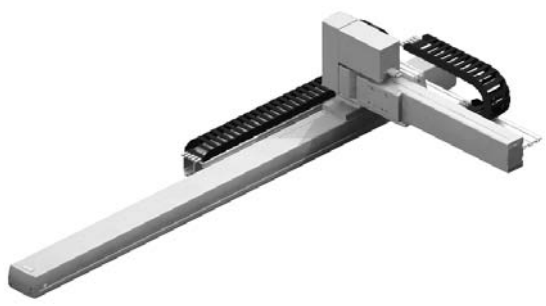
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXBB2□□S

RCP2 2軸組合せ X軸：SS8C (ストレート・シングルスライダ)  
Y軸：SA7R (折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
	IK2	PXBB2□□S	□	□	□	□	□	□	□		
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
	1~4	HH : X高速・Y高速 MM : X中速・Y中速	I : インクリメンタル	5 : 50mm S : (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ロー仕様	P1/P3 下記 適応コントローラ参照	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY : ジョイントケーブル仕様	



■最大ストローク

X軸 1000 mm      Y軸 300 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 250 mm/s      Y軸 450 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
50mm	8.0kg	16kg
100mm	8.0kg	16kg
150mm	7.0kg	15kg
200mm	7.0kg	12.5kg
250mm	6.0kg	9.0kg
300mm	6.0kg	8.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル					
	50	100	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS8C	RCP2-SA7R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 1000mm	50 ~ 300mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s 中速タイプ: 125mm/s	高速タイプ: 450mm/s 中速タイプ: 220mm/s
モータサイズ	56 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE、PSEL
P3	PCON-CA、PMEC、PSEP、MSEP、MSEL

(※) コントローラは、別途ご購入下さい。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	50 ~ 300	350 ~ 600	650 ~ 900	950 ~ 1000
		標準価格	—	—	—
第2配線 (Y軸の横)	Y軸ストローク	50 ~ 200	250 ~ 300	—	—
	標準価格	—	—	—	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※) 適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

**⚠️ ご注意**

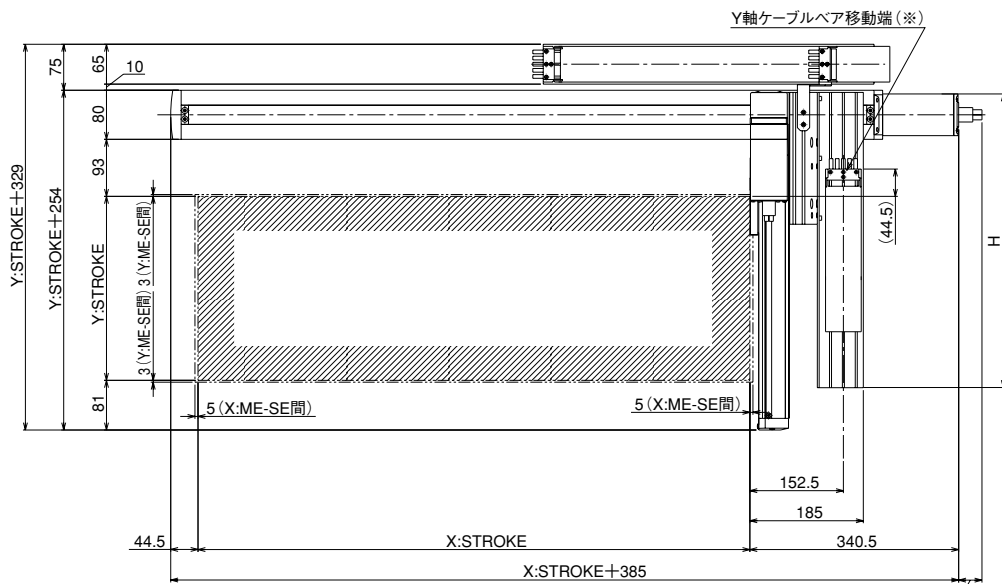
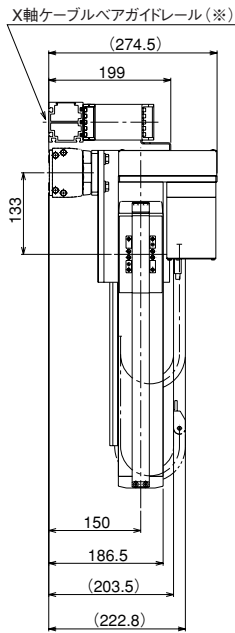
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

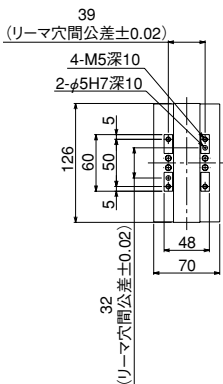
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



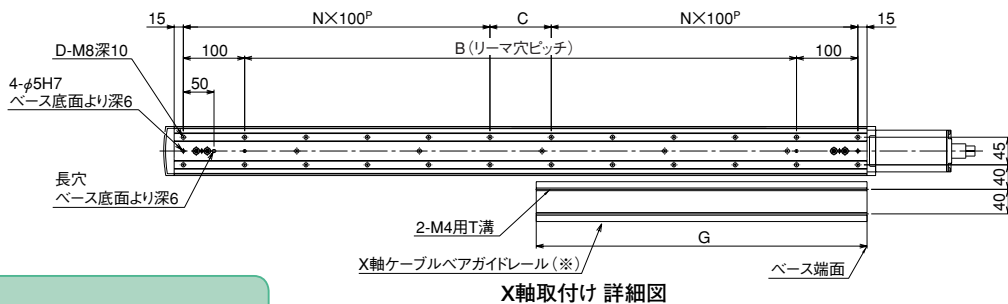
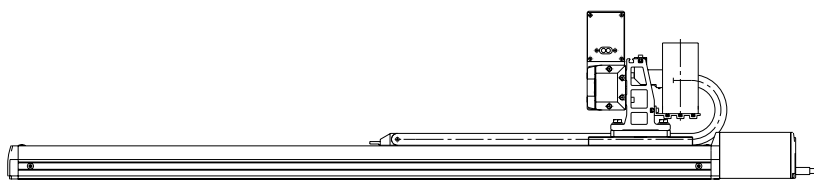
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y: ストローク	50	100	150	200	250	300
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

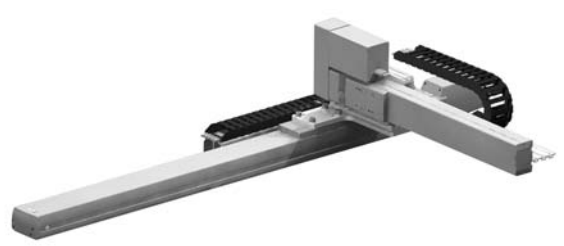
# IK2 直交ロボット

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

## IK2-PXBB2□□D RCP2 2軸組合せ X軸：SS8C(ストレート・ダブルスライダ) Y軸：SA7R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	PXBB2□□D	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向 1~4		速度タイプ HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル		ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コントローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 第2配線 出荷形態 オプション



■最大ストローク

X軸 800 mm      Y軸 400 mm

■最大速度 (高速タイプの場合)

X軸 250 mm/s      Y軸 450 mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
200mm	—	15kg
250mm	—	12.5kg
300mm	—	12.5kg
350mm	6.0kg	12kg
400mm	5.5kg	10.5kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル				
	200	250	300	350	400
50	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途でご用意下さい。

注 1. X高速・Y高速タイプは Y軸ストローク 350mm 以上。  
注 2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~800
標準価格	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	200	250~400	—
標準価格	—	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注 1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注 2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注 3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCP2-SS8C	RCP2-SA7R
ストローク (50mm 毎)	50~800mm	200~400mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s 中速タイプ: 125mm/s	高速タイプ: 450mm/s 中速タイプ: 220mm/s
モータサイズ	56 ロバリスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

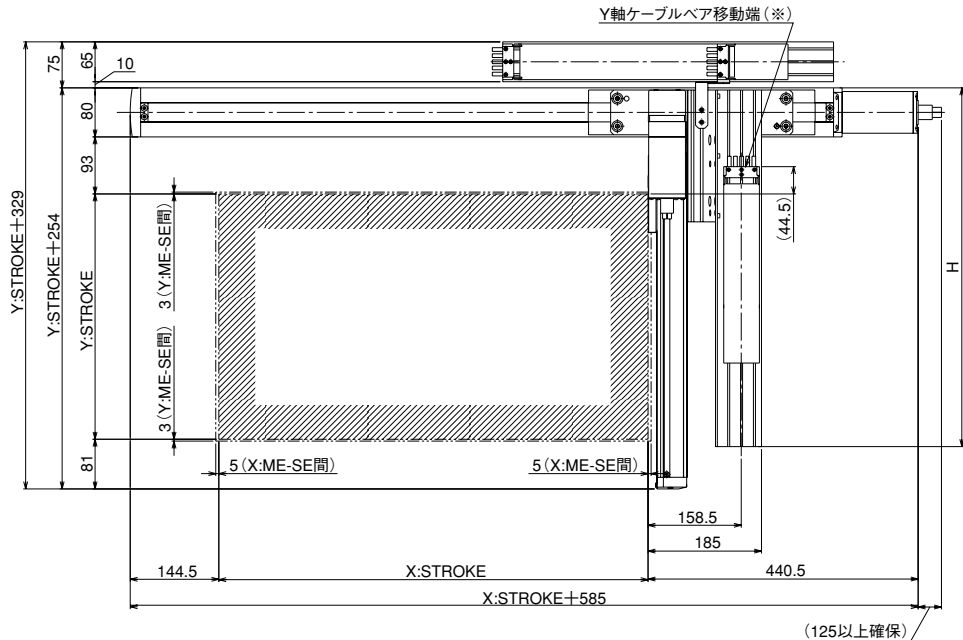
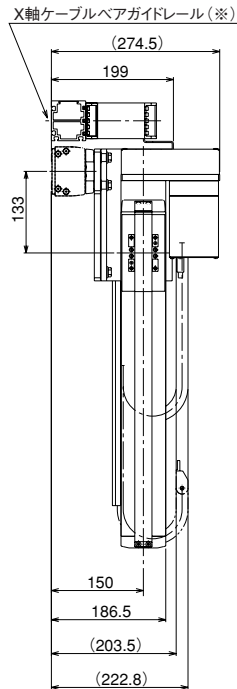
**ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

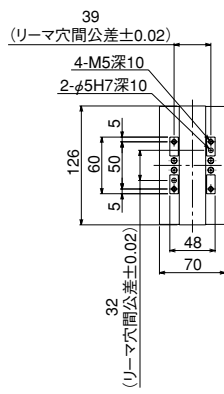
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



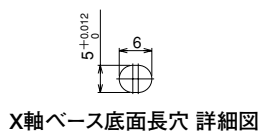
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



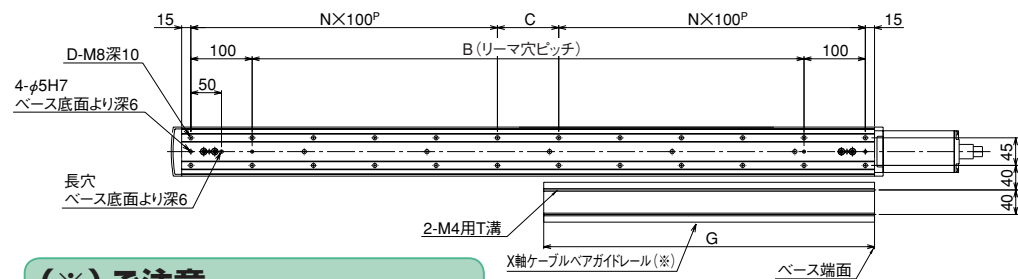
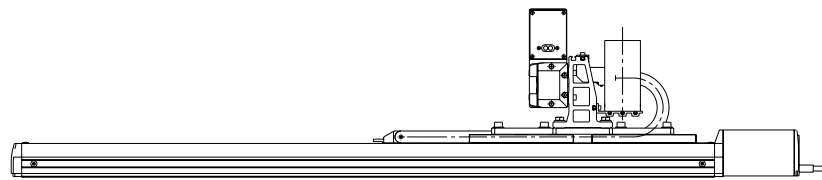
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) で注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	200	250	300	350	400
H	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

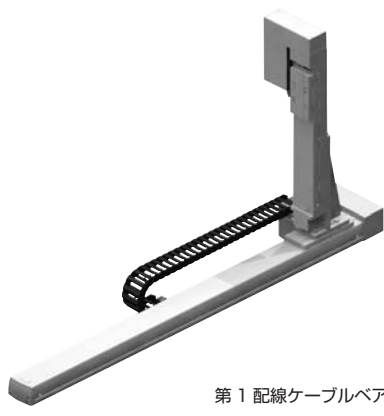
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXZB1□□S

RCP2 2軸組合せ X軸:SS8R(折返し・シングルスライダ)  
Z軸:SA7R(折返し)

型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
	IK2	PXZB1□□S	□	□	□	□	□	□	□			
		組合せ方向 1~4	速度タイプ HH: X高速・Z高速 HM: X高速・Z中速 HL: X高速・Z低速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル	ストローク 5: 50mm (50mm毎)	オプション B: ブレーキ NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コントローラ参照	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 N: ケーブルのみ	第2配線 CT: ケーブルベア付	出荷形態 K: 部品 A: 組立済	オプション JY: ジョイントケーブル仕様



■最大ストローク

X軸 1000 mm      Z軸 250 mm

■最大速度(高速タイプの場合)

X軸 250 mm/s      Z軸 360 mm/s

■最大可搬質量

Z軸ストローク	Z高速 リード16	Z中速 リード8	Z低速 リード4
50mm	2.0kg	4.0kg	8.0kg
100mm	2.0kg	4.0kg	7.0kg
150mm	2.0kg	3.5kg	5.0kg
200mm	2.0kg	3.5kg	4.0kg
250mm	1.5kg	2.5kg	3.0kg

ストローク別価格表(標準価格)

Z軸ストローク	インクリメンタル				
	50	100	150	200	250
50	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク標準価格	150~300	350~600	650~900	950~1000
—	—	—	—	—	—

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

注1. 第1軸は標準ケーブル第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

スペック

項目	X軸	Z軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm	50~250mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s	高速タイプ: 360mm/s 中速タイプ: 180mm/s 低速タイプ: 90mm/s
モータサイズ	56口バルスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm 低速タイプ: 4mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃, 85% RH以下(結露無きこと)	

**⚠️ ご注意**

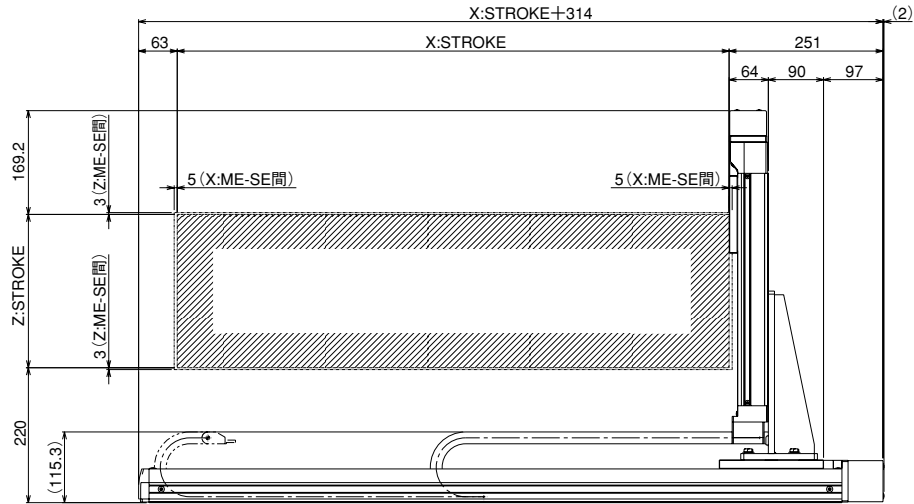
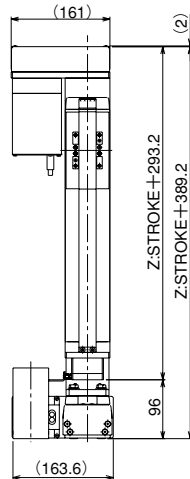
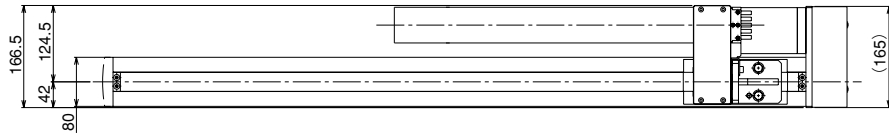
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

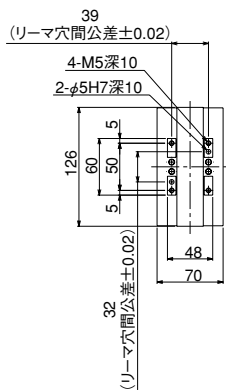
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



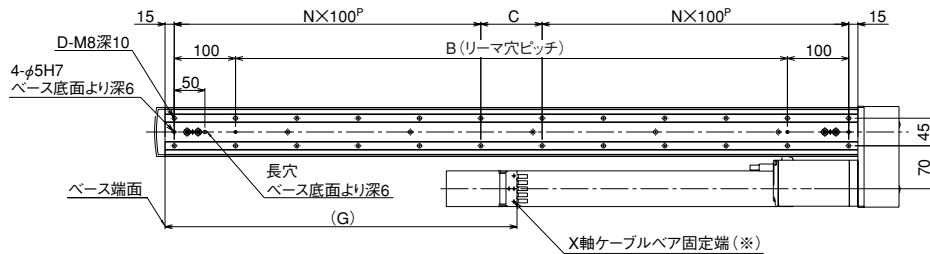
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線がケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア固定端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Z軸スライダ 詳細図



X軸取付け 詳細図

X軸ベース底面長穴 詳細図

(※) ご注意

X軸ケーブルベアの固定端は、お客様にてX軸取付面に固定して下さい。  
(G-92 ページ参照) (ケーブルベアガイドレールはありません)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	5	6
G	-	-	199	224	249	274	299	324	349	374	399	424	449	474	499	524	549	574	599	624	

※ X: 50ST, 100ST 時のベア設定はありません。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6



- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PXZB1□□D

RCP2 2軸組合せ X軸：SS8R (折返し・ダブルスライダ)  
Z軸：SA7R (折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
	IK2	PXZB1□□D	□	□	□	B□	□	□	N□		
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
	1~4	HH: X高速・Z高速 HM: X高速・Z中速 HL: X高速・Z低速	I: インクリメンタル	5: 50mm S (50mm 毎)	B: ブレーキ NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部 ロー仕様	P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイント ケーブル 仕様	



第1配線ケーブルベア付の場合

- 最大ストローク
  - X軸 800 mm
  - Z軸 300 mm
- 最大速度 (高速タイプの場合)
  - X軸 250 mm/s
  - Z軸 400 mm/s

■最大可搬質量

Z軸ストローク	Z高速 リード16	Z中速 リード8	Z低速 リード4
150mm	—	—	7.0kg
200mm	—	—	7.0kg
250mm	—	—	5.5kg
300mm	1.5kg	3.0kg	5.5kg

ストローク別価格表 (標準価格)

Z軸ストローク	インクリメンタル			
	150	200	250	300
50	—	—	—	—
100	—	—	—	—
150	—	—	—	—
200	—	—	—	—
250	—	—	—	—
300	—	—	—	—
350	—	—	—	—
400	—	—	—	—
450	—	—	—	—
500	—	—	—	—
550	—	—	—	—
600	—	—	—	—
650	—	—	—	—
700	—	—	—	—
750	—	—	—	—
800	—	—	—	—

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC, PSEP, MSEP, MSEL

(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

注1. Z高速タイプ、Z中速タイプはZ軸ストローク300mmのみ。  
Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	150~300	350~600	650~800
	標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

スペック

項目	X軸	Z軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 800mm	150 ~ 300mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s	高速タイプ: 400mm/s 中速タイプ: 200mm/s 低速タイプ: 100mm/s
モータサイズ	56口バルスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm 低速タイプ: 4mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

**⚠️ ご注意**

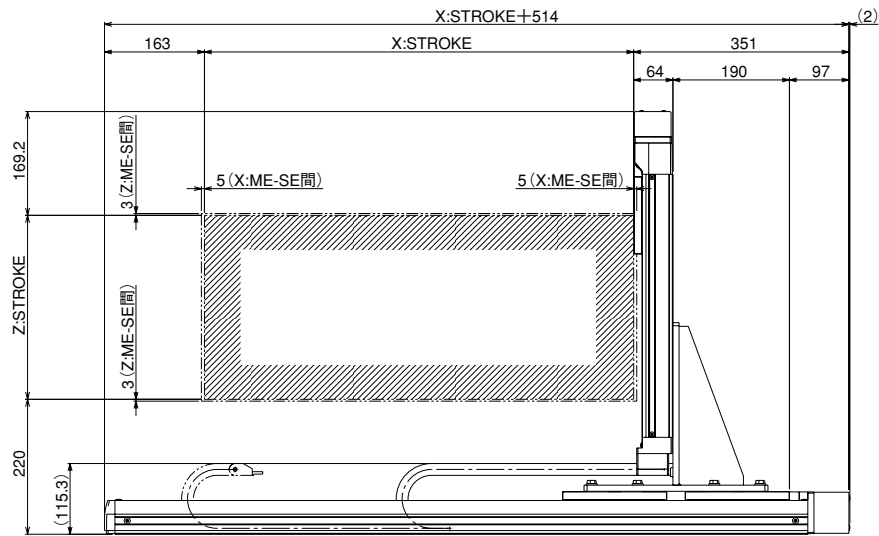
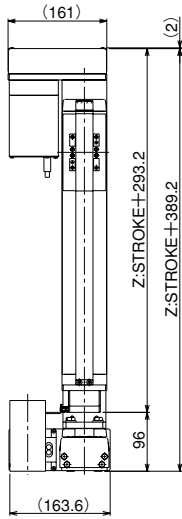
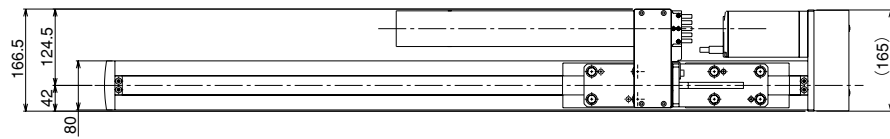
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

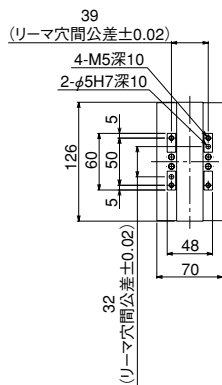
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



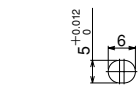
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線がケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア固定端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



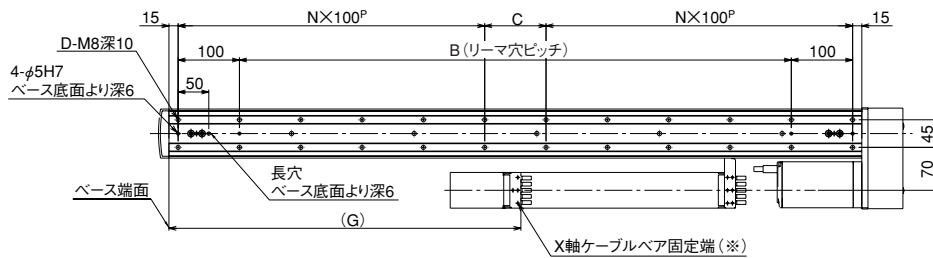
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Z軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X軸ケーブルベアの固定端は、お客様にてX軸取付面に固定して下さい。  
(G-92 ページ参照) (ケーブルベアガイドレールはありません)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	-	-	299	324	349	374	399	424	449	474	499	524	549	574	599	624

※ X: 50ST、100ST 時のベア設定はありません。

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

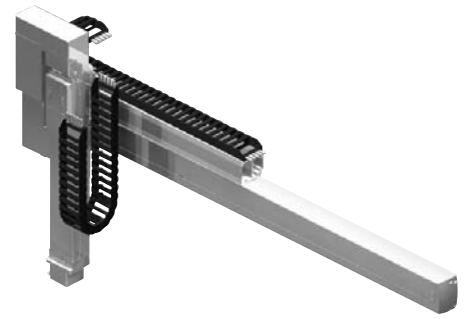
ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-PYBB1□□S

RCP2 2軸組合せ Y軸:SS8R(折返し・シングルスライダ)  
Z軸:SA7R(折返し)

型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(Y軸)	第2軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
	IK2	PYBB1□□S	□	□	□	B	□	□	□			
		組合せ方向 1~2	速度タイプ HH:Y高速・Z高速 HM:Y高速・Z中速 HL:Y高速・Z低速	エンコーダ種類 I:インクリメンタル	ストローク 5:50mm S (50mm毎)	オプション B:ブレーキ NM:原点逆仕様 SR:スライダ部 ローラ仕様	コントローラ P1/P3 下記 適応コント ローラ参照	ケーブル長 1L:1m 3L:3m 5L:5m □L:□m	第1配線 N:ケーブルのみ CT:ケーブルベア付	第2配線 K:部品 A:組立済	出荷形態 JY:ジョイント ケーブル 仕様	オプション



第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

■最大ストローク

Y軸 1000 mm      Z軸 300 mm

■最大速度(高速タイプの場合)

Y軸 250 mm/s      Z軸 360 mm/s

■最大可搬質量

Z軸ストローク	Z高速 リード16	Z中速 リード8	Z低速 リード4
50mm	2.0kg	4.0kg	8.0kg
100mm	2.0kg	4.0kg	8.0kg
150mm	2.0kg	3.5kg	7.0kg
200mm	2.0kg	3.5kg	7.0kg
250mm	1.5kg	3.0kg	6.0kg
300mm	1.5kg	3.0kg	5.5kg

ストローク別価格表(標準価格)

Z軸ストローク	インクリメンタル					
	50	100	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

スペック

項目	Y軸	Z軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm	50~300mm
最大速度	高速タイプ: 250mm/s	高速タイプ: 360mm/s 中速タイプ: 180mm/s 低速タイプ: 90mm/s
モータサイズ	56口パルスモータ	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm 低速タイプ: 4mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)	

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/PO/SE、 PSEL
P3	PCON-CA、PMEC、PSEP、 MSEP、MSEL

(※)コントローラは、別途ご購入下さい。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~900	950~1000
標準価格	—	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	250~300	—	—
標準価格	—	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※)適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。  
「P1」の場合は、オプションで選択できます。

**⚠️ ご注意**

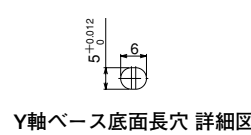
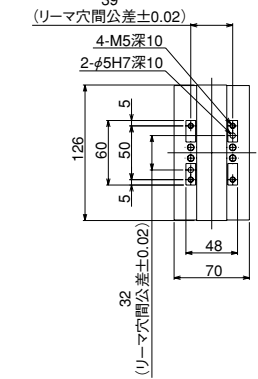
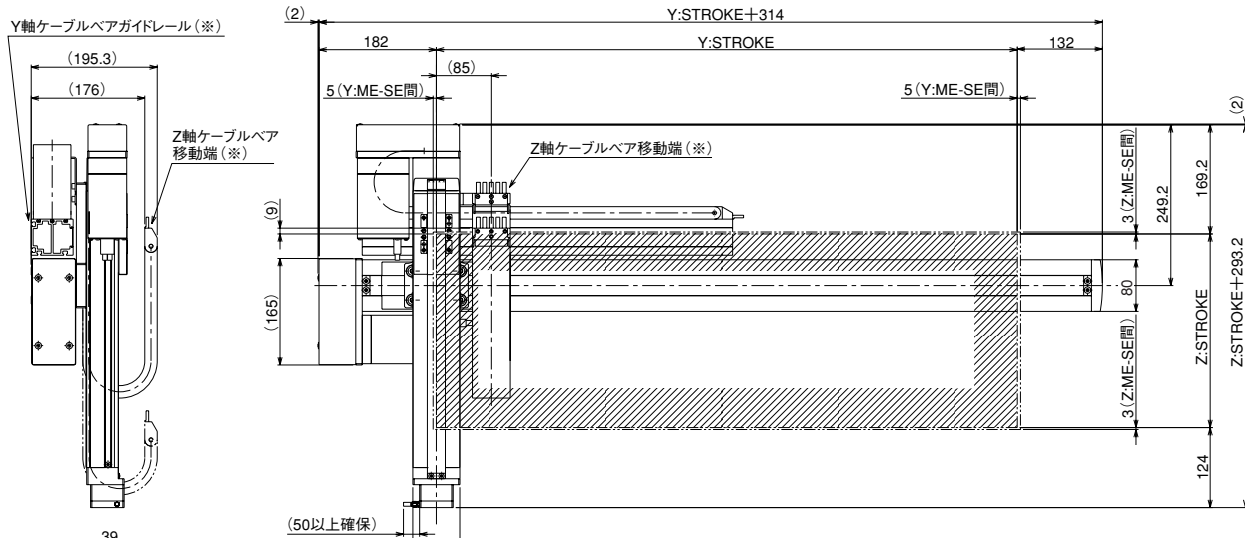
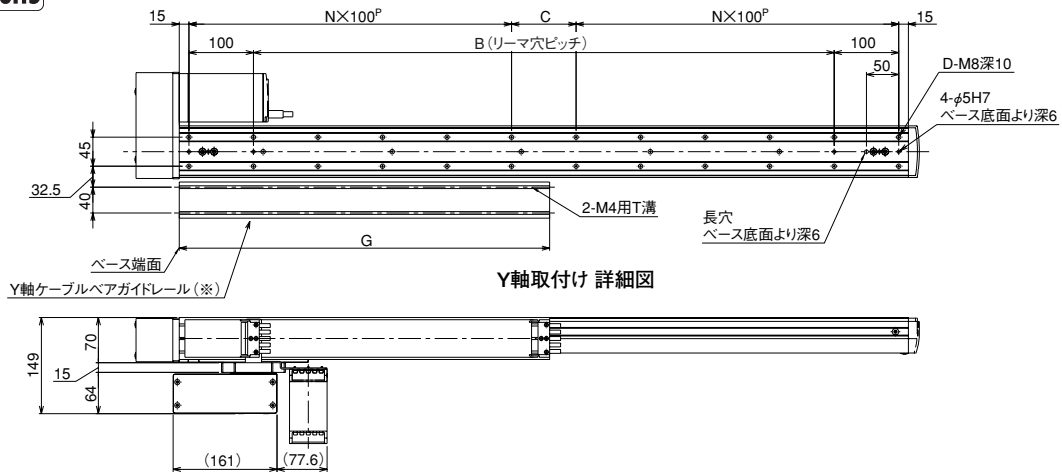
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。  
注 2. 第 1 配線、第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。  
注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。  
注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。



**(※) ご注意**  
Y軸ケーブルベアガイドレールは、お客様にてY軸取付面に固定となります。  
またZ軸ケーブルベアの移動端もZ軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。

■ストローク別寸法

Y: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	149	174	199	224	249	274	299	324	349	374	399	424	449	474	499	524	549	574	599	624

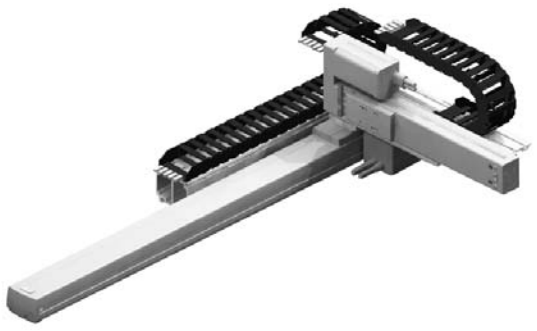
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2 直交ロボット

## IK2-SXBD1□□S

RCS2 2軸組合せ X軸:SS7R(折返し・シングルスライダ)  
Y軸:SA5R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
	IK2	SXBD1□□S	□	□	□	□	□	□	□	
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
	1~2	HH: X高速・Y高速 HM: X高速・Y中速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



### ■最大ストローク

**X軸 600mm**      **Y軸 200mm**

### ■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	600mm/s	—
Y軸	800mm/s	400mm/s

### ■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
50mm	3.0kg	6.0kg
100mm	3.0kg	6.0kg
150mm	2.5kg	5.0kg
200mm	2.5kg	5.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

### ストローク別価格表(標準価格)

X軸ストローク	Y軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
		50	100	150	200	50	100	150	200
50	50	—	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—	—
	500	—	—	—	—	—	—	—	—
	550	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

### 組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸
----

※別途、送料がかかります。

### ケーブルベア

	X軸ストローク	50~300	350~600
第1配線(X軸の横)	標準価格	—	—
第2配線(Y軸の横)	標準価格	—	—

### ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

### オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

### 適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

### スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCS2-SS7R	RCS2-SA5R
ストローク(50mm毎)	50~600mm	50~200mm
最大速度	ストローク	50~500mm 550~600mm
	高速タイプ	600mm/s 470mm/s
モータ出力	高速タイプ	800mm/s
	中速タイプ	400mm/s
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジφ10mm 転造C10	
縦返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃, 85%RH以下(結露無きこと)	

**⚠️ ご注意**

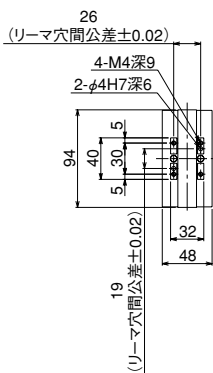
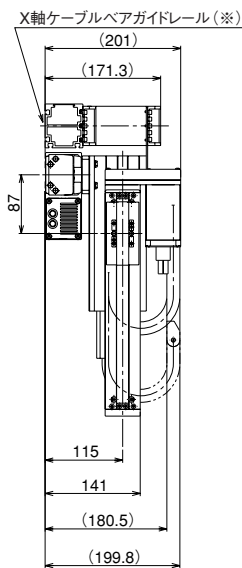
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

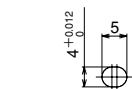
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



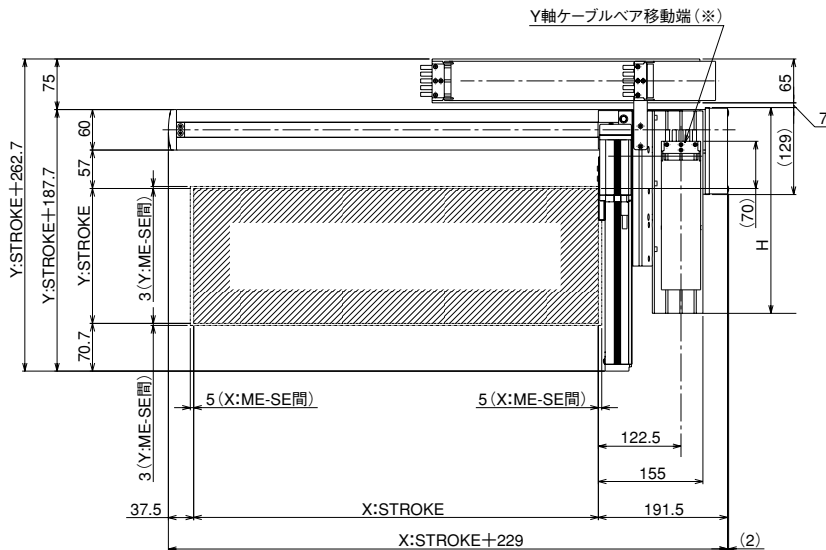
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



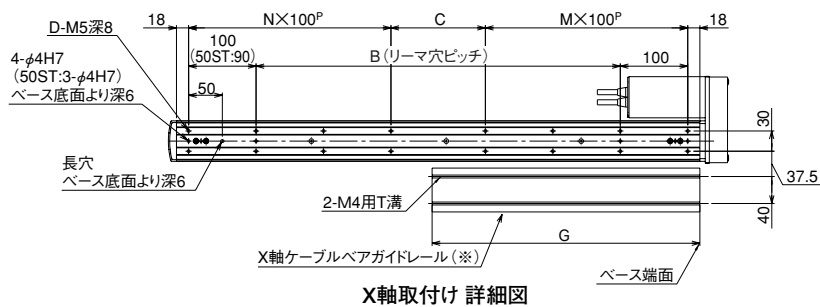
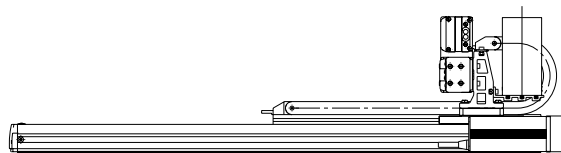
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y: ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

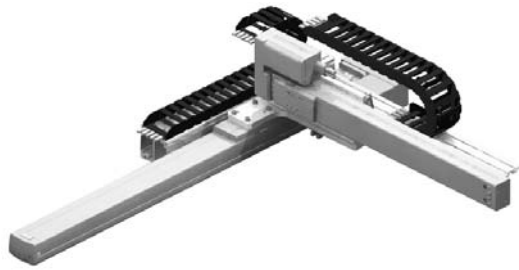
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBD1□□D

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7R (折返し・ダブルスライダ)  
Y軸：SA5R (折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBD1□□D	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~2	HH : X 高速・Y 高速 HM : X 高速・Y 中速	I : インクリメンタル A : アブソリュート	5: 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □ L : □ m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

X軸 450 mm      Y軸 400 mm

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X 軸	600mm/s	—
Y 軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y 軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 高速・Y 中速
250mm	2.5kg	5.0kg
300mm	2.0kg	4.0kg
350mm	2.0kg	4.0kg
400mm	2.0kg	4.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

X 軸ストローク (有効ストローク)	Y 軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
		250	300	350	400	250	300	350	400
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2 軸	—
-----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X 軸の横)	X 軸ストローク	50 ~ 300	350 ~ 450
標準価格	—	—	—
第2配線 (Y 軸の横)	Y 軸ストローク	250 ~ 400	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましては G-92 ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X 軸	Y 軸
軸型式	RCS2-SS7R	RCS2-SA5R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	ストローク	50 ~ 350mm 400 ~ 450mm
	高速タイプ	600mm/s 470mm/s
モータ出力	高速タイプ	800mm/s
	中速タイプ	400mm/s
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

**⚠ ご注意**

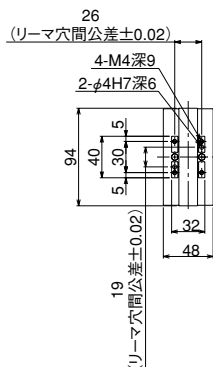
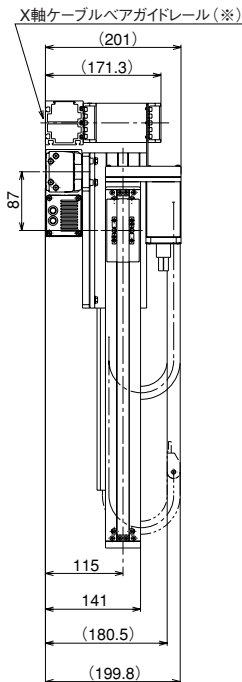
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



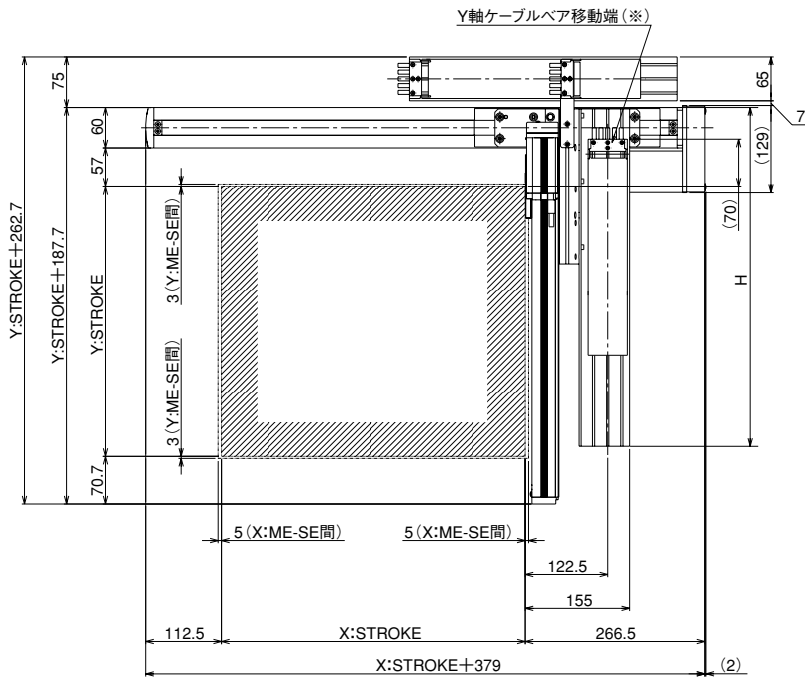
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



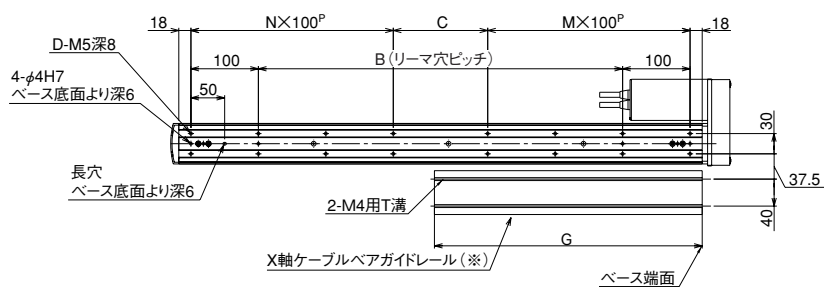
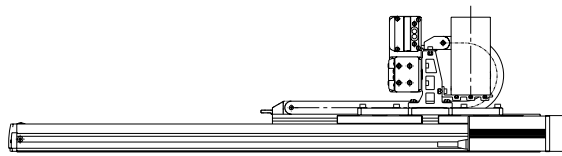
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

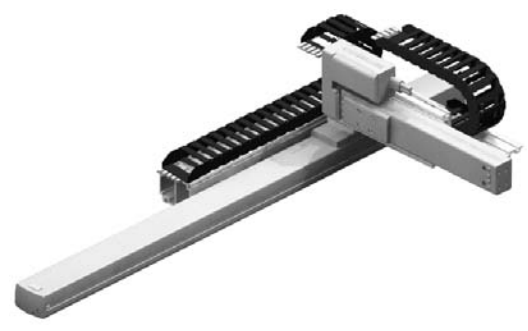
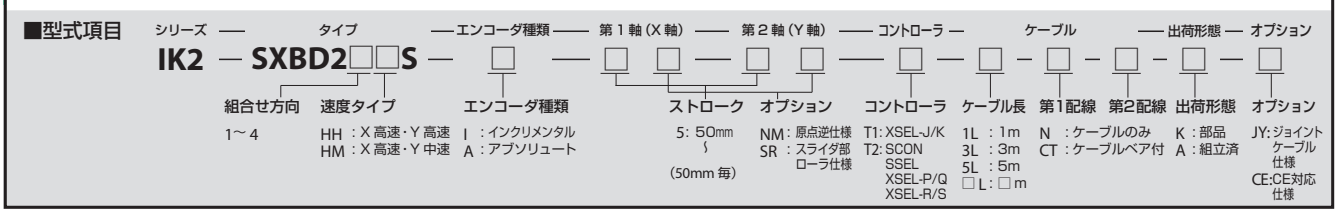
ICSPA6



- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBD2□□S

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7C (ストレート・シングルスライダ)  
Y軸：SA5R (折返し)



■最大ストローク

X軸 600 mm      Y軸 200 mm

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	600mm/s	—
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X高速・Y中速
50mm	3.0kg	6.0kg
100mm	3.0kg	6.0kg
150mm	2.5kg	5.0kg
200mm	2.5kg	5.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

X軸ストローク	Y軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
		50	100	150	200	50	100	150	200
50	50	—	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—	—
	500	—	—	—	—	—	—	—	—
	550	—	—	—	—	—	—	—	—
	600	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
標準価格	—	—	—
第2配線 (Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCS2-SS7C	RCS2-SA5R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 600mm	50 ~ 200mm
最大速度	ストローク	50 ~ 500mm 550 ~ 600mm
	高速タイプ	600mm/s 470mm/s
モータ出力	高速タイプ	800mm/s
	中速タイプ	400mm/s
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
縦返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)	

**⚠ ご注意**

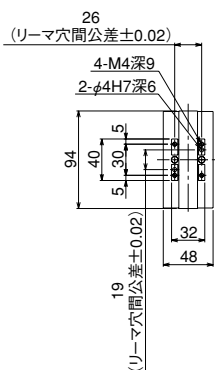
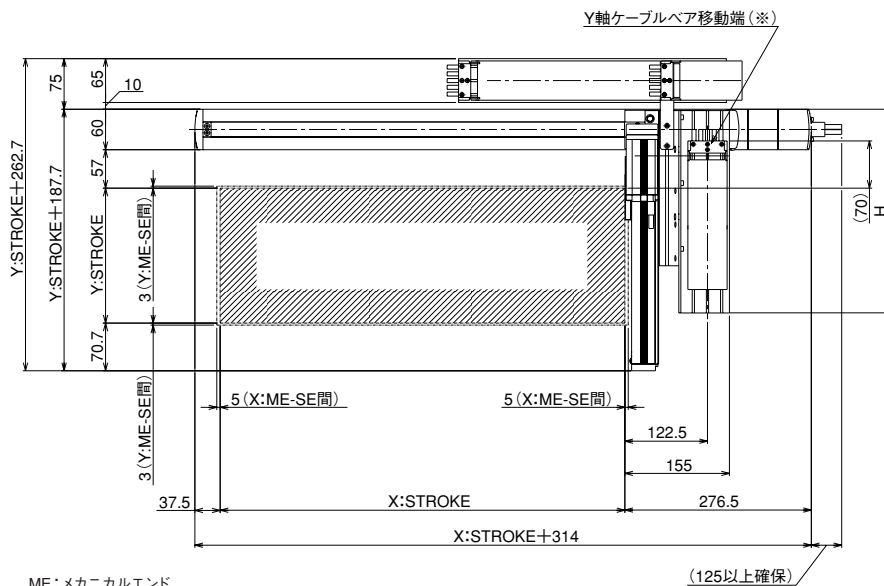
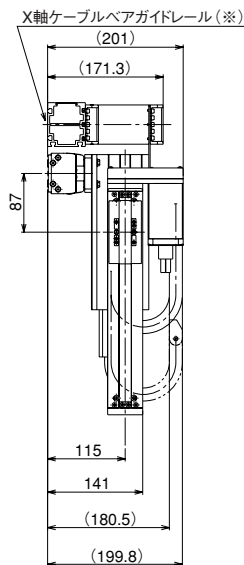
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

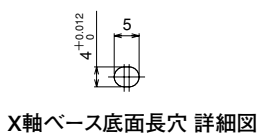
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

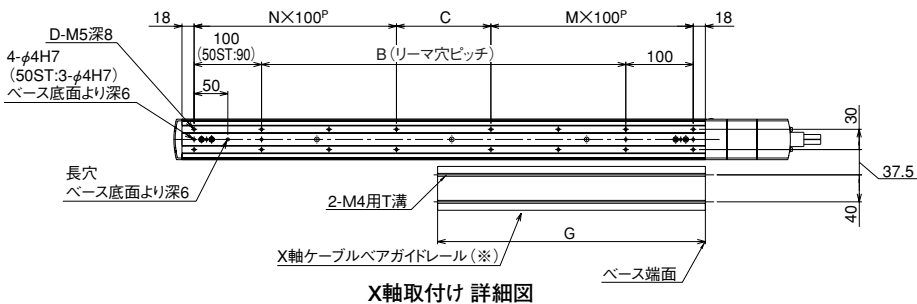
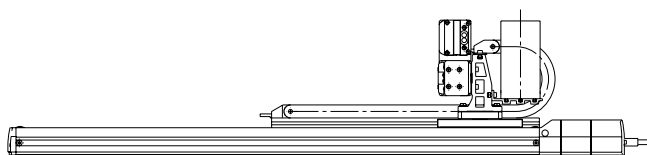


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※)ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X:ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y:ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

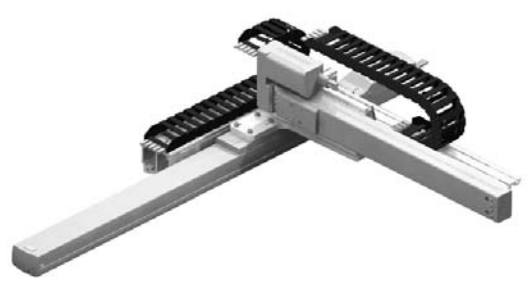
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBD2□□D

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7C(ストレート・ダブルスライダ) Y軸：SA5R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBD2□□D	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~4	HH : X 高速・Y 高速 HM : X 高速・Y 中速	I : インクリメンタル A : アブソリュート	5: 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ローラ仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □ L : □ m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

X軸 450 mm      Y軸 400 mm

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X 軸	600mm/s	—
Y 軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y 軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 高速・Y 中速
250mm	2.5kg	5.0kg
300mm	2.0kg	4.0kg
350mm	2.0kg	4.0kg
400mm	2.0kg	4.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y 軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
	250	300	350	400	250	300	350	400
X 軸ストローク	50	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2 軸	—
-----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~450
	標準価格	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	250~400	—
	標準価格	—	—

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましては G-92 ページをご覧ください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
 (※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X 軸	Y 軸
軸型式	RCS2-SS7C	RCS2-SA5R
ストローク(50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	ストローク	50 ~ 350mm 400 ~ 450mm
	高速タイプ	600mm/s 470mm/s
モータ出力	高速タイプ	800mm/s
	中速タイプ	400mm/s
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下(結露無きこと)	

**⚠ ご注意**

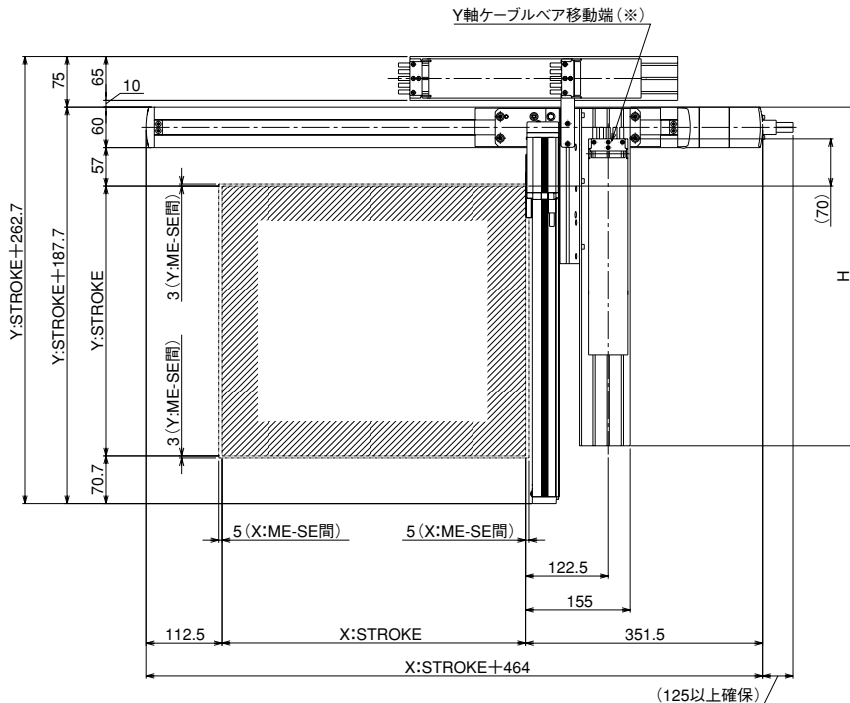
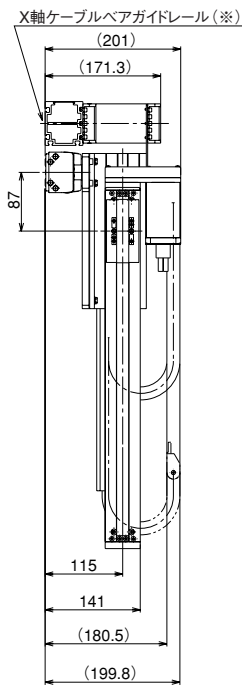
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

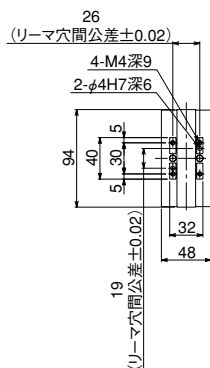
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



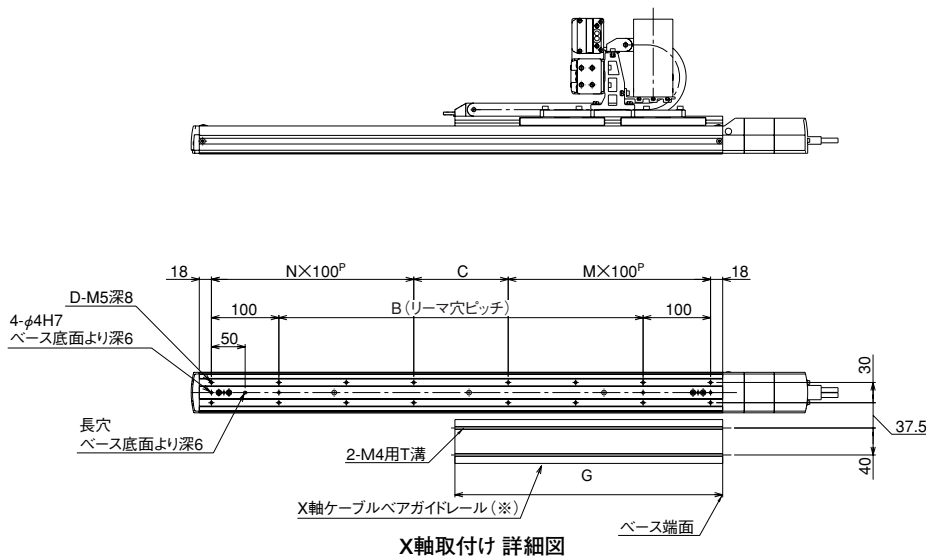
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

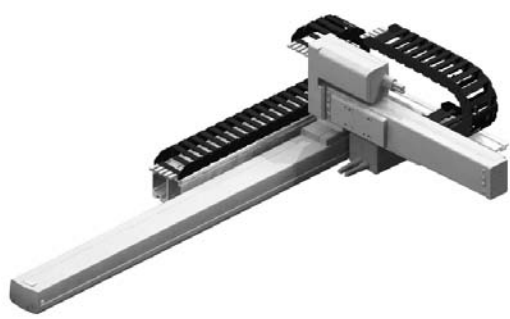
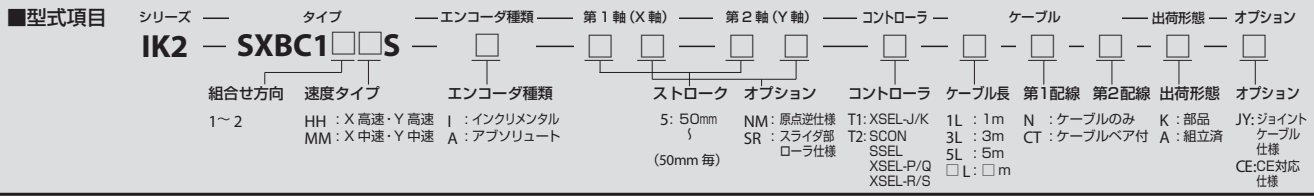
Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBC1□□S

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7R (折返し・シングルスライダ)  
Y軸：SA6R (折返し)



■最大ストローク

X軸 600 mm      Y軸 200 mm

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	600mm/s	300mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 中速・Y 中速
50mm	4.5kg	9.0kg
100mm	4.5kg	9.0kg
150mm	4.0kg	8.0kg
200mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

X軸ストローク	Y軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
		50	100	150	200	50	100	150	200
50	50	—	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—	—
	500	—	—	—	—	—	—	—	—
	550	—	—	—	—	—	—	—	—
	600	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
標準価格	—	—	—
第2配線 (Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCS2-SS7R	RCS2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 600mm	50 ~ 200mm
最大速度	ストローク	50 ~ 500mm 550 ~ 600mm
	高速タイプ	600mm/s 470mm/s
	中速タイプ	300mm/s 230mm/s
モータ出力	60W	30W
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm	
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

**⚠ ご注意**

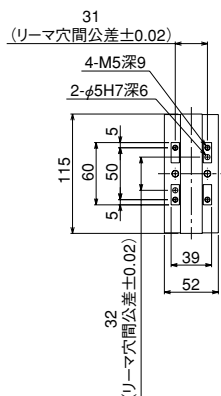
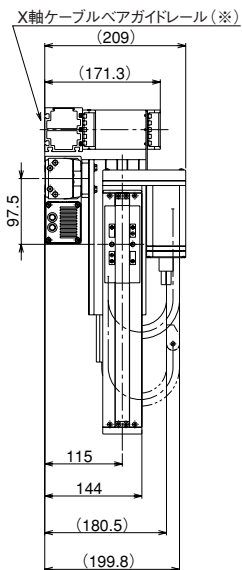
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



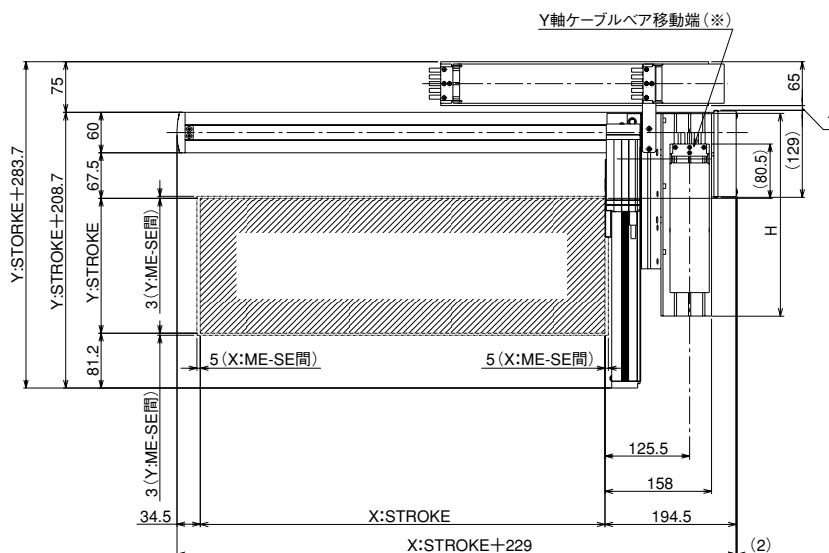
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



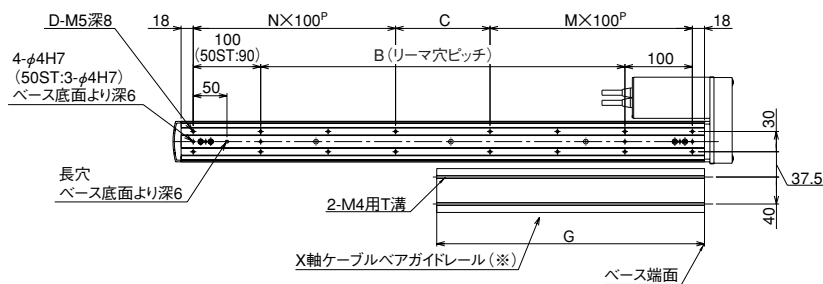
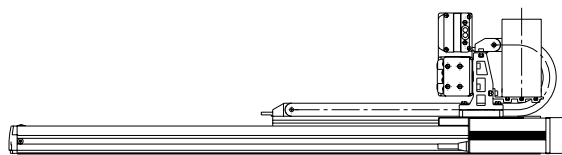
Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※)ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y: ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

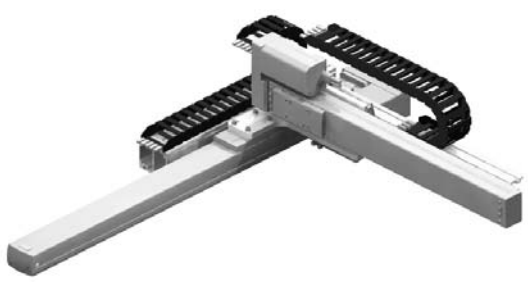
- A スライダータイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBC1□□D

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7R (折返し・ダブルスライダ)  
Y軸：SA6R (折返し)

■型式項目		シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
		IK2	SXBC1□□D	□	□	□	□	□	□	□	
		組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
		1~2	HH : X 高速・Y 高速 MM : X 中速・Y 中速	I : インクリメンタル A : アブソリュート	5: 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ローラ仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □ L : □ m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品仕様 A : 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

X軸 450 mm
Y軸 400 mm

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	600mm/s	300mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 中速・Y 中速
250mm	3.0kg	6.0kg
300mm	3.0kg	6.0kg
350mm	3.0kg	6.0kg
400mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表 (標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
	250	300	350	400	250	300	350	400
X軸ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
(有効ストローク)	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—
	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費 (標準価格) (上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線 (X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~450
標準価格	—	—	—
第2配線 (Y軸の横)	Y軸ストローク	250~400	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましては G-92ページをご覧ください。

適応コントローラ仕様  
 各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
 (※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCS2-SS7R	RCS2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	ストローク	50 ~ 350mm / 400 ~ 450mm
	高速タイプ	600mm/s / 470mm/s
	中速タイプ	300mm/s / 230mm/s
モータ出力	60W	30W
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm	
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)	

**⚠️ ご注意**

上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

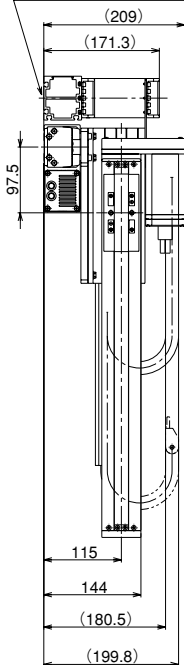
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

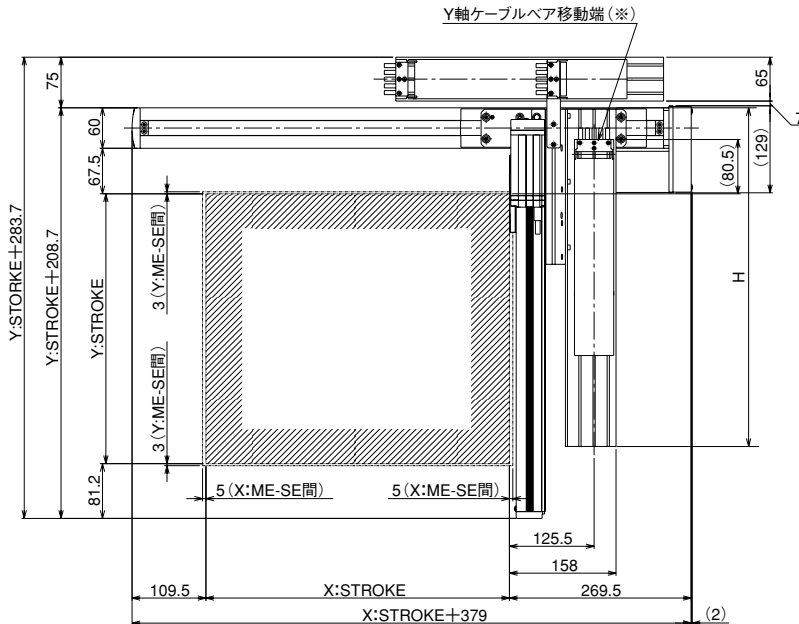


- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

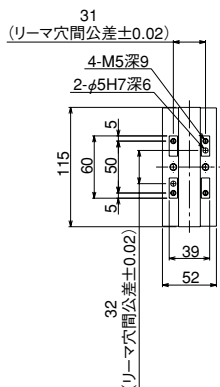
X軸ケーブルベアガイドレール(※)



Y軸ケーブルベア移動端(※)



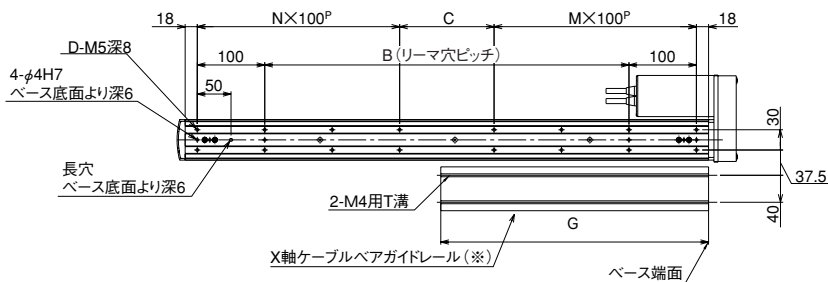
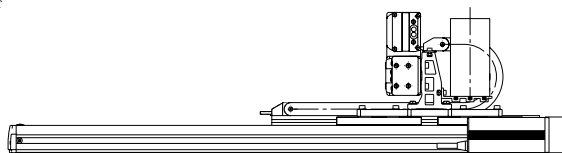
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6



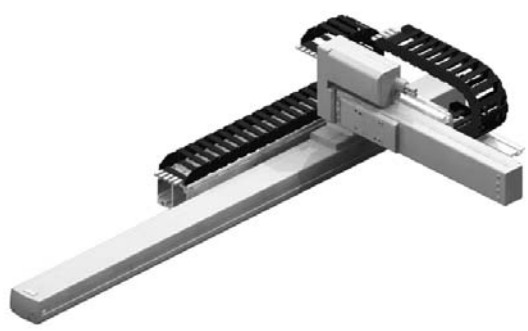
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBC2□□S

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7C(ストレート・シングルスライダ) Y軸：SA6R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBC2□□S	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~4	HH : X 高速・Y 高速 MM : X 中速・Y 中速	I : インクリメンタル A : アブソリュート	5: 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □ L : □ m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X 軸 600 mm**      **Y 軸 200 mm**

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X 軸	600mm/s	300mm/s
Y 軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y 軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 中速・Y 中速
50mm	4.5kg	9.0kg
100mm	4.5kg	9.0kg
150mm	4.0kg	8.0kg
200mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

X 軸ストローク	Y 軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
		50	100	150	200	50	100	150	200
50	50	—	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—	—
	500	—	—	—	—	—	—	—	—
	550	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2 軸	—
-----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましては G-92 ページをご覧ください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
 (※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X 軸	Y 軸
軸型式	RCS2-SS7C	RCS2-SA6R
ストローク(50mm 毎)	50 ~ 600mm	50 ~ 200mm
最大速度	ストローク	50 ~ 500mm 550 ~ 600mm
	高速タイプ	600mm/s 470mm/s
	中速タイプ	300mm/s 230mm/s
モータ出力	60W	30W
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm	
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
折返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下(結露無きこと)	

**⚠ ご注意**

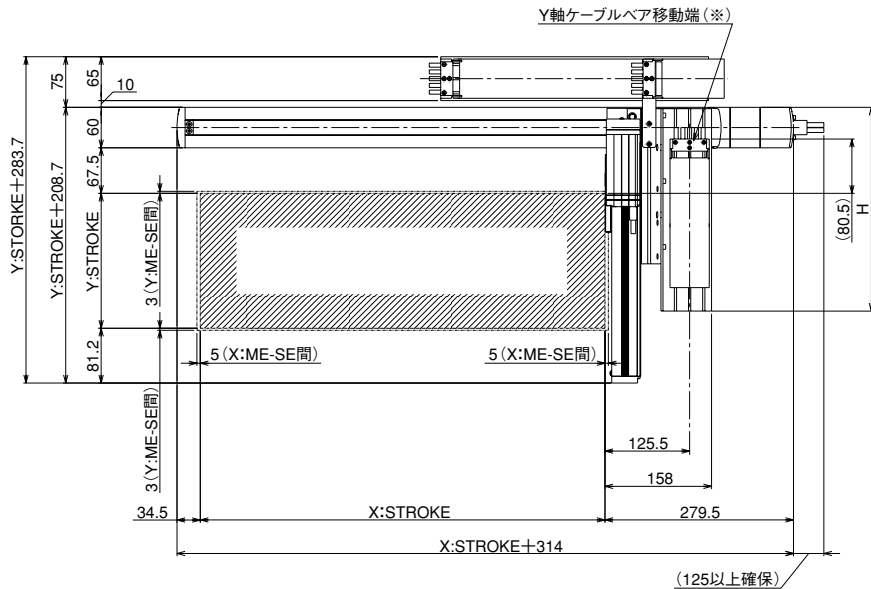
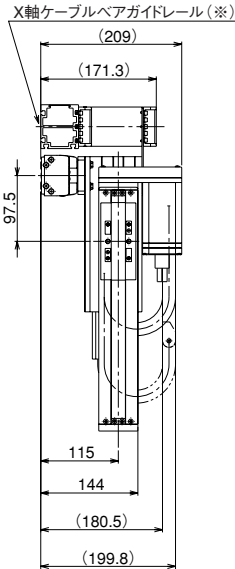
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

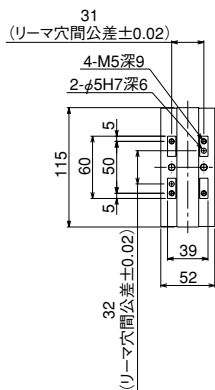
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



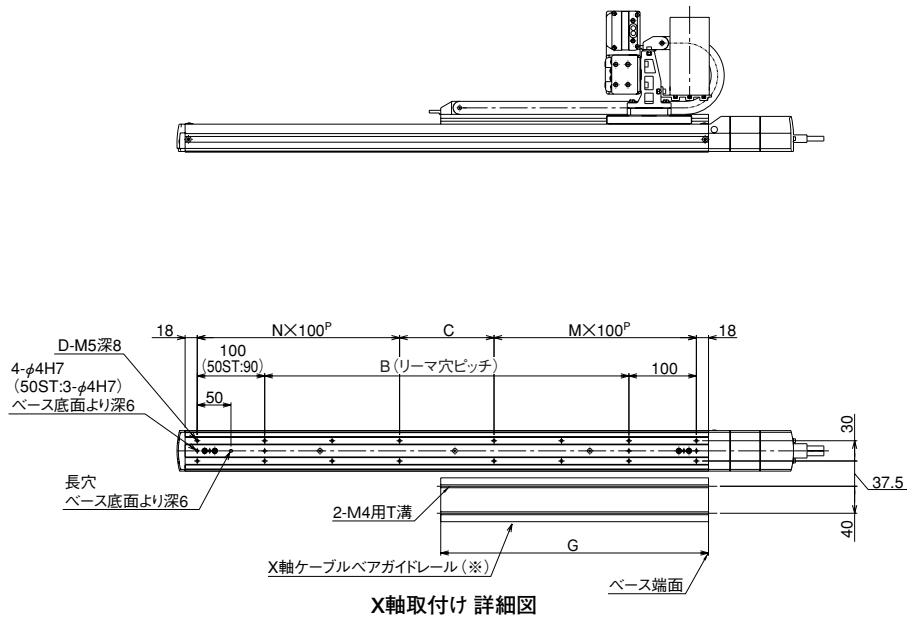
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
B	0	40	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	90	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	6	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	122	147	172	197	222	247	272	297	322	347	372	397

Y: ストローク	50	100	150	200
H	150	200	250	300

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

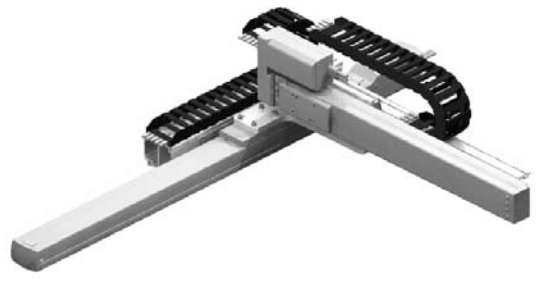
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBC2□□D

RCS2 2軸組合せ X軸：SS7C(ストレート・ダブルスライダ) Y軸：SA6R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBC2□□D	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~4	HH : X 高速・Y 高速 MM : X 中速・Y 中速	I : インクリメンタル A : アブソリュート	5: 50mm (50mm 毎)	NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ローラ仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □ L : □ m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品仕様 A : 組立済仕様	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X軸 450 mm**      **Y軸 400 mm**

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	600mm/s	300mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X 高速・Y 高速	X 中速・Y 中速
250mm	3.0kg	6.0kg
300mm	3.0kg	6.0kg
350mm	3.0kg	6.0kg
400mm	3.0kg	6.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート				
	250	300	350	400	250	300	350	400	
X軸ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
(有効ストローク)	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~450
標準価格	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	250~400	—
標準価格	—	—	—

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましては G-92 ページをご覧ください。

適応コントローラ仕様  
 各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
 (※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCS2-SS7C	RCS2-SA6R
ストローク(50mm 毎)	50 ~ 450mm	250 ~ 400mm
最大速度	ストローク	50 ~ 350mm / 400 ~ 450mm
	高速タイプ	600mm/s / 470mm/s
	中速タイプ	300mm/s / 230mm/s
モータ出力	60W	30W
ボールネジリード	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm	
駆動方式	ボールネジ φ10mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下(結露無きこと)	

**⚠ ご注意**

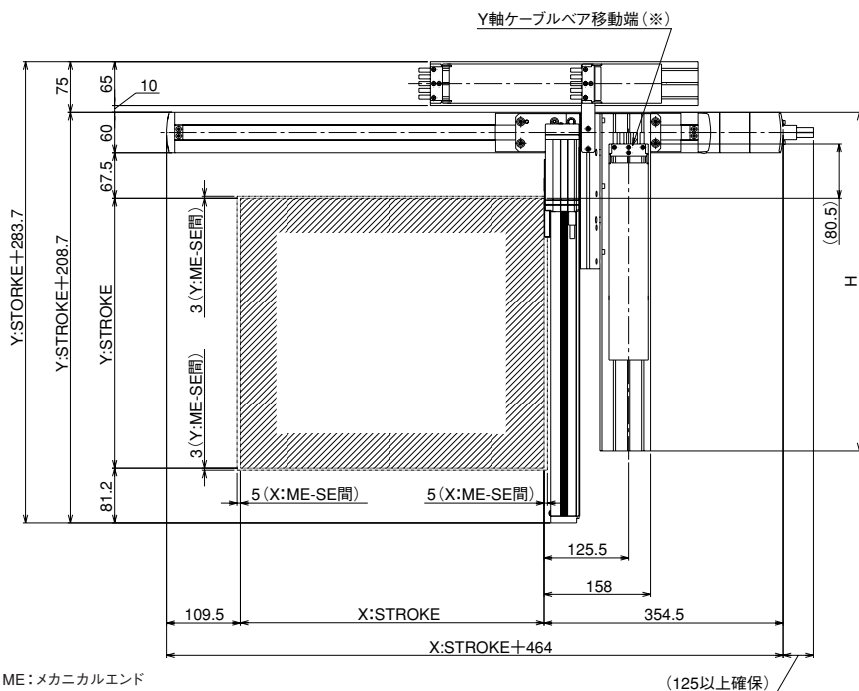
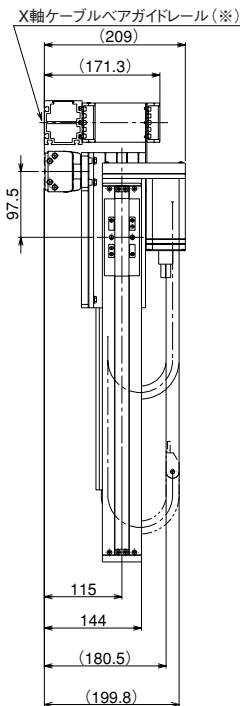
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

寸法図

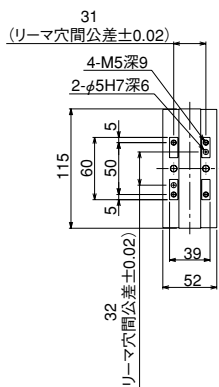
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



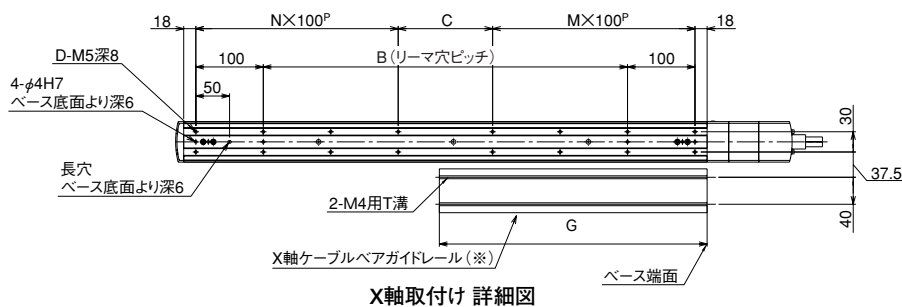
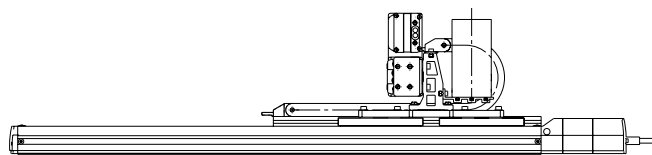
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450
B	140	190	240	290	340	390	440	490	540
C	140	190	40	90	140	190	40	90	140
D	8	8	12	12	12	12	16	16	16
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3
N	1	1	2	2	2	2	3	3	3
G	197	222	247	272	297	322	347	372	397

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y: ストローク	250	300	350	400
H	350	400	450	500

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBB1□□S

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8R(100W・折返し・シングルスライダ) Y軸:SA7R(折返し)

■型式項目 シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 第1軸(X軸) — 第2軸(Y軸) — コントローラ — ケーブル — 出荷形態 — オプション

**IK2** — **SXBB1**□□**S** — □ — □ — □ — □ — □ — □ — □ — □ — □

組合せ方向 速度タイプ エンコーダ種類 ストローク オプション コントローラ ケーブル長 第1配線 第2配線 出荷形態 オプション

1~2 HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速 I: インクリメンタル A: アブソリュート 5: 50mm (50mm毎) NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様 T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付 K: 部品組立済 A: 組立済 JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X軸 1000 mm**    **Y軸 300 mm**

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
50mm	8.0kg	16kg
100mm	8.0kg	16kg
150mm	7.0kg	15kg
200mm	7.0kg	12.5kg
250mm	6.0kg	9.0kg
300mm	6.0kg	8.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル						アブソリュート					
	50	100	150	200	250	300	50	100	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク標準価格	50~300	350~600	650~900	950~1000
第2配線(Y軸の横) <td>Y軸ストローク標準価格</td> <td>50~200</td> <td>250~300</td> <td>—</td> <td>—</td>	Y軸ストローク標準価格	50~200	250~300	—	—

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
 注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

適応コントローラ仕様  
 各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ) (※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

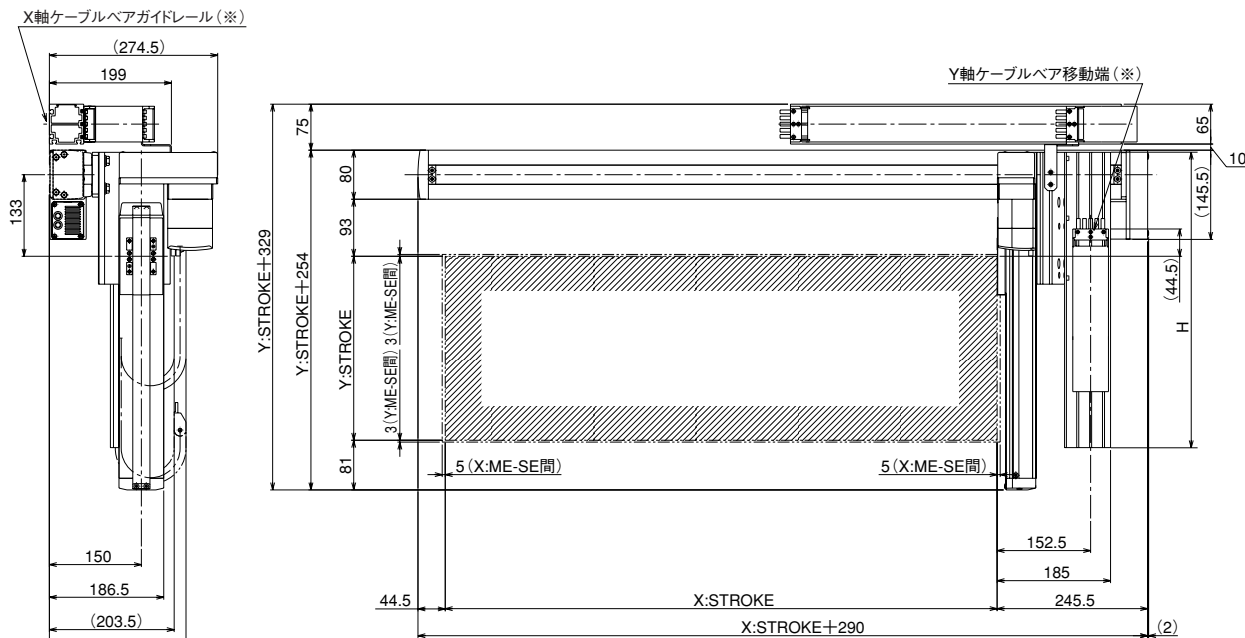
項目	X軸						Y軸
軸型式	RCS2-SS8R						RCS2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm						50~300mm
最大速度	ストローク	50~600mm	650~700mm	750~800mm	850~900mm	950~1000mm	50~300mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	800mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s	400mm/s
モータ出力	100W						60W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm						高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10						ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm						
ベース素材	専用合金鋼						アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						

寸法図

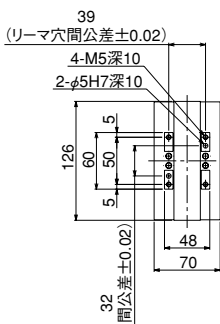
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



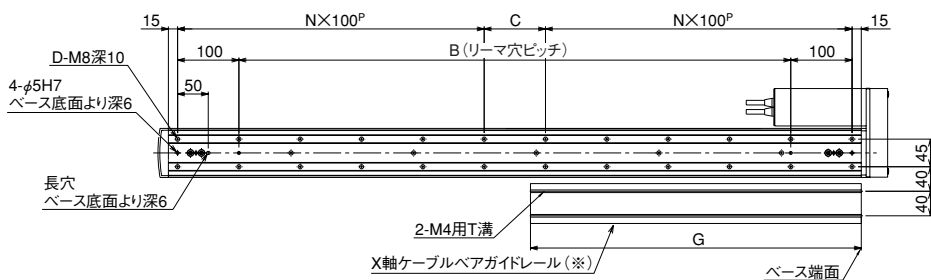
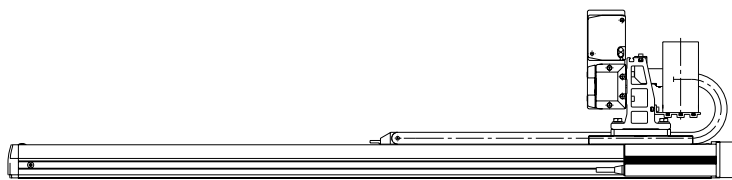
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y: ストローク	50	100	150	200	250	300
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5

**!** ご注意  
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

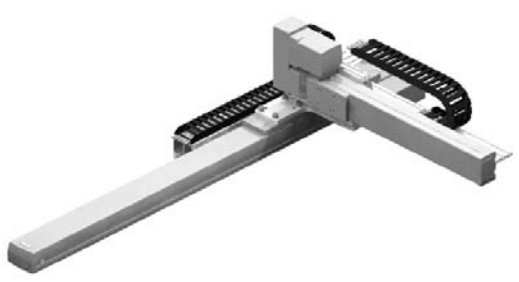
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBB1□□D

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8R(100W・折返し・ダブルスライダ) Y軸:SA7R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBB1□□D	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~2	HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

■最大ストローク

**X軸 800mm**      **Y軸 400mm**

■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
200mm	—	15kg
250mm	—	12.5kg
300mm	—	12.5kg
350mm	6.0kg	12kg
400mm	5.5kg	10.5kg

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル					アブソリュート				
	200	250	300	350	400	200	250	300	350	400
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. X高速・Y高速タイプはY軸ストローク350mm以上。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸
----

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~800
標準価格	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	200	250~400	—
標準価格	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

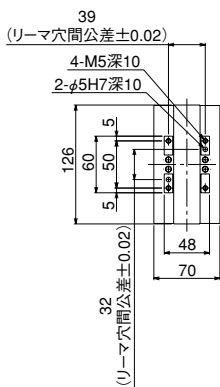
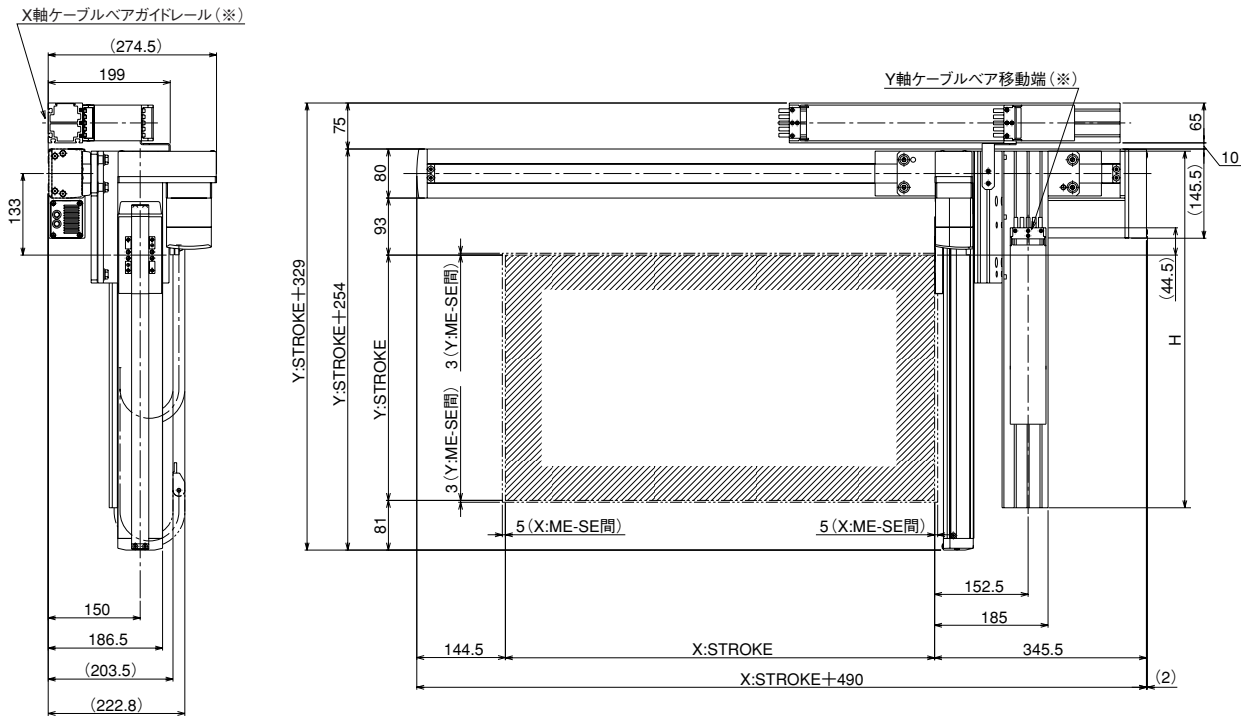
項目	X軸					Y軸
軸型式	RCS2-SS8R					RCS2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~800mm					200~400mm
最大速度	ストローク	50~400mm	450~500mm	550~600mm	650~700mm	750~800mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s
モータ出力	100W					60W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm					高速タイプ: 16mm
	中速タイプ: 10mm					中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10					ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm					—
ベース素材	専用合金鋼					アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)					—

寸法図

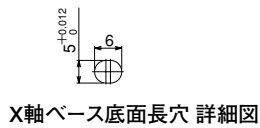
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

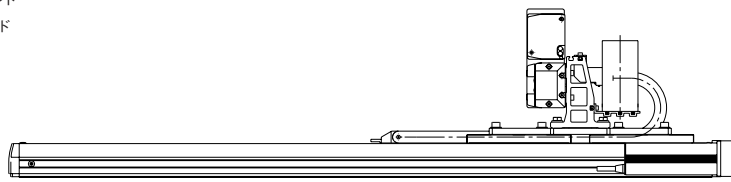


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

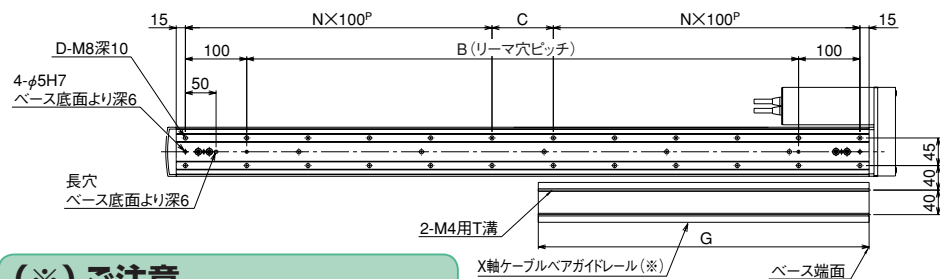
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

X軸ケーブルベアガイドレール(※)  
X軸取付け 詳細図



■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	200	250	300	350	400
H	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5



上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6



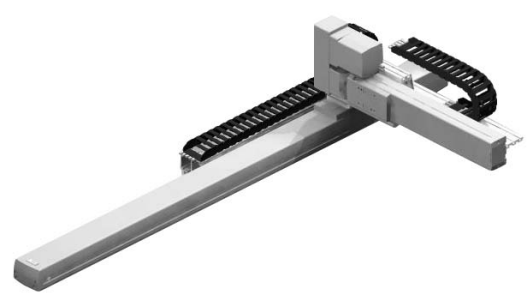
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBB2□□S

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8C(100W・ストレート・シングルスライダ)  
Y軸:SA7R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBB2□□S	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~4	HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

X軸 1000 mm Y軸 300 mm

■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
50mm	8.0kg	16kg
100mm	8.0kg	16kg
150mm	7.0kg	15kg
200mm	7.0kg	12.5kg
250mm	6.0kg	9.0kg
300mm	6.0kg	8.0kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル						アブソリュート					
	50	100	150	200	250	300	50	100	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク 標準価格	50~300	350~600	650~900	950~1000
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク 標準価格	50~200	250~300	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

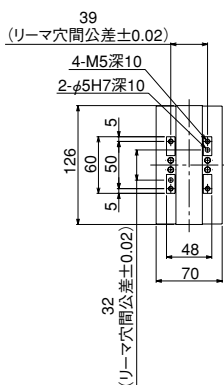
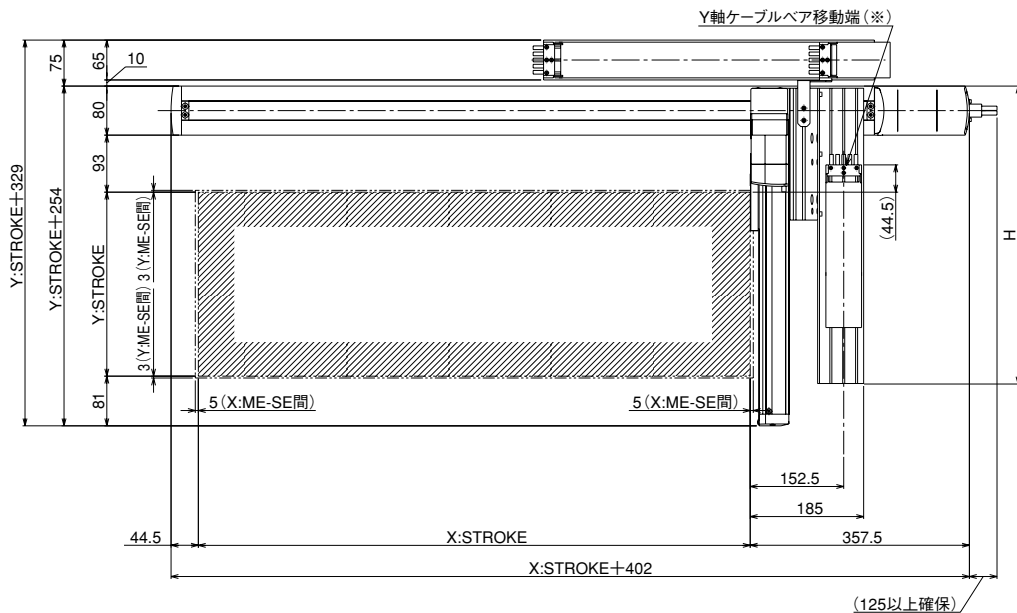
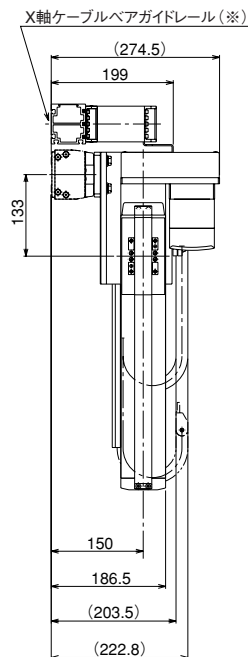
項目	X軸						Y軸
軸型式	RCS2-SS8C						RCS2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm						50~300mm
最大速度	ストローク	50~600mm	650~700mm	750~800mm	850~900mm	950~1000mm	50~300mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	800mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s	400mm/s
モータ出力	100W						60W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm						高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10						ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm						—
ベース素材	専用合金鋼						アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						—

寸法図

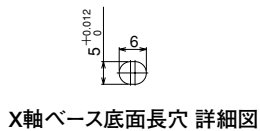
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸が CE 対応であり、組合せ全体で CE 宣言するものではありません。

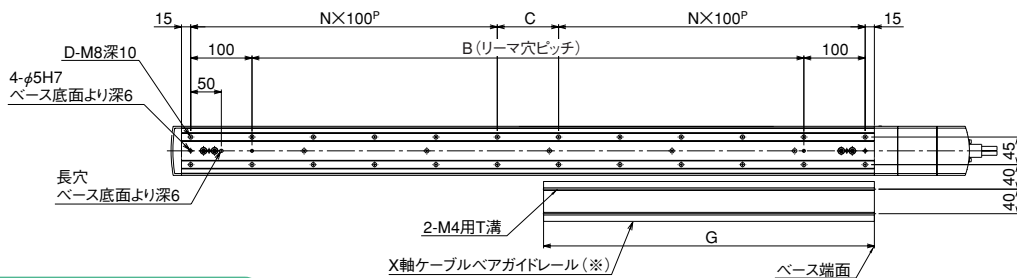
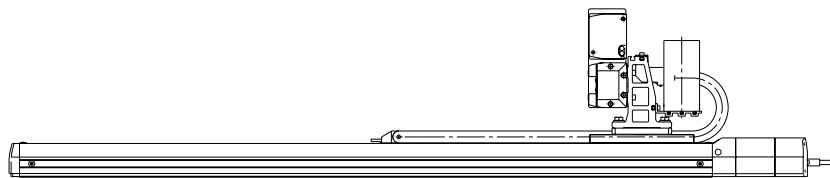


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X:ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y:ストローク	50	100	150	200	250	300
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

**!** ご注意  
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

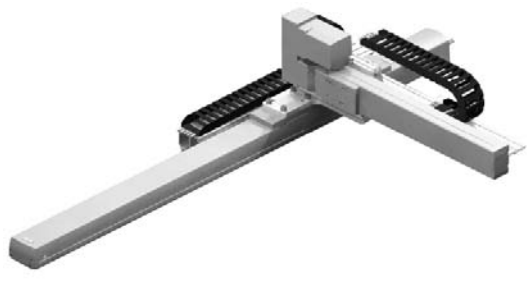
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBB2□□D

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8C(100W・ストレート・ダブルスライダ)  
Y軸:SA7R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBB2□□D	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~4	HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X軸 800mm**      **Y軸 400mm**

■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	800mm/s	400mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
200mm	—	15kg
250mm	—	12.5kg
300mm	—	12.5kg
350mm	6.0kg	12kg
400mm	5.5kg	10.5kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル					アブソリュート				
	200	250	300	350	400	200	250	300	350	400
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. X高速・Y高速タイプはY軸ストローク350mm以上。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル。第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さ追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~800
標準価格	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	200	250~400	—
標準価格	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様  
各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸					Y軸
軸型式	RCS2-SS8C					RCS2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~800mm					200~400mm
最大速度	ストローク	50~400mm	450~500mm	550~600mm	650~700mm	750~800mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s
モータ出力	100W					60W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm					高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10					ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm					—
ベース素材	専用合金鋼					アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)					—

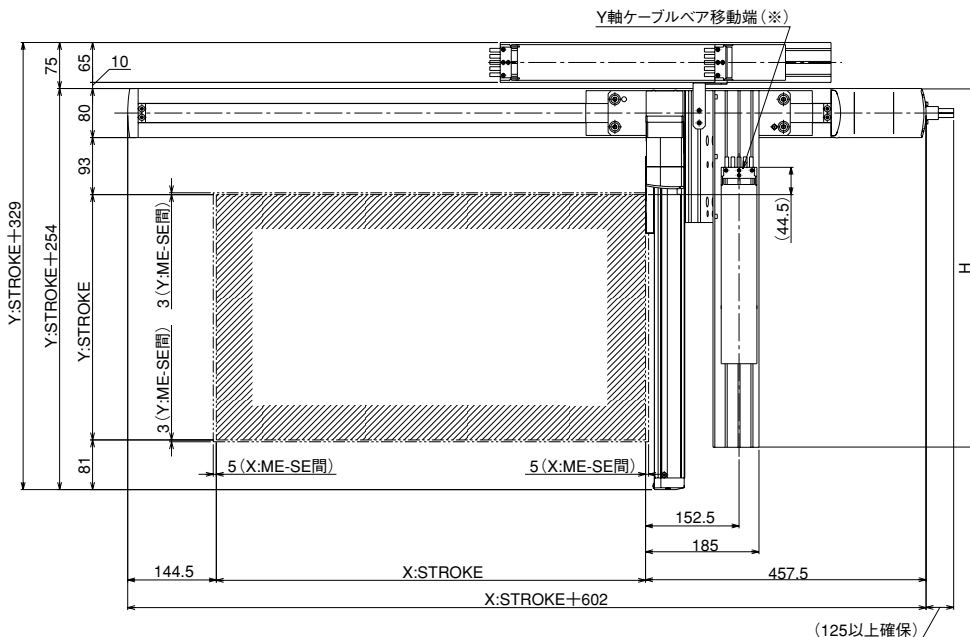
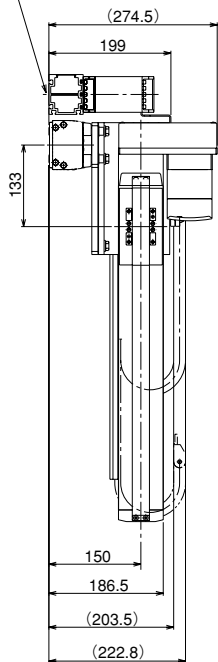
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

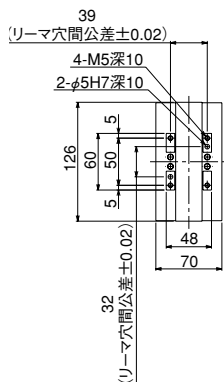


- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

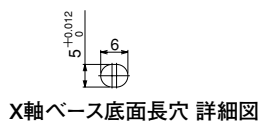
X軸ケーブルベアガイドレール(※)



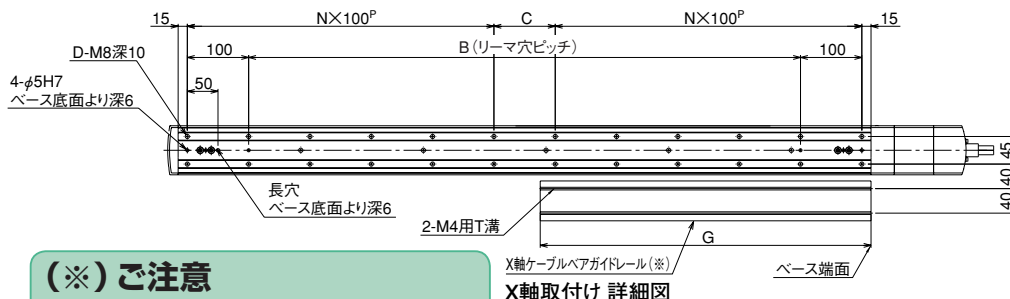
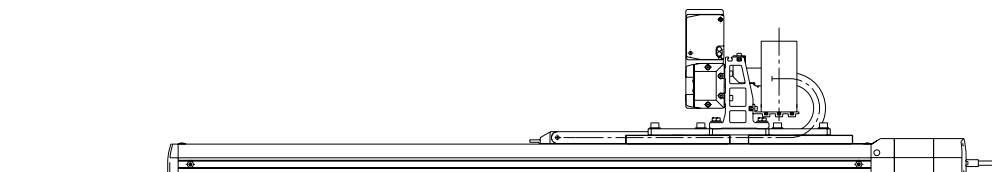
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



(※)で注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

X軸ケーブルベアガイドレール(※)  
X軸取付け 詳細図

■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	200	250	300	350	400
H	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5



上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXBA1□□S

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8R(150W・折返し・シングルスライダ)  
Y軸:SS8R(100W・折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SXBA1□□S	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~2	HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X軸 1000mm**      **Y軸 350mm**

■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	1000mm/s	500mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
50mm	12kg	24kg
100mm	12kg	20.5kg
150mm	11.5kg	15.5kg
200mm	11kg	12.5kg
250mm	10kg	—
300mm	8.5kg	—
350mm	7kg	—

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル							アブソリュート						
	50	100	150	200	250	300	350	50	100	150	200	250	300	350
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. X中速・Y中速タイプはY軸ストローク200mm以下。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸
----

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さ追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~900	950~1000
標準価格	—	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	250~350	—	—
標準価格	—	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様  
各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸						Y軸
	RCS2-SS8R						RCS2-SS8R
軸型式	RCS2-SS8R						RCS2-SS8R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm						50~350mm
最大速度	ストローク	50~600mm	650~700mm	750~800mm	850~900mm	950~1000mm	50~350mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	1000mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s	500mm/s
モータ出力	150W						100W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm						
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10						
繰返し位置決め精度	±0.02mm						
ベース素材	専用合金鋼						
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						

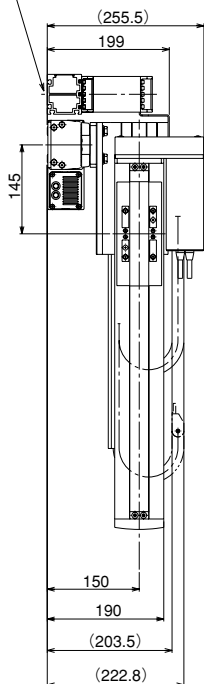
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

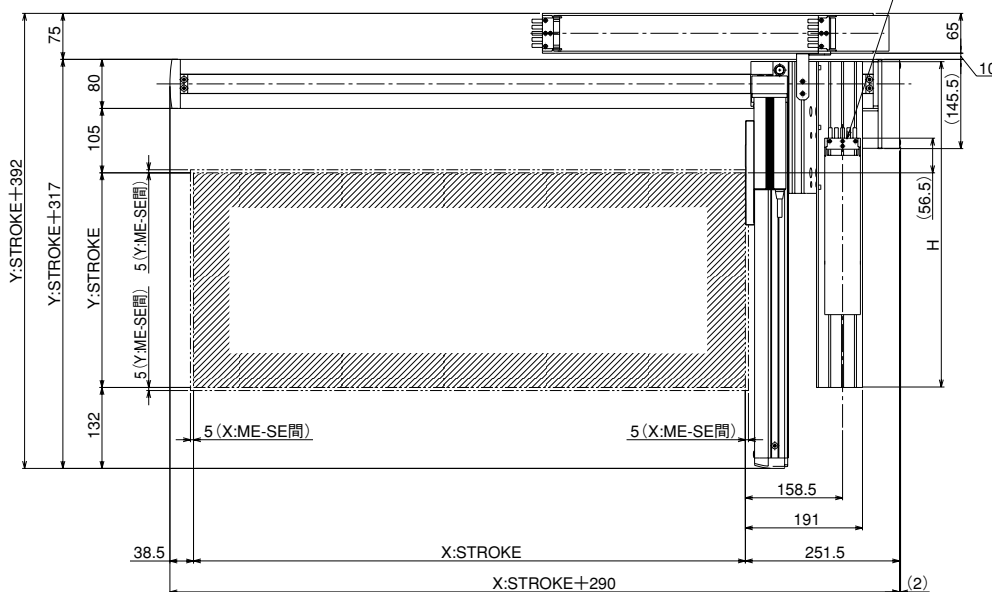


- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

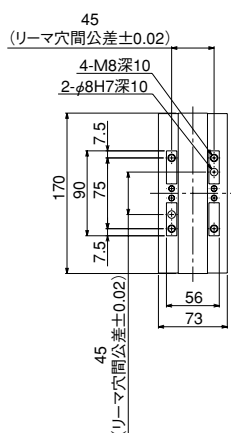
X軸ケーブルベアガイドレール (※)



Y軸ケーブルベア移動端 (※)



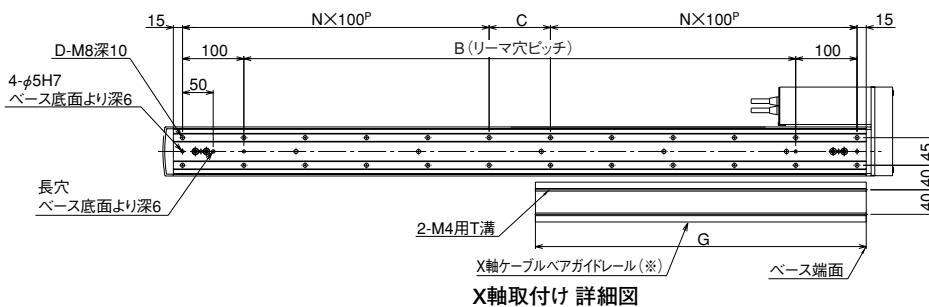
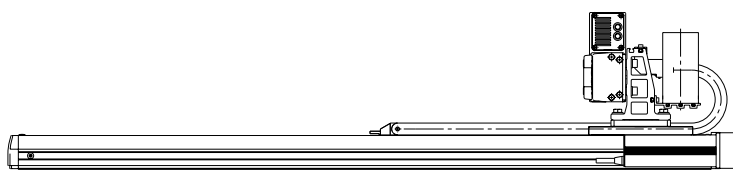
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X軸ケーブルベアガイドレールはお客様にてX軸を設置する面に固定して下さい。  
またY軸ケーブルベアの移動端もY軸スライダにお客様が取り付けたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y: ストローク	50	100	150	200	250	300	350
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

**⚠ ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

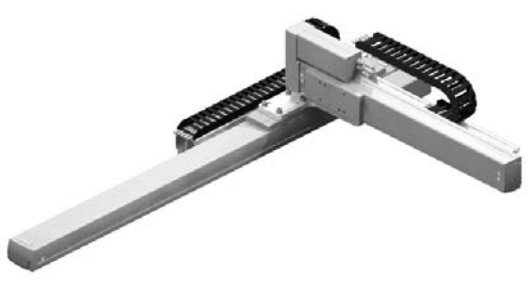
# IK2-SXBA1□□D

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8R(150W・折返し・ダブルスライダ) Y軸:SS8R(100W・折返し)

■型式項目 シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 第1軸(X軸) — 第2軸(Y軸) — コントローラ — ケーブル — 出荷形態 — オプション

**IK2** — **SXBA1**□□**D** — □ — □ — □ — □ — □ — □ — □ — □ — □

組合せ方向 速度タイプ エンコーダ種類 ストローク オプション コントローラ ケーブル長 第1配線 第2配線 出荷形態 オプション  
 1~2 HH: X高速・Y高速 I: インクリメンタル 5: 50mm NM: 原点逆仕様 T1: XSEL-J/K 1L: 1m N: ケーブルのみ K: 部品 JY: ジョイント  
 MM: X中速・Y中速 A: アブソリュート SR: スライダ部 ロー仕様 T2: SCON 3L: 3m CT: ケーブルベア付 A: 組立済 仕様 ケーブル仕様  
 SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S 5L: 5m □ L: □ m CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X軸 800mm**      **Y軸 400mm**

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	1000mm/s	500mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
100mm	—	24kg
150mm	—	24kg
200mm	—	23kg
250mm	—	19kg
300mm	11kg	16kg
350mm	10.5kg	13.5kg
400mm	10kg	11.5kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル								アブソリュート							
	100	150	200	250	300	350	400	100	150	200	250	300	350	400		
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—		

注1. X高速・Y高速タイプはY軸ストローク300mm以上。  
 注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~800
標準価格	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	200	250~400	—
標準価格	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様  
 各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
 (※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸						Y軸
軸型式	RCS2-SS8R						RCS2-SS8R
ストローク(50mm毎)	50~800mm						100~400mm
最大速度	ストローク	50~400mm	450~500mm	550~600mm	650~700mm	750~800mm	100~400mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	1000mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s	500mm/s
モータ出力	150W						100W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm						
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10						
繰返し位置決め精度	±0.02mm						
ベース素材	専用合金鋼						
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						

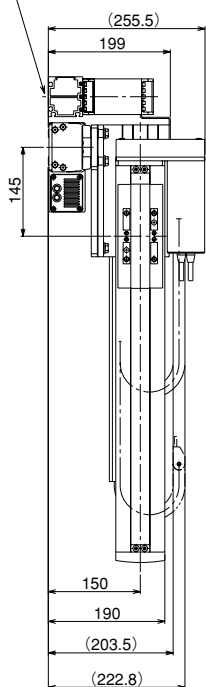
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

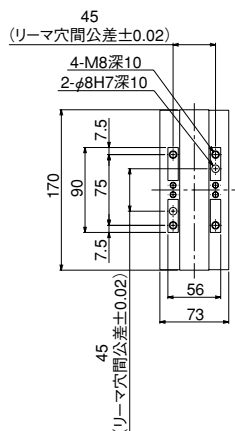
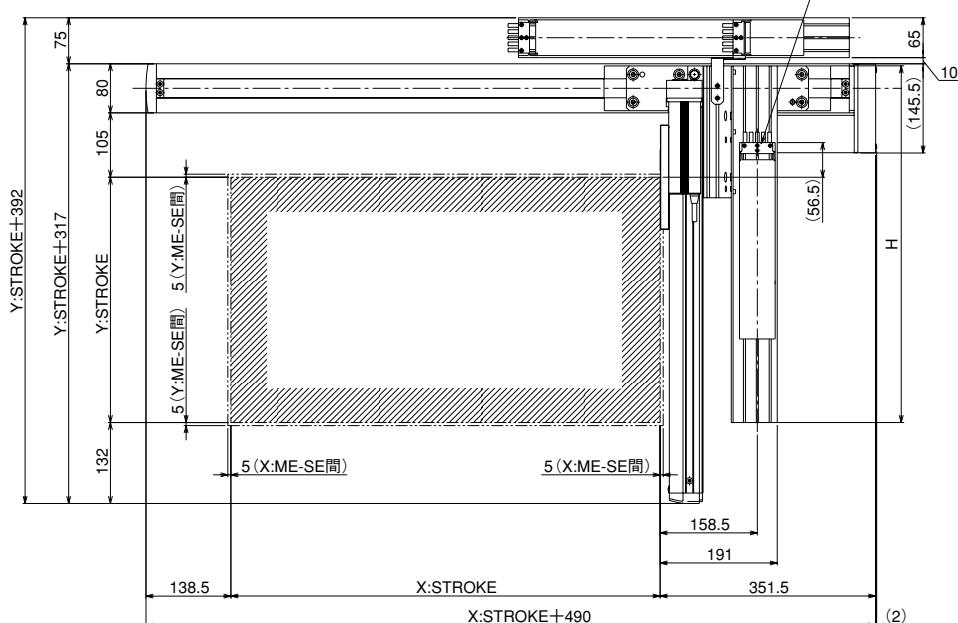


- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

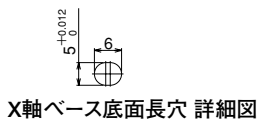
X軸ケーブルベアガイドレール(※)



Y軸ケーブルベア移動端(※)

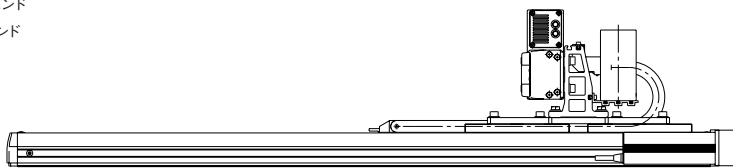


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

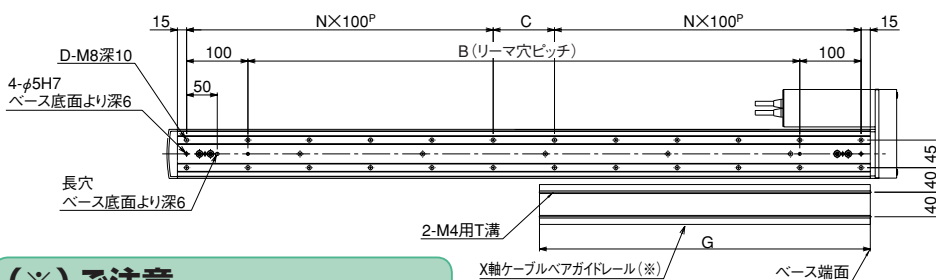
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

X軸ケーブルベアガイドレール(※)  
X軸取付け 詳細図



■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	100	150	200	250	300	350	400
H	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5

**!** ご注意  
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

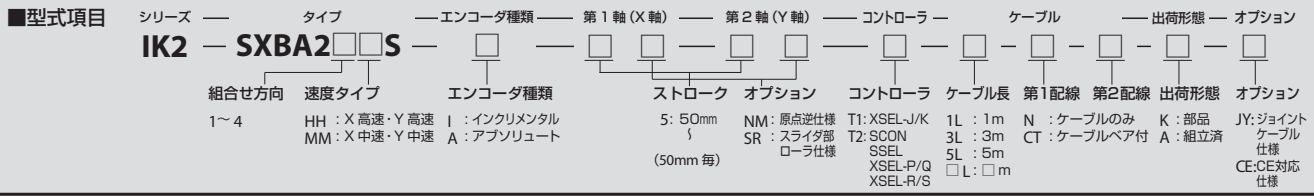
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6



# IK2 直交ロボット

## IK2-SXBA2□□S

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8C(150W・ストレート・シングルスライダ)  
Y軸:SS8R(100W・折返し)



### ■最大ストローク

X軸 1000 mm Y軸 350 mm

### ■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	1000mm/s	500mm/s

### ■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
50mm	12kg	24kg
100mm	12kg	20.5kg
150mm	11.5kg	15.5kg
200mm	11kg	12.5kg
250mm	10kg	-
300mm	8.5kg	-
350mm	7kg	-

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

### ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル							アブソリュート						
	50	100	150	200	250	300	350	50	100	150	200	250	300	350
50	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
100	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
150	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
200	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
250	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
300	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
350	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
400	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
450	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
500	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
550	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
600	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
650	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
700	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
750	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
800	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
850	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
900	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
950	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
1000	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

注1. X中速・Y中速タイプはY軸ストローク200mm以下。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

### 組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	-
----	---

※別途、送料がかかります。

### ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	-
	3L	3m	-
	5L	5m	-

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さ追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

### ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~900	950~1000
標準価格	-	-	-	-	-
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	250~350	-	-
標準価格	-	-	-	-	-

### オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	-
スライダ部ローラ仕様	SR	-
ジョイントケーブル仕様	JY	-
CE対応仕様	CE	-

### 適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

### スペック

項目	X軸	Y軸
軸型式	RCS2-SS8C	RCS2-SS8R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm	50~350mm
最大速度	ストローク	50~600mm 650~700mm 750~800mm 850~900mm 950~1000mm
	高速タイプ	1000mm/s 960mm/s 765mm/s 625mm/s 515mm/s
	中速タイプ	500mm/s 480mm/s 380mm/s 310mm/s 255mm/s
モータ出力	150W	100W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm	
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)	

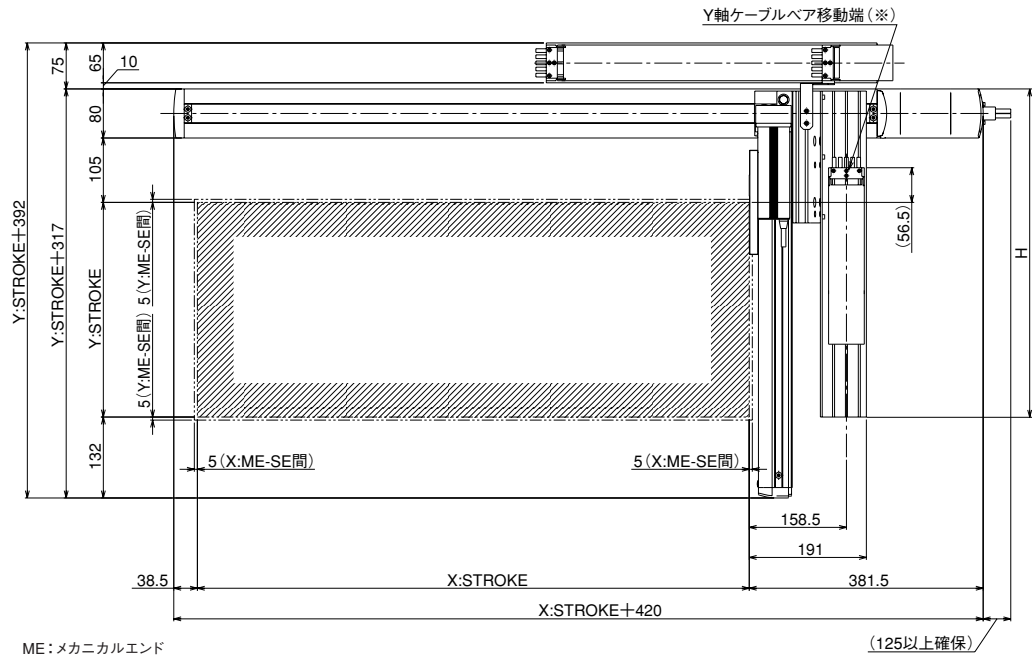
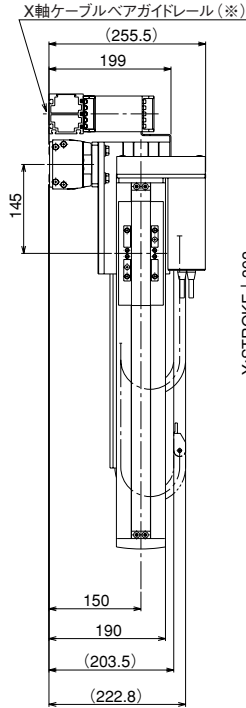
## G-73 IK2-SXBA2□□S

寸法図

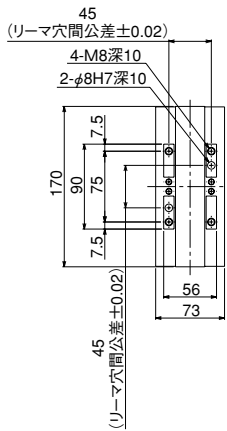
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



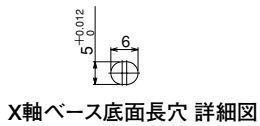
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE (オプション) は、構成軸が CE 対応であり、組合せ全体で CE 宣言するものではありません。



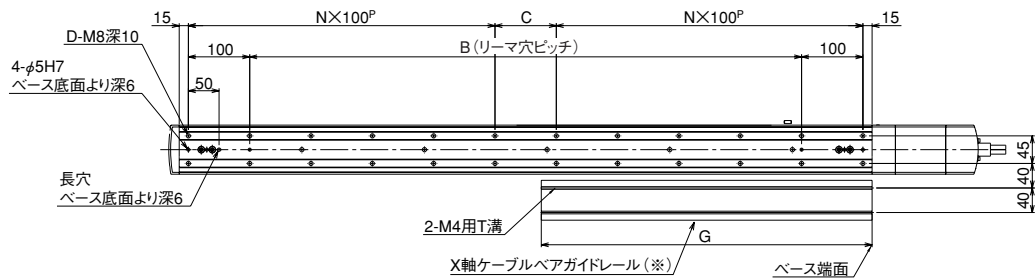
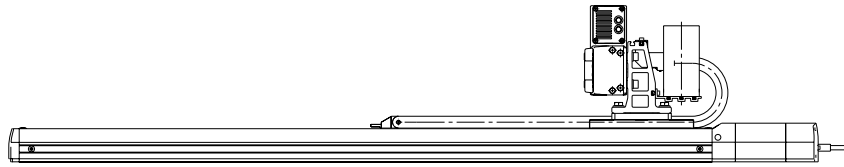
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y: ストローク	50	100	150	200	250	300	350
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5



上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

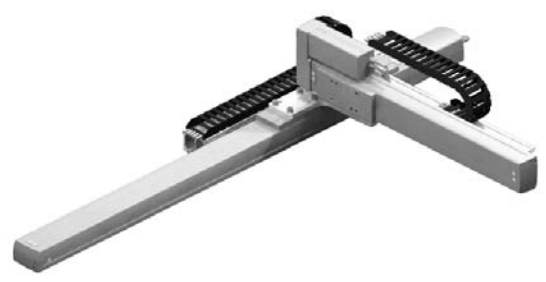
# IK2-SXBA2□□D

RCS2 2軸組合せ X軸:SS8C(150W・ストレート・ダブルスライダ) Y軸:SS8R(100W・折返し)

■型式項目 シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 第1軸(X軸) — 第2軸(Y軸) — コントローラ — ケーブル — 出荷形態 — オプション

**IK2 — SXBA2□□D**

組合せ方向 1~4      速度タイプ HH: X高速・Y高速 MM: X中速・Y中速      エンコーダ種類 I: インクリメンタル A: アブソリュート      ストローク 5: 50mm (50mm毎)      オプション NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様      コントローラ T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S      ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m      N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付      第1配線 第2配線      出荷形態 K: 部品 A: 組立済      オプション JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



■最大ストローク

**X軸 800mm**      **Y軸 400mm**

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ
X軸	1000mm/s	500mm/s
Y軸	1000mm/s	500mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速	X中速・Y中速
100mm	—	24kg
150mm	—	24kg
200mm	—	23kg
250mm	—	19kg
300mm	11kg	16kg
350mm	10.5kg	13.5kg
400mm	10kg	11.5kg

第1配線・第2配線ともケーブルベア付の場合

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル							アブソリュート						
	100	150	200	250	300	350	400	100	150	200	250	300	350	400
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. X高速・Y高速タイプはY軸ストローク300mm以上。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~800
標準価格	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	200	250~400	—
標準価格	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様  
各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

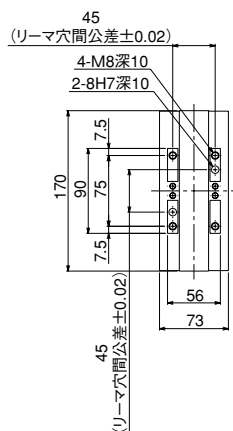
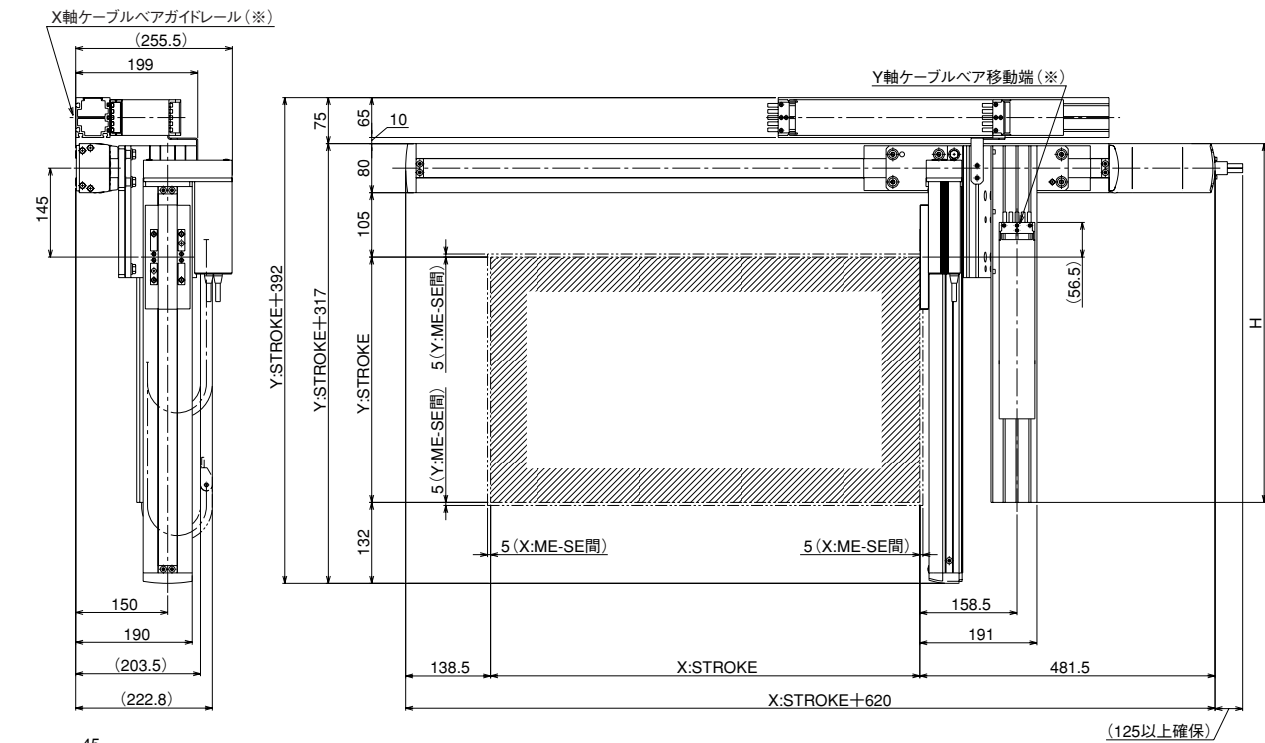
項目	X軸						Y軸
軸型式	RCS2-SS8C						RCS2-SS8R
ストローク(50mm毎)	50~800mm						100~400mm
最大速度	ストローク	50~400mm	450~500mm	550~600mm	650~700mm	750~800mm	100~400mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	1000mm/s
	中速タイプ	500mm/s	480mm/s	380mm/s	310mm/s	255mm/s	500mm/s
モータ出力	150W						100W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm 中速タイプ: 10mm						
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10						
繰返し位置決め精度	±0.02mm						
ベース素材	専用合金鋼						
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						

寸法図

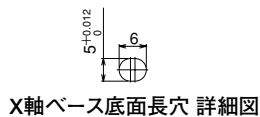
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。

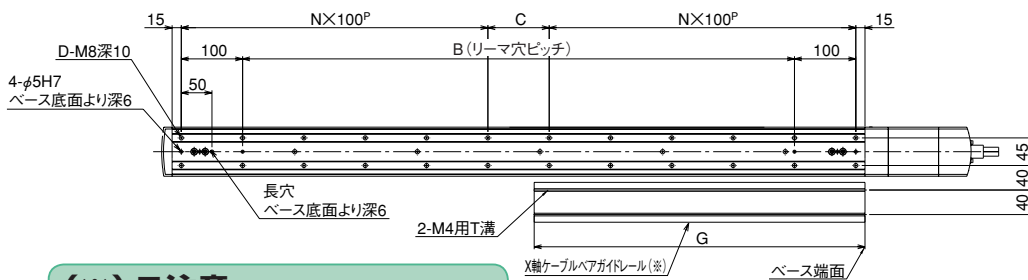
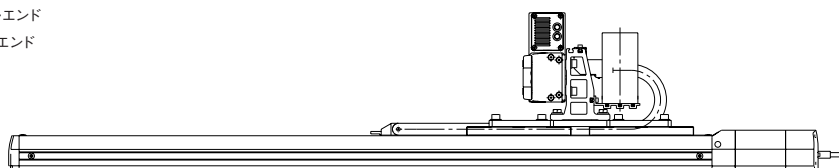


Y軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。  
また Y 軸ケーブルベアの移動端も Y 軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。(G-92 ページ参照)

■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

※ 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	100	150	200	250	300	350	400
H	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5	531.5	581.5

**⚠ ご注意**  
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SXZB1□□S

RCS2 2軸 XZ 組合せ X軸:SS8R(100W・折返し・シングルスライダ)  
Z軸:SA7R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
IK2	SXZB1□□S	□	□	□	□	□	□	□		
組合せ方向 1~4		速度タイプ HH: X高速・Z高速 HM: X高速・Z中速 HL: X高速・Z低速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル A: アブソリュート	ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション B: ブレーキ NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ローラ仕様	コントローラ T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 第2配線 N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	出荷形態 K: 部品 A: 組立済	オプション JY: ジョイントケーブル仕様 CE: CE対応仕様



第1配線ケーブルベア付の場合

■最大ストローク

**X軸 1000 mm**    **Z軸 250 mm**

■最大速度 ※ ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ	低速タイプ
X軸	1000mm/s	—	—
Z軸	800mm/s	400mm/s	200mm/s

■最大可搬質量

Z軸ストローク	Z軸高速 リード16	Z軸中速 リード8	Z軸低速 リード4
50mm	2.0kg	4.0kg	8.0kg
100mm	2.0kg	4.0kg	7.0kg
150mm	2.0kg	3.5kg	5.0kg
200mm	2.0kg	3.5kg	4.0kg
250mm	1.5kg	2.5kg	3.0kg

ストローク別価格表(標準価格)

Z軸ストローク	インクリメンタル					アブソリュート				
	50	100	150	200	250	50	100	150	200	250
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	150~300	350~600	650~900	950~1000
標準価格		—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様  
各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

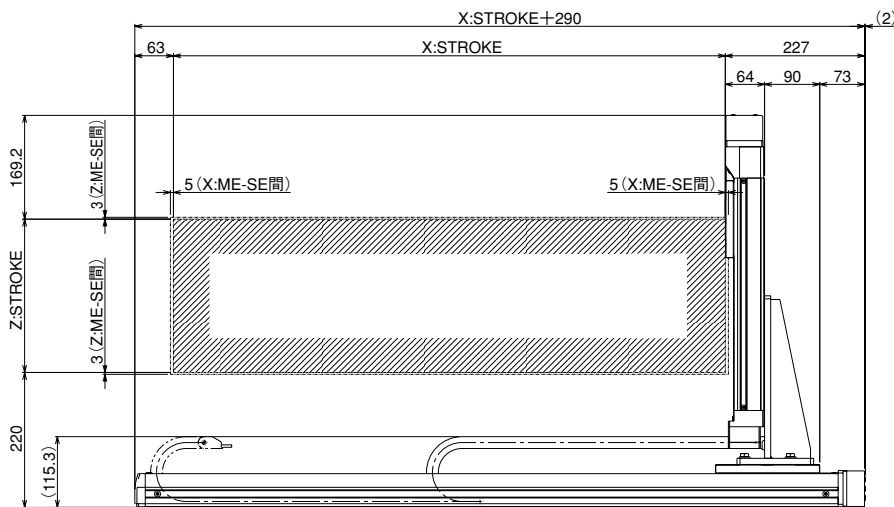
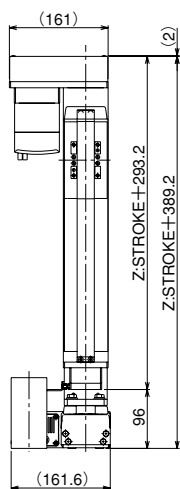
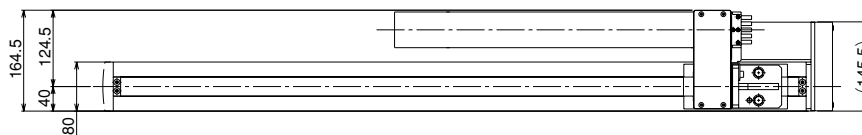
項目	X軸	Z軸
軸型式	RCS2-SS8R	RCS2-SA7R
ストローク(50mm 毎)	50~1000mm	50~250mm
最大速度	ストローク	50~600mm 650~700mm 750~800mm 850~900mm 950~1000mm
	高速タイプ	1000mm/s 960mm/s 765mm/s 625mm/s 515mm/s
	中速タイプ	— — — — —
	低速タイプ	— — — — —
モータ出力	100W	60W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm	高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm 低速タイプ: 4mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ベース素材	専用合金鋼	アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下(結露無きこと)	

寸法図

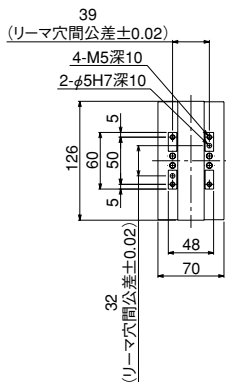
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



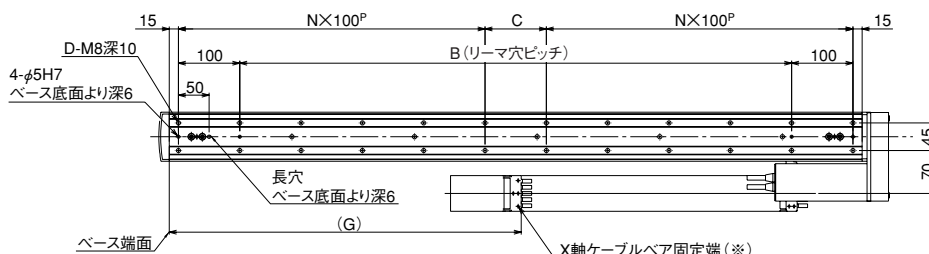
- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線がケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア固定端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



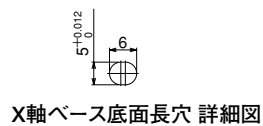
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



Z軸スライダ 詳細図



X軸取付け 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

**(※) ご注意**

X軸ケーブルベアの固定端は、お客様にてX軸取付面に固定して下さい。  
(G-92 ページ参照) (ケーブルベアガイドレールはありません)

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	-	-	199	224	249	274	299	324	349	374	399	424	449	474	499	524	549	574	599	624

※ X: 50ST, 100ST 時のベア設定はありません。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームブラケット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2**
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

**⚠ ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

# IK2 直交ロボット

## IK2-SXZB1□□D RCS2 2軸 XZ 組合せ X軸:SS8R(100W・折返し・ダブルスライダ) Z軸:SA7R(折返し)

■型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション			
	IK2	SXZB1□□D	□	□	□	□	□	□	□			
		組合せ方向 1~4	速度タイプ HH: X高速・Z高速 HM: X高速・Z中速 HL: X高速・Z低速	エンコーダ種類 I: インクリメンタル A: アブソリュート	ストローク 5: 50mm (50mm 毎)	オプション B: ブレーキ NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部 ローラ仕様	コントローラ T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	ケーブル長 1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	第1配線 N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	第2配線 □	出荷形態 K: 部品 A: 組立済	オプション JY: ジョイント ケーブル 仕様 CE: CE対応 仕様



第1配線ケーブルベア付の場合

### ■最大ストローク

X軸 800 mm Z軸 300 mm

### ■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ	低速タイプ
X軸	1000mm/s	—	—
Z軸	800mm/s	400mm/s	200mm/s

### ■最大可搬質量

Z軸ストローク	Z軸高速 リード16	Z軸中速 リード8	Z軸低速 リード4
150mm	—	—	7.0kg
200mm	—	—	7.0kg
250mm	—	—	5.5kg
300mm	1.5kg	3.0kg	5.5kg

### ストローク別価格表(標準価格)

Z軸ストローク	インクリメンタル				アブソリュート			
	150	200	250	300	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. Z高速タイプ、Z中速タイプはZ軸ストローク300mmのみ。  
Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

### 組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

### ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸はロボットケーブルとなります。  
注2. 第2軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

### ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	150~300	350~600	650~800
	標準価格	—	—	—

### オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

### 適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途ご購入下さい。

### スペック

項目	X軸					Z軸	
軸型式	RCS2-SS8R					RCS2-SA7R	
ストローク(50mm 毎)	50~800mm					150~300mm	
最大速度	ストローク	50~400mm	450~500mm	550~600mm	650~700mm	750~800mm	150~300mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	800mm/s
	中速タイプ	—	—	—	—	—	400mm/s
	低速タイプ	—	—	—	—	—	200mm/s
モータ出力	100W					60W	
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm					高速タイプ: 16mm 中速タイプ: 8mm 低速タイプ: 4mm	
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10					ボールネジ φ12mm 転造 C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm						
ベース素材	専用合金鋼					アルミ	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下(結露無きこと)						

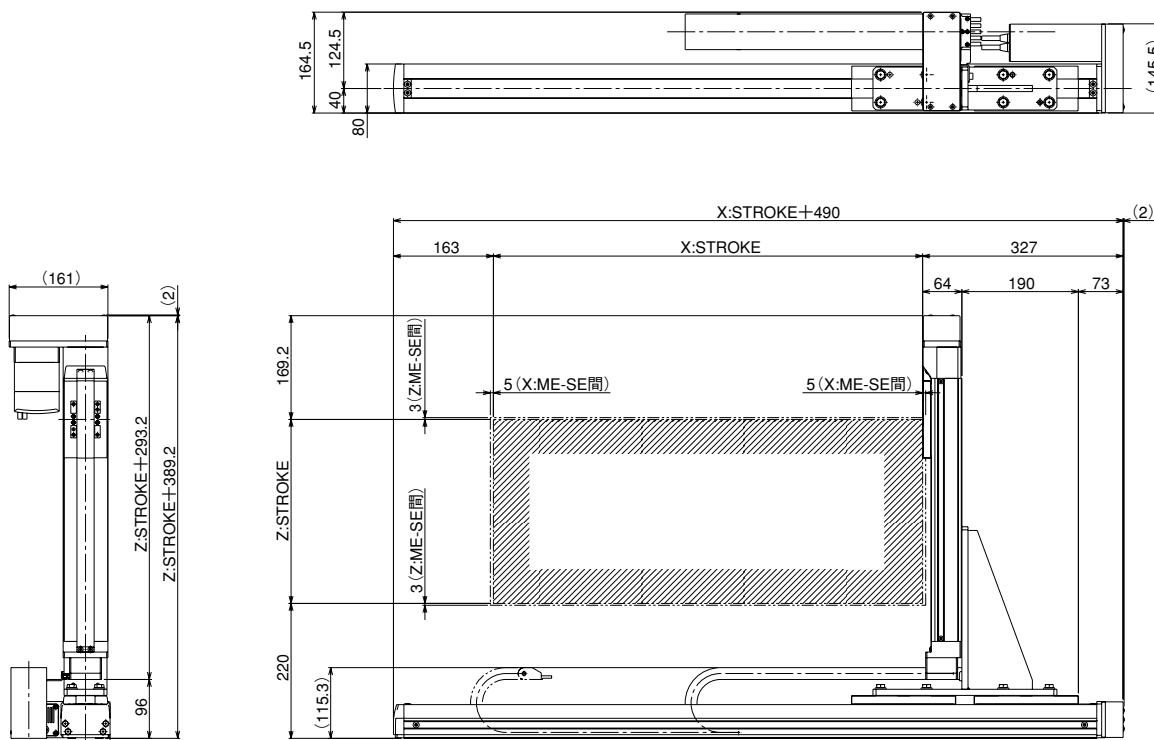
## G-79 IK2-SXZB1□□D

寸法図

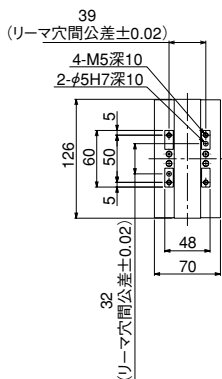
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線がケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア固定端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



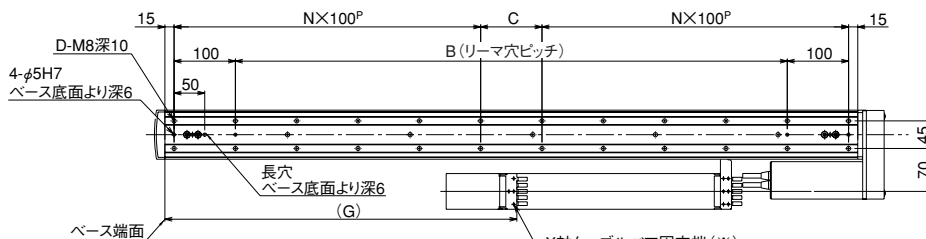
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



Z軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図



X軸取付け 詳細図

ご注意

X軸ケーブルベアの固定端は、お客様にてX軸取付面に取り付けとなります。  
(G-92 ページ参照) (ケーブルベアガイドレールはありません)

■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	-	-	299	324	349	374	399	424	449	474	499	524	549	574	599	624

※ X: 50ST、100ST 時のベア設定はありません。

- A スライダータイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

**ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。



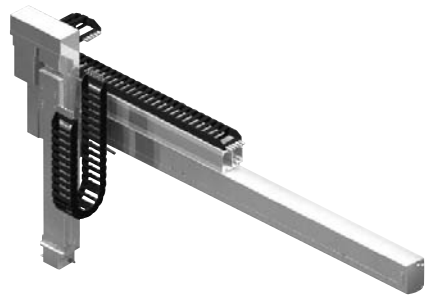
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK2-SYBB1□□S

RCS2 2軸 YZ 組合せ Y軸:SS8R(100W・折返し・シングルスライダ)  
Z軸:SA7R(折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(Y軸)	第2軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK2	SYBB1□□S	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	
1~2	HH:Y高速・Z高速 HM:Y高速・Z中速 HL:Y高速・Z低速	I:インクリメンタル A:アブソリュート	5:50mm (50mm毎)	B:ブレーキ NM:原点逆仕様 SR:スライダ部ロー仕様	T1:XSEL-J/K T2:SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L:1m 3L:3m 5L:5m □L:□m	N:ケーブルのみ CT:ケーブルベア付	K:部品 A:組立済	JY:ジョイントケーブル仕様 CE:CE対応仕様



第1配線、第2配線ともケーブルベア付の場合

■最大ストローク

Y軸 1000 mm      Z軸 300 mm

■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	高速タイプ	中速タイプ	低速タイプ
Y軸	1000mm/s	—	—
Z軸	800mm/s	400mm/s	200mm/s

■最大可搬質量

Z軸ストローク	Z軸高速 リード16	Z軸中速 リード8	Z軸低速 リード4
50mm	2.0kg	4.0kg	8.0kg
100mm	2.0kg	4.0kg	8.0kg
150mm	2.0kg	3.5kg	7.0kg
200mm	2.0kg	3.5kg	7.0kg
250mm	1.5kg	3.0kg	6.0kg
300mm	1.5kg	3.0kg	5.5kg

ストローク別価格表(標準価格)

Z軸ストローク	インクリメンタル						アブソリュート					
	50	100	150	200	250	300	50	100	150	200	250	300
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

2軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブルベア

第1配線(X軸の横)	X軸ストローク	50~300	350~600	650~900	950~1000
標準価格	—	—	—	—	—
第2配線(Y軸の横)	Y軸ストローク	50~200	250~300	—	—
標準価格	—	—	—	—	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ロー仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—
CE対応仕様	CE	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

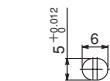
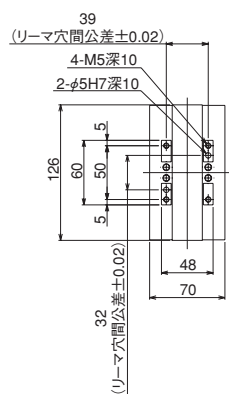
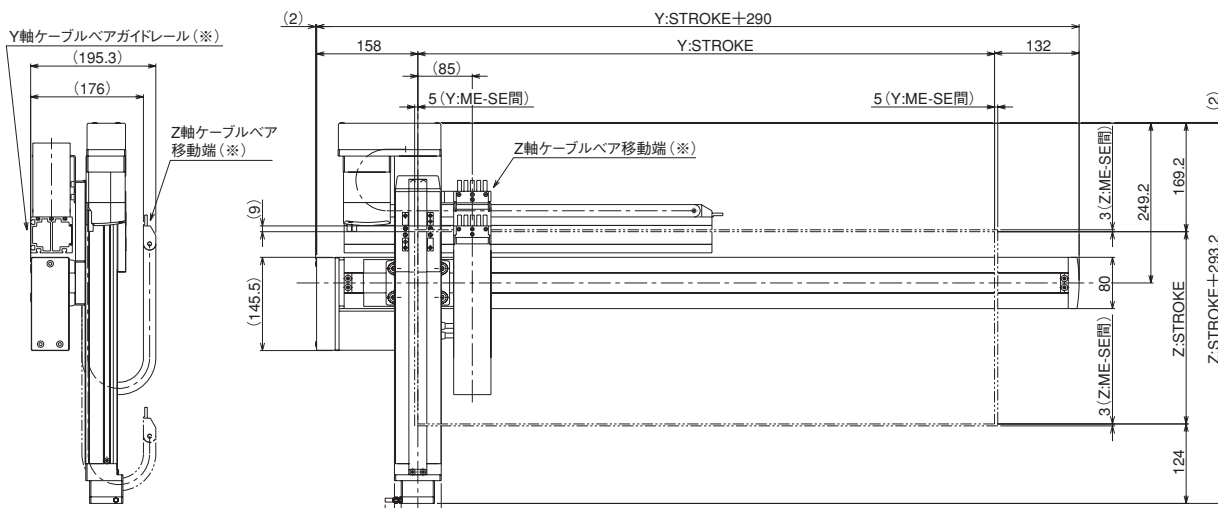
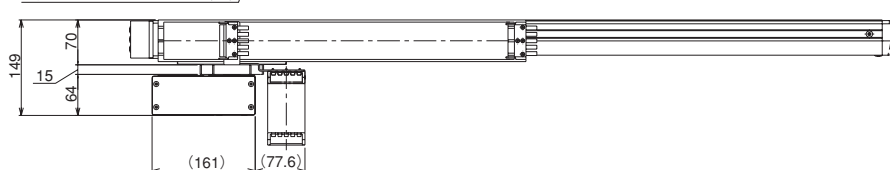
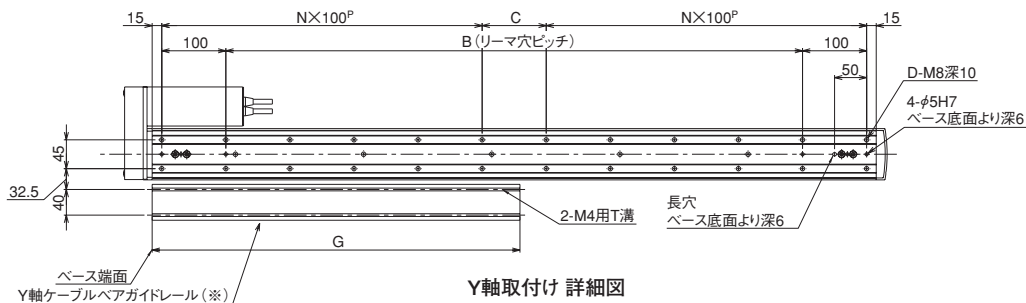
項目	Y軸						Z軸
軸型式	RCS2-SS8R						RCS2-SA7R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm						50~300mm
最大速度	ストローク	50~600mm	650~700mm	750~800mm	850~900mm	950~1000mm	50~300mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	800mm/s
	中速タイプ	—	—	—	—	—	400mm/s
	低速タイプ	—	—	—	—	—	200mm/s
モータ出力	100W						60W
ボールネジリード	高速タイプ:20mm						高速タイプ:16mm 中速タイプ:8mm 低速タイプ:4mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10						ボールネジ φ12mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm						—
ベース素材	専用合金鋼						アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						—

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



- 注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。
- 注 2. 第 1 配線、第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。
- 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 4. ケーブルベア移動端ブラケットの詳細は G-92 ページをご覧ください。
- 注 5. CE(オプション)は、構成軸がCE対応であり、組合せ全体でCE宣言するものではありません。



ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド

**(※) ご注意**  
Y軸ケーブルベアガイドレールは、お客様にてY軸取付面に固定となります。またZ軸ケーブルベアの移動端もZ軸スライダにお客様が取り付けられたプレート等に固定して下さい。

■ストローク別寸法

Y:ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	149	174	199	224	249	274	299	324	349	374	399	424	449	474	499	524	549	574	599	624

- A スライダータイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

**! ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK3-PBBG1□□S

RCP2 3軸 XYB + Z軸ベース固定 組合せ  
 X軸：SS8R (折返し・シングルスライダ)  
 Y軸：SA7R (折返し) Z軸：SA6R (折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	第3軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション
IK3	PBBG1□□S	□	□	□	□	□	□	□	□
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線 第2配線	出荷形態	オプション
1~2	HHH : X高速・Y高速・Z高速 HHM : X高速・Y高速・Z中速 HHL : X高速・Y高速・Z低速	I : インクリメンタル	5: 50mm S (50mm 毎)	B : ブレーキ NM : 原点逆仕様 SR : スライダ部ローラ仕様	P1/P3 右記 適応コントローラ参照	1L : 1m 3L : 3m 5L : 5m □L : □m	N : ケーブルのみ CT : ケーブルベア付	K : 部品 A : 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様



ケーブルベア付の場合(第3配線のケーブルベア付はありません)

■最大ストローク

X軸	1000 mm	Y軸	300 mm	Z軸	200 mm
----	---------	----	--------	----	--------

■最大速度

	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
X軸	220mm/s		
Y軸	420mm/s		
Z軸	500mm/s	250mm/s	125mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
50mm	1.0kg	2.0kg	4.0kg
100mm			
150mm			
200mm			
250mm			
300mm			

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	インクリメンタル											
	50				100				150			
Z軸ストローク	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

Y軸ストローク	インクリメンタル											
	200				250				300			
Z軸ストローク	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
 注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

3軸
—

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸、第3軸はロボットケーブルになります。  
 注2. 第2軸/第3軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。  
 ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア			
X 軸ストローク	Y 軸ストローク		
	50 ~ 400	50 ~ 200	250 ~ 300
50 ~ 400	—	—	—
450 ~ 600	—	—	—
650 ~ 800	—	—	—
850 ~ 1000	—	—	—

注) 第1配線、第2配線ともケーブルベア付かケーブルベア無しかのどちらかとなり、片側だけケーブルベアの選択はできません。

オプション価格表 (標準価格)		
名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※) 適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。「P1」の場合は、オプションで選択できます。

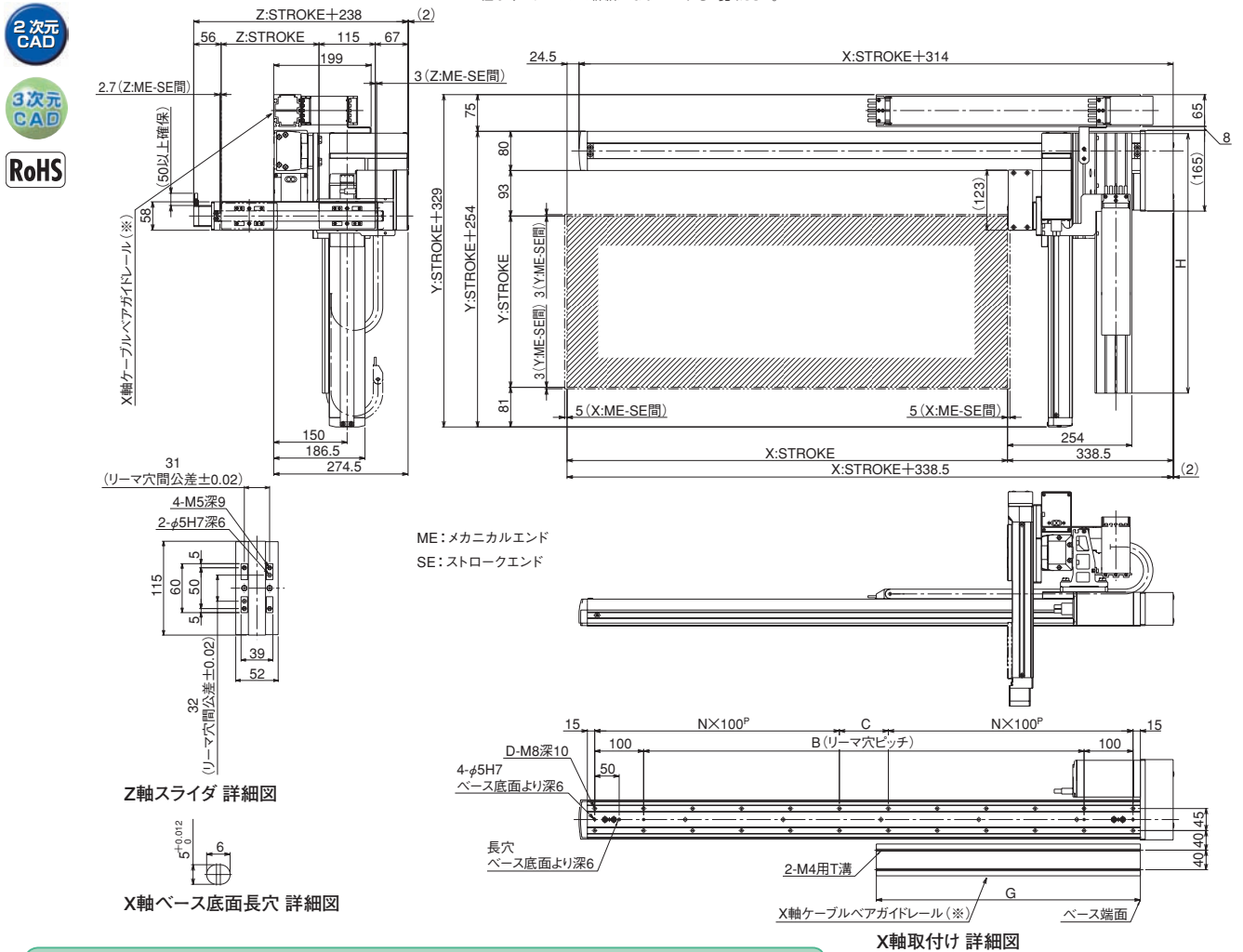
スペック			
項目	X 軸	Y 軸	Z 軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R	RCP2-SA6R
ストローク (50mm 毎)	50 ~ 1000mm	50 ~ 300mm	50 ~ 200mm
最大速度	高速タイプ: 220mm/s	高速タイプ: 420mm/s	高速タイプ: 500mm/s 中速タイプ: 250mm/s 低速タイプ: 125mm/s
モータサイズ	56 □	56 □	42 □
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm	高速タイプ: 16mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm 低速タイプ: 3mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10	ボールネジ φ10mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm		
ベース素材	専用合金鋼	アルミ	
使用周囲温度・湿度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)		

適応コントローラ	
P1	PCON-CY/PL/ PO/SE, PSEL
P3	PCON-CA, PMEC、PSEP、 MSEP、MSEL

(※) コントローラは、別途ご購入下さい。

寸法図  
CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
[www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。  
注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。  
注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。



(※) ご注意 X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。

■ストローク別寸法

X: ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

Y: ストローク	50	100	150	200	250	300
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5

⚠ ご注意  
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ、ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G **直交ロボット**
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK3-PBBG1□□D

RCP2 3軸 XYB + Z軸ベース固定 組合せ  
X軸: SS8R (折返し・ダブルスライダ)  
Y軸: SA7R (折返し) Z軸: SA6R (折返し)

■型式項目 シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 第1軸(X軸) — 第2軸(Y軸) — 第3軸(Z軸) — コントローラ — ケーブル — 出荷形態 — オプション

**IK3** — **PBBG1**□□ **D** — □ — □ — □ — □ — □ **B**□ — □ — □ — □ — □ — □ — □

組合せ方向: 1~2  
 速度タイプ: HHH: X高速・Y高速・Z高速  
 HHM: X高速・Y高速・Z中速  
 HHL: X高速・Y高速・Z低速  
 エンコーダ種類: I: インクリメンタル  
 ストローク: 5: 50mm (50mm毎)  
 オプション: B: ブレーキ, NM: 原点逆仕様, SR: スライダ部ローラ仕様  
 コントローラ: P1/P3 下記, 適応コントローラ参照  
 ケーブル長: 1L: 1m, 3L: 3m, 5L: 5m, □L: □m  
 第1配線: N: ケーブルのみ, CT: ケーブルベア付  
 第2配線: —  
 出荷形態: K: 部品, A: 組立済  
 オプション: JY: ジョイントケーブル仕様



■最大ストローク

X軸 800 mm    Y軸 400 mm    Z軸 200 mm

■最大速度

	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
X軸	220mm/s		
Y軸	420mm/s		
Z軸	500mm/s	250mm/s	125mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
350mm	1.0kg		
400mm	2.0kg		
	4.0kg		

ケーブルベア付の場合(第3配線のケーブルベア付はありません)

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク		インクリメンタル							
		350				400			
Z軸ストローク	50	100	150	200	50	100	150	200	
50	—	—	—	—	—	—	—	—	
100	—	—	—	—	—	—	—	—	
150	—	—	—	—	—	—	—	—	
200	—	—	—	—	—	—	—	—	
250	—	—	—	—	—	—	—	—	
300	—	—	—	—	—	—	—	—	
350	—	—	—	—	—	—	—	—	
400	—	—	—	—	—	—	—	—	
450	—	—	—	—	—	—	—	—	
500	—	—	—	—	—	—	—	—	
550	—	—	—	—	—	—	—	—	
600	—	—	—	—	—	—	—	—	
650	—	—	—	—	—	—	—	—	
700	—	—	—	—	—	—	—	—	
750	—	—	—	—	—	—	—	—	
800	—	—	—	—	—	—	—	—	

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
 注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

3軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸、第3軸はロボットケーブルになります。  
 注2. 第2軸/第3軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
 注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

スペック

項目	X軸	Y軸	Z軸
軸型式	RCP2-SS8R	RCP2-SA7R	RCP2-SA6R
ストローク(50mm毎)	50~800mm	350~400mm	50~200mm
最大速度	高速タイプ: 220mm/s	高速タイプ: 420mm/s	高速タイプ: 500mm/s 中速タイプ: 250mm/s 低速タイプ: 125mm/s
モータサイズ	56□	56□	42□
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm	高速タイプ: 16mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm 低速タイプ: 3mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10	ボールネジ φ12mm 転造 C10	ボールネジ φ10mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm		
ベース素材	専用合金鋼		アルミ
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH 以下(結露無きこと)		

ケーブルベア

X軸ストローク	Y軸ストローク	50~400	450~600	650~800
		—	—	—

注) 第1配線、第2配線ともケーブルベア付かケーブルベア無しかのどちらかとなり、片側だけケーブルベアの選択はできません。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様(※)	JY	—

(※) 適応コントローラが「P3」の場合は、標準装備なので必ず記入して下さい。「P1」の場合は、オプションで選択できます。

適応コントローラ

P1	PCON-CY/PL/ PO/SE、 PSEL
P3	PCON-CA、 PMEC、PSEP、 MSEP、MSEL

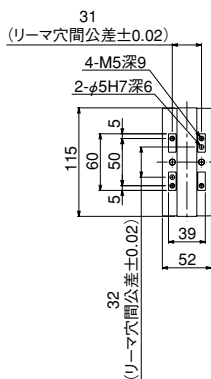
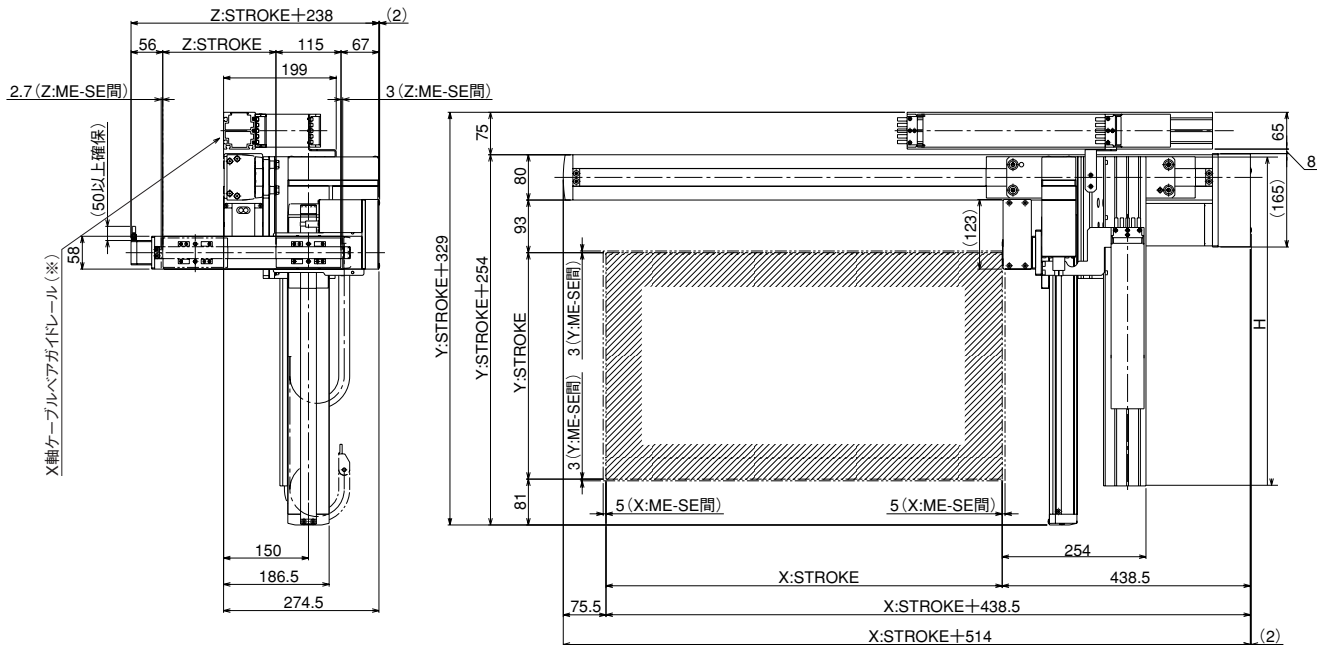
(※) コントローラは、別途ご用意下さい。

寸法図

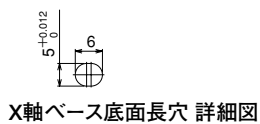
CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。  
注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。  
注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。

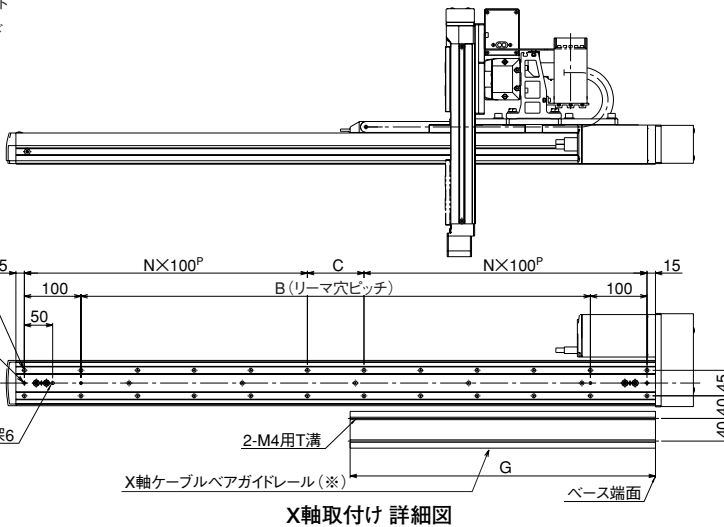


Z軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

(※) ご注意

X軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。

■ストローク別寸法

X:呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X:有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

\* 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加しダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

Y:ストローク	350	400
H	531.5	581.5

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

**!** ご注意  
上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

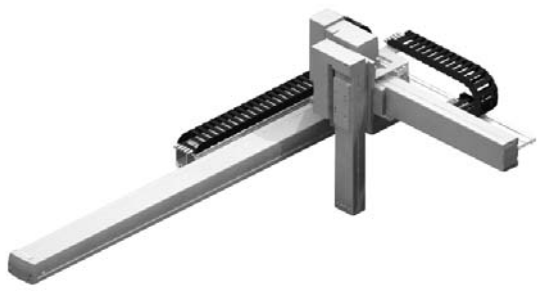
- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK3-SBBG1□□S

RCS2 3軸 XYB + Z軸ベース固定 組合せ  
 X軸: SS8R (100W・折返し・シングルスライダ)  
 Y軸: SA7R (折返し) Z軸: SA6R (折返し)

■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	第3軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション	
IK3	SBBG1□□S	□	□	□	□	□	□	□	□	
組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
1~2	HHH: X高速・Y高速・Z高速 HHM: X高速・Y高速・Z中速 HHL: X高速・Y高速・Z低速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	B: ブレーキ NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部ロー仕様	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイントケーブル仕様	



ケーブルベア付の場合(第3配線のケーブルベア付はありません)

■最大ストローク

X軸 1000 mm    Y軸 300 mm    Z軸 200 mm

■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は右ページ仕様表の最大速度参照)

	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
X軸	1000mm/s		
Y軸	800mm/s		
Z軸	800mms	400mm/s	200mm/s

■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
50mm	1.0kg	2.0kg	4.0kg
100mm			
150mm			
200mm			
250mm			
300mm			

ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク	Z軸ストローク	インクリメンタル											
		50				100				150			
50	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

Y軸ストローク	Z軸ストローク	インクリメンタル											
		200				250				300			
50	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
100	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
150	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
200	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
250	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
300	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
350	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
400	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
450	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
500	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
550	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
600	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
650	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
700	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
750	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
800	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
900	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
950	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
1000	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

注1. Z軸のブレーキの価格が上記価格に含まれています。  
 注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

Y軸ストローク	アブソリュート											
	50				100				150			
Z軸ストローク	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
X軸ストローク	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	

Y軸ストローク	アブソリュート											
	200				250				300			
Z軸ストローク	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
X軸ストローク	50	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	100	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	150	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	200	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	250	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	300	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	350	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	400	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	450	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	500	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	550	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	600	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	650	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	700	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	750	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
	800	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
850	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
900	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
950	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
1000	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

3軸	—
----	---

※別途、送料がかかります。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	—
	3L	3m	—
	5L	5m	—

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸、第3軸はロボットケーブルになります。  
注2. 第2軸/第3軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

ケーブルベア

X軸ストローク	Y軸ストローク	50~200		250~300	
		50~400	450~600	650~800	850~1000
—	—	—	—	—	—
—	—	—	—	—	—
—	—	—	—	—	—
—	—	—	—	—	—

注) 第1配線、第2配線ともケーブルベア付かケーブルベア無しかのどちらかとなり、片側だけケーブルベアの選択はできません。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	—
スライダ部ローラ仕様	SR	—
ジョイントケーブル仕様	JY	—

適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2)  
(※)コントローラは、別途ご用意下さい。

スペック

項目	X軸					Y軸	Z軸
軸型式	RCS2-SS8R					RCS2-SA7R	RCS2-SA6R
ストローク(50mm毎)	50~1000mm					50~300mm	50~200mm
最大速度	ストローク	50~600mm	650~700mm	750~800mm	850~900mm	950~1000mm	50~200mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	800mm/s
	中速タイプ	—	—	—	—	—	400mm/s
	低速タイプ	—	—	—	—	—	200mm/s
モータ出力	100W					60W	30W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm					高速タイプ: 16mm	高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm 低速タイプ: 3mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10					ボールネジ φ12mm 転造 C10	ボールネジ φ10mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm						
ベース素材	専用合金鋼					アルミ	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)						

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ

- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6



# IK3 直交ロボット

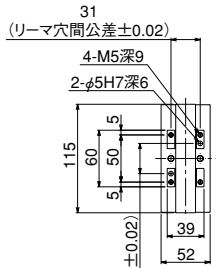
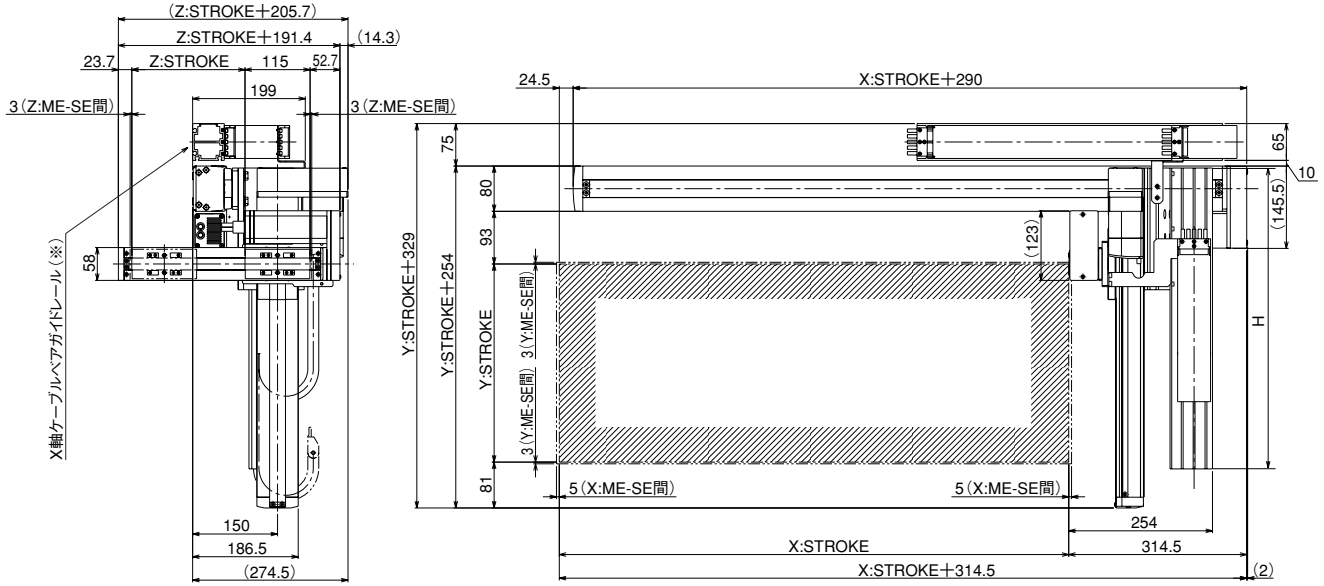
- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

## 寸法図

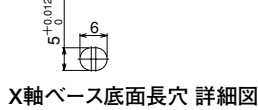
CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。  
 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。  
 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。

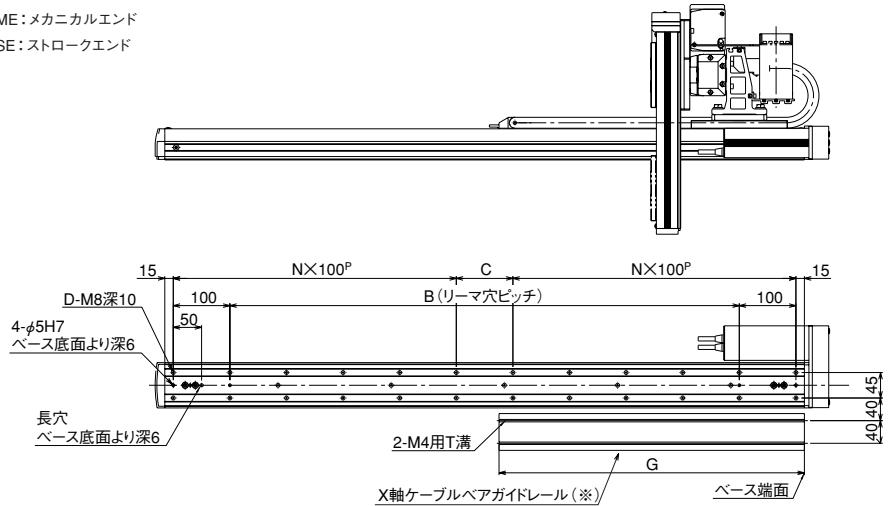


Z軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME: メカニカルエンド  
 SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

### (※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。

### ■ストローク別寸法

X:ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
B	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	
D	8	8	8	10	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	24	26
N	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	
G	114.5	139.5	164.5	189.5	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5	
Y:ストローク	50	100	150	200	250	300															
H	231.5	281.5	331.5	381.5	431.5	481.5															

**! ご注意** 上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

# IK3-SBBG1□□D

RCS2 3軸 XYB + Z軸ベース固定 組合せ  
X軸: SS8R (100W・折返し・ダブルスライダ)  
Y軸: SA7R (折返し) Z軸: SA6R (折返し)

型式項目	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	第1軸(X軸)	第2軸(Y軸)	第3軸(Z軸)	コントローラ	ケーブル	出荷形態	オプション		
	IK3	SBBG1□□D					B□					
	組合せ方向	速度タイプ	エンコーダ種類	ストローク	オプション	ストローク	コントローラ	ケーブル長	第1配線	第2配線	出荷形態	オプション
	1~2	HHH: X高速・Y高速・Z高速 HHM: X高速・Y高速・Z中速 HHL: X高速・Y高速・Z低速	I: インクリメンタル A: アブソリュート	5: 50mm (50mm毎)	B: ブレーキ NM: 原点逆仕様 SR: スライダ部 ローラ仕様	5: 50mm (50mm毎)	T1: XSEL-J/K T2: SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-R/S	1L: 1m 3L: 3m 5L: 5m □L: □m	N: ケーブルのみ CT: ケーブルベア付	K: 部品 A: 組立済	JY: ジョイント ケーブル 仕様	



ケーブルベア付の場合(第3配線のケーブルベア付はありません)

### ■最大ストローク

X軸 800 mm    Y軸 400 mm    Z軸 200 mm

### ■最大速度 ※ストロークにより最大速度は変化します。(詳細は下スペック表の最大速度参照)

	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
X軸	1000mm/s		
Y軸	800mm/s		
Z軸	800mm/s	400mm/s	200mm/s

### ■最大可搬質量

Y軸ストローク	X高速・Y高速・Z高速	X高速・Y高速・Z中速	X高速・Y高速・Z低速
350mm	1.0kg		
400mm	2.0kg		

### ストローク別価格表(標準価格)

Y軸ストローク Z軸ストローク	インクリメンタル								アブソリュート							
	350				400				350				400			
X軸ストローク	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
50	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
100	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
150	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
200	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
250	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
300	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
350	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
400	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
450	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
500	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
550	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
600	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
650	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
700	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
750	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
800	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

注1. Z軸のブレーキの価格は上記価格に含まれています。  
注2. 上記はケーブルベアなしの価格です。

### 組立費(標準価格)(上記キットを組んだ形で出荷する場合)

3軸	-
----	---

※別途、送料がかかります。

### ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	長さ	標準価格
標準タイプ	1L	1m	-
	3L	3m	-
	5L	5m	-

注1. 第1軸は標準ケーブル、第2軸、第3軸はロボットケーブルになります。  
注2. 第2軸/第3軸ケーブルの長さはケーブルベア出口からの長さです。ケーブルベアを使用しない場合は、ケーブルベア分の長さが追加されます。  
注3. 上記以外の長さにつきましてはG-92ページをご覧ください。

### ケーブルベア

X軸ストローク	Y軸ストローク	
	50~400	350~400
450~600	-	-
650~800	-	-

注) 第1配線、第2配線ともケーブルベア付かケーブルベア無しかのどちらかとなり、片側だけケーブルベアの選択はできません。

### オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
原点逆仕様	NM	-
スライダ部ローラ仕様	SR	-
ジョイントケーブル仕様	JY	-

### 適応コントローラ仕様

各コントローラのページをご参照下さい。(→M-2ページ)(※)コントローラは、別途でご用意下さい。

### スペック

項目	X軸					Y軸		Z軸
軸型式	RCS2-SS8R					RCS2-SA7R		RCS2-SA6R
ストローク(50mm毎)	50~800mm					350~400mm		50~200mm
最大速度	ストローク	50~400mm	450~500mm	550~600mm	650~700mm	750~800mm	350~400mm	50~200mm
	高速タイプ	1000mm/s	960mm/s	765mm/s	625mm/s	515mm/s	800mm/s	800mm/s
	中速タイプ	-	-	-	-	-	-	400mm/s
	低速タイプ	-	-	-	-	-	-	200mm/s
モータ出力	100W					60W		30W
ボールネジリード	高速タイプ: 20mm					高速タイプ: 16mm		高速タイプ: 12mm 中速タイプ: 6mm 低速タイプ: 3mm
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造 C10					ボールネジ φ12mm 転造 C10		ボールネジ φ10mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm							
ベース素材	専用合金鋼					アルミ		
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)							

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

# IK3 直交ロボット

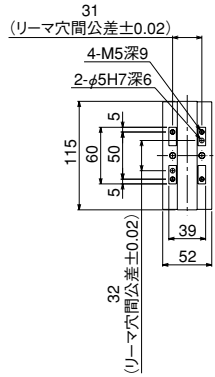
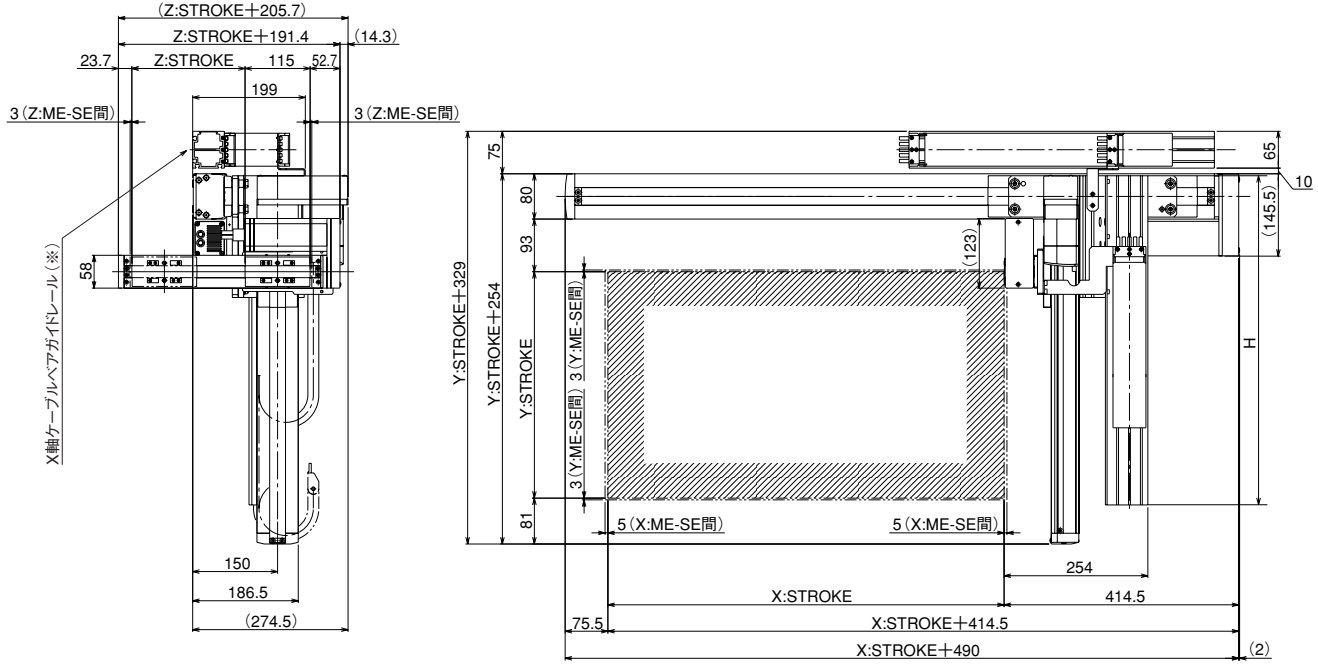
- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C グリッパ・ロータリ
- D テーブル・アームフラット
- E リニアサーボ
- F その他
- G 直交ロボット
- H テーブルトップ
- J スカラロボット
- K クリーン対応
- L 防塵・防滴対応
- M コントローラ
- CT4
- IK2
- IK3
- ICS(P)B2  
ICS(P)A2
- ICS(P)B3  
ICS(P)A3
- ICS(P)A4
- ICSPA6

## 寸法図

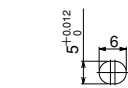
CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



注 1. 図面の組み合わせ位置が原点となります。  
 注 2. 第 1 配線・第 2 配線ともケーブルベア付の場合の図面です。  
 注 3. ケーブルベアの詳細は G-92 ページをご覧ください。

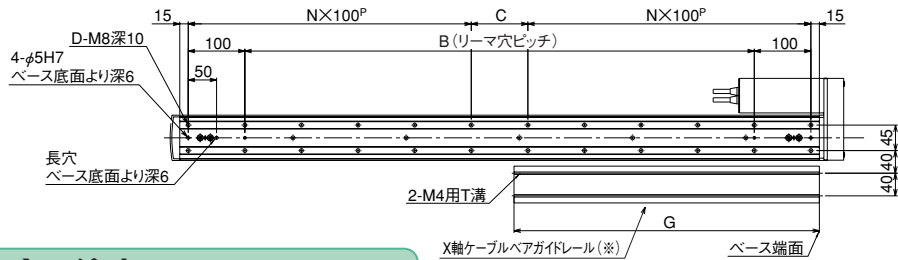
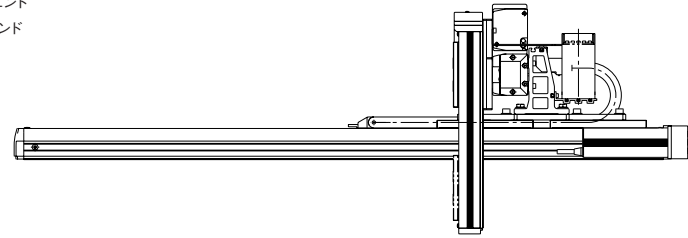


Z軸スライダ 詳細図



X軸ベース底面長穴 詳細図

ME: メカニカルエンド  
 SE: ストロークエンド



X軸取付け 詳細図

### (※) ご注意

X 軸ケーブルベアガイドレールはお客様にて X 軸を設置する面に固定して下さい。

### ■ストローク別寸法

X: 呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
X: 有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
B	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
C	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0	50	100	150	0
D	12	12	12	14	16	16	16	18	20	20	20	22	24	24	24	26
N	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6
G	214.5	239.5	264.5	289.5	314.5	339.5	364.5	389.5	414.5	439.5	464.5	489.5	514.5	539.5	564.5	589.5

\* 呼びストロークは X 軸がシングルスライダの場合のストロークを表わし、有効ストロークは X 軸にスライダを追加シダブルスライダにした時の実際に移動可能なストロークを表わします。

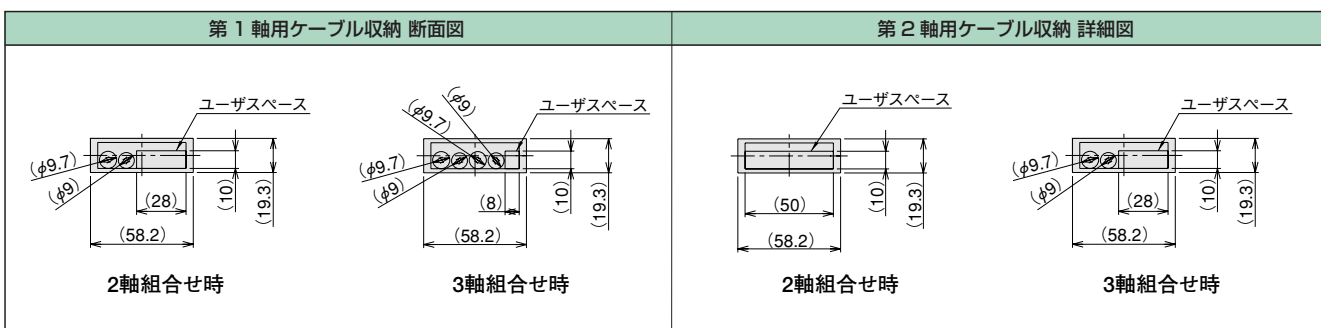
Y: ストローク	350	400
H	531.5	581.5



上記機種の注意事項は、前-69~74ページをご参照下さい。

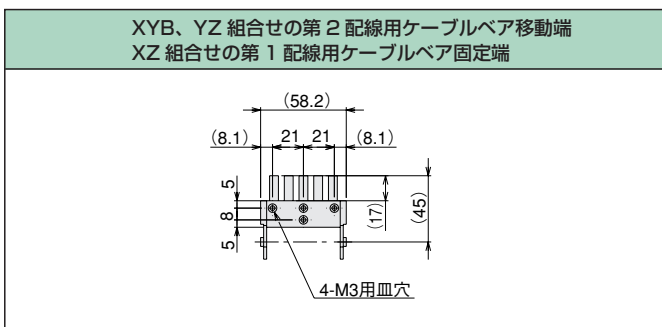
## 資料

### ●ケーブルベア



※ ユーザスペースが足りない場合は、特注でサイズアップが可能です。  
詳細はお問合せ下さい。

### ケーブルベア移動端ブラケットの詳細図



### ●ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	長さ	RCP2 2軸 IK2-P	RCS2 2軸 IK2-S	RCP2 3軸 IK3-P	RCS2 3軸 IK3-S
		標準価格			
1L	1m	—	—	—	—
2L	2m	—	—	—	—
3L	3m	—	—	—	—
4L	4m	—	—	—	—
5L	5m	—	—	—	—
6L	6m	—	—	—	—
7L	7m	—	—	—	—
8L	8m	—	—	—	—
9L	9m	—	—	—	—
10L	10m	—	—	—	—
11L	11m	—	—	—	—
12L	12m	—	—	—	—
13L	13m	—	—	—	—
14L	14m	—	—	—	—
15L	15m	—	—	—	—
16L	16m	—	—	—	—
17L	17m	—	—	—	—
18L	18m	—	—	—	—
19L	19m	—	—	—	—
20L	20m	—	—	—	—

※第1軸は標準ケーブル、第2軸、第3軸はロボットケーブルになります。  
※IK2-P / IK3-Pはケーブルの最大長さが16mになります。

A  
スライダ  
タイプ

B  
ロッド  
タイプ

C  
グリッパ・  
ロータリ

D  
テーブル・  
アームフラット

E  
リニア  
サーボ

F  
その他

G  
直交  
ロボット

H  
テーブル  
トップ

J  
スカラ  
ロボット

K  
クリーン  
対応

L  
防塵・  
防滴対応

M  
コント  
ローラ

CT4

IK2

IK3

ICS(P)B2  
ICS(P)A2

ICS(P)B3  
ICS(P)A3

ICS(P)A4

ICSPA6